

INTERNATIONAL STANDARD

NORME INTERNATIONALE



**Field device tool (FDT) interface specification –
Part 2: Concepts and detailed description**

**Spécification des interfaces des outils des dispositifs de terrain (FDT) –
Partie 2: Concepts et description détaillée**



THIS PUBLICATION IS COPYRIGHT PROTECTED

Copyright © 2009 IEC, Geneva, Switzerland

All rights reserved. Unless otherwise specified, no part of this publication may be reproduced or utilized in any form or by any means, electronic or mechanical, including photocopying and microfilm, without permission in writing from either IEC or IEC's member National Committee in the country of the requester. If you have any questions about IEC copyright or have an enquiry about obtaining additional rights to this publication, please contact the address below or your local IEC member National Committee for further information.

Droits de reproduction réservés. Sauf indication contraire, aucune partie de cette publication ne peut être reproduite ni utilisée sous quelque forme que ce soit et par aucun procédé, électronique ou mécanique, y compris la photocopie et les microfilms, sans l'accord écrit de l'IEC ou du Comité national de l'IEC du pays du demandeur. Si vous avez des questions sur le copyright de l'IEC ou si vous désirez obtenir des droits supplémentaires sur cette publication, utilisez les coordonnées ci-après ou contactez le Comité national de l'IEC de votre pays de résidence.

IEC Central Office
3, rue de Varembe
CH-1211 Geneva 20
Switzerland

Tel.: +41 22 919 02 11
Fax: +41 22 919 03 00
info@iec.ch
www.iec.ch

About the IEC

The International Electrotechnical Commission (IEC) is the leading global organization that prepares and publishes International Standards for all electrical, electronic and related technologies.

About IEC publications

The technical content of IEC publications is kept under constant review by the IEC. Please make sure that you have the latest edition, a corrigenda or an amendment might have been published.

IEC Catalogue - webstore.iec.ch/catalogue

The stand-alone application for consulting the entire bibliographical information on IEC International Standards, Technical Specifications, Technical Reports and other documents. Available for PC, Mac OS, Android Tablets and iPad.

IEC publications search - www.iec.ch/searchpub

The advanced search enables to find IEC publications by a variety of criteria (reference number, text, technical committee,...). It also gives information on projects, replaced and withdrawn publications.

IEC Just Published - webstore.iec.ch/justpublished

Stay up to date on all new IEC publications. Just Published details all new publications released. Available online and also once a month by email.

Electropedia - www.electropedia.org

The world's leading online dictionary of electronic and electrical terms containing more than 30 000 terms and definitions in English and French, with equivalent terms in 14 additional languages. Also known as the International Electrotechnical Vocabulary (IEV) online.

IEC Glossary - std.iec.ch/glossary

More than 55 000 electrotechnical terminology entries in English and French extracted from the Terms and Definitions clause of IEC publications issued since 2002. Some entries have been collected from earlier publications of IEC TC 37, 77, 86 and CISPR.

IEC Customer Service Centre - webstore.iec.ch/csc

If you wish to give us your feedback on this publication or need further assistance, please contact the Customer Service Centre: csc@iec.ch.

A propos de l'IEC

La Commission Electrotechnique Internationale (IEC) est la première organisation mondiale qui élabore et publie des Normes internationales pour tout ce qui a trait à l'électricité, à l'électronique et aux technologies apparentées.

A propos des publications IEC

Le contenu technique des publications IEC est constamment revu. Veuillez vous assurer que vous possédez l'édition la plus récente, un corrigendum ou amendement peut avoir été publié.

Catalogue IEC - webstore.iec.ch/catalogue

Application autonome pour consulter tous les renseignements bibliographiques sur les Normes internationales, Spécifications techniques, Rapports techniques et autres documents de l'IEC. Disponible pour PC, Mac OS, tablettes Android et iPad.

Recherche de publications IEC - www.iec.ch/searchpub

La recherche avancée permet de trouver des publications IEC en utilisant différents critères (numéro de référence, texte, comité d'études,...). Elle donne aussi des informations sur les projets et les publications remplacées ou retirées.

IEC Just Published - webstore.iec.ch/justpublished

Restez informé sur les nouvelles publications IEC. Just Published détaille les nouvelles publications parues. Disponible en ligne et aussi une fois par mois par email.

Electropedia - www.electropedia.org

Le premier dictionnaire en ligne de termes électroniques et électriques. Il contient plus de 30 000 termes et définitions en anglais et en français, ainsi que les termes équivalents dans 14 langues additionnelles. Egalement appelé Vocabulaire Electrotechnique International (IEV) en ligne.

Glossaire IEC - std.iec.ch/glossary

Plus de 55 000 entrées terminologiques électrotechniques, en anglais et en français, extraites des articles Termes et Définitions des publications IEC parues depuis 2002. Plus certaines entrées antérieures extraites des publications des CE 37, 77, 86 et CISPR de l'IEC.

Service Clients - webstore.iec.ch/csc

Si vous désirez nous donner des commentaires sur cette publication ou si vous avez des questions contactez-nous: csc@iec.ch.

INTERNATIONAL STANDARD

NORME INTERNATIONALE



**Field device tool (FDT) interface specification –
Part 2: Concepts and detailed description**

**Spécification des interfaces des outils des dispositifs de terrain (FDT) –
Partie 2: Concepts et description détaillée**

INTERNATIONAL
ELECTROTECHNICAL
COMMISSION

COMMISSION
ELECTROTECHNIQUE
INTERNATIONALE

PRICE CODE
CODE PRIX

XG

ICS. 25.040.40; 35.100.05; 35.110

ISBN 978-2-8322-1331-5

**Warning! Make sure that you obtained this publication from an authorized distributor.
Attention! Veuillez vous assurer que vous avez obtenu cette publication via un distributeur agréé.**

CONTENTS

FOREWORD.....	10
INTRODUCTION.....	12
1 Scope.....	13
2 Normative references	13
3 Terms, definitions, symbols, abbreviated terms and conventions	13
3.1 Terms and definitions	13
3.2 Symbols and abbreviated terms.....	14
3.3 Conventions	14
3.3.1 State availability statement.....	14
3.3.2 Data type names and references to data types	14
4 Fundamentals.....	14
4.1 General.....	14
4.2 Abstract FDT model.....	14
4.2.1 FDT model overview.....	14
4.2.2 Frame Application (FA).....	18
4.2.3 Device Type Manager (DTM).....	18
4.2.4 Presentation object.....	22
4.2.5 Channel object	23
4.3 Modularity	24
4.4 Bus categories	25
4.5 System and FDT topology	25
4.6 Peer to peer and nested communication.....	27
4.7 DTM, DTM Device Type and Hardware Identification Information	28
4.7.1 DTM and DTM Device Type.....	28
4.7.2 Supported hardware identification.....	29
4.7.3 Connected Hardware Identification	30
4.8 DTM data persistence and synchronization	30
4.9 DTM device parameter access	31
4.10 DTM state machine	32
4.10.1 DTM states	32
4.10.2 'Communication allowed' sub-states	33
4.11 Basic operation phases	34
4.11.1 Roles and access rights.....	34
4.11.2 Operation phases	34
4.12 FDT version interoperability.....	35
4.12.1 Version interoperability overview	35
4.12.2 DTM and device versions	36
4.12.3 Persistence	36
4.12.4 Nested communication	36
5 FDT session model and use cases	37
5.1 Session model overview	37
5.2 Actors	38
5.3 Use cases	40
5.3.1 Use case overview	40
5.3.2 Observation.....	40
5.3.3 Operation	40

5.3.4	Maintenance.....	44
5.3.5	Planning.....	48
5.3.6	OEM service.....	51
5.3.7	Administration	52
6	General concepts	53
6.1	Address management.....	53
6.2	Scanning and DTM assignment	53
6.2.1	Scanning introduction	53
6.2.2	Scanning	54
6.2.3	DTM assignment	54
6.2.4	Manufacturer specific device identification.....	54
6.2.5	Scan for communication hardware	55
6.3	Configuration of fieldbus master or communication scheduler.....	55
6.4	Slave redundancy.....	56
6.4.1	Redundancy overview.....	56
6.4.2	Redundancy support in Frame Application.....	57
6.4.3	Parent component for redundant fieldbus	58
6.4.4	Redundancy support in Device DTM.....	58
6.4.5	Scan and redundant slaves	59
7	FDT service specification	59
7.1	Service specification overview.....	59
7.2	DTM services	60
7.2.1	General services	60
7.2.2	DTM services related to installation	62
7.2.3	DTM services related to DTM/device information	62
7.2.4	DTM services related to the DTM state machine	64
7.2.5	DTM services related to functions.....	67
7.2.6	DTM services related to channel objects.....	69
7.2.7	DTM services related to documentation	70
7.2.8	DTM services to access the instance data	70
7.2.9	DTM services to evaluate the instance data.....	71
7.2.10	DTM services to access the device data	72
7.2.11	DTM services related to network management information	74
7.2.12	DTM services related to online operation.....	74
7.2.13	DTM services related to data synchronization.....	76
7.2.14	DTM services related to import and export.....	78
7.3	Presentation object services.....	78
7.4	Channel object service	78
7.4.1	Channel object service introduction	78
7.4.2	Service ReadChannelInformation	78
7.4.3	Service WriteChannelInformation.....	79
7.5	Process Channel object services.....	79
7.5.1	Services for IO related information	79
7.6	Communication Channel object services	80
7.6.1	Services related to communication	80
7.6.2	Services related to sub-topology management.....	84
7.6.3	Services related to GUI and functions.....	86
7.6.4	Services related to scan	87
7.7	Frame Application services.....	87

7.7.1	General state availability	87
7.7.2	FA services related to general events	87
7.7.3	FA services related to topology management.....	89
7.7.4	FA services related to redundancy.....	91
7.7.5	FA services related to storage of DTM data	92
7.7.6	FA services related to DTM data synchronization	93
7.7.7	FA services related to presentation	94
7.7.8	FA Services related to audit trail.....	96
8	FDT dynamic behavior.....	96
8.1	Generate FDT topology	96
8.1.1	FDT topology generation triggered by the Frame Application	96
8.1.2	FDT topology generation triggered by the DTM	97
8.2	Address setting	98
8.2.1	Address setting introduction	98
8.2.2	Set or modify device address – with user interface	98
8.2.3	Set or modify device address – without user interface	98
8.2.4	Display or modify all child device addresses with user interface	99
8.3	Communication	100
8.3.1	Communication overview	100
8.3.2	Peer to peer communication	100
8.3.3	Nested communication	100
8.3.4	Device initiated data transfer	101
8.4	Scanning and DTM assignment	102
8.5	Multi-user scenarios	103
8.5.1	General	103
8.5.2	Synchronized and non-synchronized locking mechanism for DTMs.....	105
8.5.3	Additional rules	107
8.6	Notification of changes	107
8.7	DTM instance data state machines	107
8.7.1	Instance data set introduction	107
8.7.2	Modifications state machine.....	108
8.7.3	Persistence state machine.....	109
8.7.4	Modification in device	109
8.7.5	Storage life cycle	110
8.8	Parent component handling redundant slave	111
8.9	DTM upgrade	112
8.9.1	General rules.....	112
8.9.2	Saving data from a DTM to be upgraded.....	113
8.9.3	Loading data in the replacement DTM	113
Annex A	(normative) FDT data types definition	115
Figure 1	– Part 2 of the IEC 62453 series	12
Figure 2	– Abstract FDT model	15
Figure 3	– Frame Application with integrated Communication Channel	18
Figure 4	– Device Type Manager (DTM).....	19
Figure 5	– Communication DTM.....	19
Figure 6	– Device DTM	20
Figure 7	– Gateway DTM	20

Figure 8 – Module DTM	21
Figure 9 – Block Type Manager (BTM)	22
Figure 10 – Presentation object	22
Figure 11 – Channel object	23
Figure 12 – Combined Process / Communication Channel	24
Figure 13 – FDT topology for a simple system topology	25
Figure 14 – FDT topology for a complex system topology	26
Figure 15 – Peer to peer communication	27
Figure 16 – Nested communication	28
Figure 17 – DTM, DTM Device Type and Device Identification Information	29
Figure 18 – Connected Hardware Identification	30
Figure 19 – FDT storage and synchronization mechanisms	31
Figure 20 – DTM state machine	32
Figure 21 – Substates of communication allowed	33
Figure 22 – Main Use Case Diagram	38
Figure 23 – Observation Use Cases	40
Figure 24 – Operation Use Cases	41
Figure 25 – Maintenance use cases	44
Figure 26 – Planning use cases	49
Figure 27 – OEM service	51
Figure 28 – Administrator use cases	52
Figure 29 – Address setting via DTM presentation object	53
Figure 30 – Fieldbus scanning	54
Figure 31 – Fieldbus master configuration tool as part of a DTM	56
Figure 32 – Redundancy scenarios	57
Figure 33 – FDT topology generation triggered by the Frame Applications	97
Figure 34 – FDT topology generation triggered by a DTM	97
Figure 35 – Set or modify device address – with user interface	98
Figure 36 – Set or modify device address – with user interface	99
Figure 37 – Set or modify all device addresses – with user interface	99
Figure 38 – Peer to peer communication	100
Figure 39 – Nested communication	101
Figure 40 – Device initiated data transfer	102
Figure 41 – Scanning and DTM assignment	103
Figure 42 – Multi-user system	104
Figure 43 – General synchronized locking mechanism	105
Figure 44 – General non-synchronized locking mechanism	106
Figure 45 – Parameterization in case of synchronized locking mechanism	106
Figure 46 – Modifications state machine of instance data	108
Figure 47 – Persistence state machine of instance data	109
Figure 48 – Management of redundant topology	112
Figure 49 – Associating data to a dataSetId	113
Figure 50 – Loading data for a supported dataSetId	114

Table 1 – Description of FDT objects	15
Table 2 – Description of associations between FDT objects	16
Table 3 – Transitions of DTM states	33
Table 4 – Transitions of DTM 'communication allowed' sub states	33
Table 5 – Operation phases	35
Table 6 – Actors	39
Table 7 – Operation Use Cases	41
Table 8 – Maintenance use cases	45
Table 9 – Planning use cases	49
Table 10 – Administrator use cases	52
Table 11 – Arguments for service PrivateDialogEnabled	60
Table 12 – Arguments for service SetLanguage	61
Table 13 – Arguments for service SetSystemGuiLabel	61
Table 14 – Arguments for service GetTypeInformation (for DTM)	62
Table 15 – Arguments for service GetTypeInformation (for BTM)	62
Table 16 – Arguments for service GetIdentificationInformation (for DTM)	63
Table 17 – Arguments for service GetIdentificationInformation (for BTM)	63
Table 18 – Arguments for service Hardware information (for DTM)	63
Table 19 – Arguments for service GetActiveTypeInfo	64
Table 20 – Arguments for service GetActiveTypeInfo (for BTM)	64
Table 21 – Arguments for service Initialize (for DTM)	64
Table 22 – Arguments for service Initialize (for BTM)	65
Table 23 – Arguments for service SetLinkedCommunicationChannel	65
Table 24 – Arguments for service EnableCommunication	65
Table 25 – Arguments for service ReleaseLinkedCommunicationChannel	66
Table 26 – Arguments for service ClearInstanceData	66
Table 27 – Arguments for service Terminate	66
Table 28 – Arguments for service GetFunctions	67
Table 29 – Arguments for service InvokeFunctions	68
Table 30 – Arguments for service GetGuiInformation	68
Table 31 – Arguments for service OpenPresentation	68
Table 32 – Arguments for service ClosePresentation	69
Table 33 – Arguments for service GetChannels	69
Table 34 – Arguments for service GetDocumentation	70
Table 35 – Arguments for service InstanceDataInformation	70
Table 36 – Arguments for service InstanceDataRead	71
Table 37 – Arguments for service InstanceDataWrite	71
Table 38 – Arguments for service Verify	71
Table 39 – Arguments for service CompareDataValueSets	72
Table 40 – Arguments for service DeviceDataInformation	72
Table 41 – Arguments for service DeviceDataRead	73
Table 42 – Arguments for service DeviceDataWrite	73

Table 43 – Arguments for service NetworkManagementInfoRead	74
Table 44 – Arguments for service NetworkManagementInfoWrite	74
Table 45 – Arguments for service DeviceStatus (for DTM)	74
Table 46 – Arguments for service CompareInstanceDataWithDeviceData (for DTM)	75
Table 47 – Arguments for service WriteDataToDevice (for DTM).....	75
Table 48 – Arguments for service ReadDataFromDevice(for DTM).....	76
Table 49 – Arguments for service OnLockInstanceData	76
Table 50 – Arguments for service OnUnlockInstanceData	76
Table 51 – Arguments for service OnInstanceDataChanged.....	77
Table 52 – Arguments for service OnInstanceChildDataChanged	77
Table 53 – Arguments for service Export	78
Table 54 – Arguments for service Import.....	78
Table 55 – Arguments for service ReadChannelInformation	79
Table 56 – Arguments for service WriteChannelInformation	79
Table 57 – Arguments for service ReadChannelData	79
Table 58 – Arguments for service WriteChannelData	80
Table 59 – Arguments for service GetSupportedProtocols	80
Table 60 – Arguments for service Connect.....	81
Table 61 – Arguments for service Disconnect	81
Table 62 – Arguments for service AbortRequest	82
Table 63 – Arguments for service AbortIndication	82
Table 64 – Arguments for service Transaction	82
Table 65 – Arguments for service SequenceDefine	83
Table 66 – Arguments for service SequenceStart.....	83
Table 67 – Arguments for service ValidateAddChild	84
Table 68 – Arguments for service ChildAdded.....	84
Table 69 – Arguments for service ValidateRemoveChild	85
Table 70 – Arguments for service ChildRemoved	85
Table 71 – Arguments for service SetChildrenAddresses	85
Table 72 – Arguments for service GetChannelFunctions	86
Table 73 – Arguments for service GetGuiInformation	86
Table 74 – Arguments for service Scan.....	87
Table 75 – Arguments for service OnErrorMessage	87
Table 76 – Arguments for service OnProgress	88
Table 77 – Arguments for service OnOnlineStatusChanged	88
Table 78 – Arguments for service OnFunctionsChanged	88
Table 79 – Arguments for service GetDtmInfoList	89
Table 80 – Arguments for service CreateChild (DTM)	89
Table 81 – Arguments for service CreateChild (BTM).....	89
Table 82 – Arguments for service DeleteChild	90
Table 83 – Arguments for service MoveChild	90
Table 84 – Arguments for service GetParentNodes	90
Table 85 – Arguments for service GetChildNodes	91

Table 86 – Arguments for service GetDtm.....	91
Table 87 – Arguments for service ReleaseDtm.....	91
Table 88 – Arguments for service OnAddedRedundantChild	92
Table 89 – Arguments for service OnRemovedRedundantChild.....	92
Table 90 – Arguments for service SaveInstanceData	92
Table 91 – Arguments for service LoadInstanceData	93
Table 92 – Arguments for service GetPrivateDtmStorageInformation	93
Table 93 – Arguments for service LockInstanceData.....	93
Table 94 – Arguments for service UnlockInstanceData	94
Table 95 – Arguments for service OnInstanceDataChanged.....	94
Table 96 – Arguments for service OpenPresentationRequest.....	94
Table 97 – Arguments for service ClosePresentationRequest	95
Table 98 – Arguments for service UserDialog	95
Table 99 – Arguments for service RecordAuditTrailEvent.....	96
Table 100 – Modifications state machine of instance data.....	108
Table 101 – Persistence state machine of instance data.....	109
Table 102 – Example life cycle of a DTM	110
Table A.1 – Basic data types	116
Table A.2 – Simple general data types.....	116
Table A.3 – Definition of classificationId enumeration values	123
Table A.4 – General structured data types.....	124
Table A.5 – Simple user information data types.....	133
Table A.6 – Structured user information data type.....	133
Table A.7 – Structured DTM information data type.....	133
Table A.8 – Simple BTM data types.....	134
Table A.9 – Structured BTM data types.....	134
Table A.10 – Simple device identification data types.....	136
Table A.11 – Structured device identification data types	137
Table A.12 – Simple function data types	139
Table A.13 – Structured function data types.....	140
Table A.14 – Simple auditTrail data types	142
Table A.15 – Structured auditTrail data types	142
Table A.16 – Simple documentation data types.....	143
Table A.17 – Structured documentation data types	143
Table A.18 – Simple deviceList data type.....	145
Table A.19 – Structured deviceList data type	145
Table A.20 – Simple network management data types	146
Table A.21 – Structured network management data types.....	146
Table A.22 – Simple instance data types	147
Table A.23 – Structured instance data types	149
Table A.24 – Simple device status data types.....	151
Table A.25 – Structured device status data types.....	152
Table A.26 – Simple online compare data types.....	152

Table A.27 – Structured online compare data types	152
Table A.28 – Simple user interface data types	153
Table A.29 – Structured user interface data types	153
Table A.30 – Fieldbus data types	154

IECNORM.COM: Click to view the full PDF of IEC 62453-2:2009

INTERNATIONAL ELECTROTECHNICAL COMMISSION

FIELD DEVICE TOOL (FDT) INTERFACE SPECIFICATION –

Part 2: Concepts and detailed description

FOREWORD

- 1) The International Electrotechnical Commission (IEC) is a worldwide organization for standardization comprising all national electrotechnical committees (IEC National Committees). The object of IEC is to promote international co-operation on all questions concerning standardization in the electrical and electronic fields. To this end and in addition to other activities, IEC publishes International Standards, Technical Specifications, Technical Reports, Publicly Available Specifications (PAS) and Guides (hereafter referred to as "IEC Publication(s)"). Their preparation is entrusted to technical committees; any IEC National Committee interested in the subject dealt with may participate in this preparatory work. International, governmental and non-governmental organizations liaising with the IEC also participate in this preparation. IEC collaborates closely with the International Organization for Standardization (ISO) in accordance with conditions determined by agreement between the two organizations.
- 2) The formal decisions or agreements of IEC on technical matters express, as nearly as possible, an international consensus of opinion on the relevant subjects since each technical committee has representation from all interested IEC National Committees.
- 3) IEC Publications have the form of recommendations for international use and are accepted by IEC National Committees in that sense. While all reasonable efforts are made to ensure that the technical content of IEC Publications is accurate, IEC cannot be held responsible for the way in which they are used or for any misinterpretation by any end user.
- 4) In order to promote international uniformity, IEC National Committees undertake to apply IEC Publications transparently to the maximum extent possible in their national and regional publications. Any divergence between any IEC Publication and the corresponding national or regional publication shall be clearly indicated in the latter.
- 5) IEC provides no marking procedure to indicate its approval and cannot be rendered responsible for any equipment declared to be in conformity with an IEC Publication.
- 6) All users should ensure that they have the latest edition of this publication.
- 7) No liability shall attach to IEC or its directors, employees, servants or agents including individual experts and members of its technical committees and IEC National Committees for any personal injury, property damage or other damage of any nature whatsoever, whether direct or indirect, or for costs (including legal fees) and expenses arising out of the publication, use of, or reliance upon, this IEC Publication or any other IEC Publications.
- 8) Attention is drawn to the Normative references cited in this publication. Use of the referenced publications is indispensable for the correct application of this publication.
- 9) Attention is drawn to the possibility that some of the elements of this IEC Publication may be the subject of patent rights. IEC shall not be held responsible for identifying any or all such patent rights.

International Standard IEC 62453-2 has been prepared by subcommittee 65E: Devices and integration in enterprise systems, of IEC technical committee 65: Industrial-process measurement, control and automation.

This part, in conjunction with the other parts of the first edition of the IEC 62453 series cancels and replaces IEC/PAS 62453-1, IEC/PAS 62453-2, IEC/PAS 62453-3, IEC/PAS 62453-4 and IEC/PAS 62453-5 published in 2006, and constitutes a technical revision.

This bilingual version (2014-04) corresponds to the monolingual English version, published in 2009-06.

The text of this standard is based on the following documents:

FDIS	Report on voting
65E/124/FDIS	65E/137/RVD

Full information on the voting for the approval of this standard can be found in the report on voting indicated in the above table.

The French version of this standard has not been voted upon.

This publication has been drafted in accordance with the ISO/IEC Directives, Part 2.

A list of all parts of the IEC 62453 series, under the general title *Field Device Tool (FDT) interface specification*, can be found on the IEC website.

The committee has decided that the contents of this publication will remain unchanged until the maintenance result date indicated on the IEC web site under "<http://webstore.iec.ch>" in the data related to the specific publication. At this date, the publication will be

- reconfirmed,
- withdrawn,
- replaced by a revised edition, or
- amended.

IMPORTANT – The 'colour inside' logo on the cover page of this publication indicates that it contains colours which are considered to be useful for the correct understanding of its contents. Users should therefore print this document using a colour printer.

INTRODUCTION

This part of IEC 62453 is an interface specification for developers of FDT (Field Device Tool) components for function control and data access within a client/server architecture. The specification is a result of an analysis and design process to develop standard interfaces to facilitate the development of servers and clients by multiple vendors that need to interoperate seamlessly.

With the integration of fieldbusses into control systems, there are a few other tasks which need to be performed. In addition to fieldbus- and device-specific tools, there is a need to integrate these tools into higher-level system-wide planning- or engineering tools. In particular, for use in extensive and heterogeneous control systems, typically in the area of the process industry, the unambiguous definition of engineering interfaces that are easy to use for all those involved is of great importance.

A device-specific software component created according to this standard is called Device Type Manager (DTM). It integrates all device-specific data, functions and business rules into the system via the FDT services defined herein.

The FDT/DTM approach is open for all kind of fieldbusses and enables integration variety of devices into heterogeneous systems.

Figure 1 shows how IEC 62453-2 is aligned in the structure of the IEC 62453 series.

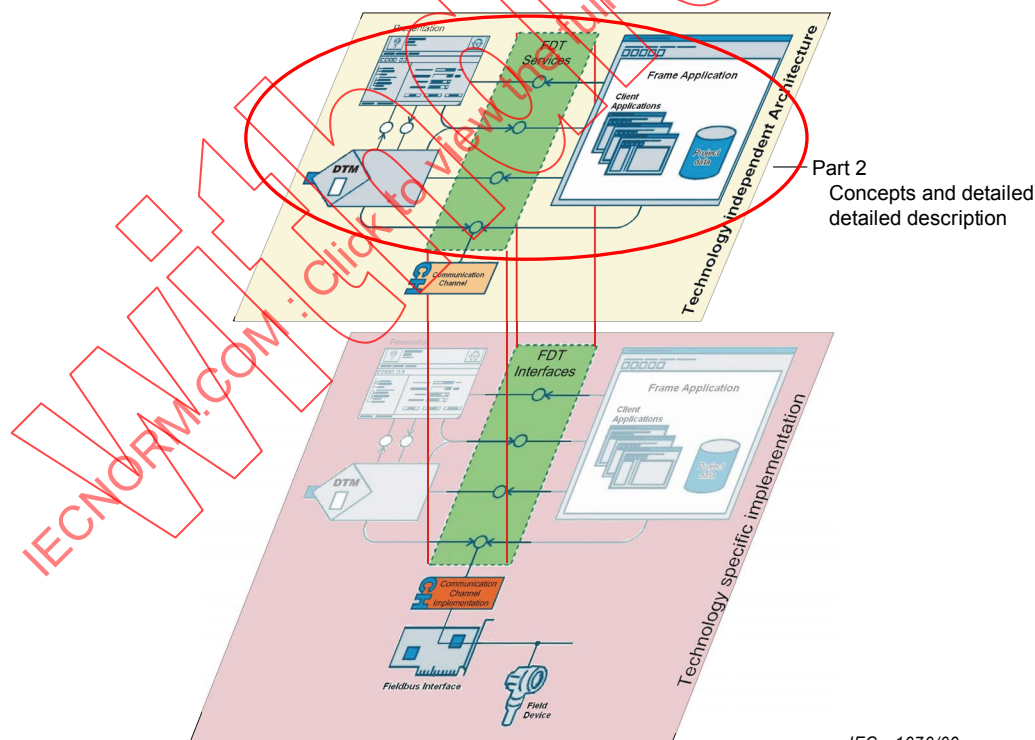


Figure 1 – Part 2 of the IEC 62453 series

FIELD DEVICE TOOL (FDT) INTERFACE SPECIFICATION –

Part 2: Concepts and detailed description

1 Scope

This part of IEC 62453 explains the common principles of the field device tool concept. These principles can be used in various industrial applications such as engineering systems, configuration programs and monitoring and diagnostic applications.

This standard specifies the general objects, general object behavior and general object interactions that provide the base of FDT.

2 Normative references

The following referenced documents are indispensable for the application of this specification. For dated references, only the edition cited applies. For undated references, the latest edition of the referenced document (including any amendments) applies.

IEC 61131 (all parts), *Programmable controllers*

IEC/TR 62390, *Common automation device – Profile guideline*

IEC 62453-1:2009, *Field Device Tool (FDT) interface specification – Part 1: Overview and guidance*

IEC 62453-3xy (all parts):2009, *Field Device Tool (FDT) interface specification – Part 3xy: Communication profile integration*

IEC/TR 62453-41:2009, *Field Device Tool (FDT) interface specification – Part 41: Object model integration profile – Common object model*

ISO/IEC 19501:2005, *Information technology – Open Distributed Processing – Unified Modeling Language (UML) Version 1.4.2*

3 Terms, definitions, symbols, abbreviated terms and conventions

3.1 Terms and definitions

For the purposes of this document, the terms and definitions given in IEC 62453-1 and the following apply.

3.1.1

FDT version

implementation version defined by the related technology specific organization

NOTE The FDT version is specified in IEC/TR 62453-41.

3.1.2

monolithic DTM

is one single DTM that represents the complete device with all its modules

NOTE There are also other concepts representing modules of a device in this specification, for example Module DTM and BTM

3.2 Symbols and abbreviated terms

For the purposes of this document, the symbols and abbreviations given in IEC 62453-1 and the following apply.

DD	Device description
OODMS	Object Oriented Database Management System
RDBMS	Relational Database Management System

3.3 Conventions

3.3.1 State availability statement

The state availability statement uses [] and [X] for stating the availability of a service in a specific state. The expressions have the following meaning:

[] '<name of state>'	service is not available in this state.
[X] '<name of state>'	service is available in this state.

3.3.2 Data type names and references to data types

The conventions for naming and referencing data types are explained in Clause A.1

4 Fundamentals

4.1 General

This clause introduces the FDT model and covers topics which are specific to the requirements of field device integration.

4.2 Abstract FDT model

4.2.1 FDT model overview

Figure 2 provides an overview of the objects defined in FDT and their relationships to each other

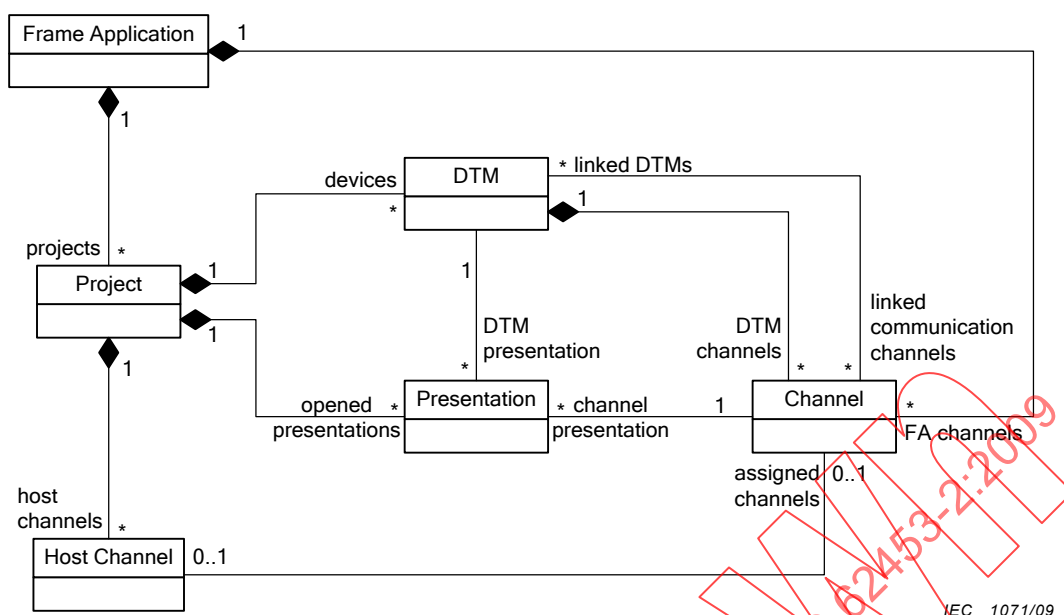


Figure 2 – Abstract FDT model

Table 1 contains brief descriptions of all objects. More detail description of objects and related services are provided in subsequent chapters.

The FDT objects may be executed all on one platform or in a distributed system.

For data exchange and for the interaction between objects, the data types as defined in Annex A are used. The concrete implementation of these data types is defined in the IEC 62453-4z documents describing the mapping to specific implementation technologies.

Table 1 – Description of FDT objects

Object	Description
Frame Application	The Frame Application is a logical object to represent an environment like an engineering system or a standalone tool (see 4.2.2). It controls the lifetime of DTM-instances within the project. A Frame Application may handle several projects
Project	The Project belongs to the Frame Application. The Project is a logical object describing the management of device-instances. It controls the lifetime and dataset of device-instances within a Frame Application. FDT does not define any services for the Project, since it is a pure Frame Application internal object

Object	Description
HostChannel	A HostChannel belongs to the Frame Application. The HostChannel is a logical object representing a part of a function of a host system, such as DCS or PLC. It is required when additional information for the processing of device I/O data is needed, e.g. if DTM or BTM data refers to more than one I/O value. For example one Octet often is used to group the state values of eight digital I/O points. In these applications, the HostChannel object provides an association between contents of the channel data and individual process I/O points. To make the cyclic I/O data available within a Frame Application, there shall be an association between the I/O function blocks and the process values of a device. The inputs and outputs of I/O function blocks are represented by HostChannels, the process value is represented by a Channel. The association between HostChannel and Channel is called channel assignment. FDT does not define any services for the Host Channel, since it is a pure Frame Application internal object
DTM	A DTM is a software component containing the device specific application software. It encapsulates all device-specific data, functions and business rules. A DTM is generally not stand-alone executable. It needs a Frame Application (see 4.2.2) that acts as the runtime environment. A DTM is typically developed by the device manufacturer and shipped together with the devices. It depends on the software design of the DTM, whether it can be used for one specific device type or a group of different device types or a device type family. Each device installed on a plant is represented by a DTM object. Therefore one or several DTM objects are needed to handle the different devices. The DTMs are installed in the system, so that the system can be dynamically extended by installing new DTMs for new devices. A DTM may represent different types of devices, e.g. field devices, communication devices or gateway devices. (see 4.2.3)
BTM	A BTM (see 4.2.3.6) is used to represent flexible software objects within a device, like function blocks. These software blocks are more flexible than software modules, for instance they may be moved between devices. Also a protocol may require modeling of device structures as blocks.
Presentation	Presentation objects (see 4.2.4) represent a (visual) user interface. The Presentation object belongs to the DTM, to the BTM or to the Channel.
Channel	Channel-Object could behave in three ways: As a 'Communication-Channel', a 'Process-Channel' and a combination of both (see 4.2.5).

All the associations shown in Figure 2 above are explained in Table 2 below.

Table 2 – Description of associations between FDT objects

Association	Description
assigned channels	To make the cyclic I/O data available within a Frame Application there has to be an association between the I/O function blocks and the process values of a device. The I/O function blocks are represented by a host channel, the process value by a channel. The Frame Application (project) is responsible for handling this association. <u>Use cases:</u> - channel assignment <u>Services:</u> Informational services - DTM service: GetChannels - channel service: ReadChannelInformation Management services - channel service: WriteChannelInformation Depending services - proprietary DTM services for channel management

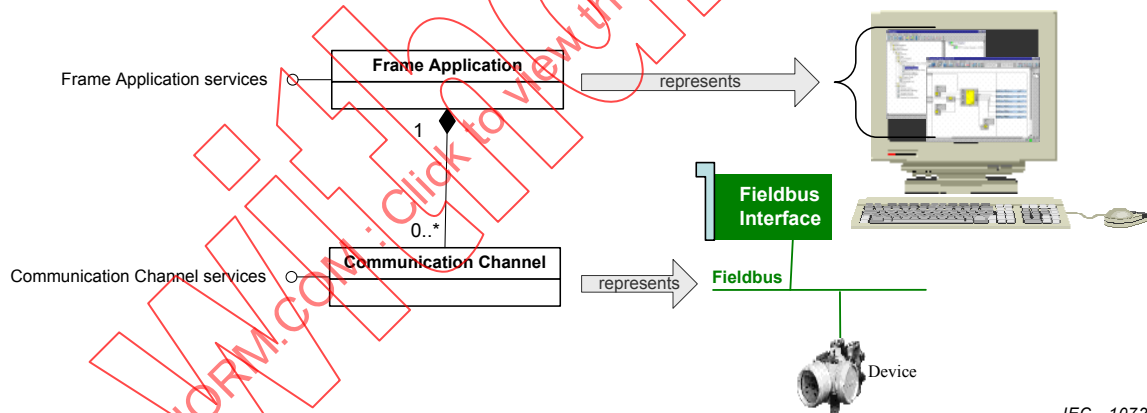
Association	Description
channel presentation	The instances of presentation objects are associated to the instance of their DTM business object by this relationship. <u>Use cases:</u> - all channel use cases with DTM specific GUI <u>Services:</u> Informational services (see also 7.3) - channel service: GetChannelFuntions - channel service: GetGuiInformation Depending services - frame service: OpenPresentationRequest - frame service: ClosePresentationRequest
devices	A project holds the list of DTM instances by the association devices. Releasing the project results in a release of all associated DTM instances. A DTM instance cannot be part of more than one project. <u>Use cases:</u> - system generation - system planning <u>Services:</u> Informational services - frame service: GetChildNodes Management services - services related to sub-topology management see 7.6.2 - ValidateAddChild - ChildAdded - ValidateRemoveChild - ChildRemoved - FA services related to topology management
DTM channels	A DTM can have a list of channels, which are associated by DTM channels. A channel is part of a DTM. <u>Services:</u> Informational services - frame service: GetChannels Management services - There are no services to manipulate this association. The lifetime of channel instances is controlled by a DTM
DTM presentation	The presentation object instances are associated with their DTM instance by this relationship. <u>Use cases:</u> - All DTM use cases with DTM specific GUI <u>Services:</u> - open presentation - close presentation
FA channels	The Frame Application (project) may have a list of Communication Channels. There are no services to manipulate this association. See 4.2.2
host channels	The FA maps the Process Channels of DTMs to internal IO management of the projects
linked communication channels	The topology of DTMs is shown with this association. Within the topology tree a DTM object is the child node of a channel. The association shows the connection from a device to a channel. The Frame Application (project) is responsible for handling this association. <u>Services:</u> - linked channels can be explored by GetParentNodes - SetLinkedCommunicationChannel - ReleaseLinkedCommunicationChannel

Association	Description
linked DTMs	The topology of field devices is shown with this association. Within the topology tree a channel object is the parent node for a device. The association shows the connection from a channel to a device. The Frame Application (project) is responsible for handling this association. <u>Services:</u> • linked DTMs can be explored by GetChildNodes • SetLinkedCommunicationChannel • ReleaseLinkedCommunicationChannel
opened presentations	Open presentation objects are linked by this association to projects. The Frame Application (project) is responsible for handling this association
projects	A Frame Application can create and manage multiple projects, which are connected by the “projects” association. The Frame Application (project) is responsible for handling this association

4.2.2 Frame Application (FA)

The Frame Application is the runtime environment for the DTMs. It provides the services described in 7.7 which may be used by the hosted DTMs.

If the Frame Application has built-in communication capabilities, then it is able to provide Communication Channels (see 4.2.5.3) which provide the services to access the fieldbus. In this case it has full control over communication and is able perform low-level actions such as monitoring or filtering. Frame Applications without build-in communication capabilities are using Communication DTMs (see 4.2.3.2). Figure 3 shows the relation between the Frame Application and Communication Channel object.



IEC 1072/09

Figure 3 – Frame Application with integrated Communication Channel

The Frame Application's channel objects represent the gateway from the FDT-specific to the Frame Application-specific communication. On the Frame Application's side the Communication Channel may be a PC I/O board or engineering topology with processing units and proprietary bus systems.

4.2.3 Device Type Manager (DTM)

4.2.3.1 DTM Overview

The DTM provides the services described in 7.2 (see Figure 4). From a Frame Application's point of view, all management and task-related interactions with the device functionality are available via these services.

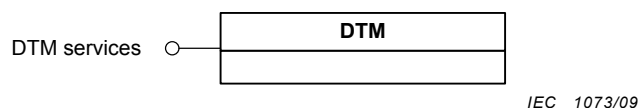


Figure 4 – Device Type Manager (DTM)

A DTM may represent the device structure with data type `net:DtmDeviceInstanceTopology`. This information may be retrieved by service `GetActiveTypeInfo` (see 7.2.3.4). The structure of the device may be described by a list of `net:Module`. Each module may have a number of properties, including configuration data, Process Channels and Communication Channels.

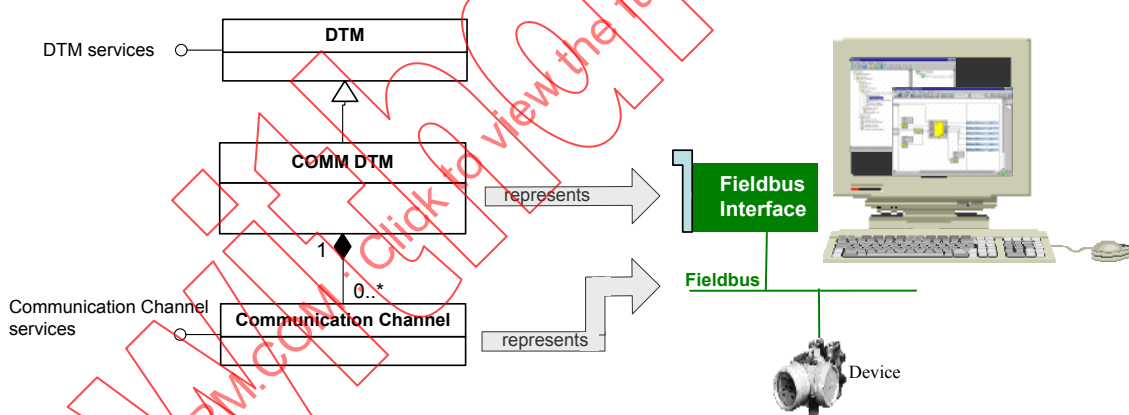
A DTM exposes a list of supported device types with the data type `fdt:DtmDeviceTypes` (see 4.7.1).

Different types of devices, for example, communication devices, field devices, modules, gateways or blocks are represented by different types of DTMs.

4.2.3.2 Communication DTM (COMM-DTM)

A Communication DTM is a special type of DTM containing the application software for specific communication hardware. For example, it may support configuration settings like baud-rate, start and stop bits, etc.

A Communication DTM shall provide Communication Channels (see 4.2.5.3) which provide the services to access the fieldbus (see Figure 5).



IEC 1074/09

Figure 5 – Communication DTM

The advantage of Communication Channels provided by a DTM compared to the channels provided by a Frame Application (see 4.2.2) is, that they may be integrated into a Frame Application and are thus extending the number of protocols the system is able to access. Both ways of providing Communication Channels may coexist in a Frame Application.

4.2.3.3 Device DTM

A Device DTM is a special type of DTM containing the application software for a 'normal' field device, for example, a pressure transmitter or a valve. Such a DTM for example supports functions to configure and parameterize the device (see Figure 6).

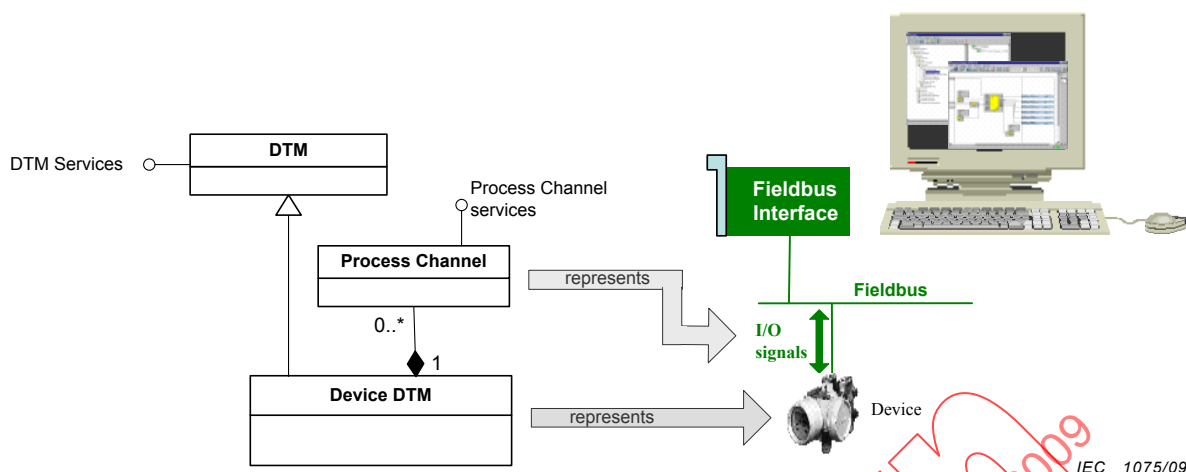


Figure 6 – Device DTM

If it is required to make the device's I/O signals or process values accessible to the host system, then the Device DTM shall provide Process Channel objects (see 4.2.5.2).

4.2.3.4 Gateway DTM

A Gateway DTM is a special type of DTM containing the application software for a device linking fieldbusses (see Figure 7).

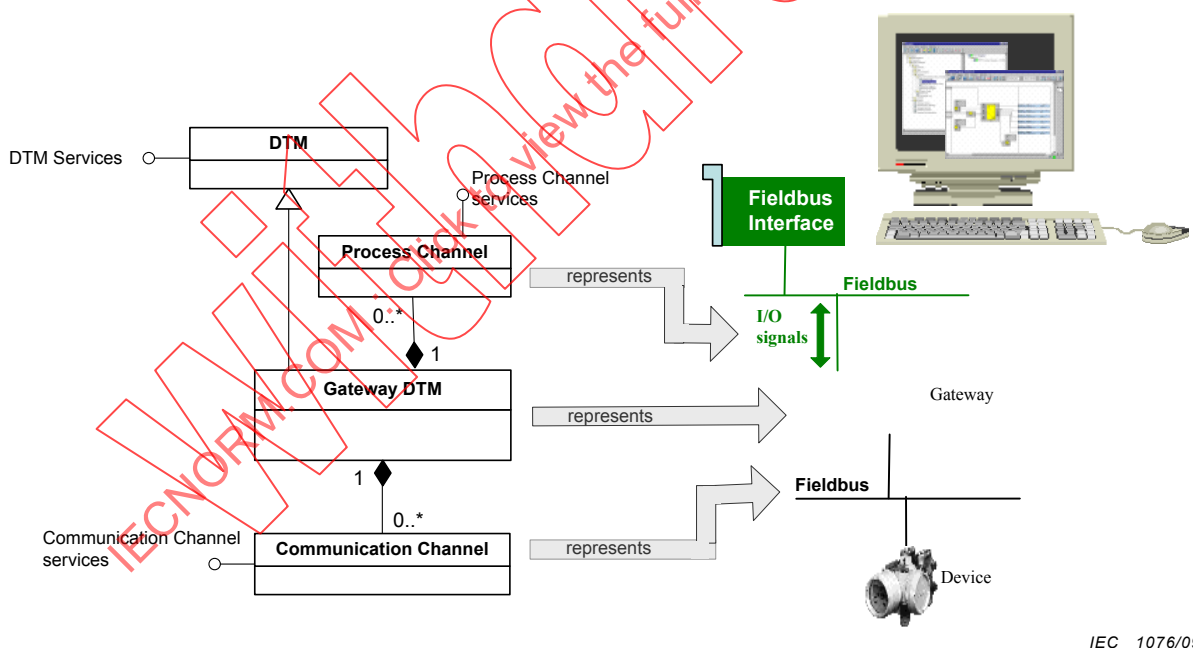


Figure 7 – Gateway DTM

Such a DTM can be seen as a combination of a Communication DTM and a Device DTM. It shall provide Communication Channels (see 4.2.5.3) to provide access to the linked fieldbus and Process Channels (see 4.2.5.2) for the fieldbus where it is connected to, if it is required to make the gateway I/O signals or process values accessible to the host system.

4.2.3.5 Module DTM

A Module DTM is a special type of DTM containing the application software for a device hardware or software module (see Figure 8).

Some devices are subdivided into modules and sub-modules. A module is either a hardware module or a software module. Hardware modules are plugged into physical slots of the device. For example, an I/O module can be plugged into a Remote I/O device. Such a modular device may be represented by several DTMs as shown in the following Figure 8.

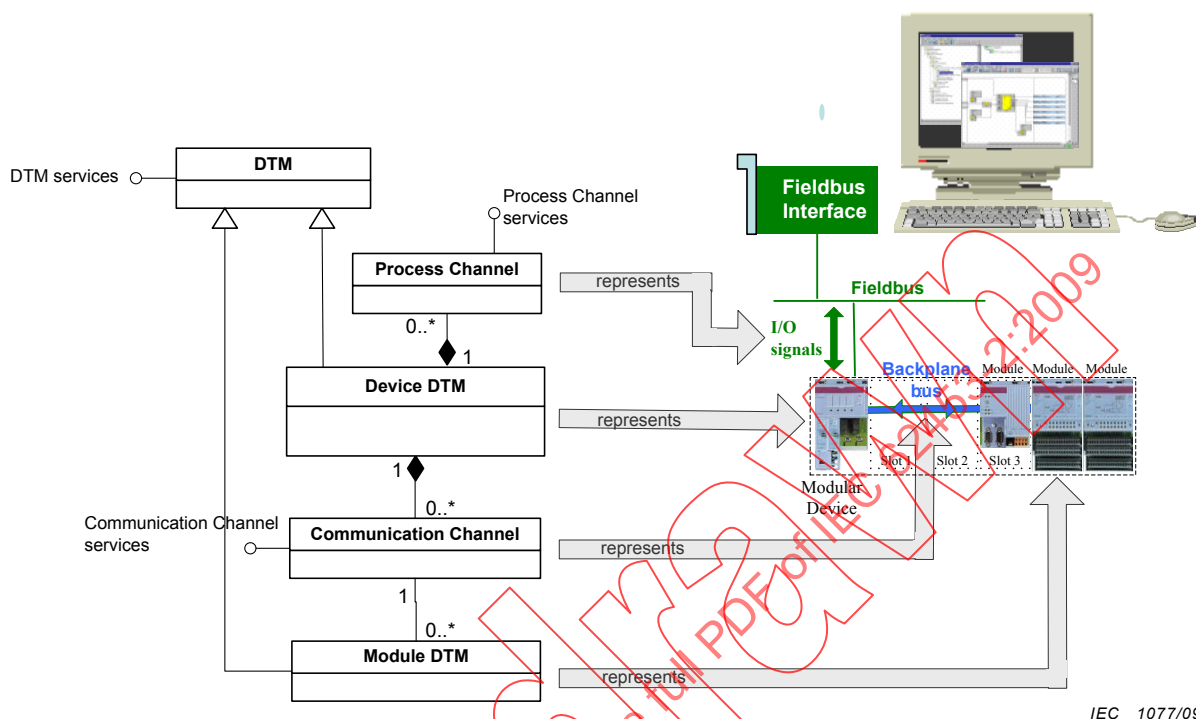


Figure 8 – Module DTM

A Device or Gateway DTM is the root element for complete device representation. This DTM shall provide Communication Channels (see 4.2.5.3) which provide services to access the backplane bus that connects the different modules and sub-modules. Dependent on the software design of the DTM, one channel may be provided for representation of the whole backplane bus or multiple channels for representation of the slots where the modules are plugged in.

The modules are represented by Module DTMs. The Device (or Gateway) DTM and Module DTMs are generally shipped together and supplied by the modular device vendor.

A Module DTM is connected to the Device (or Gateway) DTM via its Communication Channel. The Module DTM is able to communicate with its module via the services provided by the Communication Channel. This concept is called 'Nested Communication' and is further described in 4.6.

The Module DTM itself shall provide own Communication Channels, if it is representing a module that is the access point to another (linked) fieldbus.

4.2.3.6 Block Type Manager (BTM)

A BTM is a special type of DTM containing the application software for accessible objects inside a device such as function blocks and resource blocks (see Figure 9).

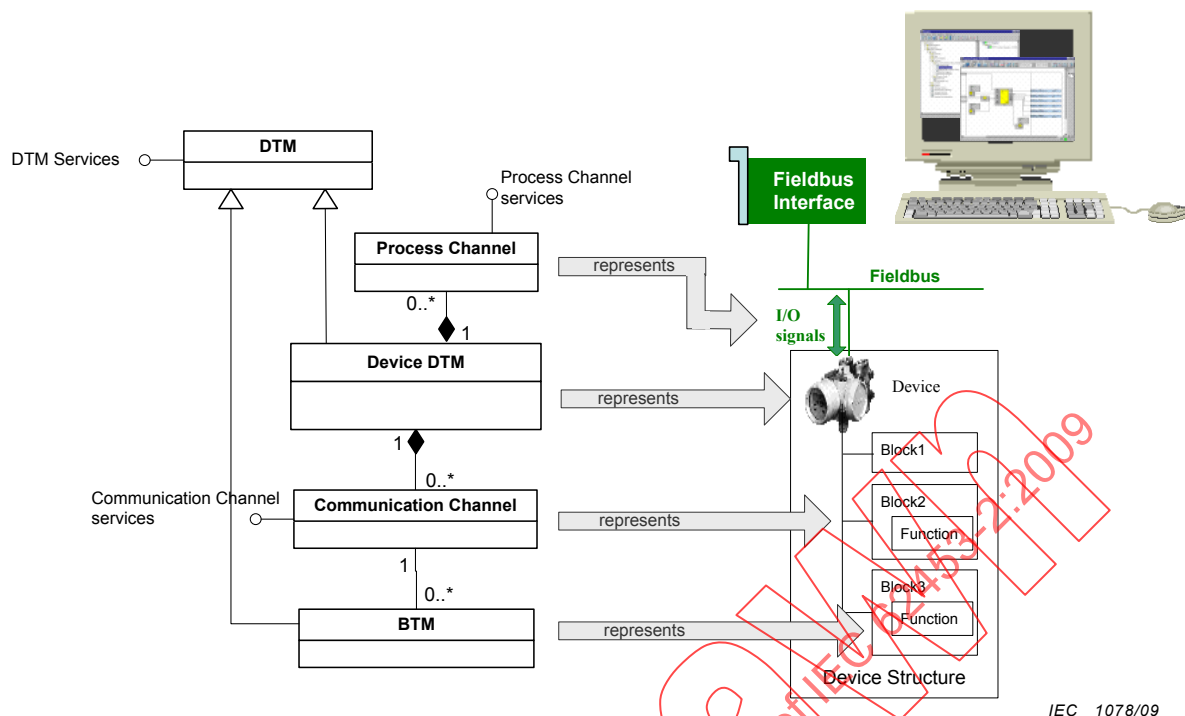


Figure 9 – Block Type Manager (BTM)

A Device or Gateway DTM is the root element for complete device representation. This DTM shall provide Communication Channels (see 4.2.5.3) which provide services to access the block information within the device.

The blocks are represented by BTMs. The software blocks are more flexible than device software modules (see 4.2.3.5), for instance standardized blocks may be moved between devices. The Device (or Gateway) DTM and the BTMs for device specific blocks are generally shipped together and supplied by the device vendor. BTMs for standardized blocks may be supplied by a 3rd party vendor.

A BTM is connected to the Device (or Gateway) DTM via its Communication Channel. The BTM is able to interact with its block via the services provided by the Communication Channel. This concept is called 'Nested Communication' and is further described in 4.6.

The BTM concept is independent from fieldbus protocol. However, a protocol may require modeling of device structures as blocks. Thus, whether and how the BTM concept is used to model device structures is defined by the IEC 62453-3xy documents describing the protocol profile integration in FDT.

4.2.4 Presentation object

Each of the device specific objects (DTM, BTM and Communication Channel) may be packaged together with Presentation objects which support the services defined in 7.3 (see Figure 10)

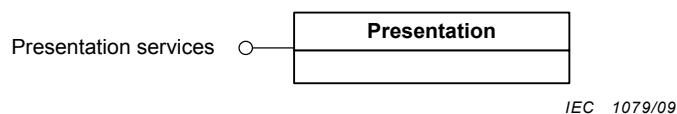


Figure 10 – Presentation object

These presentation objects are implementation specific objects that provide a graphical user interface for the business object.

The presentation object may be a type of object, that allows integration into the GUI of the FA or it may be an object that runs outside of the GUI of the Frame Application (e.g. a standalone executable).

4.2.5 Channel object

4.2.5.1 Channel overview

There are three different types of channels, the Communication Channels the Process Channels and combinations of them as shown in the Figure 11.

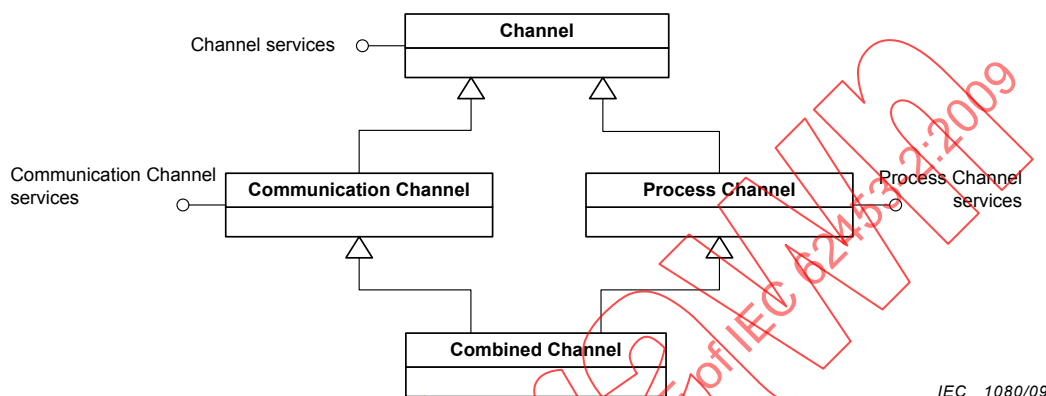


Figure 11 – Channel object

4.2.5.2 Process Channel

Input and output signals provided by devices are created and integrated into the function planning of the control system. If the device provides I/O signals the associated DTM shall offer information about I/O signals of its device. This information includes addressing, signal and data type and is conveyed by Process Channels. The information does not include the current I/O signal values.

A Process Channel supports the services defined in 7.5. These services for example provide access to I/O signal information like addressing, signal and data type, but not to the current I/O signal value itself.

The I/O signal information provided by the Process Channel is protocol specific. Which information shall be provided by Process Channels is defined by the IEC 62453-3xy document describing the protocol profile integration in FDT.

The number and type of I/O signals may depend on the configuration of the device. Thus the number of Process Channels and provided information may also dependent on the device configuration made by the user. A Frame Application is able to inform the DTM by setting the ProtectedByChannelAssignent parameter via service WriteChannelData (see 7.5.1.2) that further changes shall be prohibited, because channel is already integrated into functional planning of the control system (HostChannel is assigned). In this case, DTM shall not accept any changes related to this channel.

4.2.5.3 Communication Channel

A Communication Channel represents the entry point to a fieldbus, a vendor specific backplane bus or point-to-point connection. It may even represent a logical communication with blocks within a device. A Communication Channel belongs to a Frame Application (see 4.2.2) or a DTM (see 4.2.3).

A Communication Channel provides communication hardware independent services. In general, the protocol specific services are one to one mapped to the services provided by the channel. The services may be used by the Frame Application or a DTM to exchange data with a connected device or to initiate a function (e.g. identification request, device reset, broadcast, etc.). The general communication concept is further described in 4.6.

A Communication Channel shall be able to handle several connections to the same device and may be responsible for connections to different devices. It guarantees that a link to a device is established as a peer-to-peer connection. The services that shall be provided by a Communication Channel are defined in 7.6. The pure communication related services (see 7.6.1) just define the frame for interaction with a connected device. The data (parameters) which shall be passed or returned by the service is defined by the IEC 62453-3xy documents describing the protocol profile integration in FDT.

In case of vendor specific protocols (e.g. backplane bus or point-to-point) the pure communication related services (see 7.6.1) may be replaced by vendor specific services. Following this approach only DTMs supplied by this vendor are able to communicate with each other. Therefore a vendor specific bus category (see 4.3) shall be defined. For vendor-independent fieldbus protocols an IEC 62453-3xy document describing the protocol profile integration in FDT shall be provided and standard communication services shall be used.

4.2.5.4 Combined Process and Communication Channel

A combined Process and Communication Channel typically belongs to a Gateway DTM (see 4.2.3.4). It represents the I/O signal that is exposed via the fieldbus where the gateway device is connected to which corresponds to the cyclic communication on the linked fieldbus. At the same time such a channel represents the entry point to the linked fieldbus (or point-to-point connection) as shown in Figure 12.

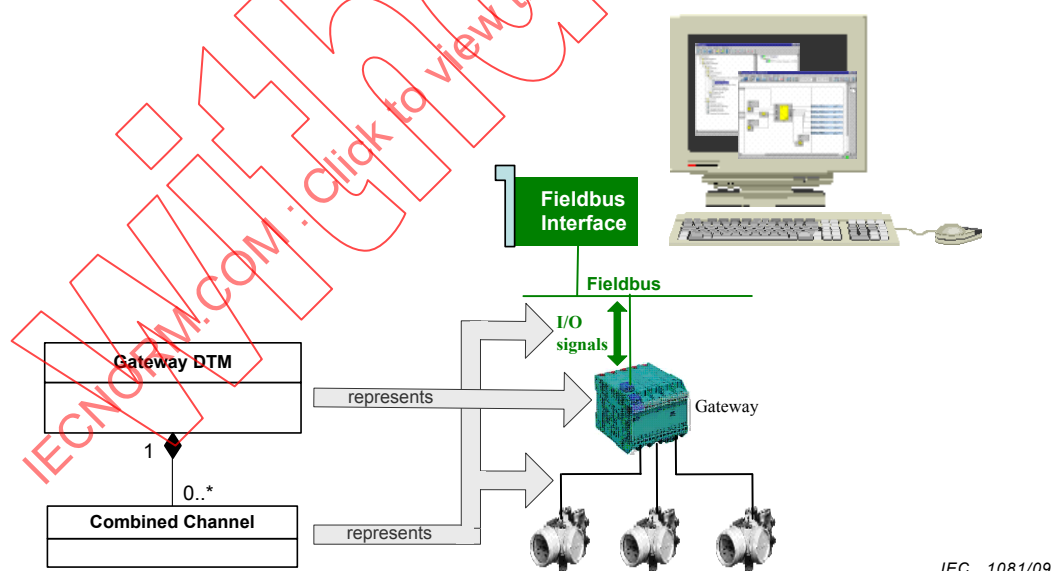


Figure 12 – Combined Process / Communication Channel

In other words, such a channel shall support the Process Channel services (see 7.5) for the fieldbus where the gateway is connected to and the Communication Channel Services (see 7.6) for accessing the devices connected to the linked fieldbus (or point-to-point connection).

4.3 Modularity

Different field bus protocols are using different device models. FDT supports following different approaches to describing the structure of device:

- DtmDeviceInstanceTopology,
- Module DTM, and
- BTM.

4.4 Bus categories

A DTM exposes information about encapsulated protocol specific definitions. The information returned by service GetTypeInformation (see 7.2.3.1) contains so called bus categories which are Universally Unique Identifiers for a fieldbus protocol (or a point-to-point communication).

The FDT concept distinguishes between supported and required bus categories:

- supported bus categories refer to the protocol specific communication services provided by a DTM (corresponding Communication Channels) to access a fieldbus;
- required bus categories refer to the protocol specific communication services required by a DTM to exchange data with its device.

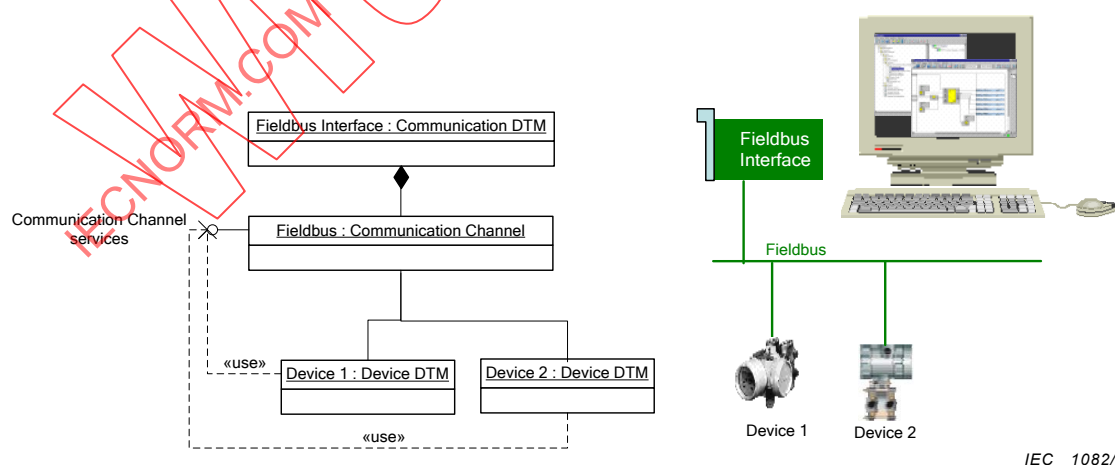
4.5 System and FDT topology

The Frame Application is responsible for managing the system topology. That means the Frame Application shall organize the routing for accessing a device in the plan. A DTM shall not need to manage any information about the system topology.

System topology management is Frame Application specific. Some Frame Applications may require user interactions; others may support automatic operations such as topology importing or fieldbus scanning (see 6.2).

A DTM exposes all required information (see 7.2.3) which enables the Frame Application (and the user) to choose the appropriated DTM for a device, for example name, vendor, version of supported device types and corresponding identification properties.

The Frame Application initializes and links the DTMs according to the system topology. The linking of DTMs is called FDT topology. Figure 13 shows the FDT topology for a simple system topology with one fieldbus and two connected devices.



IEC 1082/09

Figure 13 – FDT topology for a simple system topology

A Communication Channel is always used as the linking element between DTMs. As shown in Figure 13, the two Device DTMs are linked to the Communication Channel which provides access to the fieldbus.

The link between a Communication Channel and a DTM is created by the Frame Application. However, final decision whether a DTM shall be linked or not has to be made by the Communication Channel. The Frame Application has to call the service `ValidateAddChild` (see 7.6.2.1) before link is created. The Communication Channel shall at least check whether required bus categories of the DTM to be linked fits to its own supported bus categories. If this is not the case, then linking shall be rejected. In addition, the Communication Channel may perform additional checks, for example if the number of linked DTMs exceeds a limit. The sequence diagrams in 8.1 describe this sequence in more detail.

Neither the Communication Channel (or corresponding DTM) nor the linked DTM shall need to manage topology information. The Frame Application supports requesting topology information by service `GetParentNodes` (see 7.7.3.5) and service `GetChildNodes` (see 7.7.3.6).

The FDT topology management for a more complex system topology with gateways, modular devices and devices with blocks works exactly the same way.

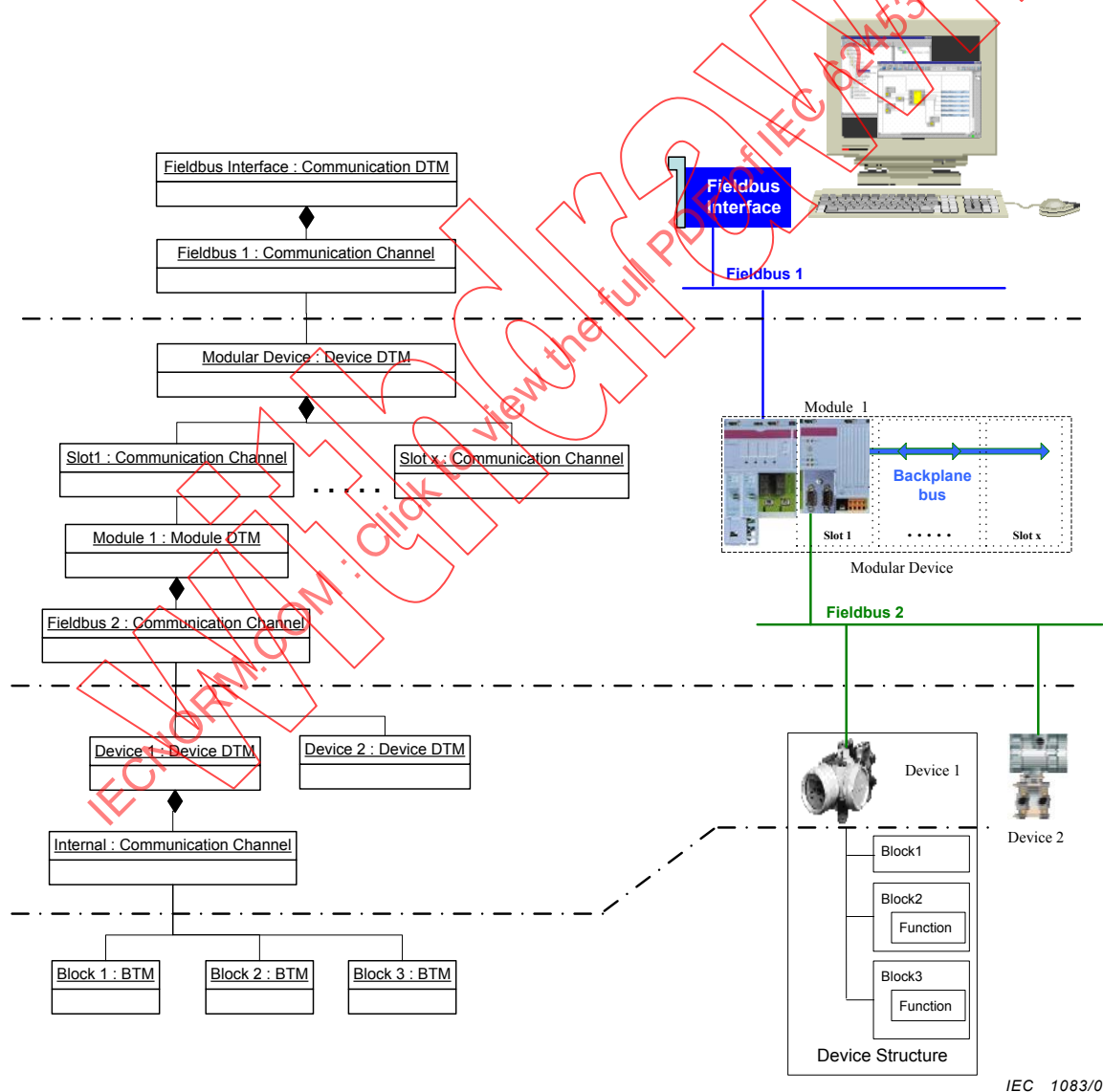


Figure 14 – FDT topology for a complex system topology

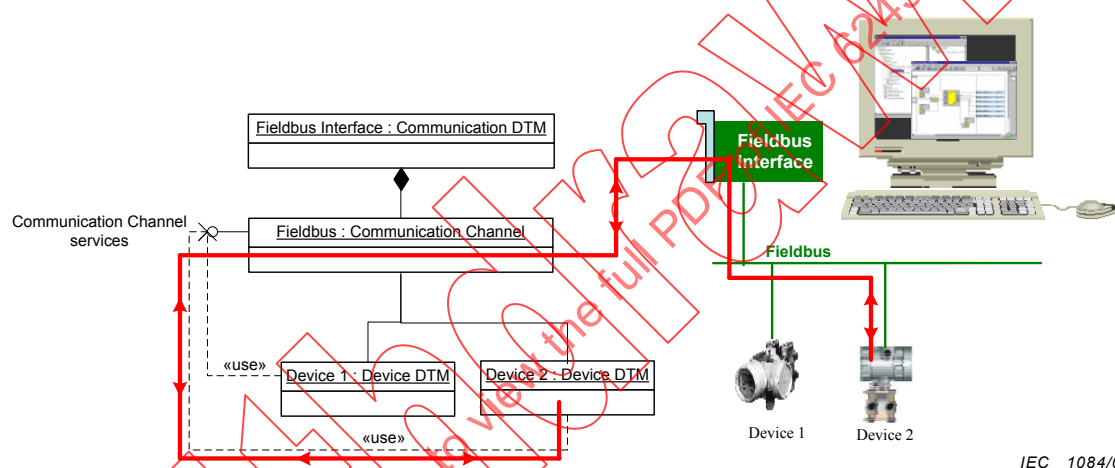
Starting from the root, all DTMs are linked via Communication Channels according to the physical system topology.

The root element DTM for a device which is represented by multiple DTMs (e.g. Modular Device and Device 1 DTMs in Figure 14) may support automatic creation of the FDT sub-topology that corresponds to the complete device structure. The Frame Application supports the service CreateChild (see 7.7.3.2), DeleteChild (see 7.7.3.3) and MoveChild (see 7.7.3.4) to enable a DTM to alter the FDT topology.

4.6 Peer to peer and nested communication

The Frame Application has to provide in each case a peer-to-peer connection between a DTM and a device.

It is under the control of the Frame Application to enable a DTM to communicate with its device. The Frame Application has to pass the Communication Channel to use the DTM by calling the service SetLinkedCommunicationChannel (see 7.2.4.2) and allow the Communication by calling the service EnabledCommunication with TRUE (see 7.2.4.3). In order to access the device, the DTM uses the Communication Channel services (see 7.6.1) as shown in Figure 15.

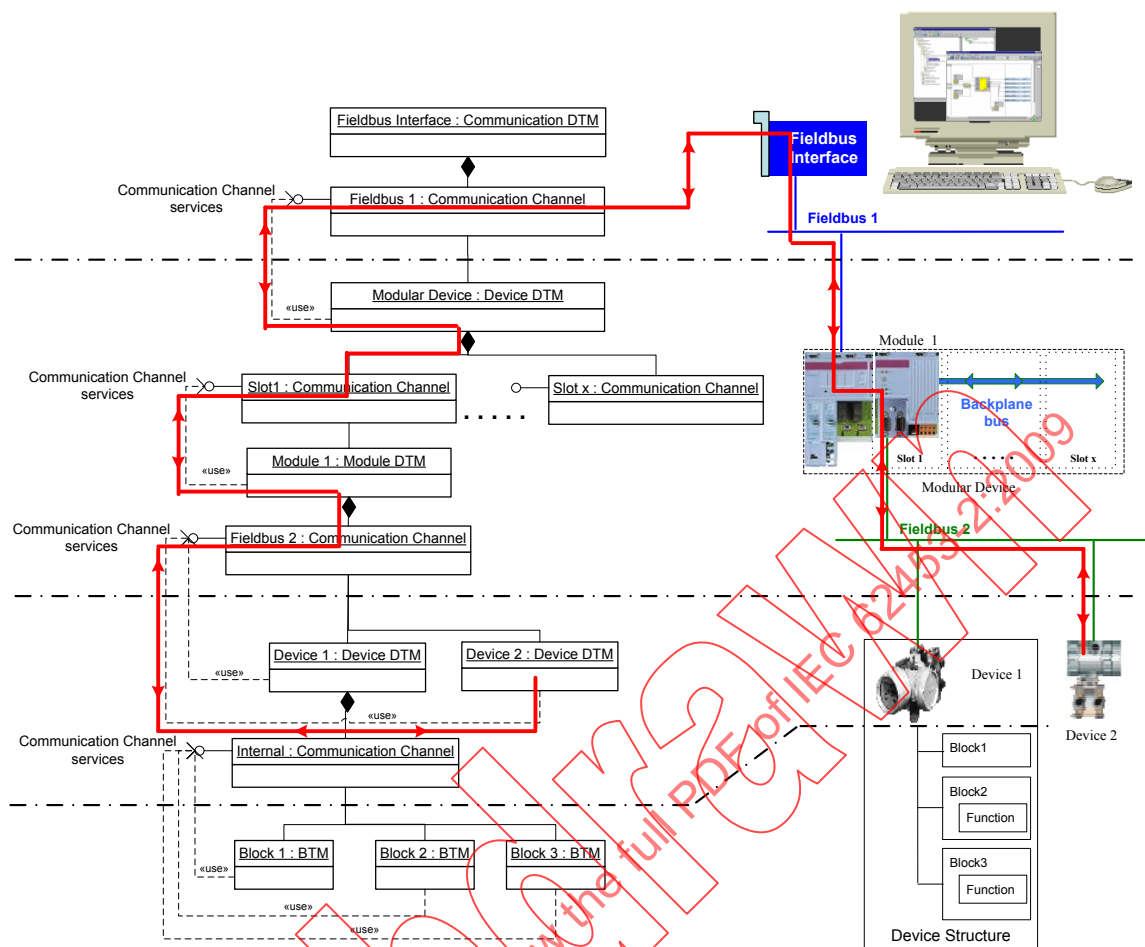


IEC 1084/09

Figure 15 – Peer to peer communication

A DTM has to call the Communication Channel service Connect (see 7.6.1.2) to establish a communication link to the device. After the link is established, it is able to communicate with its device by calling the service Transaction (see 7.6.1.6). The diagram in 8.3.2 describes this sequence in more detail.

A DTM shall not know anything about the kind of the overlaying system. Thus the same DTM is able to communicate with devices attached to different fieldbus interfaces. Nested communication is used if the devices are connected to a sub-system, for example if a device which is connected to a channel of a Remote I/O (see Figure 16).



IEC 1085/09

Figure 16 – Nested communication

Starting from the root the Frame Application shall pass the linked Communication Channels to all DTMs which should be enabled for communication with its device. Like in the peer to peer communication, all DTMs simply use the Communication Channel services to communicate with their devices without the awareness of the nested communication (e.g. device 2 DTM in Figure 16). The diagram in 8.3.3 describes this sequence in more detail.

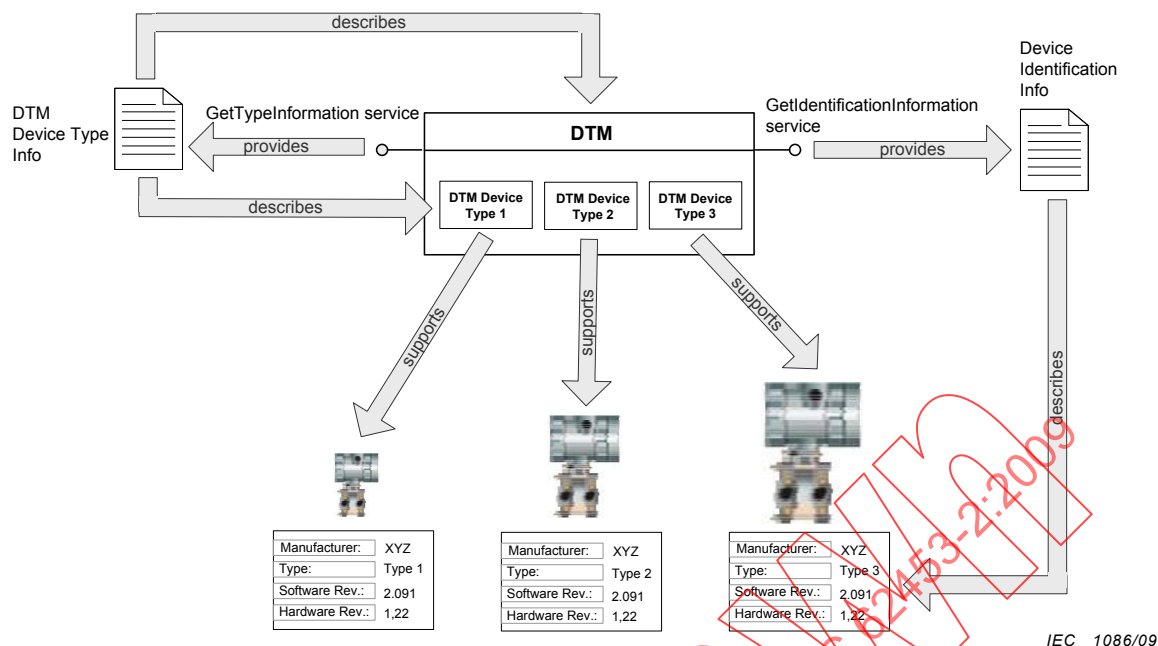
The communication in FDT follows the following concepts:

- each Communication Channel wraps the communication message from the linked DTM below, without knowing the contents;
- the linked DTM below does not have any knowledge about the system topology;
- the DTM shall only support its own communication protocols:
 - communication / routing through any system topology is possible without limitations.

4.7 DTM, DTM Device Type and Hardware Identification Information

4.7.1 DTM and DTM Device Type

A DTM supports two services to request information about itself and the supported device types (see Figure 17). Usually this information is used by the Frame Application to create libraries, select a DTM during creation of FDT topology, or for simple validations.



IEC 1086/09

Figure 17 – DTM, DTM Device Type and Device Identification Information

A DTM is a software component containing device specific application software. The service `GetTypeInformation` (see 7.2.3.1) returns general information about this piece of software such as name, version, and vendor of the software, the FDT version (see also 4.12) as well as a list of supported device types.

The representation for a particular device type within the DTM is called DTM Device Type. A DTM may contain one or more DTM Device Types. The concrete design and implementation of the DTM Device Types is not within the scope of the FDT; but service `GetTypeInformation` also returns information about these pieces of software like name, version, vendor, supported protocols etc.

When a Frame Application adds a DTM to the FDT topology then it selects one of the supported DTM Device Types (see service `Initialize`, 7.2.4.1). The DTM shall persist the selection within its instance data, in order to restore it when a DTM representing same device is initiated next time. The DTM shall provide information about the selected DTM Device Type by the service `GetActiveTypeInfo` (see 7.2.3.4). The service shall always return the current DTM Device Type. If an update of the DTM occurred, the new DTM shall return the updated DTM Device Type information.

4.7.2 Supported hardware identification

Information about physical device types, which can be handled by the DTM Device Types is returned by the service `GetIdentificationInformation` (see 7.2.3.2). For example manufacturer, type, hardware and embedded software version of the device. The DTM may even return wildcards for some specific device identification elements to signal that the DTM Device Type can be used for all devices for which the wildcard matches (e.g. the character asterisk “*” for the hardware version may signal that the DTM Device Type supports all hardware versions).

The information returned by service `GetIdentificationInformation` is fieldbus-specific and therefore defined by the IEC 62453-3xy document describing the protocol profile integration in FDT. However, FDT defines the means to transform the information into a protocol-independent format to enable Frame Applications without protocol-specific knowledge to use it. The transformation is implementation technology dependent and therefore defined in the IEC 62453-4z documents describing the mapping to specific implementation technologies.

4.7.3 Connected Hardware Identification

Furthermore a DTM supports service HardwareInformation (see 7.2.3.3) that enables to read device information online from the connected device (see Figure 18).

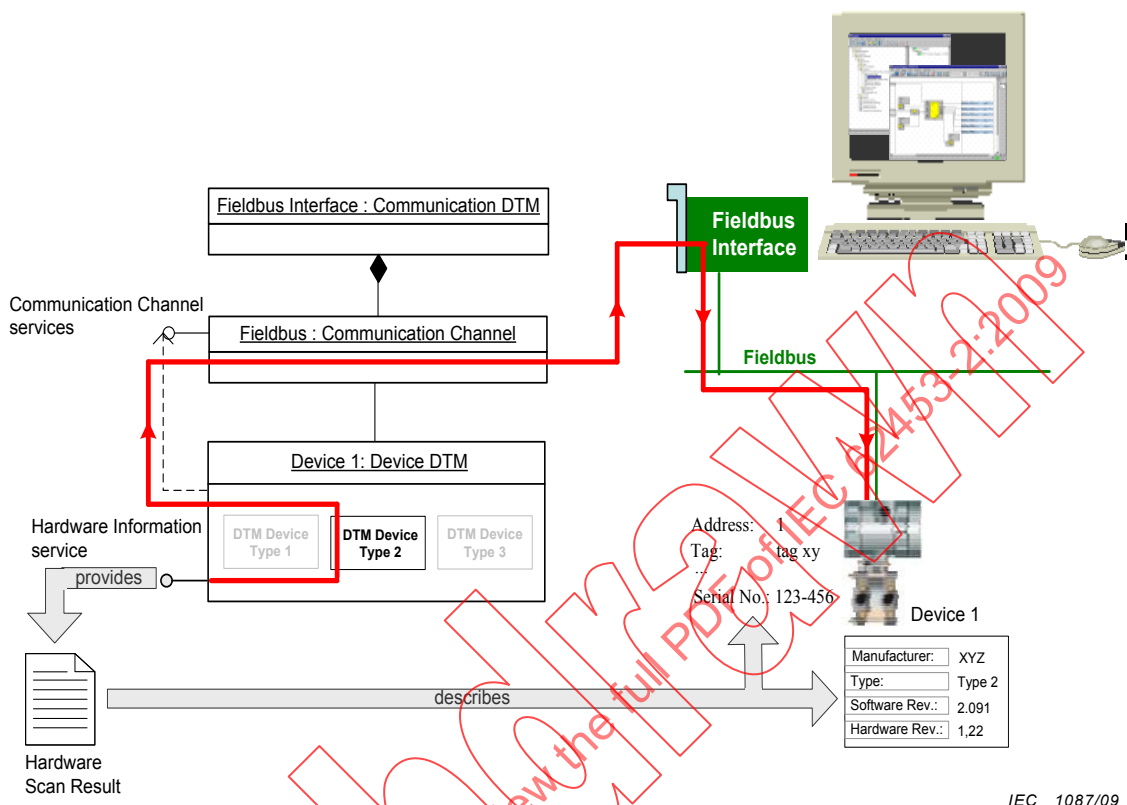


Figure 18 – Connected Hardware Identification

The service returns device type related information like manufacturer, type, hardware and embedded software version as well as device instance related information like fieldbus address, tag and serial number. This information is also fieldbus specific like the information returned by GetIdentificationInformation (see 7.2.3.2). Therefore, concrete format and transformation to protocol-independent format is also defined by the IEC 62453-3xy document describing the protocol profile integration in FDT. See examples in 6.2.4 and 6.2.5.

4.8 DTM data persistence and synchronization

Basically, three kinds of DTM related data can be seen:

- instance-related data (called “instance data”). Instance-related data belongs to the DTM itself. It is up to the DTM which data it stores but the DTM has to guarantee that it is able to represent the stored device instance by loading these data;
- non-instance-related data. Non-instance-related data belongs to a project or is global or DTM Device Type specific;
- bulk data. DTM specific data, for example historical data, temporary data.

The format of all kinds of data is DTM-specific, but a DTM shall expose an Universal Unique identifier specifying the format which is used to save its instance data. Furthermore, a DTM shall provide a list of compatible data formats it is able to load. These format identifiers are included in the DTM Device Type information returned by GetTypeInformation (see 7.2.3.1). A Frame Application may use the format identifiers to find correct DTM after a DTM software upgrade (see 8.9).

Two types of DTM data persistence mechanism are defined in FDT. A DTM shall either use the Frame Application project storage or a private DTM storage (see Figure 19).

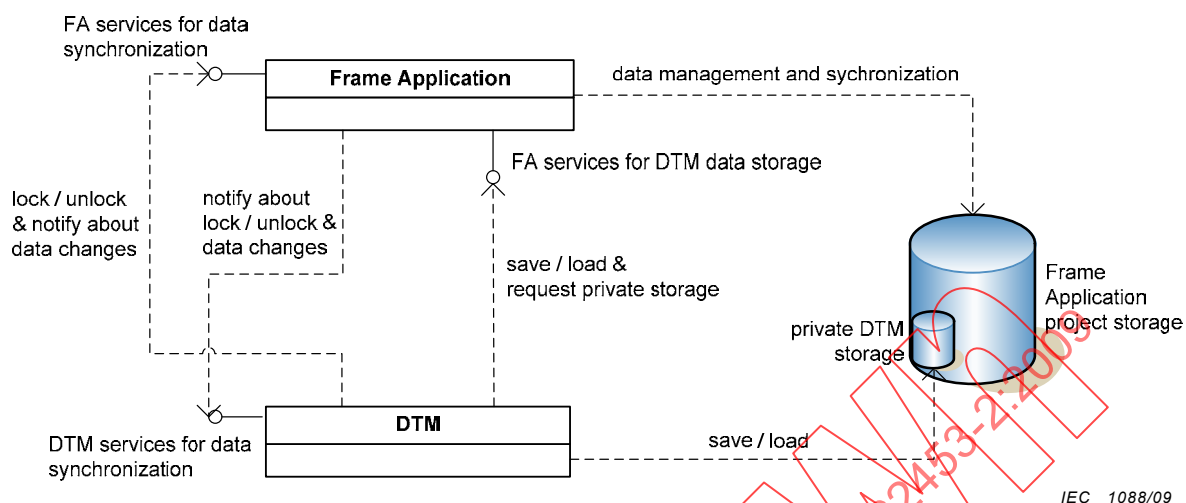


Figure 19 – FDT storage and synchronization mechanisms

The services LoadInstanceData (see 7.7.5.1) and service SaveInstanceData (see 7.7.5.2) enable the DTM to save and load instance-related data in the Frame Application project storage. The Frame Application has to guarantee the data consistency for multi-user and multi-client data access. The 'FA services for DTM data synchronization' (see 7.7.6) shall be used by the DTM to attempt locking of its instance-related data before alternation. The 'DTM services related to data synchronization' (see 7.2.13) shall be used by the Frame Application to notify a DTM about events, for example if data was locked by another DTM instance. See 8.5 Multi-user scenarios.

The services GetPrivateDtmStorageInformation (see 7.7.5.3) returns information about private DTM storage which is directly accessible for the DTM without the need to use further services provided by the Frame Application. The private DTM storage enables the DTM to store instance-related, non-instance-related, and bulk data. The DTM itself has to guarantee the data consistency for multi-user and multi-client data access. It is in the responsibility of the Frame Application to create a backup strategy for the private DTM storages.

A DTM shall be able to work without any side effects if the private DTM storage is not available. It shall ensure that there is no impact to the instance data managed by service SaveInstanceData (see 7.7.5.1) and LoadInstanceData (see 7.7.5.2).

The private DTM storage mechanism is implementation technology dependent and thus defined in the IEC 62453-4z documents defining mapping to specific technologies.

4.9 DTM device parameter access

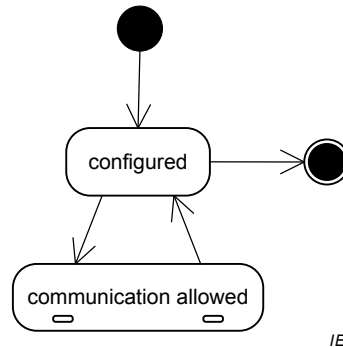
A DTM supports services to read and write device parameters stored in the DTM instance data (see 7.2.8) and directly in the connected device (see 7.2.10).

It is up to a DTM and depends on the device- and fieldbus-type which device parameters are available. Semantic information (see SemanticId in Table A.4) is given to the device parameters. By using these, for example a Frame Application is able to get the information regarding the meaning and usage of a single parameter or data structure. The definition regarding the identifier is protocol-specific and thus defined in the IEC 62453-3xy specifications defining the protocol profile integration in FDT.

4.10 DTM state machine

4.10.1 DTM states

The following diagram (Figure 20) defines the different states of a DTM.



IEC 1089/09

Figure 20 – DTM state machine

The state machine consists of two states: 'configured' and 'communication allowed'. Which DTM services are available in a certain state is defined in the service descriptions (see Clause 7).

All state transitions are triggered by the Frame Application by calling corresponding DTM services. The state transition succeeds, if the service returns `fdt:serviceSucceeded = TRUE`. The DTM remains in its previous state, if state transition is rejected by returning `fdt:serviceSucceeded = FALSE`. The circumstances under which the DTM is allowed to reject the state transitions are defined in the service descriptions.

State Transition: Initial state – state 'configured'

The service Initialize (see 7.2.4.1) shall be called to bring the DTM from its initial state into the state 'configured'.

State Transition: State 'configured' – state 'communication allowed'

The service EnableCommunication (see 7.2.4.3) shall be called with `TRUE` to bring the DTM from state 'configured' into the state 'communication allowed'. A precondition for this call is that the Frame Application has informed the DTM about the communication infrastructure by calling the service SetLinkedCommunicationChannel (see 7.2.4.2).

Only in this state the DTM is allowed to establish a communication link to its device by calling the service Connect (see 7.6.1.2) of its linked Communication Channel. The sub-states within this state are described in the communication state machine (see 4.10.2).

State Transition: State 'communication allowed' – state 'configured'

The service EnableCommunication (see 7.2.4.3) shall be called with `FALSE` to bring the DTM from state 'communication allowed' into the state 'configured'.

State Transition: State 'configured' – final state

The service Terminate (see 7.2.4.6) shall be called to bring the DTM from state 'configured' into its final state.

Table 3 shows an overview of these transitions

Table 3 – Transitions of DTM states

Start state	End state	Trigger	Condition
Initial state	Configured	Initialize	
Configured	Communication allowed	EnableCommunication(TRUE)	Communication infrastructure available to DTM
Communication allowed	Configured	EnableCommunication(FALSE)	
Configured	Final state	Terminate	

4.10.2 ‘Communication allowed’ sub-states

This state machine is describing the sub-states in the DTM state ‘communicationAllowed’ (see Figure 21).

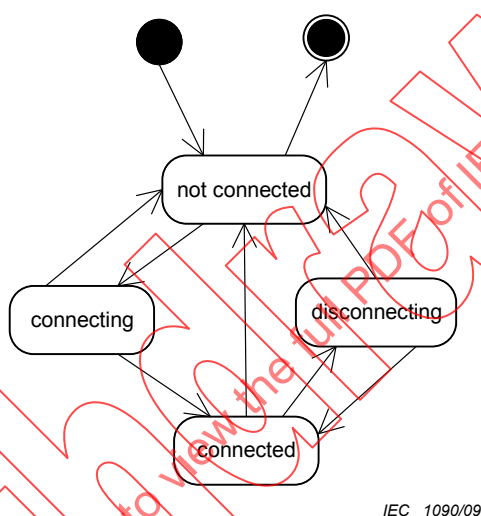
**Figure 21 – Substates of communication allowed**

Table 4 provides a description of the transitions of the DTM ‘communication allowed’ sub-states.

Table 4 – Transitions of DTM ‘communication allowed’ sub states

Start state	End state	Trigger	Condition	Action
not connected	connecting	Trigger of Online service of the DTM		Connect Request
connecting	not connected		Connection could not be established	
connecting	connected	Connect Response		
connected	not connected	Connection is terminated by communication		
connected	disconnecting	Online Service of DTM is finished		Disconnect Service
disconnecting	connected		Connection could not be terminated	
disconnecting	disconnected	DisConnect Response		

4.11 Basic operation phases

4.11.1 Roles and access rights

When a DTM is started by the Frame Application, the user role is passed to the DTM, which shall restrict the parameter access according to the role.

Also the availability of functions and appearance of user interfaces may be adapted.

Examples:

- an observer will not get access to calibration functions;
- an observer shall not modify parameters.

See 5.2.

4.11.2 Operation phases

If a Frame Application requests available functions from the DTM, it passes the operation phase, which shall be used by a DTM to adapt the availability of functions and the appearance of the user interface.

There are five operation phases:

- Engineering
Planning and configuring of a plant,
No online access to the plant;
- Commissioning, workshop
Installing the plant infrastructure and the devices,
Scanning the network to verify a planned network,
Downloading project data into the plant,
Programming, diagnosis of the devices,
Adjusting parameters;
- Runtime
The plant is completely commissioned and running,
Very restricted access to configuration and parameterization data,
Scan to verify the network,
Replacing defect devices,
Reading process values and diagnosis information;
- Service
This operation phase is used for service tool Frame Applications.
Scan to create a topology. Scan to verify a network. All service related operations.
Unrestricted access to the device;
- Not supported
The application does not support the operation phases defined above.
A DTM shall offer all functions if the Frame Application passes “not supported”.

The following table (see Table 5) describes the usage of operation phases in different Frame Application types.

Table 5 – Operation phases

System Frame Application	Service tool Frame Application	Other Frame Applications
Engineering	Service	notSupported
Commissioning		
Runtime		

For example the DTM allows the maintenance actor during commissioning phase the complete Online parameterization, but during runtime phase it does not allow it or it allows it only for some of its parameters.

4.12 FDT version interoperability

4.12.1 Version interoperability overview

FDT is a component based concept, which is constantly enhanced to new improved versions. Control system environments typically run for 10-15 years in contrast. If hardware and software components in a control system have to be exchanged, a mixture of components designed for different FDT versions may emerge.

This raises the question, how components based on different FDT versions can cooperate.

This clause mainly deals with two topics concerning FDT version interoperability:

a) Persistence

New versions of FDT components (Frame Applications and DTMs) shall be able to load instance data of older versions.

b) Component Interoperability

Components of different FDT versions shall interoperate properly. DTMs of newer FDT versions shall run in older Frame Applications and vice versa. Communication shall work even if FDT versions of Device DTMs and Communication DTMs differ. Interaction between these components is technology dependent and therefore details defined within IEC 62453-4z documents.

A limiting condition for future FDT-enhancements is to ensure maximum compatibility of different FDT versions. This results in a maximum interoperability of FDT components originally designed for different FDT versions.

Within IEC 62453-4z documents, FDT takes care about version interoperability on two different levels.

c) Specification Level

The FDT specification targets full compatibility of different specification. Properly designed FDT components will achieve compatibility without extra implementations.

Table 6 Implementation Level

Within IEC 62453-4z documents the FDT version is composed by a major, a minor, a release and a build number (e.g. 1.2.0.3 where 1 is the major, 2 is the minor number, 0 the release and 3 the build number). Compatibility is defined slightly different with respect to the major number:

Table 6 compatibility between FDT components with the same FDT major version number is assured by the IEC 62453-4z specification;

Table 6 compatibility between FDT components with different FDT minor, release and build version numbers can be achieved by extra code paths. FDT will provide needed information and mechanisms to support full compatibility at this level. The minor or release number is increased if new functionality, dependent of its

appropriate importance, is added to the FDT specification. The build number is increased if a bugfix within the specification or the type library is necessary.

4.12.2 DTM and device versions

When providing a new DTM for a new major FDT version, it is highly recommended to use new registration information (see 7.2.2). If registration information of a DTM has changed, FDT IEC 62453-4z will provide a mechanism to upgrade to the newer.

Within its device catalog, a new DTM version is able to provide the same list or a subset of the devices of the old DTM version. In this case, a FDT Frame Application will handle the two versions of a DTM as any other DTMs able to handle the same field device as two distinguished DTMs.

A DTM of a higher FDT version which does not use new registration information shall support at least all DTM Device Types of that were supported by previous versions of this DTM.

4.12.3 Persistence

If the version of the Frame Application changes or if the version of the DTM changes persistence (loading of stored projects) may be a problem.

A Frame Application shall be able to load old instance data and to provide the unchanged instance data to the DTM even if the DTM version has changed. A DTM shall be able to load old instance data as long as the registration information of the DTM do not change. If registration information of a DTM has been changed, FDT will provide a technology dependent mechanism to upgrade to the newer DTM defined within IEC 62453-4z documents. By this way, it is possible to load an existing old instance data of a DTM into another DTM object. The new DTM is responsible to convert the instance data accordingly.

A new DTM shall provide information what DTM instance data it can load (compatibility of dataset). It shall support all DTM Device Types of the old DTM. If the Frame Application recognizes the new DTM, it may inform the user (e.g. "A new compatible DTM was installed, do you want to use the new version instead of the old version?"). If the user confirms the new DTM object is instantiated instead of the old and it loads and converts the old instance data.

4.12.4 Nested communication

4.12.4.1 Nested communication overview

Since DTMs may be chained with respect to the FDT topology, they need to communicate properly. Because the involved DTMs may support different FDT versions, the following restrictions shall be considered.

4.12.4.2 Information exchange

Information exchanged via communication services may contain version dependent parameters.

Therefore, a DTM shall only use communication service parameters according to the FDT version of its parent component. This version information of the parent component shall be provided within the service Connect (see 7.6.1.2) response information. A DTM shall then use only communication parameters compatible to this FDT version.

4.12.4.3 Communication Channel upgrade

A Communication Channel shall support the older FDT minor versions if it is upgraded to a higher minor version. This is due to the fact that some of its already existing children may not support the higher minor version interfaces.

4.12.4.4 Version compatibility

Within nested communication the version number returned by a Gateway DTM depends on the functionality of its parent component.

If the Gateway DTM is at a higher version number than the parent component then the Gateway DTM:

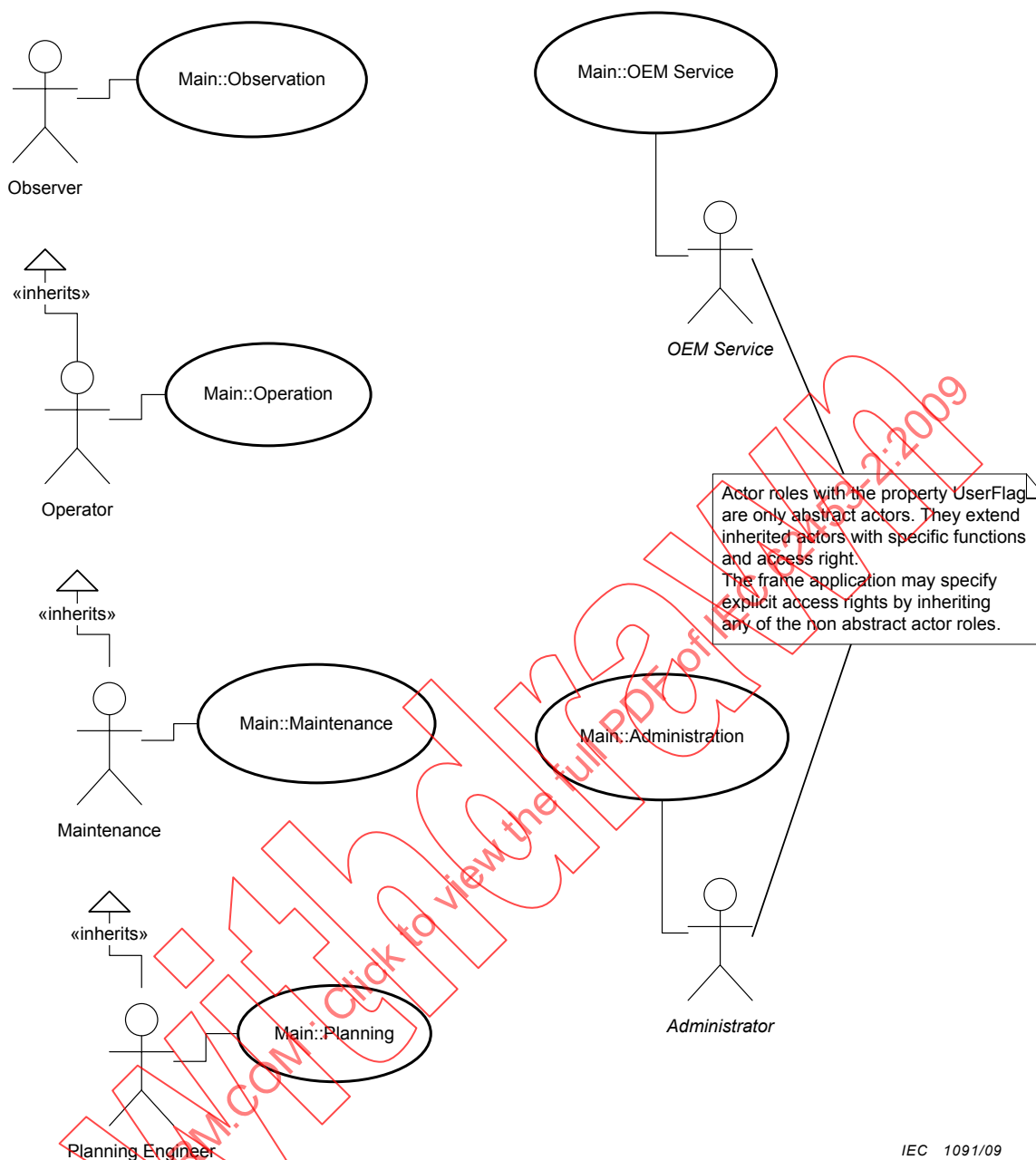
- shall return the same version as the parent and provide the functionality according to this version or
- shall emulate the higher functionality if possible. Then the Gateway DTM shall guarantee that all required functionality is provided by its parent.

5 FDT session model and use cases

5.1 Session model overview

This clause describes the use cases that were considered when designing the FDT Specification. A Frame Application may support only a subset of these use cases. Also a Frame Application may support additional use cases that are not defined in this clause.

Figure 22 shows the main use cases.



IEC 1091/09

Figure 22 – Main Use Case Diagram

They are specified in more detail in the following subclauses, including textual descriptions and optionally some necessary scenarios.

5.2 Actors

The actor types in the above displayed use case diagram are structured in a hierarchical way.

The “Maintenance” actor inherits the “Operator” actor. The “Planning Engineer” actor inherits the use cases of the “Maintenance” actor. Both the “Administrator” and the “OEM Service” can extend the inherited actors by additional use cases. Use cases, which are passed on to an actor of higher level, may act in an extended way to match their intention.

The following table (Table 6) gives a brief description of the actors roles:

Table 6 – Actors

Actor Name:	Observer
Brief Description:	This actor stands for a person that may only observe the current process
Inherits:	None
User Level:	FDTUserInformation.userLevel = observer
Access Verification:	The access as “Observer” actor may not have a password
Use Cases:	None
Actor Name:	Operator
Brief Description:	This actor stands for a person who has to observe and manage the current process. The “Operator” may therefore check the current status of the device, modify set values and check if the device is functioning well. The use cases for this actor role should enable the user to perform a complete diagnosis, watch the actual status and parameter set as well as the current process variables
Inherits:	Observer
User Level:	FDTUserInformation.userLevel = operator
Access Verification:	The access as “Operator” requires a password
Use Cases:	User Login, Online View, Audit Trail, Archive, Report Generation, Asset Management
Actor Name:	Maintenance
Brief Description:	A “Maintenance” person should have the possibility to perform all necessary maintenance operations including device exchange, teaching, calibration, adjustment, ... The person may therefore download verified parameter sets, modify a subset of parameters online or offline, perform device-specific online operations and at the end of the processing, may have the possibility to upload the complete parameter set
Inherits:	Operator
User Level:	FDTUserInformation.userLevel = maintenance
Access Verification:	The access as “Maintenance” actor requires a password
Use Cases:	Simulation, Online Operation, Repair, Offline Operation, Bulk Data Handling User Login*, Online View*, Audit Trail*, Archive*, Report Generation*, Asset Management* (* Inherited use cases)
Actor Name:	Planning Engineer
Brief Description:	The actor “Planning Engineer” stands for person like a plant engineer, a specialist (s. VDI/VDE2187) or any fully authorized person. This Person has access to the complete set of functions of the Frame Application and can use DTM functions without any restrictions. Only OEM-specific operations are locked
Inherits:	Maintenance
User Level:	FDTUserInformation.userLevel = planningEngineer
Access Verification:	The access as “Planning Engineer” actor requires a password
Use Cases:	DTM Instance Handling, Simulation*, Online Operation*, Repair*, Offline Operation*, Bulk Data Handling*, User Login*, Online View*, Audit Trail*, Archive*, Report Generation*, Asset Management* (* Inherited use cases)

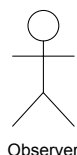
Actor Name:	Administrator (abstract actor)
Brief Description:	The "Administrator" actor stands for person that has to perform administrative operations within an engineering environment He is responsible for adding and removing of software components
Inherits:	Depends on the Frame Application
User Flag*:	FDTUserInformation.administrator = TRUE
Access Verification:	The access as "Administrator" actor requires a password
Use Cases:	Integration and all inherited use cases
Actor Name:	OEM Service (abstract actor)
Brief Description:	The actor "OEM Service" may perform the complete set of DTM specific functions. OEM specific operation may be accessible to an "OEM Service" actor, like resetting of internal counters and exchanging firmware. The "OEM Service" has only inherited use cases, but the inherited use cases (especially the "Online Operation" use case) may have significant extensions
Inherits:	Depends on the Frame Application
User Flag*:	FDTUserInformation.oemService = TRUE
Access Verification:	The access verification for an "OEM Service" shall have two security levels: 1. Frame Application password: enables access to the Frame Application functionality 2. Device-specific password: enables access to OEM operation with the device. The verification of the device specific password lies in the responsibility of the DTM or even the device itself
Use Cases:	Inherited use cases only
* "User Flags" may be combined with any "User Level", to specify the inherited actor role of an "Administrator" or "OEM Service" actor.	

5.3 Use cases

5.3.1 Use case overview

The following subclause describes all use cases of the use case diagram in tabular form. To reduce information, all attributes of included use cases, which are identical with the related main use case, are not displayed.

5.3.2 Observation



Observer

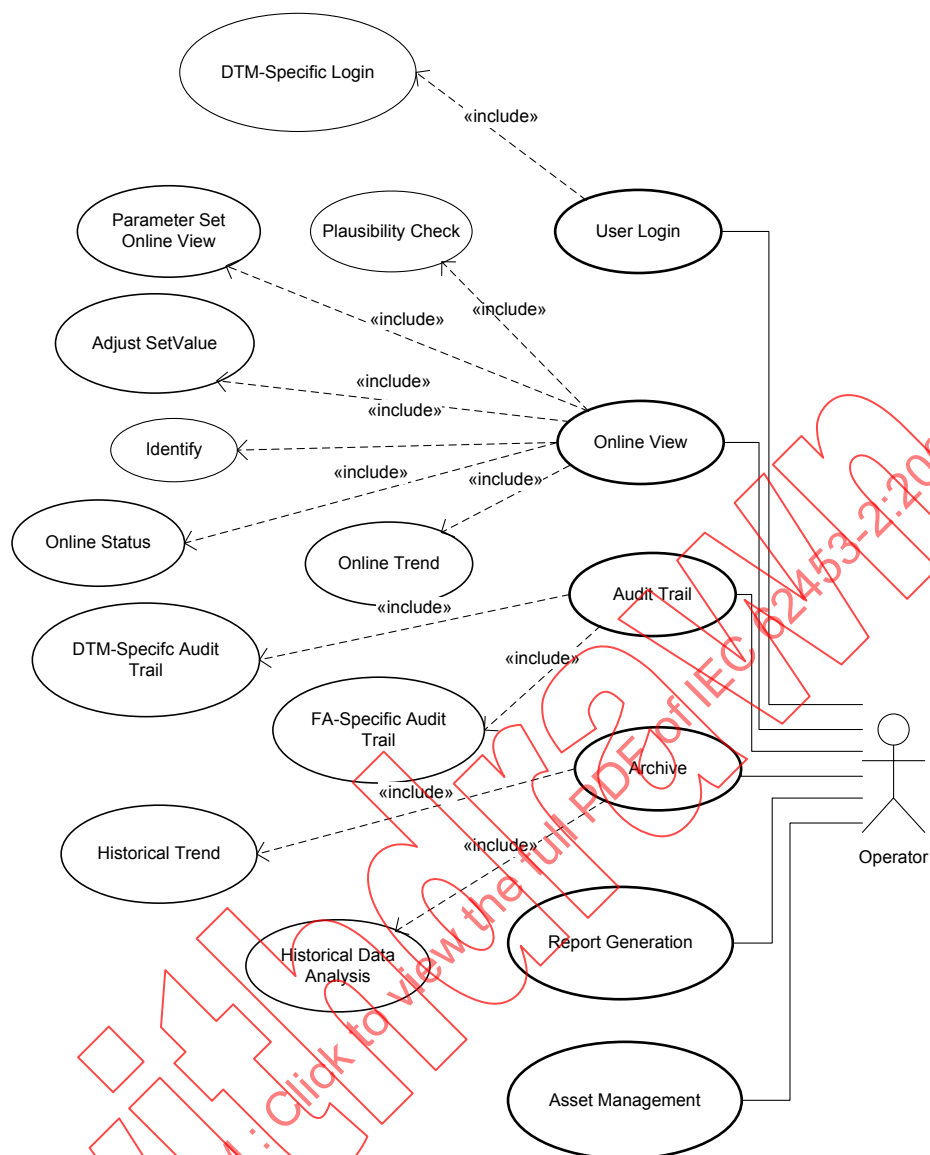
IEC 1092/09

Figure 23 – Observation Use Cases

Only the observation use cases can be executed by the actor "Observer" (see Figure 23). The "Observer" stands for a person that has the lowest access level. No use case is associated with this person.

5.3.3 Operation

The Operation use cases are available for the actor "Operator" (see Figure 24).



IEC 1093/09

Figure 24 – Operation Use Cases

The following table (Table 7) provides a description of Operation use cases.

Table 7 – Operation Use Cases

Use Case:		User Login
Brief Description:		A person of specified actor type logs into the Frame Application. If verification fails, the person may act as an "Observer" actor only
GUI:		Part of the Frame Application
Print:		No support
Device Connection:		Not established
UserLevel	Observer:	Depends on the Frame Application
	Operator:	Accessible
	Maintenance:	
	Planning Eng.:	
UserFlag	Administrator:	Accessible with extended functionality (see below)
	OEM Service:	

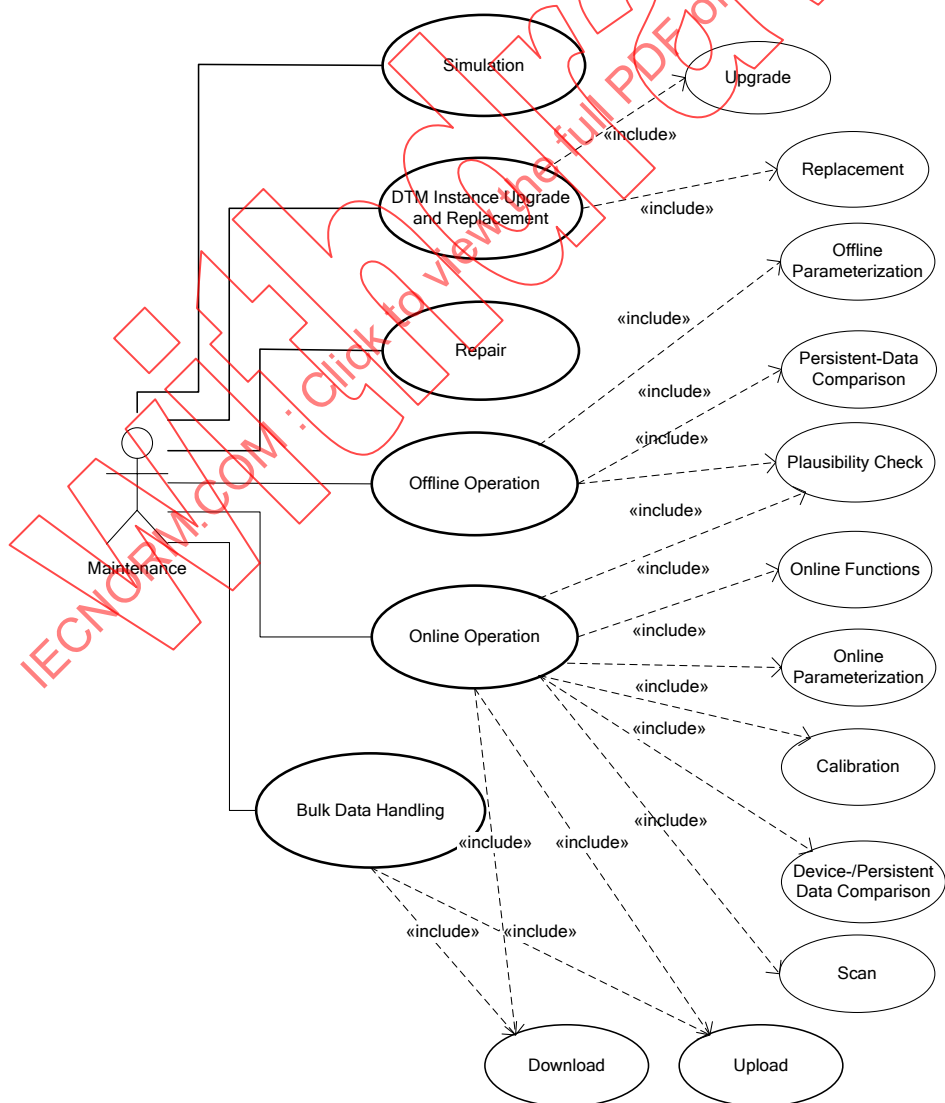
Included Use Case:		DTM-Specific Login
Brief Description:		Access to manufacturer specific information, e.g. production codes, changes log
GUI:		Part of the DTM
Print:		No support
Device Connection:		Typically needs an established connection
UserFlag	OEM Service:	Accessible only for OEM Service
Use Case:		Online View
Brief Description:		This use case offers a complete set of operations for viewing of device parameters and status
GUI:		The GUI is part of the DTM. The Frame Application can offer online views for a group of devices
Print:		Online View should always support print function to create documentation
Device Connection:		Needs an established connection to one or more devices (Adjust SetValue may influence device data)
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	Accessible
	Maintenance:	
	Planning Eng.:	
UserFlags:		No changes
Included Use Case:		Parameter Set Online View
Brief Description:		Enables the actor to load parameters from the device for viewing and documenting (printing). (DTM applicationId: fdtObserve)
Included Use Case:		Adjust SetValue
Brief Description:		Enables the actor to adjust the SetValues of a device (e.g. positioner, controllers). (DTM applicationId: fdtAdjustSetValue)
Included Use Case:		Online Status
Brief Description:		Use case for viewing and analyzing the current device status. (DTM applicationId: fdtDiagnosis)
Included Use Case:		Online Trend
Brief Description:		Use case for generating and watching trends of dynamic online values
Included Use Case:		Plausibility Check
Brief Description:		Every time the device parameters or the configuration data is changed, a plausibility check is automatically performed. As long as the plausibility check fails, the data cannot be written to the device
Included Use Case:		Identify
Brief Description:		Displays identification of device instance information, e.g. address, TAG, Fieldbus-Rev., DD-Rev., Firmware. This information is protocol dependent. It also may contain device type specific information. Further information may be provided: references to documentation, area to add comments to the device instance. Refer to Device Identification chapter in protocol specific FDT-JIG-Annex specifications. (DTM applicationId: fdtIdentify)

Use Case:		Audit Trail
Brief Description:		Use case to enable the actor viewing and deleting audit trail data
GUI:		The component, which supports audit- trail, has to provide an adequate GUI
Print:		Printing for documentation purpose as a need for audit trails and therefore has to be supported
Device Connection:		No connection necessary
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	Accessible for viewing only
	Maintenance:	
	Planning Eng.:	View, export and delete
UserFlags:		No changes
Included Use Case:		DTM-Specific Audit Trail
Brief Description:		Every DTM might support an audit trail on its own. (DTM applicationId: fdtAuditTrail)
Included Use Case:		FA-Specific Audit Trail
Brief Description:		The Frame Application may implement a system global audit trail using internal data and named DTM properties exported from the DTM via the audit trail services
Use Case:		Archive
Brief Description:		The "Archive" use case describes the access to a Frame Application archive for viewing and data analysis
GUI:		The component, which supports archive functions, has to provide an adequate GUI
Print:		Every archive component should support printing too
Device Connection:		Not necessary
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	Accessible for viewing only
	Maintenance:	
	Planning Eng.:	View, export and delete
UserFlags:		No changes
Included Use Case:		Historical Trend
Brief Description:		The archive operations may support visualization of historical data (for example trending)
Included Use Case:		Historical Data Analysis
Brief Description:		Some Frame Applications and DTMs may support extended operations to analyze historical data
Use Case:		Report Generation
Brief Description:		The print function of a use case can normally be started from its GUI. In addition to printing the actual view of a GUI some Frame Applications may implement a configurable documentation mechanism which enables the actor to generate reports. This report may be generated by combining the prints of several use cases or several devices. For example a report could be generated containing "Online View", "Audit Trail" and "Online Operation" printouts for one device or a report may be generated containing the configuration of a HART multiplexer and its clients
GUI:		Frame Application
Print:		Frame Application in combination with one or more DTMs
Device Connection:		Depends on the type of report
UserLevel, UserFlag:		The printed information may depend on user level and user flags

Use Case:		Asset Management
Brief Description:		Frame Application provides mechanism for asset management
GUI:		The component, which supports asset management functions, has to provide an adequate GUI. (DTM applicationId: fdtAssetManagement)
Print:		Frame Application supporting this use case should support printing, too
Device Connection:		Not necessary
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	Accessible for viewing only
	Maintenance:	
	Planning Eng.:	View, export and delete
UserFlags:		No changes

5.3.4 Maintenance

The maintenance use cases are available for the actor “Maintenance Engineer” (see Figure 25).



IEC 1094/09

Figure 25 – Maintenance use cases

The Maintenance use cases are described in the following table (Table 8).

Table 8 – Maintenance use cases

Use case:		Simulation
Brief description:		This use case simulates the behavior of a device. Therefore the actor is allowed to perform temporary changes within the device parameters, like forcing the device to set a fixed current analog output
GUI:		DTM-specific
Print:		DTM-specific
Device connection:		Shall have a connection established
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	
	Maintenance:	Accessible
	Planning Eng.:	
UserFlags:		No changes
Use case:		Offline operation
Brief description:		This use case includes all operations which do not require an established connection to a device. Only for up- and download a connection to a device may be temporarily established
GUI:		DTM and Frame Application
Print:		DTM
Device Connection:		Depends on the included use case
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	
	Maintenance:	Accessible
	Planning Eng.:	
UserFlags:		No changes
Included use case:		Plausibility check
Brief description:		Every time the parameter values are changed a plausibility check is automatically performed. As long as the plausibility check fails, the data cannot be saved to the database or written to the device. There may be two options depending on rules or application environment: After display of a warning, inconsistent data may be stored For safety reasons after display of a warning writing of data is prohibited
Users:		The plausibility check may be more tolerant for actors of higher level
Included use case:		Offline parameterization
Brief description:		The user may change parameter values. The changes will only affect data in the Frame Application database after stored as persistent data. Data should be signed as transient data until they are stored
GUI:		DTM (applicationId: fdtOfflineParameterize)
Print:		DTM
Device connection:		No connection necessary

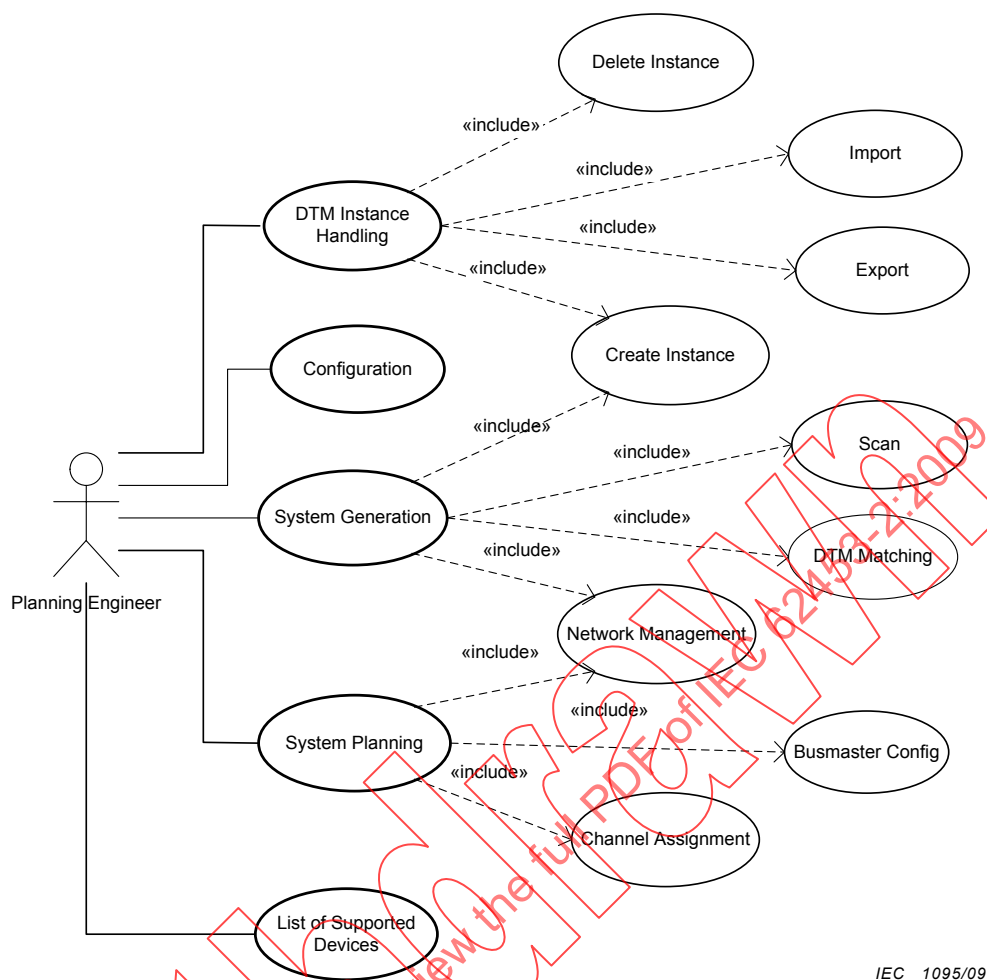
Included use case:		Persistent data comparison
Brief description:		Allows the user to compare the offline parameter set with parameter sets of other instances, of device default or of project default parameter sets. The data sets may be editable and data may be transferred from one data set to the other
GUI:		DTM (applicationID: fdtOfflineCompare)
Print:		May be supported by the DTM
Device connection:		Not necessary
Use case:		Repair
Brief description:		This use case stands for operations which shall be performed to repair or change a device. Example: A Frame Application supports a temporary deletion of a device with automatically parameterization download when the device has been reinstalled
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	
	Maintenance:	Accessible
	Planning Eng.:	
UserFlag	Administrator:	No changes
	OEM service:	Accessible with extended functionality (see below)
Use case:		DTM instance upgrade and replacement
Brief description:		This use case stands for operations which shall be performed to upgrade or to replace a DTM. Upgrade or replacement are used when new DTM is different to the previous DTM. The data format of the new DTM can be either compatible (upgrade) or incompatible (replacement) to the data format of the previous DTM
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	
	Maintenance:	Accessible
	Planning Eng.:	
UserFlag	Administrator:	No changes
	OEM Service:	No changes
Included use case:		Replacement
Brief Description:		This use case stands for operations which shall be performed to replace a DTM in the case of incompatible data set format.
Included use case:		Upgrade
Brief Description:		This use case stands for operations which shall be performed to upgrade a DTM in the case of compatible data set format.

Use case:		Online operation
Brief description:		This use case includes all operations which are performed directly with the device.
GUI:		DTM-specific
Print:		DTM-specific
Device connection:		Connected or disconnected
Users:	Operator:	No access
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	
	Maintenance:	Accessible
	Planning Eng.:	Fully accessible excluding OEM-specific parameter
UserFlag	Administrator:	No changes
	OEM service:	Accessible with extended functionality (see below)
Included use Case:		Online functions
Brief description:		The "online functions " use case offers all procedures which include direct communication with the device. The use case may include simple procedures like resetting but also more complex procedures with several sections like calibration or teach in
Included Use Case:		Online Parameterization
Brief Description:		When this use case starts all parameters are read from the device and exposed to the user within a GUI. Within the GUI, the user may change parameters, depending on the user level. The device is updated immediately if the changed parameterization is in a verified state. (DTM applicationId: fdtOnlineParameterize)
Included Use Case:		Device-/Persistent Data Comparison
Brief Description:		This use case gives the user the possibility to compare persistent and device data. The user may edit data and copy between these two sources. (DTM applicationId: fdtOnlineCompare)
Included Use Case:		Calibration
Brief Description:		This use case invokes calibration procedures to adjust the input for e.g. pressure transmitters or the current for the output. (DTM applicationId: fdtCalibration)
Included Use Case:		Plausibility Check
Brief Description:		Every time the device parameters or the configuration data is changed a plausibility check is automatically performed. As long as the plausibility check fails, the data cannot be written to the device.
UserLevel, UserFlag:		The plausibility check may be more tolerant for actors of higher level
Included Use Case:		Upload
Brief Description:		Reads the whole parameter set from the device into the Frame Application database. An upload started by an "OEM Service" actor may upload additional OEM parameters.
GUI:		If the Frame Application supports up- and download for a group of devices, the Frame Application may offer a GUI for a better control of the upload process.
Print:		No support
Device Connection:		Needs a temporary connection

Included Use Case:		Download
Brief Description:		Like upload, but in the opposite direction.
GUI:		If the Frame Application supports up- and download for a group of devices, the Frame Application may offer a GUI for a better control of the download process.
Print:		No support
Device Connection:		Needs a temporary connection
Included Use Case:		Scan
Brief Description:		Retrieves the list of available devices from a channel object. The channel object may be provided by a DTM or by Frame Application.
GUI:		The Frame Application may offer a GUI for representation of the list of devices.
Print:		No support
Device Connection:		Needs a temporary connection. (The channel shall have online access.)
Use Case:		Bulk Data Handling
Brief Description:		This use case stands for the possibility to handle (e.g. up- and download, parameter adjustment or report generation) a group of instruments at once. This use case handles bulk data on system level.
GUI:		Frame Application
Print:		Not supported
Device Connection:		Needs a connection
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	
	Maintenance:	Accessible
	Planning Eng.:	
UserFlags:		No changes
Included Use Case:		Upload
Brief Description:		Reads the whole parameterization from the devices of the group into the Frame Application database
Included Use Case:		Download
Brief Description:		Like upload, but in the opposite direction

5.3.5 Planning

The planning use cases are available for the actor “Planning Engineer” (see Figure 26).



IEC 1095/09

Figure 26 – Planning use cases

Table 9 provides a description of the planning use cases.

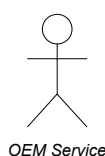
Table 9 – Planning use cases

Use case:		DTM instance handling
Brief Description:		With this use case a "Planning Engineer" actor can handle (e.g. instantiate, import, export, delete) a device instance in the Frame Application.
GUI:		Frame Application and DTM
Print:		Not supported
Device Connection:		Not necessary
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	
	Maintenance:	
	Planning Eng.:	Accessible
UserFlag		No changes
Included use case:		Create instance
Brief description:		In this use case a new device instance can be created and placed into the project. After creation of a new device instance, the device parameter set shall be instantiated. This action is performed by the DTM.
GUI:		Frame Application and DTM (if it supports device default selection)

Included use case:		Import
Brief description:		The parameter set may be instantiated by importing data from a database (for example a template database) or by copying the parameter set from an already instantiated and verified device.
GUI:		FA
Included use case:		Export
Brief description:		To copy data from one device instance to another, the device instance data can be exported.
GUI:		FA
Included use case:		Delete instance
Brief description:		Deletion of a device instance
GUI:		FA
Use case:		Configuration
Brief description:		This use case enables the “Planning Engineer” actor to configure a complex device.
GUI:		DTM (DTM applicationId: fdtConfiguration)
Print:		May be supported
Device connection:		Shall not have a connection established
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	
	Maintenance:	
	Planning Eng.:	Accessible
UserFlags:		No changes
Use case:		System generation
Brief description:		Use case to perform all necessary actions for the creation of topology based on the result of scan.
GUI:		Frame Application and DTM
Print:		Frame Application and DTM
Device connection:		Necessary
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	
	Maintenance:	
	Planning Eng.:	Accessible
UserFlags:		No changes
Included use case:		Scan
Brief description:		Retrieves the list of available devices with service scan from a channel object. The channel object may be provided by a DTM or by Frame Application.
GUI:		The Frame Application may offer a GUI for representation of the list of devices.
Print:		No support
Device connection:		Needs a temporary connection. (The channel shall have online access.)
Included use case:		Network management
Brief description:		Use case for network management purposes, e.g. address setting as a function of a Communication-DTM. (DTM applicationId: fdtNetworkManagement)
Included use case:		DTM matching
Brief Description:		Use case for finding a DTM that matches best the information retrieved in the Scan use case.

Included use case:		Create instance
Brief description:		In this use case a new device instance can be created and placed into the project. After creation of a new device instance, the device parameter set shall be instantiated. This action is performed by the DTM.
GUI:		Frame Application and DTM (if it supports device default selection)
Use case:		System planning
Brief description:		Use case to perform all necessary actions for the editing of topology information.
GUI:		Frame Application and DTM
Print:		Frame Application and DTM
Device connection:		Not necessary
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	
	Maintenance:	
	Planning Eng.:	Accessible
UserFlags:		No changes
Included use case:		Network management
Brief description:		Use case for network management purposes e.g. address setting as a function of a communication-DTM. (DTM applicationId: fdtNetworkManagement)
Included use case:		Bus master configuration
Brief description:		Use case for configuration of bus master DTMs
Included use case:		Channel assignment
Brief description:		Use case for editing the FDT channel assignments
Use case:		List of supported devices
Brief description:		In this use case a list of all supported devices within a project can be viewed and edited. A "Planning Engineer" actor can select a device from this list to create a new device instance. An actor with the "Administrator" actor flag set has access to change this list.
GUI:		FA
Print:		No support
Device connection:		No connection
UserLevel	Observer:	No access
	Operator:	
	Maintenance:	
	Planning Eng.:	Accessible for viewing only
UserFlag	Administrator:	Accessible for editing
	OEM Service:	No changes

5.3.6 OEM service



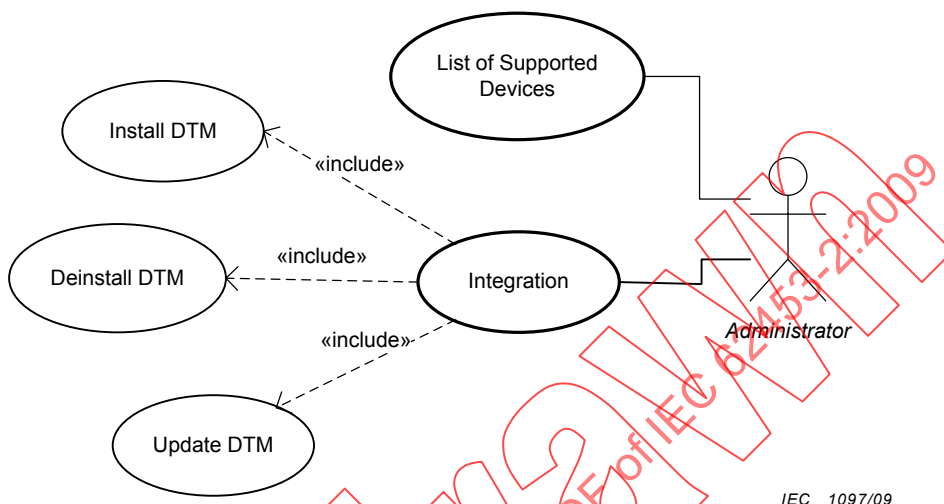
IEC 1096/09

Figure 27 – OEM service

The “OEM service” uses cases may provide the “OEM service” actor (see Figure 27) extended access to use cases of other actor roles.

5.3.7 Administration

The administration use cases are available to users that have additional Administrator permissions (see Figure 28)



IEC 1097/09

Figure 28 – Administrator use cases

Table 10 provides a description for the Administrator use cases.

Table 10 – Administrator use cases

Use case:		Integration
Brief description:		This use case enables the actor to install, deinstall or update new DTMs. Installation and deinstallation are not controlled by the Frame Application.
GUI:		The Frame Application may support the management of DTMs.
Print:		Not supported
Device connection:		Shall not have a connection established
Users:	Operator:	Not accessible
	Maintenance:	
	Planning Eng.:	
	Administrator:	Accessible
	OEM Service:	Not accessible
Included use case:		Install
Brief description:		Installation of a new DTM.
GUI:		Responsibility of the DTM
Included use case:		Deinstall
Brief description:		Deinstallation of a DTM
GUI:		Responsibility of the DTM
Included use case:		Update DTM
Brief description:		Update/modification of a DTM installation
GUI:		Responsibility of the DTM

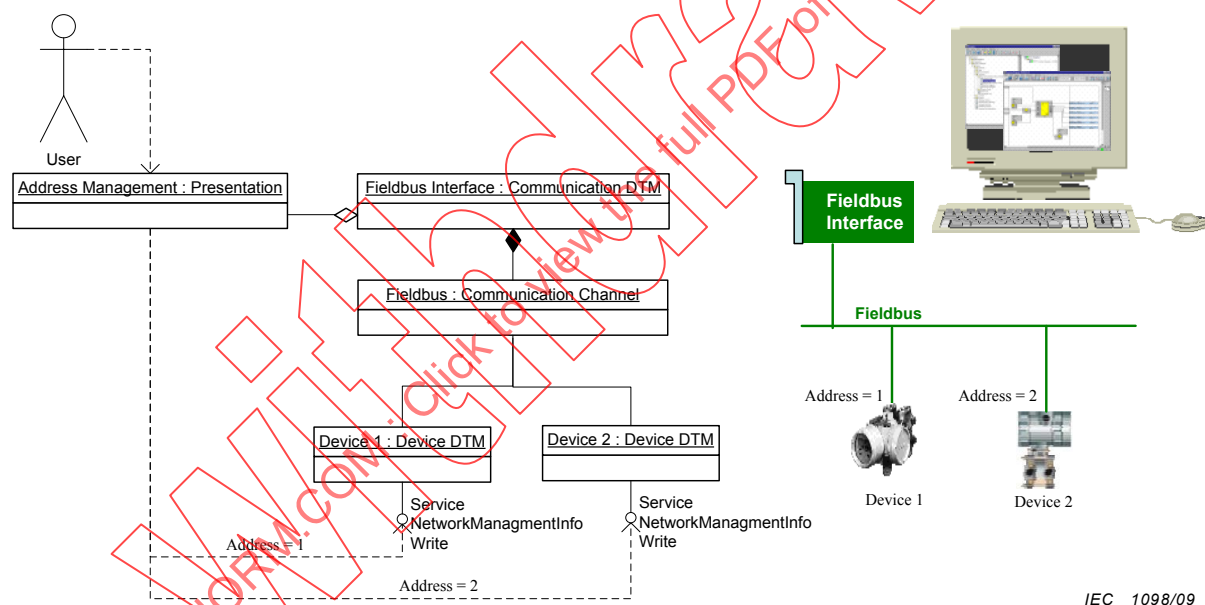
6 General concepts

6.1 Address management

Fieldbus systems generally use an addressing concept to distinguish between the different connected devices. Therefore, a DTM generally needs the information about the address of its associated device in order to establish an online connection to it (see service Connect, 7.6.1.2).

A DTM for a device type which can be connected to a system which defines an addressing concept has to provide the NetworkManagementInfo services (see 7.2.11). These services enable to read and write the device addressing information to the DTM. The addressing schema is fieldbus specific, therefore concrete information which shall be passed to the service is defined by the IEC 62453-3xy documents describing the protocol profile integration in FDT.

Always the component providing the Communication Channel (DTM or Frame Application) is responsible for address setting in the linked DTMs. A DTM providing Communication Channels shall support a Presentation object that enables the user to set the addresses (ApplicationID = fdtNetworkManagement, see Table A.4) as shown in following figure (Figure 29).



IEC 1098/09

Figure 29 – Address setting via DTM presentation object

Furthermore the Communication Channel itself shall support the service SetChildrenAddresses (see 7.6.2.5) to enable the Frame Application to initiate the address setting. The sequence diagrams in 8.2 describe different addressing scenarios in more detail.

How address management is realized if the Communication Channel is provided by the Frame Application is not within the scope of this standard.

6.2 Scanning and DTM assignment

6.2.1 Scanning introduction

Many fieldbus protocols (or point-to-point communication) define scanning services supporting to request a live list that contains information about connected devices. The information and services described in subsequent clauses enable the Frame Application to

generate or validate corresponding FDT topology without the knowledge of the protocol-specific definitions.

6.2.2 Scanning

Scanning is supported by the Communication Channel service scan (see 7.6.4.1).

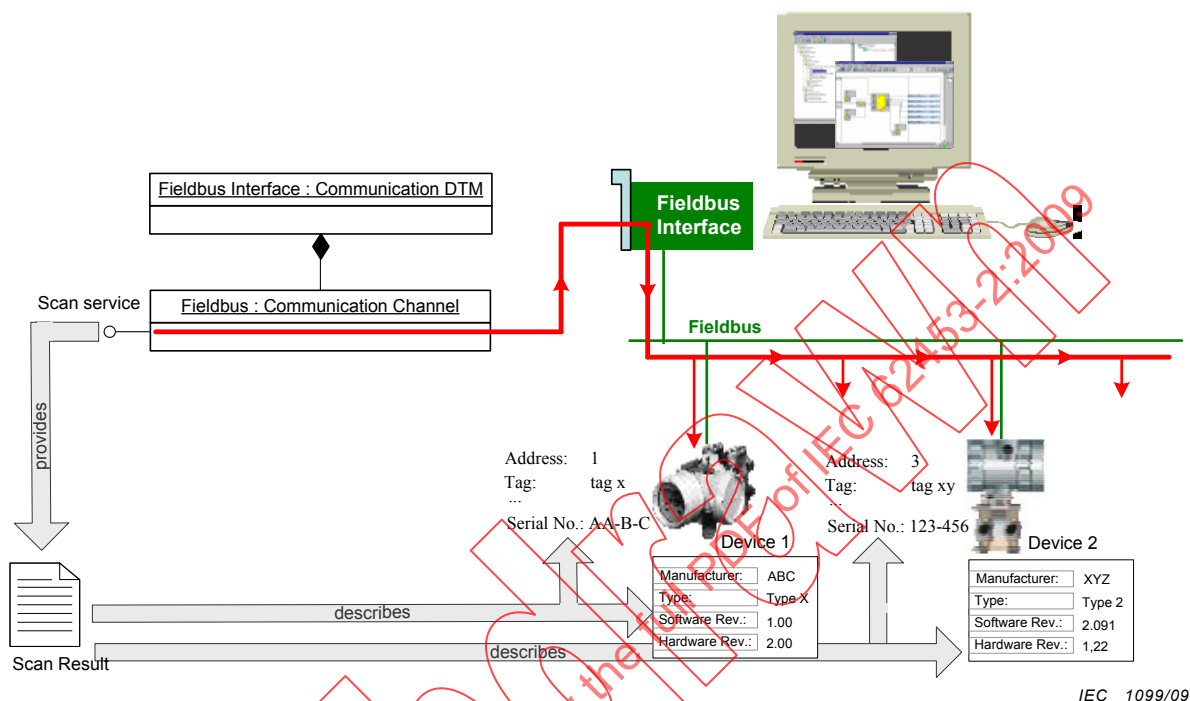


Figure 30 – Fieldbus scanning

The service returns device type and instance related information for all connected devices which can be determined by the means defined by the fieldbus protocol (see Figure 30). For example device manufacturer, type, hardware and embedded software version or fieldbus address, tag and serial number. This information is fieldbus specific. The concrete format and transformation to the protocol-independent format which can be used by Frame Application without fieldbus specific knowledge is defined by the IEC 62453-3xy document describing the protocol profile integration in FDT.

6.2.3 DTM assignment

A Frame Application may use the information returned by a scan (see 7.6.4.1) to find proper DTMs that can be added to the FDT topology by comparing it with the device type identification information return by service GetIdentificationInformation (see 7.2.3.2) of known DTMs.

Furthermore, a Frame Application may also use the scan result information to validate whether DTMs in an existing FDT topology are the proper ones by comparing it with the device type identification information returned by those DTMs.

The comparison is done by the Frame Application based on its internal rules. Each element from the scan information can be compared with the DTM device identification information.

6.2.4 Manufacturer specific device identification

Sometimes devices cannot be uniquely identified by the means defined by the fieldbus protocol. For example because same type ID is used for several different device types of one manufacturer. In this case, the Frame Application may find several DTM device types or even

DTMs that appear to be the proper ones for devices found during a scan. However, such a device may be identifiable by means defined by the device manufacturer.

FDT enables the manufacturer to implement these specific device identification within a DTM and make it usable by the Frame Application in a manufacturer and protocol independent way.

The DTM for such a device shall add manufacturer specific identification properties to the device identification information that is returned by `GetIdentificationInformation` (see 7.2.3.2). If now the Frame Application tries to find a proper DTM then it can only find device identifications which match, but have additional elements which are not included in the scan result, because they are only known by the device manufacturer. In such a situation, the Frame Application shall look for a DTM device type for which the `DTMSupportLevel` is set to 'identSupport' (see Table A.11) and temporarily add this to the FDT topology to request additional information from the device by the service `HardwareInformation` (see 7.2.3.3). The DTM then shall apply the manufacturer specific device identification means and return the additional device identification elements as a result of the service `HardwareInformation` call to enable the Frame Application to replace itself with the proper DTM and DTM device type.

6.2.5 Scan for communication hardware

FDT also defines the means to scan for communication hardware acting as the root element in the FDT topology to access the top-level fieldbus in the system topology or a point-to-point connection.

This mechanism is based on a trial and error principle. The Frame Application just instantiates every registered or pre-selected Communication DTM, invokes `HardwareInformation` (see 7.2.3.3) and checks whether the service returns information about found communication hardware or an error.

6.3 Configuration of fieldbus master or communication scheduler

Many fieldbuses use dedicated devices to control the communication between the different participants, for example the Master-Slave or the Token-Passing concept.

The devices controlling the communication over the fieldbus are called Fieldbus Master or Communication Scheduler. These devices usually need to be configured with the bus parameter information of the devices connected to the fieldbus. In general, the configuration is done with a device-specific configuration tool. The FDT component representing the Fieldbus Master or Communication Scheduler shall provide this configuration tool. That means the configuration tool is either part of the Frame Application or as in Figure 31 part of a DTM.

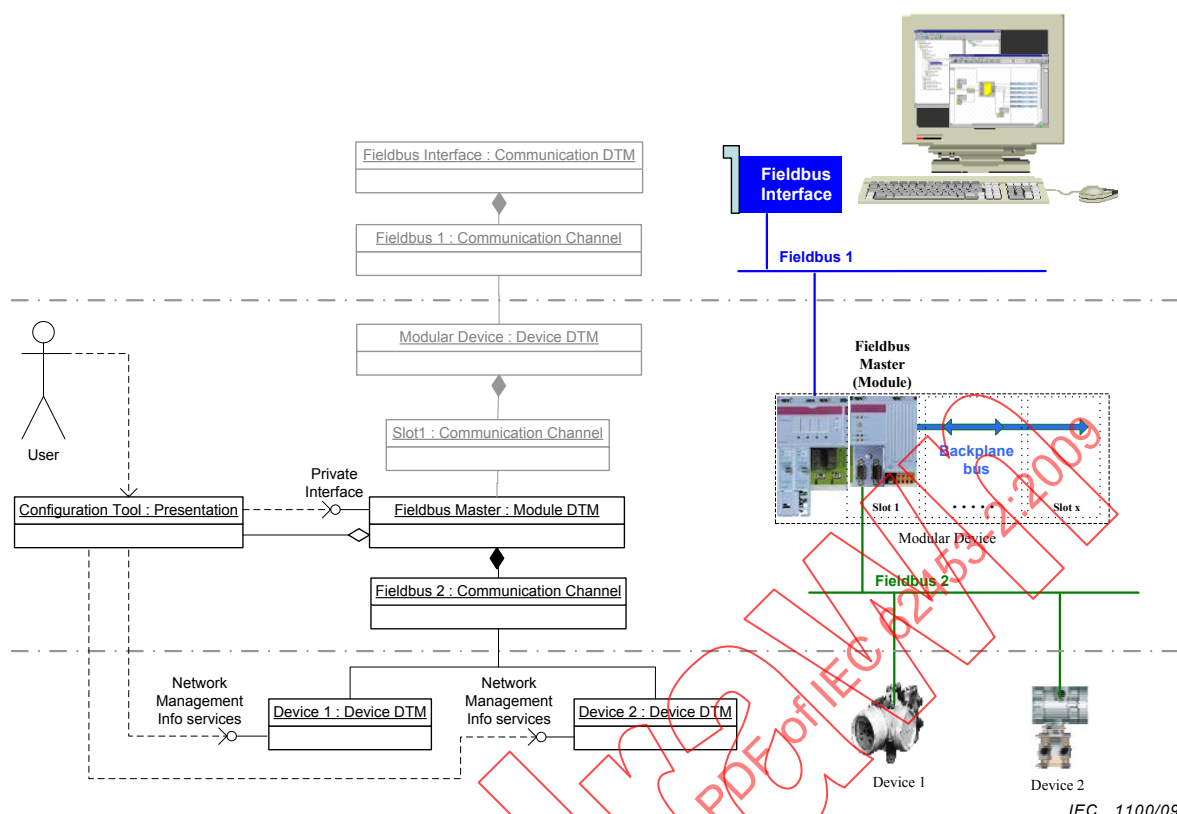


Figure 31 – Fieldbus master configuration tool as part of a DTM

The configuration tool is able to read and write the bus parameter information of the fieldbus participants via the NetworkManagementInfo services (see 7.2.11) of corresponding DTMs. The master or communication scheduler bus parameter information may be accessed by private means defined between the configuration tool and corresponding DTM.

After the configuration tool has set all bus parameter information, each DTM is responsible for writing the information to its device via standard FDT communication operations, for example if a download is requested via service WriteDataToDevice (see 7.2.12.3).

The concrete bus parameter information which can be read or written via NetworkManagementInfo services is defined by the IEC 62453-3xy documents describing the protocol profile integration in FDT. Furthermore, the general bus configuration is also described in more detail in the IEC 62453-3xy document, which describes the protocol.

6.4 Slave redundancy

6.4.1 Redundancy overview

The duplication of critical components of a system with the intention of increasing reliability of the system, usually in the case of a backup or fail-safe, is called redundancy. Figure 32 shows most common redundancy scenarios in the automation industry.

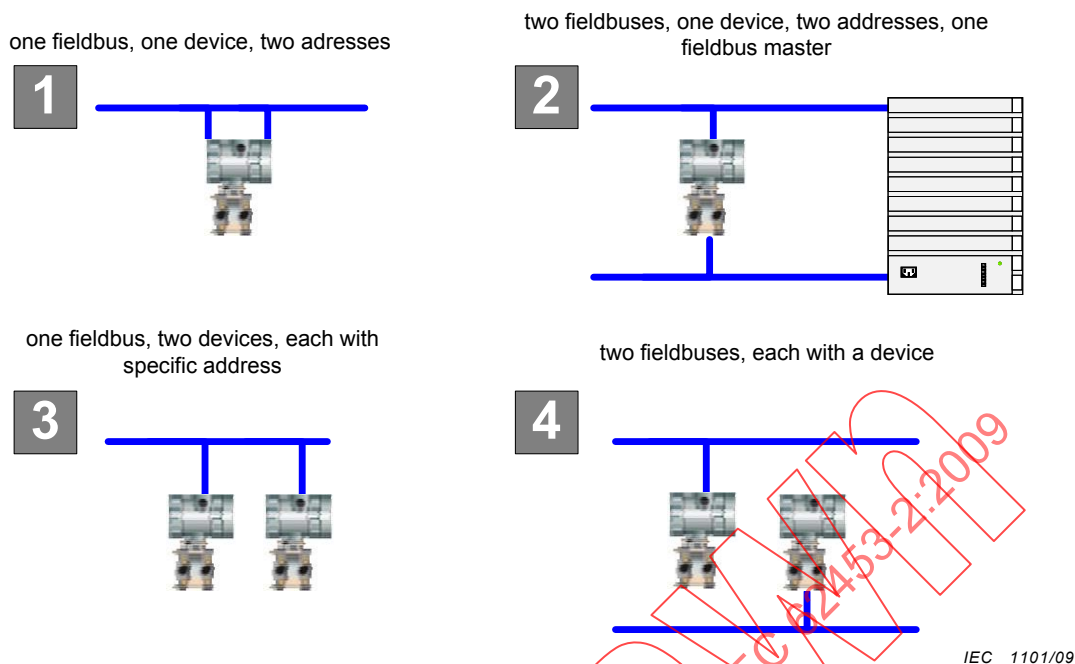


Figure 32 – Redundancy scenarios

The scope of slave redundancy within FDT is one DTM for configuration of one device connected according to either one of following scenarios:

- scenario 1: one fieldbus using two different addresses;
- scenario 2: connected to two different fieldbuses controlled by one bus master.

Separate redundant devices (scenarios 3 and 4) cannot be handled within FDT, these scenarios would require additional Frame Application functionality, for example with regard to data synchronization.

In scenarios 1 and 2, redundant fieldbuses shall be managed by one redundancy aware parent component (e.g. a Communication DTM) specific for the appropriate redundant field bus technology. This parent component should typically also be able to handle DTMs for redundant and non-redundant field devices in parallel.

6.4.2 Redundancy support in Frame Application

The DTMs able to handle slave redundancy can be used by any FDT Frame Application without need for specific redundancy support or knowledge. A FDT Frame Application may optionally support the services `OnAddedRedundantChild` (see 7.7.4.1) and `OnRemovedRedundantChild` (see 7.7.4.2) to get notified and be able to display redundant slaves in its topology view, for example a field device connected to two different lines or by using specific device icons within a topology view.

Within a Frame Application which is not aware of redundancy, a DTM representing a redundant slave cannot be distinguished within the topology view. But the DTM and the parent component themselves typically display additional information, for example additional fieldbus addresses. Nevertheless within such a Frame Application these DTMs provide full functionality with regard to fieldbus redundancy.

As a redundant slave is represented by one DTM instance no additional functionality with regard to dataset synchronization or multiuser is required.

6.4.3 Parent component for redundant fieldbus

Fieldbus communication for redundant slaves is handled by a fieldbus and redundancy technology specific parent component, for example a specific Communication DTM. All fieldbuses used to connect redundant slaves shall be handled by one instance of such a parent component. In scenario 2 for example, each fieldbus line is represented by an appropriate Communication Channel of the parent component. Therefore, a Frame Application is able to use such a parent component without knowledge about the physical redundant fieldbus structure.

During a service `ValidateAddChild` (see 7.6.2.3) and service `ChildAdded` (see 7.6.2.2) call the parent component and is able to detect if a Device DTM to be added is able to handle redundancy by examining the information that is returned by service `NetworkManagementInfoRead` (see 7.2.11.1) of the instantiated DTM. In this case, a specific address selection dialog within the parent component can be used. This address selection is fieldbus and redundancy specific. It is up to the parent component if redundancy is handled automatically or only after user interaction.

If the Frame Application is aware of redundancy the parent component has to inform the Frame Application about the redundant DTM via `OnRemovedRedundantChild` (see 7.7.4.2).

The parent component shall be able to handle all possible communication paths to the redundant device. Within a service `NetworkManagementInfoWrite` (see 7.2.11.2) call complete redundant address information can be provided to the DTM instance handling this redundant device. This DTM is then able to use this information to display all available communication paths. During a service `Connect` (see 7.6.1.2) the DTM provides this complete address information to the parent component. The parent component is then able to select the currently active communication path. The communication path can be changed within the parent component without need for interaction with the Device DTM.

A parent component may also be able to handle a DTM representing a non-redundant field device. In this case, this DTM is handled without using the redundancy specific data definitions in FDT.

6.4.4 Redundancy support in Device DTM

A DTM able to handle a redundant device provides additional information in service `NetworkManagementInfoRead` (see 7.2.11.1).

After a service `ChildAdded` (see 7.6.2.2) call complete redundant address information can be given by the parent component to the Device DTM. The Device DTM is then able to detect if its appropriate slave is used as a redundant slave. This complete address information shall be used by the Device DTM within a `Connect` (see 7.6.1.2), but can also be used for diagnosis and status information. Typically additional redundancy handling is required within the Device DTM itself.

A DTM handling a redundant device shall check all addresses provided by a `NetworkManagementInfoWrite` (see 7.2.11.2) call. If the Device DTM is not able to handle these addresses, for example because only a vendor-specific offset can be used, an error message should be created and negative success should be returned to the calling parent component. In this case, the parent component is able to detect Device DTMs which cannot be used at the redundant fieldbus. A Device DTM shall save all redundancy information in its instance data.

A DTM representing a redundant slave can be used as child of a non-redundant aware parent component. In this case, the Device DTM shall not use the additional FDT redundancy functionality, GUIs or redundant specific data definitions in FDT.

6.4.5 Scan and redundant slaves

Fieldbus scan provides for each address of a redundant slave one entry, a redundant slave cannot be detected.

In scenario 1, mapping of redundant addresses to one instance is only possible for a DTM itself. In scenario 2, mapping can only be done based on project knowledge. Typically, a scan is not executed on a redundant system.

7 FDT service specification

7.1 Service specification overview

This clause specifies the services defined for FDT objects. The service definitions are abstract descriptions and do not represent a specification for implementation. The mapping between the abstract descriptions and the actual implementations derived from these services are defined in technology specific implementation parts.

The services for each object are organized into service sets. Each service set defines a set of related services. The organization in service sets is a logical grouping used in the specification and may not be used in the implementation.

Each service is documented with

- service abstract;
- table for request and response values;
- service description;
- state availability statement.

The service abstract gives a brief overview.

Within the table for request and response values, the arguments which will be used for the service are described. For each argument (see Annex A for a description of the argument data types) it is defined whether the argument is mandatory ('M') or optional ('O') used for the service call (Request) or as return value (Response) or not needed ('-').

The description of the service defines the behaviour and usage of the service.

The state availability statement defines for each service whether the service is available in state 'configured' or 'communication allowed'

This part of IEC 62453 does not define whether it is optional or mandatory to implement the defined services. This definition is provided by the technology specific implementation parts. Each technology specific part provides an annex describing the actual implementation of the services (for example mapping of services to interface methods).

NOTE The mechanism for informing about not implemented services may also be technology specific. For some technology, not implemented service may be recognized by the client if a server does not provide certain interfaces. For other technologies, not implemented services may be recognized by special service responses.

Whether the services are executed in a synchronous or asynchronous model depends on the implementation technology. 'Synchronous' means that the service caller is blocked during the complete execution time of the service. 'Asynchronous' means that the caller is able to continue with other operations until service execution is complete. The used service execution model is defined in the IEC 62453-4z document describing the mapping to certain implementation technology. Both execution models may be used mixed for implementation of services. In addition, canceling of an active service execution may be defined.

7.2 DTM services

7.2.1 General services

7.2.1.1 Service PrivateDialogEnabled

This service is used by the Frame Application to notify a DTM whether it is allowed to open a private dialog window.

Table 11 – Arguments for service PrivateDialogEnabled

	Request	Response
Enabled (Boolean)	M	

This special condition is set by a Frame Application during runtime. This may be necessary for instance if

- a running user action shall not be disturbed;
- it is not allowed that a dynamically opened window gets the focus or hides other windows, or
- the DTM is executed on a different host than the GUI.

Enabled set to FALSE means that the DTM shall not open any GUI other than GUIs that are opened by FA services (e.g. service OpenPresentationRequest and service UserDialog service). If under this condition any error occurs, the DTM is still able to send a notification to the Frame Application via service OnErrorMessage (see 7.7.2.1).

If the DTM needs a user action, and therefore has to open a user dialog, it should call the Frame Application service UserDialog (see 7.7.7.3). If no GUI can be shown, the default behavior at this request is not to open the dialog and to provide the DTM with a default return value. So it is up to the Frame Application to allow opening the dialog, delay the request until the current user action is finished, or to refuse the request by sending the default response.

DTMs should inform user via service UserDialog if a specific functionality cannot be performed because private dialogs are not allowed.

Examples for private dialogs are:

- message boxes (i.e. standard message box);
- file or printer selection dialogs (i.e. provided by operating system);
- (default) web browsers;
- (default) mail clients;
- help file view;
- manual viewer;
- splash screens;
- external stand-alone applications,
- any other windows.

If the dialogs are opened under control of the Frame Application, they are defined not to be private dialogs.

Examples are:

- dialogs opened by service UserDialog;

- DTM GUI opened by service OpenPresentationRequest;
- applications started by service OpenPresentation;
- windows opened by the Frame Application due to a <Document> entry in the response received from GetFunctions.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.1.2 Service SetLanguage

This service is used by the Frame Application to notify a DTM during initialization about the language to use in all Presentation objects and for user or error messages.

Table 12 – Arguments for service SetLanguage

	Request	Response
LanguageID	M	-

The Frame Application sets the language during initialization of the DTM, so that all Presentation objects of the same instance have the same language. Also, the messages on the event service like service OnErrorMessage (see 7.7.2.1) and the human readable contents returned by services GetTypeInformation (see 7.2.3.1) or GetDocumentation (see 7.2.7.1) shall use the requested language. If a DTM does not support the requested language, it shall use the current language (if it is already initialized) or on the first initialization set the current language to its default language.

The supported languages of a DTM are listed in the information returned by service GetTypeInformation (see 7.2.3.1). One DTM instance is always initialized with one language. It is up to a DTM whether it is able to change the current language of a Presentation object while it is shown. The output format for numbers, currencies, times, and dates shall be based on the regional options of the operation system.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.1.3 Service SetSystemGuiLabel

This service is called by the Frame Application to set a unique human readable identifier of the DTM instance in the context of the Frame Application.

Table 13 – Arguments for service SetSystemGuiLabel

	Request	Response
windowTitle	M	-

This service is called by the Frame Application in order to set a system label, for example for a message box or a Presentation object which is part of the DTM and is not to be embedded within a Frame Application user interface. The Frame Application shall set the unique human readable identifier of the DTM instance in the context of the Frame Application which guarantees a unique identification between the device and, for example a message box of a DTM. The DTM shall use this system label for all kinds of windows that will be opened by the DTM themselves. The DTM may extend this title with specific information. The Frame Application has to call this service as early as possible. As long as the service is not called, the DTM has to use the tag of the device as human readable string by default.

The human readable identifier shall not be stored by the DTM. It is mandatory to update the labels of all open windows when this service is called.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.2 DTM services related to installation

Each DTM which should be visible for integration within the Frame Application shall be registered within the system. In addition to the registration, the DTM shall give information whether the DTM represents a device, module or block.

DTMs shall inform the system whenever the DTM is:

- installed;
- uninstalled;
- modified, (e.g. new device types are supported or the DTM was updated (bug fix)).

By using this information, a Frame Application is able to build a database with all available DTMs on the system. The detailed implementation depends on the used technology and is described in an IEC 62453-4z document.

7.2.3 DTM services related to DTM/device information

7.2.3.1 Service GetTypeInformation

Returns general DTM type information like name, version, vendor and supported DTM device types.

Table 14 – Arguments for service GetTypeInformation (for DTM)

	Request	Response
fdt:VersionInformation	-	M
fdt:Version	-	M
fdt:DtmDeviceTypes	-	M

This service provides access to DTM specific information. This data are available as soon as the DTM is instantiated. The DTM does not need any instance specific data to provide this information.

Usually this information is used by the Frame Application to create libraries, to select a DTM, or for simple validations.

If service is called at a BTM, then the following service request and response parameters are used.

Table 15 – Arguments for service GetTypeInformation (for BTM)

	Request	Response
fdt:VersionInformation	-	M
fdt:Version	-	M
btm:BtmBlockTypes	-	M

This service is available in states:

[X] 'configured'

[X] 'communication allowed'

7.2.3.2 Service GetIdentificationInformation

Requests device identification information for specified DTM device type and protocol.

Table 16 – Arguments for service GetIdentificationInformation (for DTM)

	Request	Response
fdt:DtmDeviceType	M	-
fdt:ProtocolId	M	-
fieldbus:DeviceTypeIdentifications or devIdent:DeviceTypeIdentificationList	-	M

This service returns device identification information for a requested device or block type. The response may contain also protocol specific information.

If service is called at a Communication-DTM, then response contains devIdent: DeviceTypeIdentification List.

If service is called at a BTM, then the following service request and response parameters are used.

Table 17 – Arguments for service GetIdentificationInformation (for BTM)

	Request	Response
btm:BtmBlockType	M	-
fdt:ProtocolId	M	-
fieldbus: DeviceTypeIdentifications	-	M

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.3.3 Service HardwareInformation

Requests scan for availability of hardware and corresponding identification information.

Table 18 – Arguments for service Hardware information (for DTM)

	Request	Response
ScanIdentificationList	-	M
NOTE ScanIdentificationList may be either ident:ScanIdentificationList or fieldbus:ScanIdentifications.		

The Frame Application executes this function to check if corresponding hardware is responsive and to request identification information.

This service is available in states:

[] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.3.4 Service GetActiveTypeInfo

The DTM shall provide information about the selected DTM device type.

Table 19 – Arguments for service GetActiveTypeInfo

	Request	Response
fdt:DtmDeviceType	-	M
net:DtmDeviceInstanceTopology	-	O

The service shall always return the current DTM device type. That means in case of an update of the DTM, the changed DTM device type shall be returned (e.g. higher software version) instead of the DTM device type given during service Initialize (see 7.2.4.1) call.

Optionally, the service returns information about the internal structure of the corresponding device. The returned information is protocol- and device specific.

If the service is called at a BTM, then the following service request and response parameters are used.

Table 20 – Arguments for service GetActiveTypeInfo (for BTM)

	Request	Response
btm:BtmBlockType		M -

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.4 DTM services related to the DTM state machine

7.2.4.1 Service Initialize

The service initializes the DTM in order to bring it to a working state.

Table 21 – Arguments for service Initialize (for DTM)

	Request	Response
fdt:DtmDeviceType	M	-
user:FDTUserInfo	M	-
fdt:FrameVersion	O	-
fdt:SystemTag	M	-
fdt:FrameObjectReference	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

The DTM receives information regarding the device type that it will represent, regarding the user that is going to access the DTM, regarding the runtime environment, the identifier of the DTM and a reference to the Frame Application itself.

In general, it is expected that a DTM adapts the provided functionality according to the role of the current user.

Also it is expected that the DTM adapts its behaviour regarding the FDT functionality of the runtime environment (according to FrameVersion).

If service is called at a BTM, then the following service request and response parameters are used.

Table 22 – Arguments for service Initialize (for BTM)

	Request	Response
btm:BtmBlockType	M	-
user:FDTUserInformation	M	-
fdt:FrameVersion	O	-
fdt:SystemTag	M	-
fdt:FrameObjectReference	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

This service is available in states:

☒ Initial State;

☐ 'configured';

☐ 'communication allowed'.

Calling this service leads to a state transition to state 'configured'.

7.2.4.2 Service SetLinkedCommunicationChannel

The service informs the DTM about the linked Communication Channel within the FDT topology which shall be used to communicate with its device.

Table 23 – Arguments for service SetLinkedCommunicationChannel

	Request	Response
fdt:CommunicationObjectReference	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

The Communication Channel is set by the Frame Application: The DTM is able to check the supported communication protocols by calling the service GetSupportedProtocols (see 7.6.1.1) and the GatewayBusCategory information by calling the the ReadChannelData (see 7.5.1.1). In general, the Frame Application is responsible for establishing a valid link between a Communication Channel and a DTM (see 4.3), but this check may be for example necessary if a DTM supports multiple protocols and wants to find out which shall be used.

This service is available in states:

☒ 'configured';

☐ 'communication allowed'.

7.2.4.3 Service EnableCommunication

The service allows or permits a DTM to communicate with its device.

Table 24 – Arguments for service EnableCommunication

	Request	Response
Boolean	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

The service is called by the Frame Application with TRUE to bring the DTM from state 'configured' into the state 'communication allowed'. Afterwards, the DTM is allowed to establish a communication link to its device by calling the Communication Channel service Connect (see 7.6.1.2).

The service is called with FALSE to bring the DTM from state 'communication allowed' back into the state 'configured'. If the DTM has accepted the call (fdtServiceSucceeded = TRUE), then all established communication links shall be closed (see services Disconnect (7.6.1.3) or AbortRequest (7.6.1.4)). The DTM is allowed to reject the (fdt:serviceSucceeded = FALSE) if communication service calls are active which cannot be terminated.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.4.4 Service ReleaseLinkedCommunicationChannel

The service informs the DTM that it shall release the Communication Channel set by service SetLinkedCommunicationChannel (see 7.2.4.2).

Table 25 – Arguments for service ReleaseLinkedCommunicationChannel

	Request	Response
fdt:serviceSucceeded	-	M

This service is available in states:

[X] 'configured';

[] 'communication allowed'.

7.2.4.5 Service ClearInstanceData

Used to inform the DTM that it has to clean up, for example its log files or protocols. The instance data will be deleted by the Frame Application.

Table 26 – Arguments for service ClearInstanceData

	Request	Response
fdt:serviceSucceeded	-	M

The service is used to inform a DTM that it has to clean up, for example its log files or protocols in its private storage (see 4.8). After this service call, the instance data will be deleted by the Frame Application. The Frame Application is responsible for ensuring the pre-conditions for the delete. That means the Frame Application shall ensure, that all started DTM instances related to this instance data are terminated.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[] 'communication allowed'.

7.2.4.6 Service Terminate

This service informs the DTM that it has to release its references to other components. The DTM will be terminated by the Frame Application.

Table 27 – Arguments for service Terminate

	Request	Response
fdt:serviceSucceeded	-	M

The DTM has to release all references to other components and has to terminate all pending or running functions. It shall also close all user interfaces. It is up to a DTM to decide, if transient data should be stored or not.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[] 'communication allowed'.

7.2.5 DTM services related to functions

7.2.5.1 Service GetFunctions

Returns information about standard (defined by ApplicationID) or additional functionalities (defined by FunctionId) supported by a DTM.

Table 28 – Arguments for service GetFunctions

	Request	Response
fdt:OperationPhase	M	1
func:Functions	-	M

This service provides information about DTM functions that enable the Frame Application for example to create a DTM specific menu. This data is available as soon as the DTM is instantiated but the information may change if it is instance specific.

A DTM shall inform the Frame Application about any function changes (e.g. number, status, label, etc.) by calling the service OnFunctionChanged (see 7.7.2.4).

Information about how to execute functions with user interface shall be requested by service GetGuiInformation (see 7.2.5.3) function calls without user interface shall be started by service InvokeFunction (see 7.2.5.2).

The service additionally provides access to documents provided by a DTM, which can be displayed by the Frame Application or a special viewer program.

It is expected that a DTM adapts the provided list of functions according to the role of the current user. As long as the DTM does not have valid user information, it should behave like the user with the least rights ("Observer") is using the DTM.

Functions with associated module Ids (so-called module functions) may not be shown directly in the standard context menu of the DTM node. They may appear in a submenu which is associated to a DTM module or in the context menu of a DTM module node. In order to ensure that module functions can be called by the user, the Frame Application should provide a submenu "Modules" in the context menu of the DTM node or provide appropriate context menus for DTM modules or offer these functions by other means.

The DTM has to ensure that all accessible module functions (enabled and not hidden) are valid. That means the Frame Application is not responsible for matching the given module Ids to the list of the existing modules returned by service GetActiveTypeInfo (see 7.2.3.4).

If the DTM disables a group of functions (Functions data type), it shall also disable all functions (Function data type) below that group if this is the intended behavior. If the DTM does not disable sub-functions, the Frame Application can still make use of them.

If a Frame Application does not support the operation phases ('notSupported') the DTM should provide all functions based on the current state and the current user role.

If the DTM wants to limit the number of opened user interfaces, it should disable the corresponding functions. If a user interface is closed, the DTM has to enable the function again.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.5.2 Service InvokeFunctions

Starts a function of a DTM without user interface.

Table 29 – Arguments for service InvokeFunctions

	Request	Response
func:FDTFunctionCall List	M	-

This service executes a DTM function provided without a user interface . Information about functions supported by a DTM is returned by service GetFunctions (see 7.2.5.1).

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.5.3 Service GetGuiInformation

This service provides information on how to start the user interface of a DTM.

Table 30 – Arguments for service GetGuiInformation

	Request	Response
func:FDTFunctionCall	M	-
func:GUIInformation	-	M

It returns information that enables the Frame Application to instantiate the user interface. Dependent on the returned information, the Presentation object may be a type of object that allows integration into the GUI of the Frame Application (see 7.7.7.1) or it may be an object that runs outside of the GUI of the Frame Application (see 7.2.5.4).

Integration and Interaction between these objects is technology dependent and defined within IEC 62453-4z documents

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.5.4 Service OpenPresentation

It requests the DTM to open a user interface for a specific function call.

Table 31 – Arguments for service OpenPresentation

	Request	Response
fdt:invokeID	M	
func:FDTFunctionCall	M	
fdt:windowTitle	M	
fdt:DisplayContext	O	
fdt:serviceSucceeded	-	M

The FDTFunctionCall requests opening of corresponding Presentation object. In general, it is up to the Frame Application to determine the passed FDTFunctionCall and the DTM decides the kind of presentation.

This service shall always bring a user interface to the foreground, or at least an error message. Already started Presentation objects, identified by the InvokeID, shall be popped to the foreground. The request of an already started Presentation object with a new InvokeID shall be rejected by the DTM.

The InvokeID is used by a Frame Application for the association within service ClosePresentation (see 7.2.5.5) request. Furthermore, it allows the Frame Application to handle a list of open user interfaces.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.5.5 Service ClosePresentation

Request to a DTM to close a user interface identified by InvokeID.

Table 32 – Arguments for service ClosePresentation

	Request	Response
fdt:invokeID	M	
fdt:serviceSucceeded	-	M

The DTM just checks whether it is able to close the user interface or not. In the case it is able, it returns success and shall start its shut down procedure for the user interface. During this shut down it has to unlock its instance data and release the online connection to its device if necessary. The DTM itself is not terminated.

In case of errors, the DTM shall supply further details by calling the service OnErrorMessage (see 7.7.2.1)

The InvokeID is used by a Frame Application for the association to the appropriate service OpenPresentation (see 7.2.5.4) request.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.6 DTM services related to channel objects

7.2.6.1 Service GetChannels

Returns the channel objects of a DTM.

Table 33 – Arguments for service GetChannels

	Request	Response
ChannelObjectReference List	-	M

This service returns the channels of a DTM. For simple devices, a channel object provides only the information for channel assignment.

This service is available in states:

- [X] 'configured';
- [X] 'communication allowed'.

7.2.7 DTM services related to documentation

7.2.7.1 Service GetDocumentation

This service provides the DTM specific documentation for a specific DTM function.

Table 34 – Arguments for service GetDocumentation

	Request	Response
func:FDTFunctionCall	M	-
doc:Documentation	-	M

This service shall return information which can be used directly for documentation purposes. The content of the returned information is defined by the passed function call id, which is available via service GetFunctions (see 7.2.5.1). Only functions with the attribute Printable shall be supported. The Frame Application shall transform the returned information to a user readable format.

This service is available in states:

- [X] 'configured';
- [X] 'communication allowed'.

7.2.8 DTM services to access the instance data

These services enable a Frame Application the access to device parameters. The DTM provides its current in-memory representation of its instance data. It is up to a DTM and depends on the device- and fieldbus-type which parameters are available.

7.2.8.1 Service InstanceDataInformation

Returns information about the device specific parameters.

Table 35 – Arguments for service InstanceDataInformation

	Request	Response
fdt:DatasetState	-	M
fdt:StorageState	-	M
param: DtmItemInfoList	-	M
fdt:ModifiedInDevice		M

This service provides information about the device specific parameters and state. The information may contain information related to configuration parameters as well as asset management related data or can be empty for devices without public data. The contents of the provided information may also depend on the current configuration of the device and the user roles.

Several responses may be provided by the DTM if the list or status of parameters changes.

The service provides the transient data of a DTM. That means, if the DTM is active or has for example an open user interface the provided parameter can differ from the actual stored instance data. The state of the received data is classified.

Parameters provided may also be available as channel objects (provided by service ReadChannelData (see 7.5.1.1). The relation of these items can be identified by the information 'SemanticId' (see Table A.4).

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.8.2 Service InstanceDataRead

The service provides read access to DTM instance data.

Table 36 – Arguments for service InstanceDataRead

	Request	Response
param:ItemId list	M	
param:DtmItem list	-	M

Via this service a Frame Application is able to request data from DTM instance data.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.8.3 Service InstanceDataWrite

The service provides write access to DTM instance data.

Table 37 – Arguments for service InstanceDataWrite

	Request	Response
param:DtmItem list	M	M

Via this service, the Frame Application requests a DTM to write the specified data to its instance data. Furthermore, the DTM has to apply the business rules in order to keep the instance data consistent.

The response contains the device data of the successfully written data specified by the request (may differ compared to the written value due to, for example rounding procedures within the device).

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.9 DTM services to evaluate the instance data

7.2.9.1 Service Verify

Validates the complete instance data by internal business rules of the DTM.

Table 38 – Arguments for service Verify

	Request	Response
fdt:serviceSucceeded	-	M

A Frame Application calls this service typically to ensure a consistent dataset, for example after persistent load or before going online.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.9.2 Service CompareDataValueSets

Compares the instance data of an external DTM supporting the same DatasetId with its own.

Table 39 – Arguments for service CompareDataValueSets

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	
fdt:serviceSucceeded	-	M

The structure and the parameter values for configuration, parameterization and identification are relevant for the comparison. Runtime dependent parameters (e.g. operation hours) of the data are not relevant for comparison.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.10 DTM services to access the device data

These services provide a Frame Application online access to specific parameters of a device. The DTM shall be prepared for multiple asynchronous requests in parallel. The requests shall be processed in the order received.

The service shall not modify the instance data.

7.2.10.1 Service DeviceDataInformation

This service provides a list of the available device specific parameters and process values.

Table 40 – Arguments for service DeviceDataInformation

	Request	Response
param:DtmItemInfo list	-	M

Provides a list of the available device specific parameters and process values. Within a DTM this list may contain items related to configuration parameters, process values as well as asset management related data like stroke counter. In DTM state 'configured' the returned item list is based on the current instance data, which could be different from the configuration of the device. In this case, services DeviceDataRead (see 7.2.10.2) and DeviceDataWrite (see 7.2.10.3) may fail.

The service provides a list of items that can be read or written from/to the DTM via DeviceDataRead or written to the DTM via DeviceDataWrite. The source for this data is the device itself.

Items provided within this list may also be available by channel service, service ReadChannelData (see 7.5.1.1) or DTM service InstanceDataInformation (see 7.2.8.1). The related items can be identified via the 'SemanticId' (see Table A.4)

The information may depend on the current configuration of the device. Several responses may be provided by the DTM if list or status of parameters is changed.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.10.2 Service DeviceDataRead

This service provides read access to device data.

Table 41 – Arguments for service DeviceDataRead

	Request	Response
param:ItemId list	M	-
param:DtmItem list	-	M

This service enables a Frame Application to request data from a device. Error information shall be handed over to the Frame Application by the related response.

Execution of the service shall not change the data of the instance data.

The DTM shall always accept the request. If the request cannot be processed, the reason for failure shall be provided as part of the response.

The DTM shall be able to handle more than one request at a time.

This service is available in states:

[] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.10.3 Service DeviceDataWrite

This service provides write access to device data.

Table 42 – Arguments for service DeviceDataWrite

	Request	Response
param:DtmItem list	M	M

This service enables the Frame Application to request a DTM to write the specified data to its device according to the device specific rules. Error information shall be handed over to the Frame Application by the related response.

Execution of this service shall not change the data of the instance data.

The DTM has to check, whether it could manipulate the flag 'ModifiedInDevice' (see Table A.4) in the instance data by requesting a lock. If the lock request fails the DTM has also to refuse the DeviceDataWrite call - an appropriate response shall be provided.

The DTM shall always accept the request. If the request cannot be processed, the reason for failure shall be provided asynchronously as part of the response.

The DTM should be able to handle more than one request at a time.

Response as DtmItem list contains the device data of the successfully written data (may differ to the written value due to, for example rounding procedures within the device).

This service is available in states:

☐ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.2.11 DTM services related to network management information

7.2.11.1 Service NetworkManagementInfoRead

This service provides read access to network management information.

Table 43 – Arguments for service NetworkManagementInfoRead

	Request	Response
net:NetworkInfo	-	M

This service provides write access to network management information. The returned information is protocol specific. It for example contains device bus address, tag and further bus specific configuration settings.

The usage of this service is further described in 6.1.

This service is available in states:

☒ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.2.11.2 Service NetworkManagementInfoWrite

This service provides write access to network management information.

Table 44 – Arguments for service NetworkManagementInfoWrite

	Request	Response
net:NetworkInfo	M	-

This service provides write access to network management information which can be read by service NetworkManagementInfoRead (see 7.2.11.1).

The usage of this service is further described in 6.1.

This service is available in states:

☒ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.2.12 DTM services related to online operation

7.2.12.1 Service DeviceStatus

This service provides information about the status of the device.

Table 45 – Arguments for service DeviceStatus (for DTM)

	Request	Response
status:DTMDeviceStatus	-	M

The DTM shall load the current status from the device. Depending on the fieldbus protocol, the DTM may additionally upload its current diagnosis information. Depending on this information, the DTM shall provide status within human readable format. The function shall not open a user interface to allow the check of complete networks.

A BTM shall return the status of the related block.

This service is available in states:

☐ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.2.12.2 Service CompareDataValueSetWithDeviceData

This service compares DTM instance data with device data. .

Table 46 – Arguments for service CompareInstanceDataWithDeviceData (for DTM)

	Request	Response
onlineComp:DTMOnlineCompare	-	M

This service is used for batch processing and shall work without user interface. It compares its instance data with the device data uploaded from its device. If the DTM is able to upload the data from the device, then it shall compare the data and return whether the data are equal or not. Otherwise, the response shall contain communication error information.

If the DTM has no comparable online data, it shall return 'noComparableData' as value of the 'StatusFlag'.

Comparison should only include data significant for the configuration, parameterization and identification of the device. Data related to runtime (e.g. operation hours) should not be included.

This service is available in states:

☐ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.2.12.3 Service WriteDataToDevice

This service requests to write online data to the device.

Table 47 – Arguments for service WriteDataToDevice (for DTM)

	Request	Response
fdt:serviceSucceeded	-	M

This service is initiated by the Frame Application. It is mandatory for all DTMs, which shall be loaded during commissioning. The service is used to write all parameters needed for commissioning of the device from DTM's instance data to the device.

In case of errors, the DTM shall inform the Frame Application via the service OnErrorMessage (see 7.7.2.1).

This service is available in states:

☐ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.2.12.4 Service ReadDataFromDevice

This service requests to read online data from the device.

Table 48 – Arguments for service ReadDataFromDevice(for DTM)

	Request	Response
fdt:serviceSucceeded	-	M

This service is initiated by the Frame Application. It is mandatory for all DTMs, which shall be loaded during commissioning. The service is used for DTM to read all parameters needed for commissioning of the device from the device into DTM's instance data.

In case of errors, the DTM shall inform the Frame Application via the service, service OnErrorMessage (see 7.7.2.1).

This service is available in states:

☐ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.2.13 DTM services related to data synchronization

7.2.13.1 Service OnLockInstanceData

In case of a multi-user environment, it is necessary to inform the DTM about its current access rights to its instance data especially if another DTM gets the write access to the instance data. See 8.5.

Table 49 – Arguments for service OnLockInstanceData

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
user:UserName	M	-

If another DTM has locked instance data via service LockInstanceData (see 7.7.6.1) the Frame Application has to send OnLockInstanceData to all DTM instances, which have a reference to the same instance data.

Receiving this notification, a DTM shall not allow any operations to modify the instance related data, for example by disabling its input fields in case of an open user interface.

This service is available in states:

☒ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.2.13.2 Service OnUnlockInstanceData

In case of a multi-user environment, it is necessary to inform a DTM about its current access mode especially if another DTM gets the read/write access for its instance related data.

Table 50 – Arguments for service OnUnlockInstanceData

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
user:UserName	M	-
ServiceSucceeded	-	M

If a DTM has unlocked an instance data via service `UnlockInstanceData` (see 7.7.6.2) the Frame Application has to send information via `OnUnlockInstanceData` to all DTMs which have a reference to the same instance data. When receiving this notification, a DTM supporting data synchronization returns positive response and shall allow alternation of instance data. DTMs which do not support data synchronization shall return negative response value and shall not allow any data modifications. See 8.5.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.13.3 Service `OnInstanceDataChanged`

In case of a multi-user environment, it is necessary to inform the DTM about data changes.

Table 51 – Arguments for service `OnInstanceDataChanged`

	Request	Response
<code>fdt:SystemTag</code>	M	-
Information	M	-

If a DTM has changed and stored data, it has to call FA service `InstanceDataChanged` (see 7.7.6.3) with information of changed data. The Frame Application will forward it to all other DTMs that have a reference to the same instance data and support synchronized locking by calling this DTM service `OnInstanceDataChanged`.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.13.4 Service `OnChildInstanceDataChanged`

In case of a FDT topology, it is necessary to inform the parent DTM about changed data.

Table 52 – Arguments for service `OnInstanceChildDataChanged`

	Request	Response
<code>fdt:SystemTag</code>	M	-

If a DTM has changed any data, it has to call FA service `InstanceDataChanged` (see 7.7.6.3) with information containing the instance specific changes. The Frame Application will forward this document by calling DTM service `OnInstanceDataChanged` (see 7.2.13.3) from all DTMs which have reference to the same instance data.

Concerning the according parent DTMs (primary parent, secondary parents (see service `GetParentNodes`, 7.7.3.5), the Frame Application shall implement the following behavior: the Frame Application shall send a notification to the according parent DTM via this DTM service `OnChildInstanceDataChanged` (see 7.2.13.4) within a multi user environment, this notification will only be sent to one parent DTM; this notification shall be sent to the parent DTM which has the lock concerning the related instance data.

If currently no parent DTM is started, the Frame Application shall start the parent DTM.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.2.14 DTM services related to import and export

7.2.14.1 Service Export

This service enables to build an export image of complete DTM persistent data.

Table 53 – Arguments for service Export

	Request	Response
fdt:StorageObject	-	M

This service enables to build an export image of complete DTM persistent data, independently whether it is stored in the Frame Application project storage or in a private DTM storage (see 4.8). The data returned by the service shall include DTM instance-related and non-instance related data.

This service is available in states:

☒ 'configured';

☐ 'communication allowed'.

7.2.14.2 Service Import

This service enables to import data earlier exported by service Export (see 7.2.14.1) back into the DTM.

Table 54 – Arguments for service Import

	Request	Response
fdt:StorageObject	M	-

This service enables to import data exported by service Export (see 7.2.14.1) back into the DTM.

This service is available in states:

☒ 'configured';

☐ 'communication allowed'.

7.3 Presentation object services

Interaction and state control between Frame Application, Presentation object and DTM is technology dependent and defined within an IEC 62453-4z document.

7.4 Channel object service

7.4.1 Channel object service introduction

This subclause defines the basic channel services which are common for Process and Communication Channels.

7.4.2 Service ReadChannelInformation

This service returns general (protocol-independent) channel information.

Table 55 – Arguments for service ReadChannelInformation

	Request	Response
fdt:Tag		M
fdt:ChannelPath		M
fdt:ChannelId		M
fdt:FrameApplicationTag		O

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.4.3 Service WriteChannelInformation

This service writes general (protocol-independent) channel information.

Table 56 – Arguments for service WriteChannelInformation

	Request	Response
fdt:ProtectedByChannelAssignment	M	.
fdt:FrameApplicationTag	O	-
fdt:serviceSucceeded		M

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.5 Process Channel object services

7.5.1 Services for IO related information

7.5.1.1 Service ReadChannelData

This service returns information with fieldbus dependent channel parameters.

Table 57 – Arguments for service ReadChannelData

	Request	Response
fdt:ProtocolId	M	
fieldbus:ChannelData		M

The service returns description with the channel specific parameters. The fieldbus is selected by the parameter ProtocolId.

The caller of service ReadChannelData should use the protocolId from the member NetworkInfo in the DtmDeviceInstanceTopology information available via the service GetActiveTypeInfo.

The returned parameters are especially used for channel assignment.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.5.1.2 Service WriteChannelData

This service sets changes of channel specific parameters.

Table 58 – Arguments for service WriteChannelData

	Request	Response
fdt:ProtocolId	M	
fieldbus:ChannelData	M	
fdt:serviceSucceeded		M

The service receives the channel specific parameters according to a fieldbus specific description. The fieldbus is defined by the parameter ProtocolId.

The service returns if the channel has accepted the complete information with all changes, else the channel has rejected all transferred changes. In this case, the channel informs the Frame Application about the error in detail via service OnErrorMessage (see 7.7.2.1)

The service works on the transient data of a DTM. That means that the new data are not stored implicitly.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.6 Communication Channel object services

7.6.1 Services related to communication

7.6.1.1 Service GetSupportedProtocols

This service returns information about the supported protocols of the Communication Channel.

Table 59 – Arguments for service GetSupportedProtocols

	Request	Response
fdt:BusCategory List	-	M

The service returns fieldbus protocol UUIDs. The supported protocols may be static or depend on the device configuration. If a channel supports more than one protocol during runtime, it has to support all protocols in parallel.

The service is not allowed to change the supported protocols if a DTM is linked to the channel because a change may cause an invalid topology (see 4.3). Which protocols are supported may be determined during topology planning. So if the Communication Channel can be configured to support different protocols, this is only allowed if there are no linked DTMs.

This service is available in states:

[] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.6.1.2 Service Connect

This service establishes a new communication link to a device.

Table 60 – Arguments for service Connect

	Request	Response
fdt:CommunicationClientObjectReference	M	-
fdt:SystemTag	O	-
fdt:BusCategory	M	-
fieldbus:ConnectRequest	M	-
fieldbus:ConnectResponse	-	M
fdt:CommunicationReferenceID	-	M

The service takes information with fieldbus specific communication parameters. The fieldbus protocol to be used is identified by the parameter BusCategory.

The request contains additional fieldbus-protocol-specific information for the Communication Channel how to establish the connection. For example, information like repeat counts or preamble counts, etc. It is up to the environment to decide whether this information fits.

Furthermore, the request contains fieldbus- and protocol-specific information how to address the device connected to a specific fieldbus.

The SystemTag (see Table A.4) provided in the connect request is the SystemTag of the communication client. It may be used to get access to the DTM by calling service GetDtm (see 7.7.3.7) If the SystemTag is not provided then the communication client is not a DTM (may be the Frame Application or some other component).

This service is available in states:

☐ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.6.1.3 Service Disconnect

This service releases a communication link to a device. For more than one connection to the same device, the link is identified by the communication reference returned by service Connect (see 7.6.1.2).

Table 61 – Arguments for service Disconnect

	Request	Response
fdt:CommunicationReferenceID	M	-
fieldbus:DisConnectRequest	M	-
fieldbus:DisConnectResponse	-	M

Via this service the caller of the service receives from the Communication Channel the information whether the connection is released.

The service causes the release of all pending response data and at least the release of the CommunicationClientObjectReference passed by service Connect (see 7.6.1.2).

This service is available in states:

☐ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.6.1.4 Service AbortRequest

This service aborts a communication link to a device without any response.

Table 62 – Arguments for service AbortRequest

	Request	Response
fdt:CommunicationReferenceID	M	-

The service terminates all pending requests and returns without waiting for a result. The termination of the connection will not be confirmed.

This service is available in states:

☐ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.6.1.5 Notification service AbortIndication

This service provides a notification that a connection (identified by the CommunicationReferenceID) has been aborted.

Table 63 – Arguments for service AbortIndication

	Request	Response
fdt:CommunicationReferenceID		M

The service returns the abort notification to a connected communication component or to a connected DTM, that a connection is terminated. All pending requests on this connection are also terminated.

The termination of the connection will not be confirmed.

A termination of a connection can be the result of an invoked service or can occur "spontaneously" (e.g. if the absence of a device is noted automatically by the underlying communication infrastructure)

This service is available in states:

☐ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.6.1.6 Service Transaction

The service performs exchange of a data structure with a device specified by the communication client.

Table 64 – Arguments for service Transaction

	Request	Response
fdt:CommunicationReferenceID	M	-
fieldbus:TransactionRequest	M	-
fieldbus:TransactionReponse	-	M

The service returns protocol specific communication responses for protocol specific communication requests.

Developers of Communication Channels should not expect that there will be only one pending request for a certain device at one time. For instance, several clients (e.g. Frame Application and DeviceDTM's) are trying to retrieve information from the same device.

Even if the underlying fieldbus protocol allows sending only one request at a time to one or more devices, Communication Channels shall be able to manage a number of requests.

It is expected that the requests are processed by the Communication Channel in the order received if not specified otherwise by the protocol.

Developers of DeviceDTM's should consider that the used communication infrastructure creates delays in the communication. So the DeviceDTM's should limit the number of communication requests.

Also the DeviceDTM shall be able to handle a refused request, since there may be a variety of reasons to refuse a transaction request.

This service is available in states:

☐ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.6.1.7 Service SequenceDefine

The service SequenceDefine defines a sequence of communication transactions and prepares them for execution. The communication transactions will be completed when the SequenceStart service is requested.

There is only one sequence defined from a DTM and all transactions requested by the previous sequences are terminated.

Table 65 – Arguments for service SequenceDefine

	Request	Response
fdt:CommunicationReferenceID	M	
fieldbus:SequenceDefine	M	-
fdt:serviceSucceeded		M

The Communication Channel has to preserve the defined sequence until SequenceStart service is requested.

This service is available in states:

☐ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.6.1.8 Service SequenceStart

SequenceStart service completes the execution of the sequence of communication transactions defined by SequenceDefine service (see 7.6.1.7).

Table 66 – Arguments for service SequenceStart

	Request	Response
fdt:CommunicationReferenceID	M	
fdt:serviceSucceeded		M

The sequence of communication transactions is completed in the sequence the transactions are defined without interruptions until the last transaction service is executed. The Communication Channel informs the client for the result of each transaction when it is completed.

This service is available in states:

☐ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.6.2 Services related to sub-topology management

7.6.2.1 Service ValidateAddChild

The service validates whether a given DTM, specified by its SystemTag, can be added to the sub-topology (see 4.3).

Table 67 – Arguments for service ValidateAddChild

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	T
fdt:serviceSucceeded	-	M

The channel validates the link. If the link is valid it will return success.

If the DTM needs more information about the child, it is able to access the DTM via service GetDtm (see 7.7.3.7) passing the received SystemTag.

This service is available in states:

☒ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.6.2.2 Service ChildAdded

The channel is informed that a new DTM was added to the sub-topology.

Table 68 – Arguments for service ChildAdded

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-

The channel is informed that a new DTM, specified by its SystemTag, has been added to the sub-topology.

If the channel needs more information about the child DTM, it is able to access the DTM via service GetDtm (see 7.7.3.7) passing the received SystemTag.

This service shall only be used in order to inform that the topology was changed. In case of reloading, for example project related data, this service shall not be called.

This service is available in states:

☒ 'configured';

☒ 'communication allowed'.

7.6.2.3 Service ValidateRemoveChild

This service validates if a given child DTM, specified by its SystemTag, can be removed from the sub-topology.

Table 69 – Arguments for service ValidateRemoveChild

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

The channel has to validate if the DTM can be removed from the topology.

If the DTM needs more information about the child DTM, it is able to access the DTM via service GetDtm (see 7.7.3.7) passing the received SystemTag.

The validation shall include a check for active connection and return failure if a connection is active via this channel.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.6.2.4 Service ChildRemoved

With this service the channel is informed that a linked DTM was removed from the sub-topology.

Table 70 – Arguments for service ChildRemoved

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-

The channel is informed that a linked DTM, specified by its SystemTag, has been removed from the sub-topology.

If the channel needs more information about the child DTM, it is able to access the DTM via service GetDtm (see 7.7.3.7) passing the received SystemTag.

This service shall only be used in order to inform that the topology was changed. In case of destruction, for example project related data, this service shall not be called.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.6.2.5 Service SetChildrenAddresses

This service requests bus address setting for specified device list and returns device list including success information (see 6.1).

Table 71 – Arguments for service SetChildrenAddresses

	Request	Response
devList DeviceList	M	-
devList DeviceList	-	M

Requests setting of bus address for one device or a list of devices. The request may specify that the called Communication Channel shall open a user interface to request device address

settings from user. To get a qualified response, error information is included in the returned information.

As part of executing this service, the service OpenPresentationRequest (7.7.7.1) may be used to request address selection from the user.

The bus address on a DTM is set via the service NetworkManagementInfoWrite (see 7.2.11.2). This DTM shall not use this information for execution of communication transactions, which set the address in the field device.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.6.3 Services related to GUI and functions

7.6.3.1 Service GetChannelFunctions

This service returns information about functions of a DTM channel object.

Table 72 – Arguments for service GetChannelFunctions

	Request	Response
fdt:OperationPhase	M	-
func:Functions	-	M

This service provides information about functions provided by channel.

A channel shall inform the Frame Application about any function changes (e.g. number, status, label, etc.) by calling the service OnFunctionChanged (see 7.7.2.4).

Several responses may be provided. Usually this information is used by the Frame Application to create menus.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.6.3.2 Service GetGuiInformation

This service provides information how to start the user interface of a channel.

Table 73 – Arguments for service GetGuiInformation

	Request	Response
func:FDTFunctionCall	M	-
func:GuiInformation	-	M

Returns information that enables the Frame Application to instantiate the user interface. Channels shall only support Presentation objects that allows integration into the GUI of the Frame Application.

Integration and Interaction between these objects is technology dependent and defined within IEC 62453-4z documents.

This service is available in states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.6.4 Services related to scan

7.6.4.1 Service Scan

This service performs the scan to the sub-topology (see 6.2.2).

Table 74 – Arguments for service Scan

	Request	Response
devList:BusAddressRange	O	-
fieldbus:ScanIdentifications	-	M

Returns information which contains a list of fieldbus related information to identify the connected devices. The optional passed BusAddressRange may limit the range of the scanning to specific device addresses or ranges.

This service is available in states:

[] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.7 Frame Application services

7.7.1 General state availability

All Frame Application services are available in DTM states:

[X] 'configured';

[X] 'communication allowed'.

7.7.2 FA services related to general events

7.7.2.1 Service OnErrorMessage

With this service a Frame Application receives notification by a DTM about errors during a service call.

Table 75 – Arguments for service OnErrorMessage

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
fdt:ErrorMessage	M	-

The service is necessary if the DTM works without a user interface. If a DTM works without user interface it is not allowed to display any error message within its own dialog windows.

It is up to the Frame Application to handle the information. In case of errors or warnings, the human readable string may be displayed in a dialog box of the Frame Application.

In order to provide users with helpful information (e.g. regarding errors), it is recommended to use this service in cases, where a service call failed and service UserDialog (see 7.7.7.3) is not be used.

7.7.2.2 Service OnProgress

With this service a Frame Application receives notification by a DTM about the progress on handling of a service call.

Table 76 – Arguments for service OnProgress

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
fdt:ProgressInformation	M	-

This service shall be used by DTMs during active service calls, which take a longer time, to inform the Frame Application and at least the user about ongoing activities. If a DTM is not able to determine the real progress, it may be useful to change, for example the title.

It is up to the Frame Application how to handle the information.

7.7.2.3 Service OnOnlineStatusChanged

With this service a Frame Application receives notification by a DTM about status of communication link.

Table 77 – Arguments for service OnOnlineStatusChanged

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
fdt:OnlineStatus (previous)	M	-
fdt:OnlineStatus (current)	M	
fdt:CommunicationError	O	

This service shall be used by DTMs to inform the Frame Application about changes of communication link status. The DTM shall specific new and previous online status and additional error information, if status change was triggered by a communication error.

7.7.2.4 Service OnFunctionsChanged

With this service a Frame Application receives notification by a DTM that the information about its current available additional functionality has changed.

Table 78 – Arguments for service OnFunctionsChanged

	Request	Response
fdt:ChannelPath	Ö	-
fdt:SystemTag	M	-

This service shall be used by DTMs to inform the Frame Application to update its menus or function calls which reference on this extended functionality. The Frame Application gets the currently available DTM functions by the service GetFunctions (see 7.2.5.1).

If the parameter ChannelPath is provided, then functionality of corresponding channels have changed. In this case, Frame Application gets the currently available channel functions by the service GetChannelFunctions (see 7.6.3.1).

7.7.3 FA services related to topology management

7.7.3.1 Service GetDtmInfoList

This service returns a list of DTM related information.

Table 79 – Arguments for service GetDtmInfoList

	Request	Response
dtmInfo:DTMInfo list	-	M
dtmInfo.BTMInfo list		M

Returns a list of DTM related information. This information enables a DTM to add another DTM to the FDT topology by usage of service CreateChild (see 7.7.3.2).

It is up to the Frame Application to decide which DTM information is returned in the list. For example, the list could contain only information concerning HART DTMs even if PROFIBUS DTMs are installed.

7.7.3.2 Service CreateChild

This service enables a DTM to add another DTM to the FDT topology.

Table 80 – Arguments for service CreateChild (DTM)

	Request	Response
fdt:DtmDeviceType	M	-
fdt: ChannelObjectReference	M	-
fdt:SystemTag	-	M

This service enables a DTM to add another DTM identified by its DTM device type to the sub-topology identified by the ChannelObjectReference.

The DTM is instantiated by the Frame Application. The service returns the SystemTag of the DTM. If the operation failed, no SystemTag shall be returned. The Frame Application has to implement the behavior described in the sequence diagram in 8.1.2.

If service is called to add a BTM, then BTM block type is used in the request as defined in following table (Table 81).

Table 81 – Arguments for service CreateChild (BTM)

	Request	Response
btm:BtmBlockType	M	-
fdt: ChannelObjectReference	M	-
fdt:SystemTag	-	M

7.7.3.3 Service DeleteChild

This service enables a DTM to remove another DTM from the FDT topology.

Table 82 – Arguments for service DeleteChild

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
fdt: ChannelObjectReference	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

This service enables a DTM to remove another DTM specified by SystemTag from the sub-topology identified by the ChannelObjectReference.

The Frame Application has to call the service ValidateRemoveChild (see 7.6.2.3) at the Communication Channel from which the DTM is removed. If this was the last reference within the topology, the Frame Application has to delete the instance data. The Frame Application has also to call service ClearInstanceData (see 7.2.4.5) with respect to the behavior. The operation shall also fail, if a sub-topology exists.

7.7.3.4 Service MoveChild

This service enables a DTM to move another DTM in the FDT topology.

Table 83 – Arguments for service MoveChild

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
fdt:SystemTag	M	-
fdt: ChannelObjectReference	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

This service enables a DTM to move another DTM specified by its SystemTag to another sub-topology identified by the destination DTM SystemTag and ChannelObjectReference.

The Frame Application has to call ValidateAddChild and ValidateRemoveChild as defined for the services CreateChild (see 7.7.3.2) and DeleteChild (see 7.7.3.3).

7.7.3.5 Service GetParentNodes

This service enables a DTM to request a list of DTMs which are directly above in the FDT topology.

Table 84 – Arguments for service GetParentNodes

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
fdt:SystemTag List	-	M
fdt:SystemTag		M

The DTM for which the list shall be created is identified by the SystemTag in the request. The service returns a SytemTag list of all DTMs above in the FDT topology and a single SystemTag identifying the primary parent DTM.

7.7.3.6 Service GetChildNodes

This service enables a DTM to request a list of DTMs which are directly below in the FDT topology.

Table 85 – Arguments for service GetChildNodes

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
fdt: ChannelObjectReference	M	-
fdt:SystemTag List	-	M

The DTM and Communication Channel for which the list shall be created are identified by the SystemTag and a ChannelObjectReference. The service returns a SytemTag list of all DTMs below in the FDT topology.

7.7.3.7 Service GetDtm

This service enables a DTM to request a reference to another DTM identified by its SystemTag.

Table 86 – Arguments for service GetDtm

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
fdt: DtmObjectReference	-	M

This service enables a DTM to request a reference to another DTM identified by its SystemTag. Additional calls within a FrameApplication instance shall return the identical DTM ObjectReference.

The DTM which has requested the references has to call the service ReleaseDtm (see 7.7.3.8) to release the reference. The Frame Application has to implement a kind of reference counting which is required to handle multiple references to the same DTM instance.

7.7.3.8 Service ReleaseDtm

This service shall be used to release reference to the associated DTM that was requested by the service GetDtm (see 7.7.3.7).

Table 87 – Arguments for service ReleaseDtm

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

This service shall be used to release the reference to the associated DTM, identified by its SystemTag, which was requested by the service GetDtm (see 7.7.3.7).

7.7.4 FA services related to redundancy

7.7.4.1 Service OnAddedRedundantChild

A parent DTM shall send this information to the Frame Application if another DTM handling a redundant device is added to the topology. The Frame Application is then able to display the instance at an additional redundant Communication Channel.

Table 88 – Arguments for service OnAddedRedundantChild

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
fdt:ChannelObjectReference	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

The parent DTM has added the DTM identified by its SystemTag, handling a redundant slave, to the Communication Channel identified by ChannelObjectReference. The Frame Application shall not call service ValidateAddChild (see 7.6.2.1) or ChildAdded (see 7.6.2.2) on this channel.

7.7.4.2 Service OnRemovedRedundantChild

A parent DTM shall send this information to the Frame Application if another DTM handling a redundant device is removed from the topology. The Frame Application is able to hide the instance at the additional redundant Communication Channel.

Table 89 – Arguments for service OnRemovedRedundantChild

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
fdt:ChannelObjectReference	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

The parent DTM removes the DTM identified by its SystemTag, handling a redundant slave, from the Communication Channel identified by ChannelObjectReference. The Frame Application shall not call service ValidateRemoveChild (see 7.6.2.3) or service OnRemoveChild (see 7.6.2.4) services on this channel.

7.7.5 FA services related to storage of DTM data

7.7.5.1 Service SaveInstanceData

This service enables a DTM to save its instance data into the project storage managed by the Frame Application (see 4.8).

Table 90 – Arguments for service SaveInstanceData

	Request	Response
fdt:StorageObject	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

This service enables a DTM to save its instance data into the project storage managed by the Frame Application. It is up to the Frame Application to decide whether data passed in the requests is immediately stored in the project storage or cached in the memory until another event occurs (e.g. explicit user request).

The DTM calling this service shall hold the lock to the instance data (see service LockInstanceData, 7.7.6.1), otherwise the service call fails (returns fdtServiceSucceeded = FALSE).

7.7.5.2 Service LoadInstanceData

This service enables a DTM to loads instance data from the project storage managed by the Frame Application (see 4.8).

Table 91 – Arguments for service LoadInstanceData

	Request	Response
fdt:StorageObject	-	M

The DTM calling this service gets exactly the same data which was stored by service SaveInstanceData (see 7.7.5.1).

7.7.5.3 Service GetPrivateDtmStorageInformation

This service enables a DTM to request information about its private data storage from the Frame Application (see 4.8).

Table 92 – Arguments for service GetPrivateDtmStorageInformation

	Request	Response
InstanceRelatedStorageInfo	-	M-
ProjectRelatedStorageInfo	-	M

The response parameter InstanceRelatedStorageInfo contains the information which enables a DTM to access the storage that belongs to the calling instance. The response parameter ProjectRelatedStorageInfo contains the information which enables to access the storage shared by all instances of this DTM type in a project. The private DTM storage mechanism is implementation technology dependent and thus defined in the IEC 62453-4z document defining mapping to specific technologies.

If a Frame Application is not able to provide access to private DTM data storages then it returns no information. A DTM shall be able to work without any side effects in this case. It shall ensure that there is no impact to the instance data managed by SaveInstanceData (see 7.7.5.1) and LoadInstanceData (see 7.7.5.2).

A DTM shall clean up the instance related storage if service ClearInstanceData (see 7.2.4.5) is called. If the DTM holds any references between project and instance related storages, then it also shall clean up these in the project related storage.

7.7.6 FA services related to DTM data synchronization

7.7.6.1 LockInstanceData

This service enables a DTM to request an exclusive write access to its instance data.

Table 93 – Arguments for service LockInstanceData

	Request	Response
fdt:serviceSucceeded	-	M

The Frame Application validates the request and grants the access within the multi-user environment. In single user systems, the exclusive access is always granted. The DTM shall make modifications to instance related data only when access is granted via this service. See 8.5.

The DTM shall request the lock for instance data only when required for data modification purpose. The DTM shall possess an exclusive write access when allowing:

- the configuration of instance data via presentation objects;

- the synchronization of the data between device and instance data via service ReadDataFromDevice (see 7.2.12.4);
- the device data modification via service DeviceDataWrite (see 7.2.10.3), or via parameterization GUI, to update information data modified in device (ModifiedInDevice).

If the write access is not granted, the DTM shall not make modifications into instance data and shall inform user via service OnErrorMessage (see 7.7.2.1) notification service.

7.7.6.2 UnlockInstanceData

This service enables the DTM to notify the Frame Application that it wants to unlock the write access to instance data.

Table 94 – Arguments for service UnlockInstanceData

	Request	Response
fdt:serviceSucceeded	-	M

When instance data is not further under modification, the DTM shall immediately save it and call this service. Within the multi-user environment the Frame Application shall notify other DTM instances having a reference to the same instance data about the changed data via service InstanceDataChanged (see 7.7.6.3).

If the service response is unsuccessful, the DTM shall inform the user via service OnErrorMessage (see 7.7.2.1) notification service to clean up the system database. Within the single user systems, the service response is always successful.

7.7.6.3 InstanceDataChanged

This service enables a DTM to inform the Frame Application about data changes

Table 95 – Arguments for service OnInstanceDataChanged

	Request	Response
Information	M	-

If a DTM has changed and saved data, it has to call this service with information of changed data. The Frame Application shall forward this information to all DTM instances that have a reference to the same instance data by calling DTM service OnInstanceDataChanged (see 7.2.13.3).

7.7.7 FA services related to presentation

7.7.7.1 Service OpenPresentationRequest

This service enables a DTM or a channel to request a presentation object in the user interface of the Frame Application.

Table 96 – Arguments for service OpenPresentationRequest

	Request	Response
func: FDTFunctionCall	M	-
ui: RunAsModal	O	
fdt:ChannelPath	O	
fdt:invokeID	-	M
fdt: ServiceSucceeded	-	M

This service enables a DTM or a channel to open a presentation, identified by a FDTFunctionCall, in the user interface of the Frame Application. The Frame Application shall use the DTM service GetGuiInformation (see 7.2.5.3) or channel service GetGuiInformation (see 7.6.3.2) to obtain more information about the presentation.

If the parameter RunAsModal is set to TRUE then this service behaves modal: The Frame Application at least has to ensure that all presentations of calling DTM are disabled, so that no further user input is possible.

If the parameter ChannelPath is provided then presentation of corresponding channels shall be opened.

The service returns an InvokeID that enables to close the opened presentation by calling the service ClosePresentationRequest.

7.7.7.2 Service ClosePresentationRequest

This service enables a DTM or a channel to close an opened presentation object.

Table 97 – Arguments for service ClosePresentationRequest

	Request	Response
fdt:invokeID	M	
fdt: ServiceSucceeded	-	M

This service enables a DTM or a channel to close an opened presentation. The passed parameter InvokeID identifies the presentation that was for example opened by service OpenPresentationRequest (see 7.7.7.1).

7.7.7.3 Service UserDialog

This service enables a DTM to open a user message within the user interface of the Frame Application.

Table 98 – Arguments for service UserDialog

	Request	Response
ui:UserMessage	M	-
ui:UserMessage	-	M

A DTM shall use this service for standard user messages like error or information messages. Especially if a DTM is not allowed to open a private user dialog (see service PrivatDialogEnabled, 7.2.1.1).

This service returns the selection of the user action or the specified default answer of the message. It is up to the Frame Application to display the user message or to send the default answer.

In case of a distributed system the Frame Application shall ensure displaying the user dialog and the user interface of the DTM at the same workplace.

7.7.8 FA Services related to audit trail

7.7.8.1 Service RecordAuditTrailEvent

This service shall be used by all DTMs to send their audit trail information to the Frame Application. It is up to the Frame Application to implement the audit-trail-application itself which records the device specific information and supplies the user interface.

Table 99 – Arguments for service RecordAuditTrailEvent

	Request	Response
fdt:SystemTag	M	-
audittrail:LogEntry	M	-
audittrail:TransactionInfo	O	-

Notification by a DTM about changed data to be recorded by the Frame Application's audit trail tool.

The content of LogEntry depends on the DTM. The implementation of the audit trail tool is Frame Application-specific.

audittrail:TransactionInfo with value startTransaction shall be used to request audit trail for the following actions (e.g. configuration or simulation). All calls of this service will be recorded until the record is closed by calling it with endTransaction as value of audittrail:TransactionInfo parameter.

When the record has been closed, the Frame Application may use it for its own specific audit trail functions like adding comments, etc.

8 FDT dynamic behavior

8.1 Generate FDT topology

8.1.1 FDT topology generation triggered by the Frame Application

The Frame Application is responsible to generate and manage the topology. The sequence (Figure 33) shows how the Frame Application manages the link between DTMs and Communication-Channels.

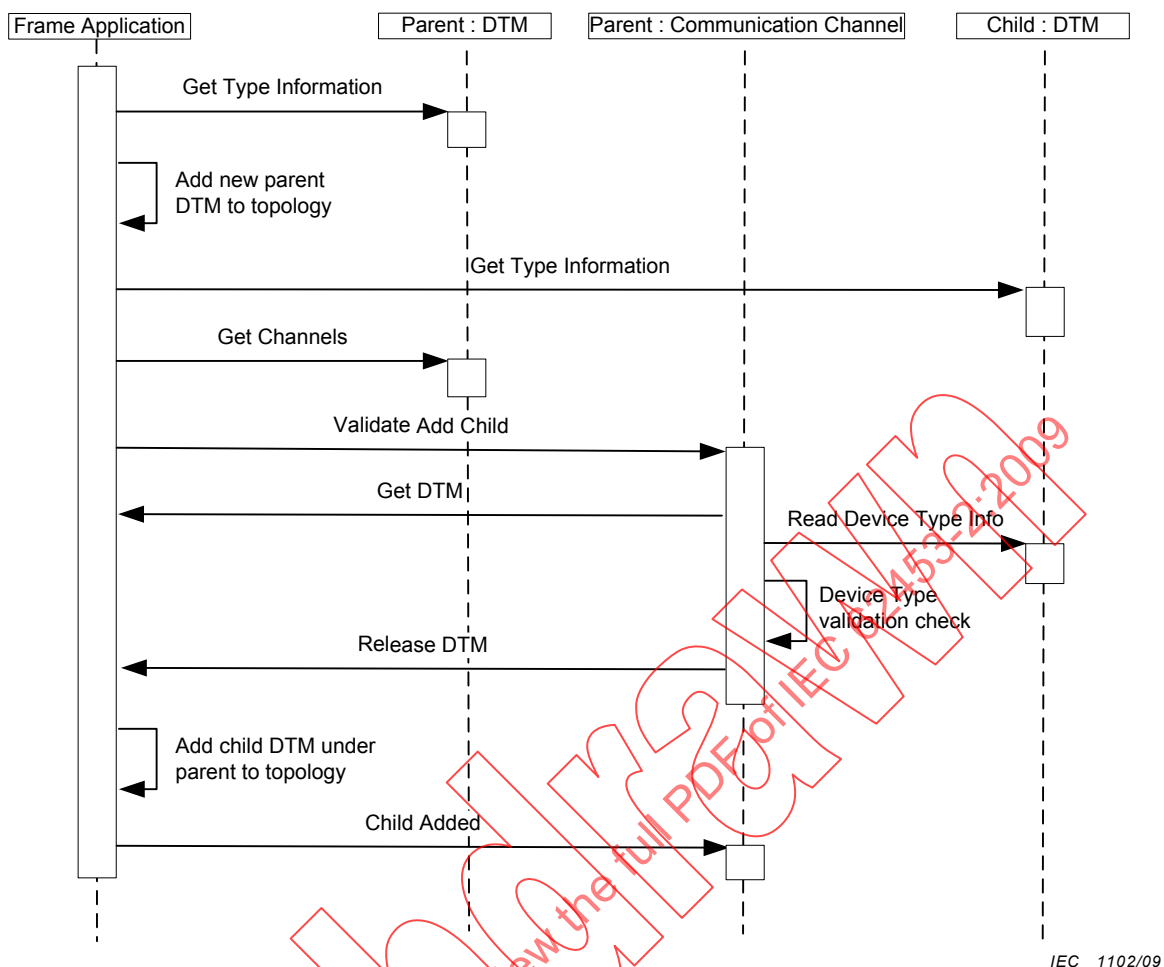


Figure 33 – FDT topology generation triggered by the Frame Applications

8.1.2 FDT topology generation triggered by the DTM

This sequence (Figure 34) shows the generation of the FDT topology triggered by a DTM.

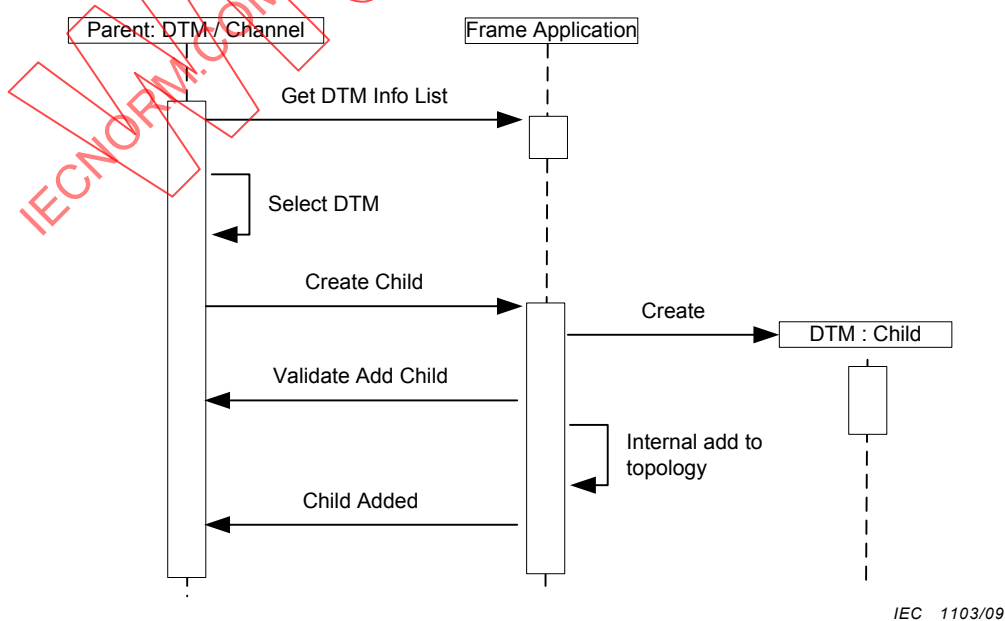


Figure 34 – FDT topology generation triggered by a DTM

8.2 Address setting

8.2.1 Address setting introduction

This subclause describes different address setting scenarios (see also 6.1).

8.2.2 Set or modify device address – with user interface

In this scenario, the Frame Application requests a set of specific child device addresses at DTMs. This sequence (see Figure 35) is for example started if new DTM is added to the topology. Similar sequence can be used if a Frame Application offers manual change of address in context of a DTM.

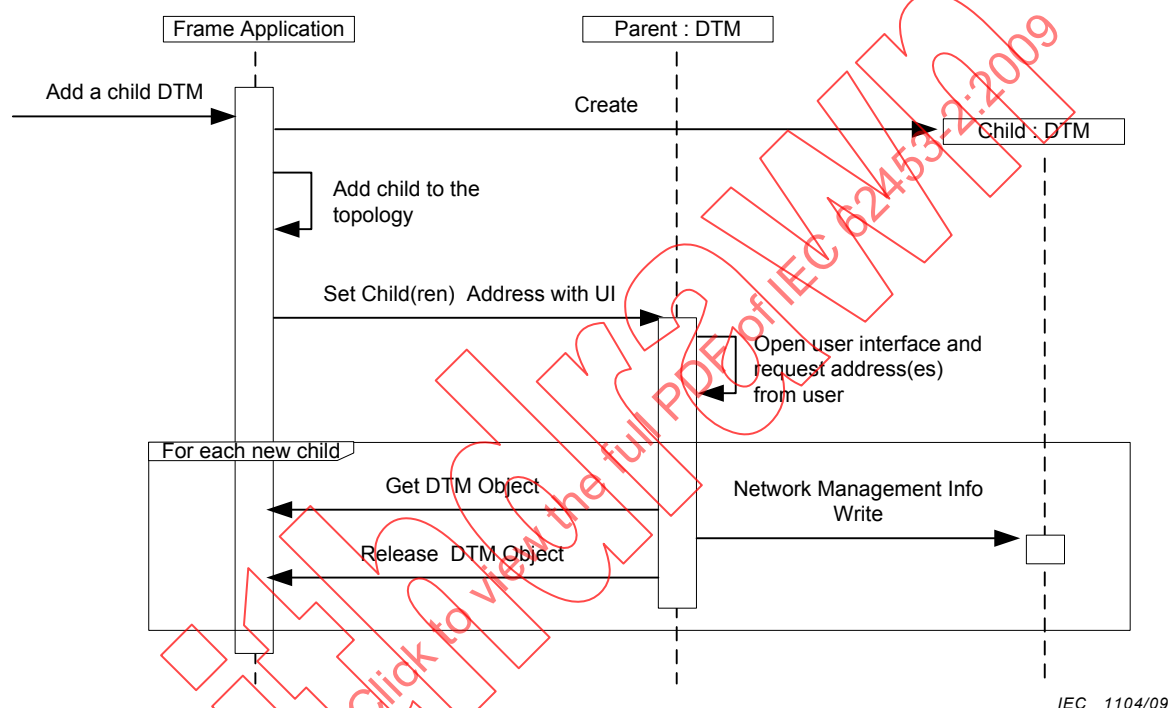


Figure 35 – Set or modify device address – with user interface

8.2.3 Set or modify device address – without user interface

In this scenario, the Frame Application requests to set device addresses at DTMs, for example after a scanning or import operation (see Figure 36).

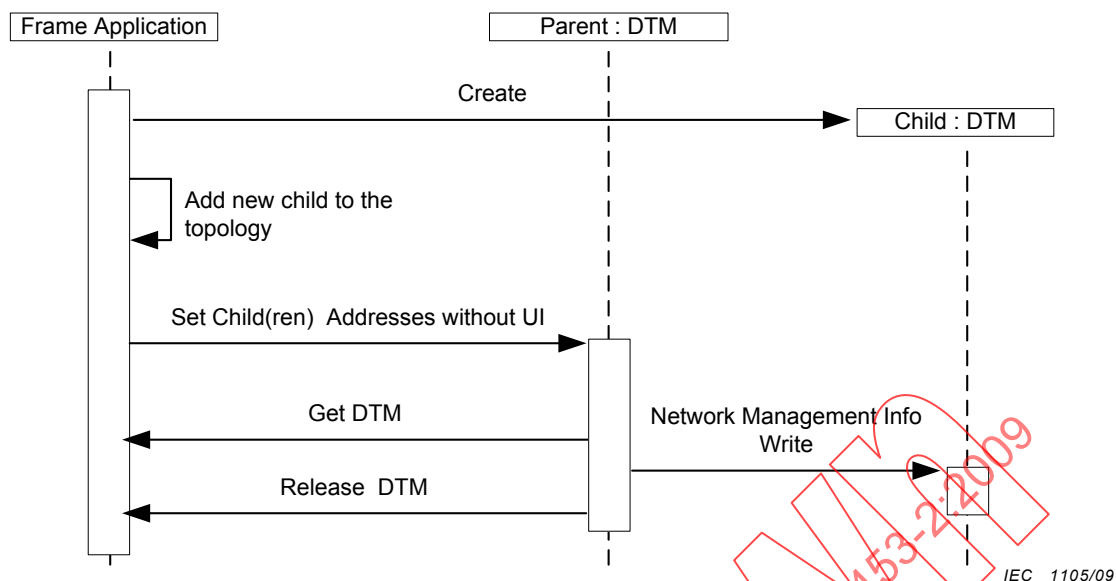


Figure 36 – Set or modify device address – with user interface

The Frame Application submits the list of addresses to the parent DTM by the service NetworkManagementInfoWrite (see 7.2.11.2).

8.2.4 Display or modify all child device addresses with user interface

In this scenario (see Figure 37) Frame Application requests display or modification of all child device addresses at a DTM. This sequence is for example started if user selects corresponding menu in context of a communication or gateway-DTM.

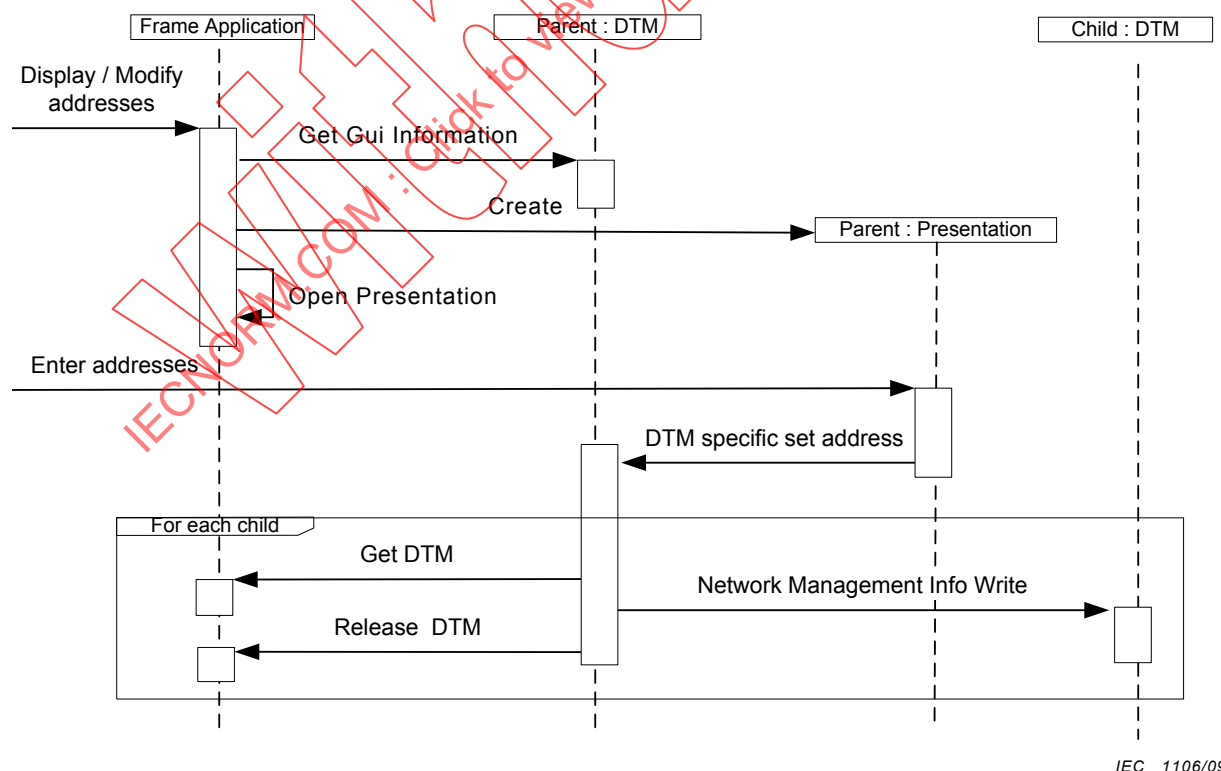


Figure 37 – Set or modify all device addresses – with user interface

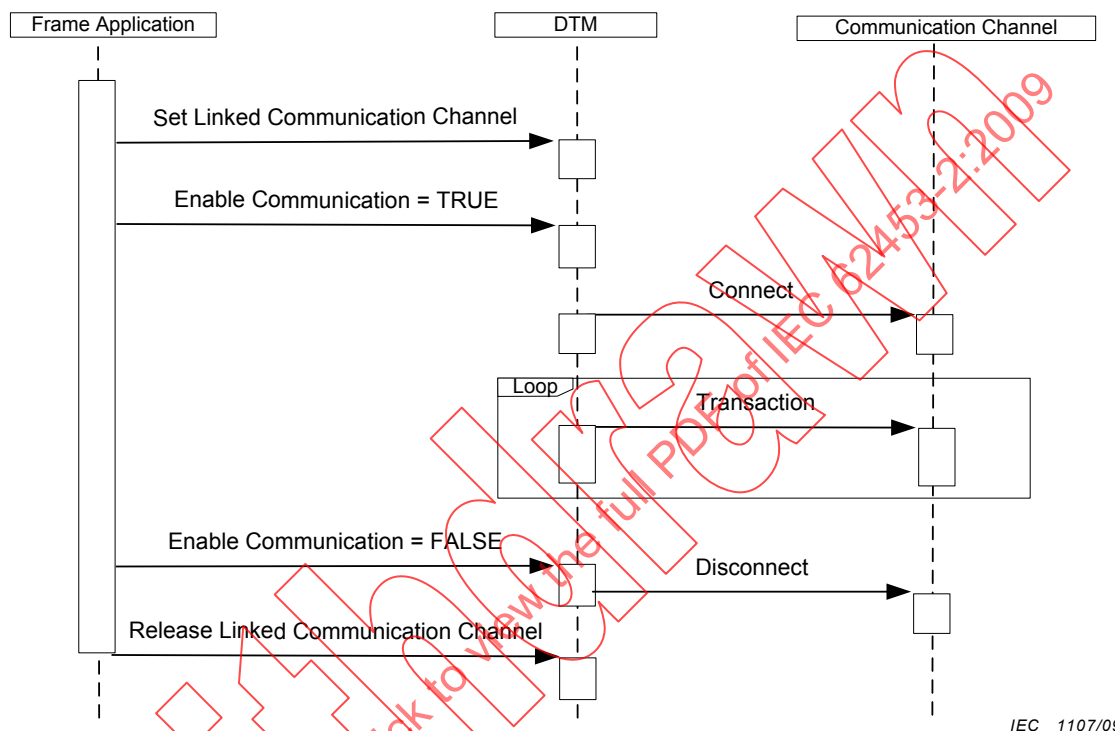
8.3 Communication

8.3.1 Communication overview

This subclause describes different communication scenarios of a DTM with its device. .

8.3.2 Peer to peer communication

This sequence diagram (Figure 38) shows the peer to peer communication of a DTM by using the services provided by a linked Communication Channel.

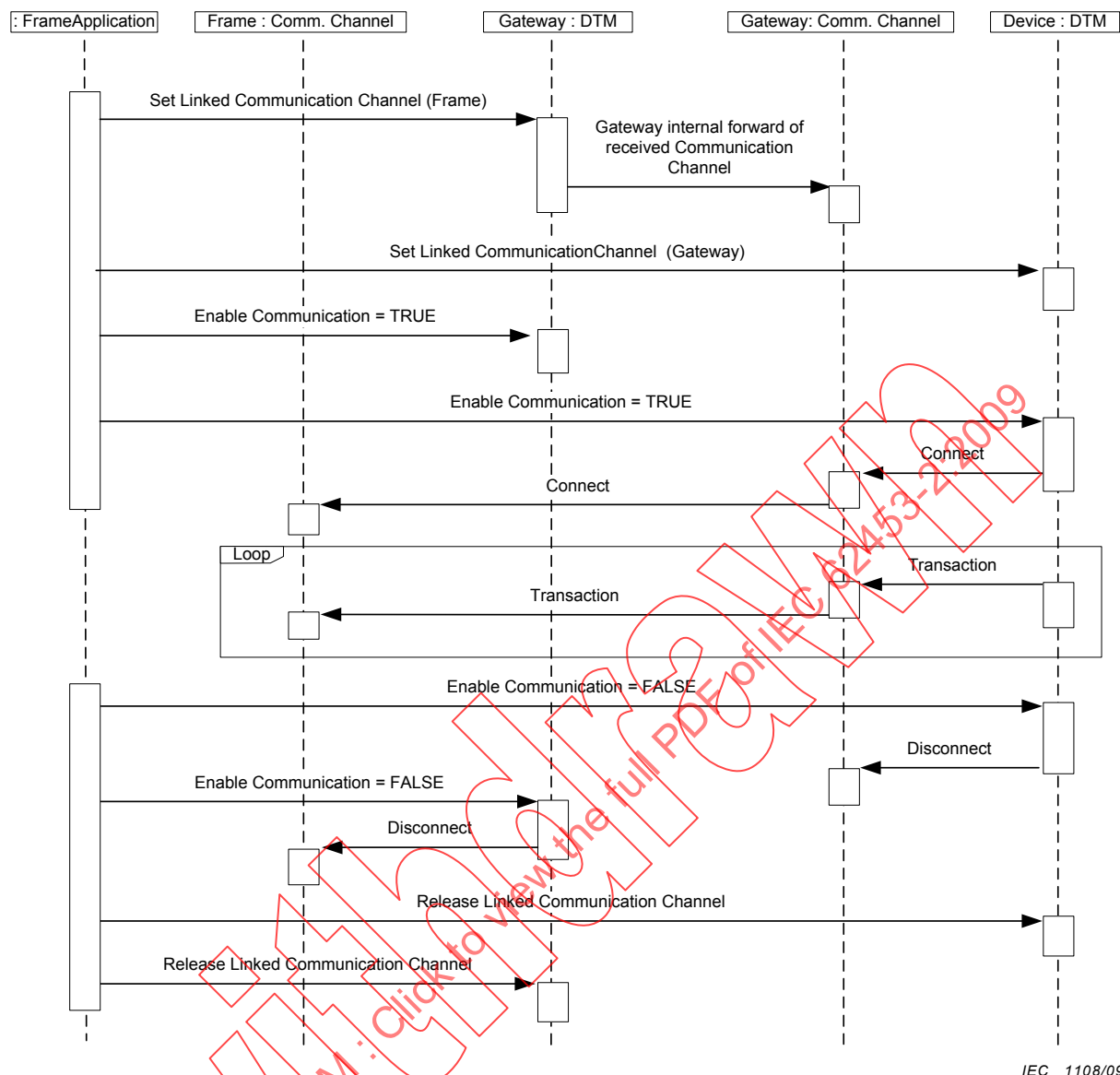


IEC 1107/09

Figure 38 – Peer to peer communication

8.3.3 Nested communication

This sequence diagram (Figure 39) shows the communication of a DTM through a gateway and a Communication Channel provided by the Frame Application.



IEC 1108/09

Figure 39 – Nested communication**8.3.4 Device initiated data transfer**

Some protocols support data transfer services that are initiated by the device and not by the DTM. In order to support such services, following general behavior is defined in FDT:

- the infrastructure (filter, service queue) for such services is initiated by a protocol-specific transaction request of the DTM, dependant on the protocol this service may be acknowledged or not;
- the device initiated data transfer is transported by multiple transaction responses to a single initiating transaction request;
- the infrastructure for these services is terminated by a protocol-specific transaction request of the DTM.

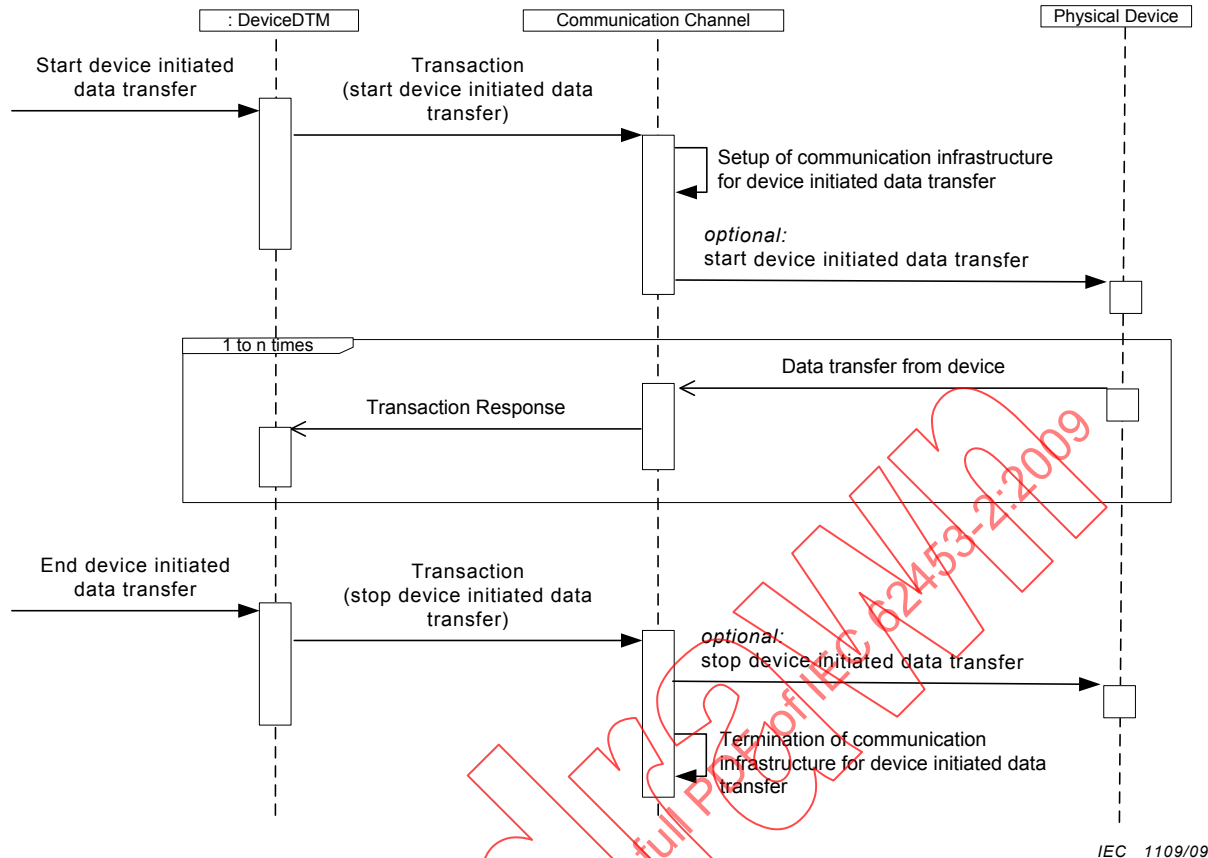


Figure 40 – Device initiated data transfer

Device initiated data transfer needs management by the communication infrastructure. That is why it is necessary to unambiguously identify the request to initialize and terminate this type of behavior.

The transaction service (see 7.6.1.6) to initiate or terminate device initiated data transfer is transport protocol specific. The transaction service to terminate the data transfer contains all the information necessary to terminate the device initiated data transfer (if necessary it also references the transaction service which started the data transfer).

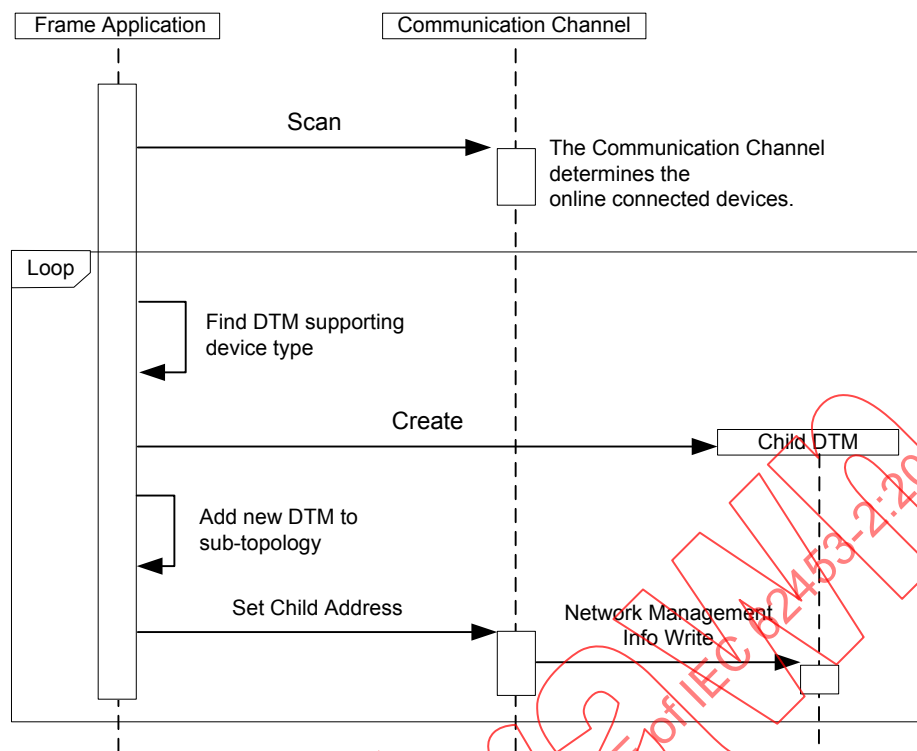
If a DTM starts device initiated data transfer service on the device (see Figure 40), it shall also terminate this service. The termination has to occur, before the DTM goes offline (see service Disconnect (7.6.1.3) or AbortRequest (7.6.1.4)). If the connection is terminated by the notification AbortIndication (see 7.6.1.5) this service is terminated automatically.

The support of such services is protocol-specific and device-specific. If a Communication Channel is not able to support this type of service, it shall return an error indicating that it is not able to support this feature.

The concrete protocol specific transactions are defined in the IEC 62453-3xy publications defining the protocol profile integration in FDT.

8.4 Scanning and DTM assignment

This sequence (Figure 41) shows how a Frame Application generates a FDT sub-topology based on information returned by the service Scan (see 7.6.4.1).



IEC 1110/09

Figure 41 – Scanning and DTM assignment

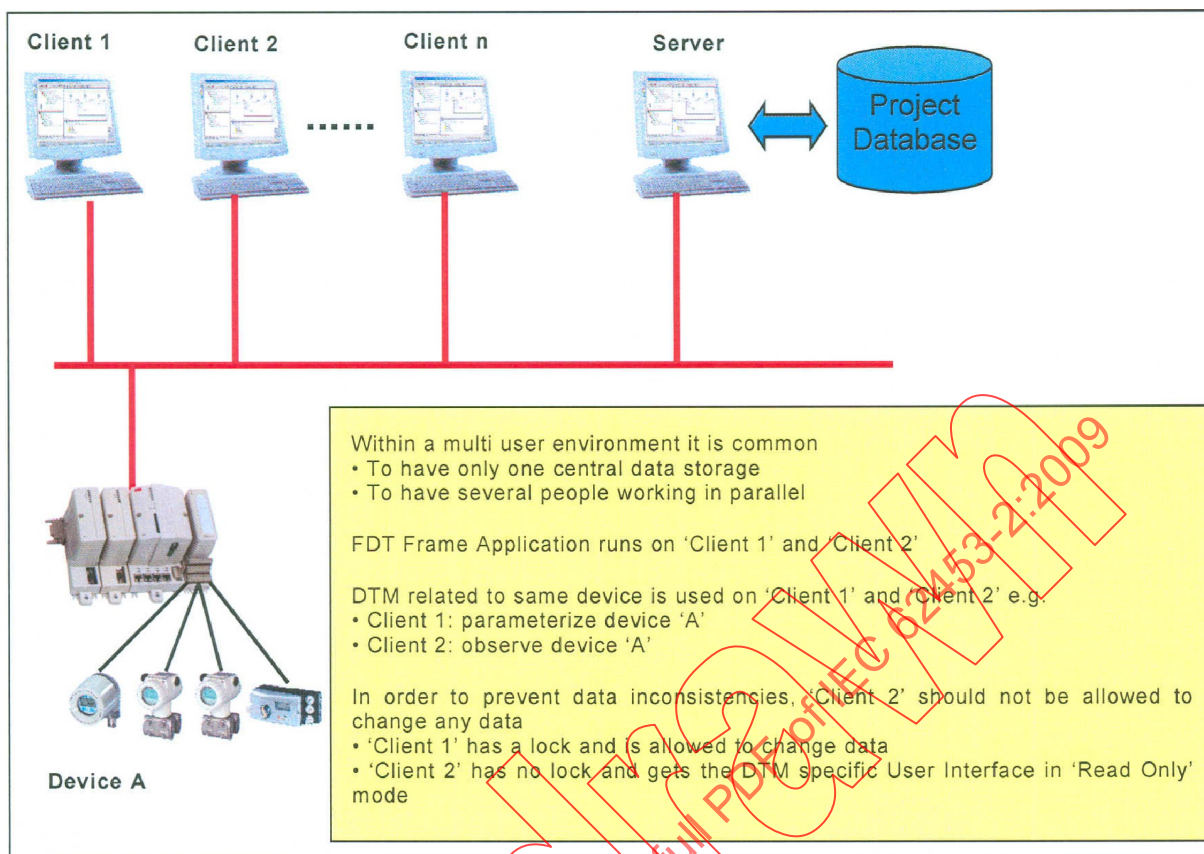
The Frame Application is able to request device type and instance related information by calling the service Scan (see 7.6.4.1), use the information to find proper DTMs that can be added to the FDT topology (see 6.2.3 DTM assignment), and finally set the addresses in the DTMs to enable them to communicate with its device (see 6.1 Address Management).

8.5 Multi-user scenarios

8.5.1 General

In order to reduce time, for example the commissioning time of a large installation, systems are often designed for multi-user access. The goal is to allow a number of users to work in parallel and ensure data consistency, while preventing unintentional change of data, for example configuration related data based on parallel work. Figure 42 gives an overview of a multi-user system.

The mechanism to handle changes within the device (for example local operation on the device) is described in 8.7.4.



IEC 1111/09

NOTE This figure shows one Frame Application managing multiple users. (E.g. multiple instance of one Frame Application running on several clients working on the same data base.) Multiple Frame Applications for multiple users is out of scope of this specification.

Figure 42 – Multi-user system

Within a multi-user environment it is common, that more than one DTM have access to the instance data. To synchronize DTMs which are started by several users on different workplaces FDT provides a locking mechanism. Target for this event mechanism is, that only one DTM has read/write access to instance related data. All other DTMs have only a read access.

Access to the stored data set shall be managed during all modifications of the data set. This includes modification via the GUI of the DTM and modification via the InstanceData services of the DTM.

In order to prevent multi-DTM-access to the device, online writable access to a device shall be provided only if the instance data set is locked. This means the data set shall be locked only if services are executed that change device data (e.g. Online Parameterization GUI and service WriteDataToDevice) but not when device data is read only (e.g. observation).

For this reason, a DTM shall lock its data set only if required and only during modification of the data. After the instance data is saved by the Frame Application and is not further under modification the DTM shall unlock its instance data immediately to enable concurrent access to the device data by other DTM instances within a multi-user environment.

Before opening GUI for modification of data, the DTM shall try to lock the instance data. If service is successful all modification to instance data is allowed, for example parameterization, synchronization. If lock is not granted, the DTM is not allowed to make any alterations to its instance data.

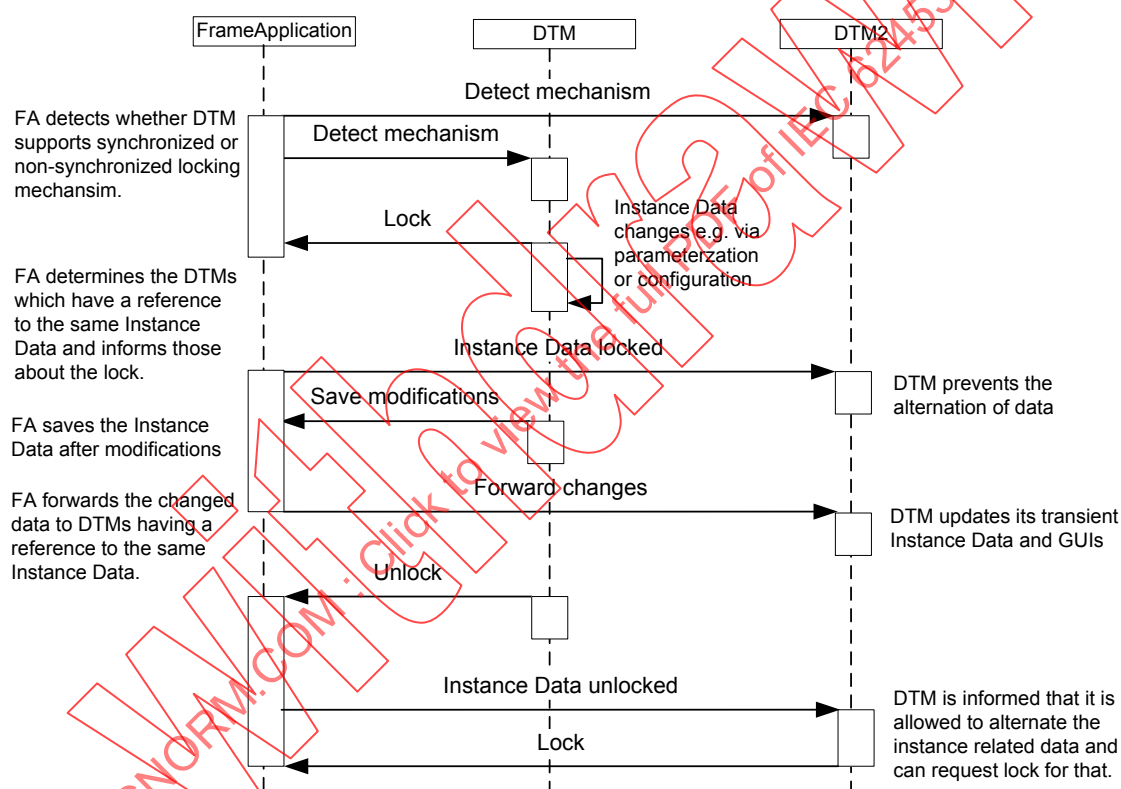
When there is no need to modify the data (e.g. all GUIs with write access are closed, synchronization is completed), the DTM shall request to save the instance data and unlock it when saved.

DTM is not allowed to hold write access to its instance related data unnecessarily. Otherwise, DTM is not suitable for use in a multi-user environment. For example, DTM should not lock instance data immediately when it is initialized and unlock it only when terminated.

8.5.2 Synchronized and non-synchronized locking mechanism for DTMs

The DTM shall always support a locking mechanism. There are two options for it: synchronized and non-synchronized mechanism. The supported mechanism type is informed by Frame Application in a response of service OnUnlockInstanceData (see 7.2.13.2).

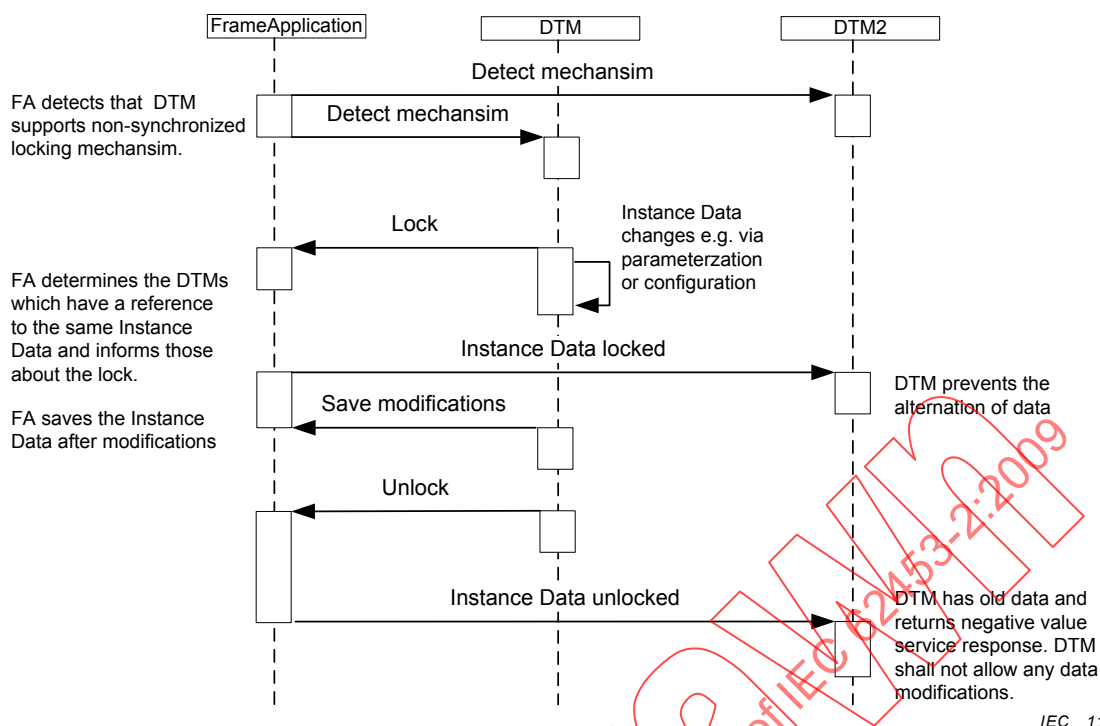
The following sequence diagram (Figure 43) shows the general flow of events in case of a DTM supporting the synchronized locking mechanism.



IEC 1112/09

Figure 43 – General synchronized locking mechanism

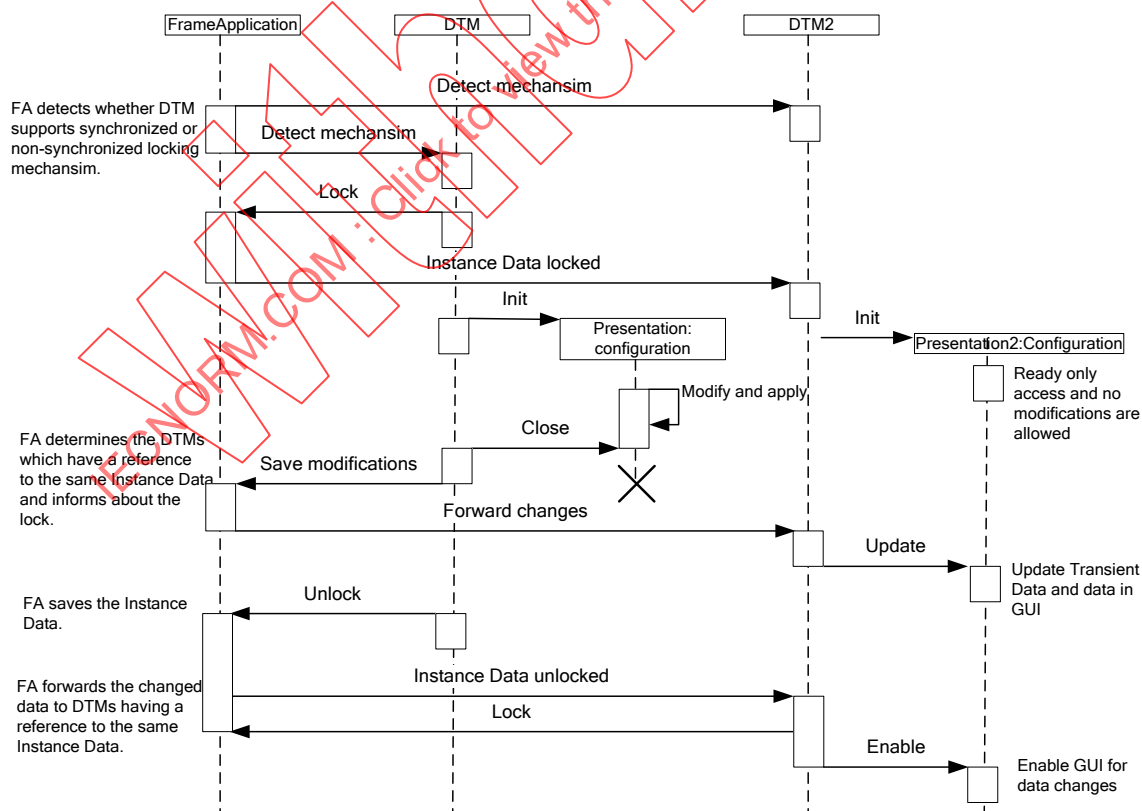
The following sequence diagram (Figure 44) shows the general flow of events in case of a DTM supporting the non-synchronized locking mechanism.



IEC 1113/09

Figure 44 – General non-synchronized locking mechanism

The following sequence diagram (Figure 45) shows a parameterization scenario in case of a DTM supporting the synchronized locking mechanism.



IEC 1114/09

Figure 45 – Parameterization in case of synchronized locking mechanism

8.5.3 Additional rules

Additional rules are:

- before opening a Presentation Object containing changeable parameters, the DTM shall try to lock the data set. If successful, all user input fields may be enabled. If unsuccessful, the user input fields shall be disabled. After closing all Presentation Objects in the case of a locked data set, the DTM should ask to store the data set and unlock it after Frame Application has stored the data set (after the Frame Application has called storage services). The data set shall not be locked if the Presentation Object does not contain changeable parameters, for example for applications like observe;
- before loading data from the device the DTM shall also try to lock the dataset, after loading the data from the device, the DTM should request the FA to store its data and unlock dataset after FA has stored the dataset. If the data set could not be locked, the DTM shall inform the user by an error message. In that case, the action will not be performed;
- in order to support multi-user environments locks shall be kept as short as possible. This means, for example if a DTM locks its data set after instantiation and unlocks the data set only if it is terminated, this DTM is not suitable for use within a multi-user environment. A DTM shall lock its data set only if necessary and only during modification of the data. After the instance data is stored by the frame-application and is not modified further, the DTM shall unlock its data set immediately. This enables concurrent access to the device data by other DTM instances within a multi-user environment;
- when the DTM receives a notification regarding an unlock of the data set, a Presentation Object is active, which would allow to change the data set and if the access right of the current user allows changing the instance data set, the DTM shall ask the user if he wants to have write access. When the user wants to have write access, the DTM has to lock the data set. The DTM shall enable the input controls only if the DTM gets the lock.

8.6 Notification of changes

The FDT defines a notification mechanism to inform other DTM instances for the same device about changes in the data set and to refresh those (synchronized DTMs). If the synchronization mechanism is not implemented (non-synchronized DTMs), changing the data set of a DTM on one PC can block other users on a different PC, because the DTM on the other PC needs to shutdown to reload the changed data. Shutting down the DTM on the other PC and loading the changed data set from project data base will take more time and will require more computing resources than an update by the notification mechanism.

Therefore, it is recommended that DTMs implement notification mechanism for synchronized DTMs (see 8.5.2).

If a DTM has stored any changed data (after the Frame has called storage service), the DTM shall call the service InstanceDataChanged. The DTM shall not call InstanceDataChanged before storing the instance data set.

If a DTM supports the notification mechanism for synchronized DTMs and when an event is received regarding changed parameters (service OnInstanceDataChanged) the DTM shall apply the new parameter values into the instance data set without requesting a lock. In this case, the storage state of the data set equals to persistent. Also all input controls in all opened graphical user interfaces shall be updated.

8.7 DTM instance data state machines

8.7.1 Instance data set introduction

This subclause describes the different states of DTM instance data with regard to modifications and persistence. The persistence mechanism itself is described in 4.8.

8.7.2 Modifications state machine

This state machine (see Figure 46) reflects the possible states of instance data concerning modifications.

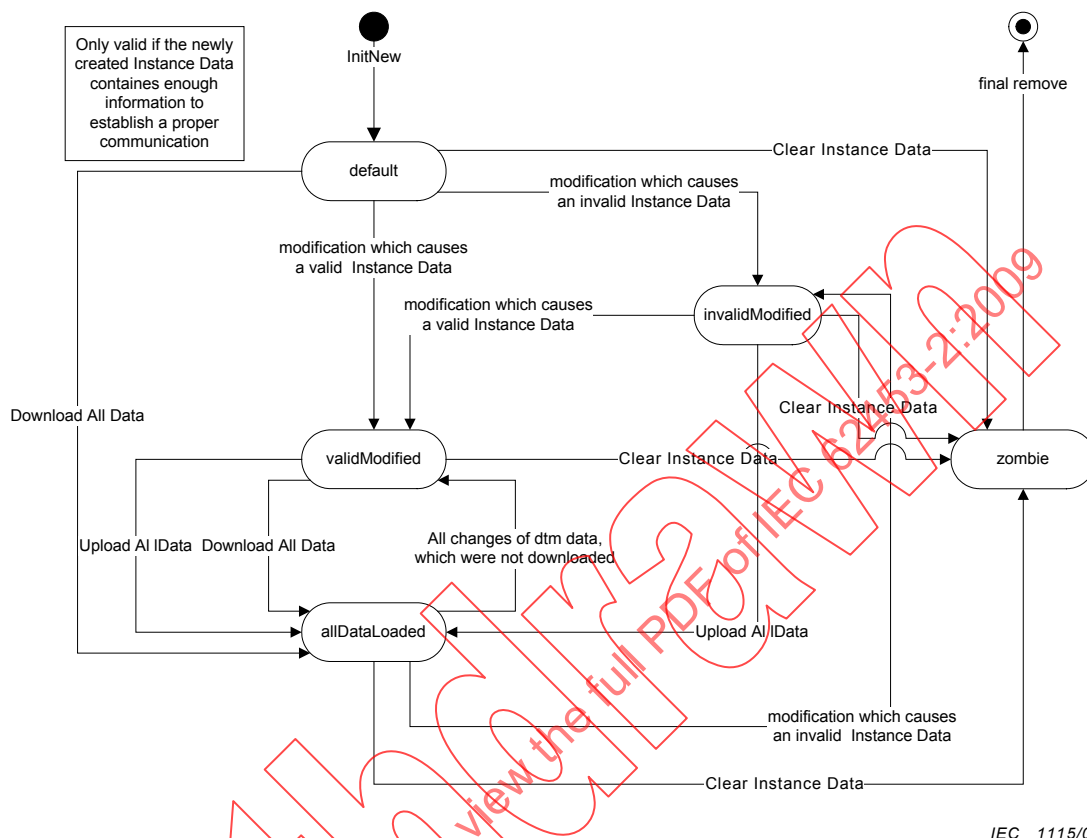


Figure 46 – Modifications state machine of instance data

The states of the modifications state machine are explained in Table 100.

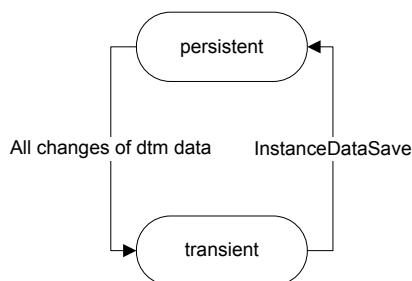
Table 100 – Modifications state machine of instance data

State	Meaning
Default	The contents of the instance data are the default data. This state will typically appear after creation of new instance data
validModified	The instance data was modified in a consistent manner
invalidModified	The data set was modified. The data are not in a consistent state
allDataLoaded	The data was loaded from or into the related device. NOTE This state means not, that the data within the device are equal to the data found within the related instance data. Due to the fact that a user can use tools out of the scope of FDT, FDT- cannot guarantee such a state
zombie	The instance data is prepared to delete, no access to this data is allowed

The data set state can be used to verify which devices are in sync with their DTMs and which devices need to be reloaded. For example, 'allDataLoaded' indicates that a device is in sync with the DTM and shall not be loaded again. This state shall be changed only if data is really changed and not, for example if a lock is requested or a Presentation Object is active without changing the data set, because reloading a device is a time consuming action.

8.7.3 Persistence state machine

This state machine reflects the possible states of instance data concerning the persistence of data (see Figure 47).



IEC 1116/09

Figure 47 – Persistence state machine of instance data

The states of the persistence state machine are explained in Table 101.

Table 101 – Persistence state machine of instance data

State	Meaning
persistent	The content of the instance related data is persistent. This state will typically appear after the data was saved by the DTM using the persistence service SaveInstanceData (see 7.7.5.1) of the Frame Application.
transient	The instance data was modified. These changes are not saved in a persistent way. All modified data within the DTM is temporary and not synchronized with other DTM instances or with the Frame Application.

A DTM shall request to store the instance data set at minimum if one of the following conditions occurs:

- if the last Presentation Object, which is able to change parameter values has been terminated;
- after parameters have been read from or written to the device (services ReadDataFromDevice / WriteDataToDevice);
- after parameter values are changed by another component (InstanceDataWrite) and no Presentation Object which is able to change parameter values is active.

8.7.4 Modification in device

It is useful to keep the device data set and the DTM instance data set in sync. When invoked in online mode, the DTM should ask the user whether the data in the DTM and in the device should be synchronized. This behavior is mandatory for Presentation Objects with applicationId “fdtOfflineParameterize” and “fdtOnlineParameterize”.

The mandatory flag <fdt:modifiedInDevice> will present the synchronization state.

8.7.4.1 Presentation fdtOnlineParameterize

After the user closes the DTM user interface, the DTM shall ask the user if the instance data set and the current device configuration should be synchronized. This may overwrite already existing parameter modifications within the instance data set (status not equal to ‘allDataLoaded’, refer to 8.7.3). If this is the case, the DTM shall include this information in the message mentioned above.

If the user confirms the synchronization, the DTM shall load the complete device data set into the instance data set. If the DTM can guarantee consistency of device data and instance data set, it could upload only the modified device parameters under consideration of device specific business rules.

8.7.4.2 Presentation fdtOfflineParameterize

If the user closes the DTM user interface and if the DTM can connect to the device, (meaning the DTM is in a state of 'communication allowed'), the DTM shall ask the user if a complete write should be initiated to synchronize the instance data set and the current device configuration.

If the user confirms the download, the DTM shall download the complete instance data set into the device. If the DTM can guarantee consistency of device data and instance data set, it could write only the modified parameters under consideration of device specific business rules.

8.7.5 Storage life cycle

The following table (Table 102) describes the states of the instance data set during a 'life' cycle of a DTM. The states of instance data set are defined by dataSetState (see Figure 46) and storabeState (see Figure 47).

Table 102 – Example life cycle of a DTM

Scenario	storageState	dataSetState	modifiedInDevice	Remarks
DTM is initialized	transient	default	False	
After DTM is initialized and storing the data	persistent	default	False	
After failed read of device data	persistent	default	False	no change of the states, because due to the unsuccessful read the data set is not changed
After successful read device data	transient	allDataLoaded	False	
After reading from device and storing the data set	persistent	allDataLoaded	False	
After modification of device data set via e.g. the GUI Online Parameterize	transient, because flag <modifiedInDevice> has changed	validModified	True	The device accepted new data, therefore a read from device is necessary in order to synchronize the data sets
After storing the data set	persistent	validModified	True	
After read data from device	transient, because dataSetState is changed	allDataLoaded	False	

Scenario	storageState	dataSetState	modifiedInDevice	Remarks
After modification of instance data set	transient	If changes comply to business rules of device: validModified Otherwise: invalidModified	False	
After storing the data set	persistent	validModified	False	
After release of the DTM	-/-	-/-		
After DTM started with persistent data	persistent	validModified	False	

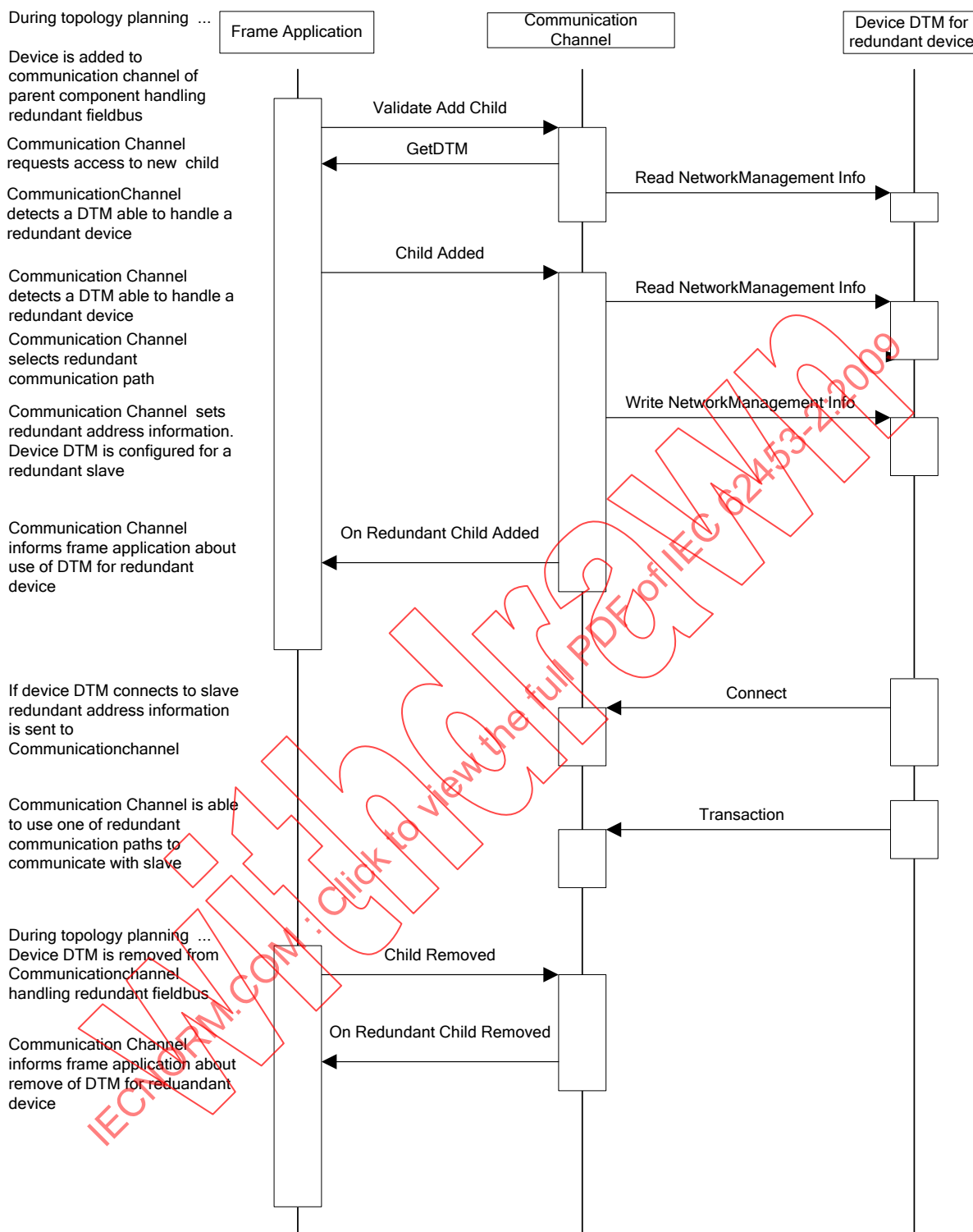
8.8 Parent component handling redundant slave

A parent component, for example a Communication DTM, handling a redundant fieldbus is able to detect a Device DTM able to handle a redundant slave within the execution of service ChildAdded by examining the information returned by the service NetworkManagementInfoRead of the child DTM. The Communication DTM selects the redundant communication paths (either automatically or by means of a dialog) and sets redundancy information to the Device DTM by calling NetworkManagementInfoWrite.

The Device DTM provides this redundancy information within the call to service Connect to the Communication Channel. For each such opened connection the Communication Channel is able to use one of the available communication paths without need for further interaction with the Device DTM.

A Frame Application implementing services related to redundancy (see 7.7.4) is able to manage topology information about redundant DTMs. In such a Frame Application, the topology view may show this redundancy information. On the other hand Communication DTM and Device DTM of a redundant slave can be used in a Frame Application without knowledge about redundancy, because all redundancy functionality is handled by the Communication DTM and its child DTMs.

The sequence related to management of a redundant topology is shown in Figure 48.



IEC 1117/09

8.9 DTM upgrade

8.9.1 General rules

The first step to be resolved during upgrade is to verify if the saved data set can be associated with the new DTM.

Each DTM should expose a unique identifier (*dataSetId*) specifying its data set format. A DTM can provide a list of compatible data set formats it can load. These *dataSetIds* are returned as part of *GetTypeInformation* service.

If the *ClassIdentifier* of the DTM is not changed, it is up to the DTM to handle version upgrade. The list of supported data set formats may not be considered by the Frame Application when data is loading in this case. Additional check for data compatibility must be done by the DTM when the data is loaded.

8.9.2 Saving data from a DTM to be upgraded

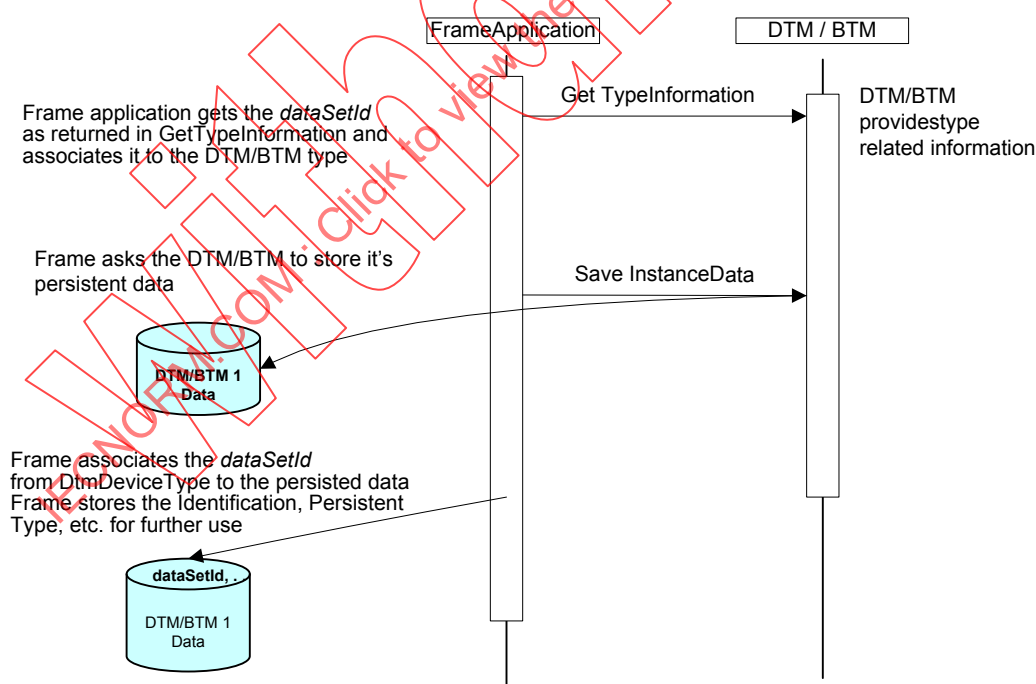
The first step is to store the information from the DTM that is for upgrade.

The Frame Application needs to store additional information about the DTM:

- *ClassIdentifier* of a DTM;
- *dataSetId* of the stored data format,
- storage type;
- additional information about the device.

This information is associated to the stored data and can be used later by the Frame Application to identify and manage data set.

The following diagram provides an illustration of that sequence (Figure 49):



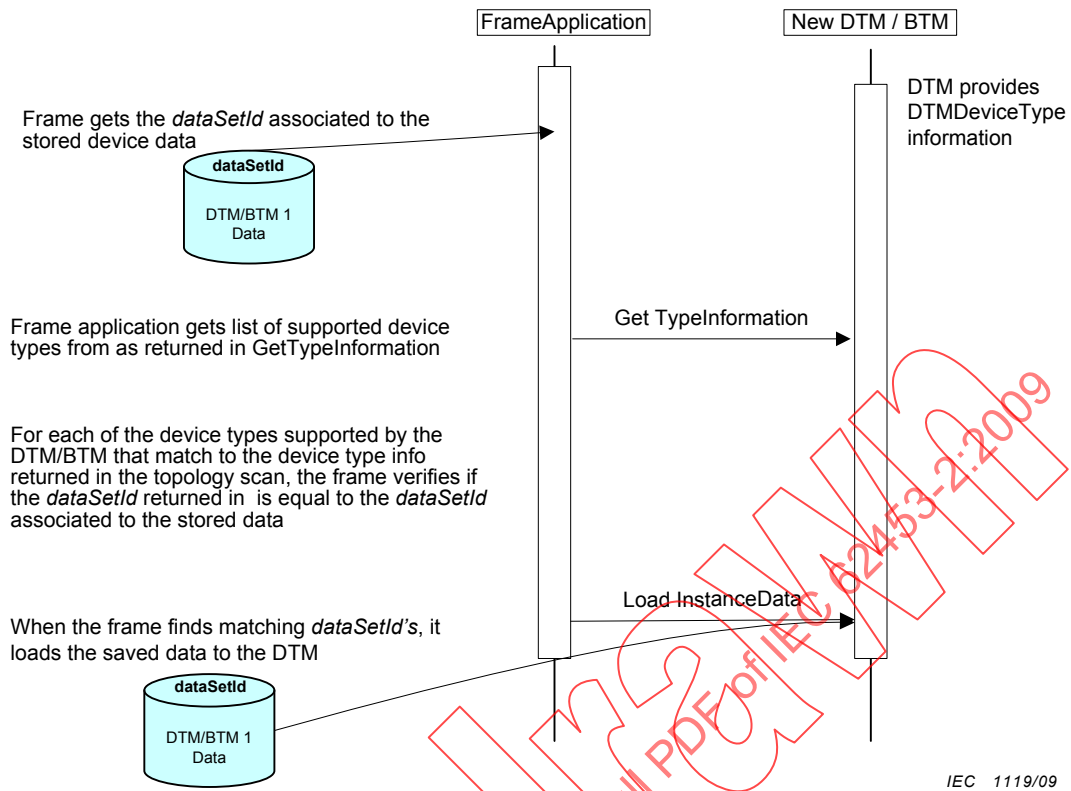
IEC 1118/09

Figure 49 – Associating data to a dataSetId

8.9.3 Loading data in the replacement DTM

Since the stored data is associated to the storage information, it can be used later by the Frame Application to select a different DTM which is able to handle the stored data.

The following diagram provides an illustration of that sequence (Figure 50).



IEC 1119/09

Figure 50 – Loading data for a supported dataSetId

Annex A (normative)

FDT data types definition

A.1 General

This clause defines all data types used for FDT. The data types are grouped according to the functionality. Data types belonging together from a logical point of view are listed within one table. For each of these groups, a namespace is defined. The namespace is identified by a prefix. When a datatype is referenced outside of the scope of its namespace, the prefix is added in front of the data type reference.

The names for data types can be composed from different words and are written in „Camel Case“, where an upper case letter indicates the beginning of a new word. Names of simple data types start with a lower case letter. Names of structured data types start with an upper case letter.

EXAMPLES

Simple data type 'address' defined in namespace 'fdt':	fdt:address
Simple data type 'semanticId' defined in namespace 'fdt':	fdt:semanticId
Structured data type "SemanticInformation" defined in namespace 'fdt':	fdt: SemanticInformation

For each data type the basic data type is defined as well as a description.

The name and the semantics of the data types as defined in the columns "Data type" and "Description" in the data type tables of this annex are normative. The column "Definition" provided in the data type tables contains informative content.

For structured data types, the column "Definition" consists of "Elementary data types", "Usage" and "Multiplicity". "Elementary data types" describes the structure of the data type and the data type of the sub-elements.

"Usage" describes how a sub-element is used within the structured data type.

Possible values for usage are:

- O - optional (this data element must not be provided);
- M - mandatory (this data element shall be provided);
- C - conditional (it depends on a condition, whether this data element is provided, the condition shall be described in the right column);
- S - selective (this element and an other element exclude each other, this may occur with a „choice of“ structure or otherwise. If there is a condition other than „choice of“ the condition shall be described in the Description column).

"Multiplicity" defines how often a sub-element may occur within the structured data type. The used syntax is defined by UML notation. Most of the time the given information may co-relate with the Usage information (e.g. optional element may have a multiplicity of [0..1], mandatory element may have multiplicity of [1..1]). However, there are cases where Multiplicity may provide additional information (e.g. in cases of conditional and selective usage).

A.2 Basic data types

The data type definition in the IEC 62453 series is based on data types defined in IEC 61131. The following table (Table A.1) defines additional basic data types.

Table A.1 – Basic data types

Data type	Description
ClassIdentifier	Technology specific identifier for a specific implementation class
LanguageID	Unique identifier for user interface localization. The ID is a standard international numeric abbreviation (e.g. German – Standard: 0x0407, English - United States: 0x0409)
ObjectReference	Technology specific reference to an object instance
UUID	A worldwide unique ID
URI	A compact string of characters used to identify or name a resource. The terms URL and URN are context-dependent aspects of URIs, and rarely need to be distinguished. Examples for URI are: The URI syntax is essentially a URI scheme name like “http”, “ftp”, “mailto”, “urn”, “file”, etc., followed by a colon character, and then a scheme-specific part

A.3 General data types

Namespace: fdt

The simple data types (see Table A.2) and structured data types (see Table A.4) defined in this clause are used as a base for definition of service specific data types or as service arguments.

Table A.2 – Simple general data types

Data type	Definition	Description
address	STRING	Parameter Addressing information. The format of the value for this parameter is described for each communication protocol in the corresponding section of the specification. The protocol portion of the specification provides the guidelines for address attribute. Most of the protocols specify that the DTM shall expose the addressing information to the Frame Application
alarmType	enumeration (highHighAlarm highAlarm lowLowAlarm lowAlarm)	Identifier for the alarm type to show the association between high- and low alarm and high-high- and low-low-alarm
applicationDomain	STRING	The application domain, that applies to provided semanticId. This may be a protocol-specific ID or a different FDT-defined application domain
applicationId	enumeration (fdtAdjustSetValue fdtAssetManagement fdtAuditTrail fdtConfiguration fdtDiagnosis fdtForce fdtManagement fdtObserve fdtOfflineCompare fdtOfflineParameterize fdtOnlineCompare fdtOnlineParameterize fdtIdentify fdtCalibration fdtMainOperation fdtNetworkManagement)	Identification of the current application context
binData	ARRAY OF USINT	Variable containing binary data
bitLength	UDINT	Length of a binary variable as bit count

Data type	Definition	Description
bitPosition	UDINT	Position of a bit within a enumeration (0 based position)
boolValue	BOOL	Variable for configured static boolean data like alarm value
build	INT	build part of the FDT-Specification version on which the implementation of a DTM is based on. For example, for FDT-Specification 1.2.1.0 it shall be set to '0'
busAddress	STRING	
busRedundancy	UDINT	Number of redundant fieldbus interfaces
byteArray	ARRAY OF USINT	Data type used to transfer binary data
byteLength	UDINT	Number of bytes to describe data types like string
channelId	STRING	Id of a channel
channelMode	enumeration (communication moduleSlot processValue)	Type information enumeration for a channel
channelPath	STRING	Returns the path that identifies the channel within the device. The string shall not be empty. It always starts with the systemTag of the device instance followed by the channel id. The DTM has to guarantee that the path is unique for a device instance. The channel path is the base information to handle the system structure. <systemTag>/<id> Furthermore, the channelPath contains the information where to find the channel within the information available via [GetParameters] and so at least in case of a monolithic DTM the information whether the channel belongs to a device or module. In the case of Communication Channels there are some special rules for building the channelPath. How to generate the channelPath of a Communication Channel, which also acts as a Process Channel for data that it receives from a Process Channel of a child device, depends on the functionality of the channel. If the channel is passive, that means that it receives its data from a child device and provides this data without any changes within its own [ReadChannelData] information, the channelPath shall be built out of system tag and channel id of the own device instance and the system tag of the child device and the id of the marshalled channel. <systemTag>/<id>//<systemTag>/<id> If the channel is active, that means that it receives its data from a child device for processing and provides the result within its own [ReadChannelData] information, the channelPath shall be built out of the system tag and channel id of the own device instance. <systemTag>/<id> This allows navigation through the internal channel assignment of a device with gateway functionality
classificationDomainId	enumeration (powerDistribution motionControl measurement operatorInterface modulesAndControllers)	Device classification domain group according to IEC/TR 62390:2005, AnnexG. See Table A.3 below

Data type	Definition	Description
classificationId	enumeration (flow level pressure temperature valve positioner actuator nc_rc encoder speedDrive hmi analogInput analogOutput digitalInput digitalOutput electrochemicalAnalyser dtmSpecific universal analyser remoteIO analogCombinedIO digitalCombinedIO recorder controller angle limitSwitch converter motor switchboard circuitBreaker powerMonitoring distributionPanel contactor protectionStarter softStarter drive axisControl motorControlCenter controlValve electrical density quality speedOrRotaryFrequency radiation weightMass distanceOrPositionPresence pushButton joystick keypad pilotLight stackLight display combinedButtonsAndLights operatorStation generalInput generalOutput combinedInputOutput relay timer scanner programmableController)	Unique identifier for classification of a channel or device according to its primary function. 'classificationId' should be selected from the table ' Device classification according to IEC/TR 62390:2005, Annex G' and use corresponding 'classificationDomainId' attribute for it. If suitable classification ID does not exist in that table, it should be selected from 'FDT classification ID table' and use it without 'classificationDomainId' attribute. See Table A.3 below
communicationError	enumeration (abort busy invalidCommunicationReference noConnection noParallelServices noPendingRequest unknownError timeout dtmSpecific notSupportedFeature sequenceTimeExpired)	Fieldbus protocol independent error occurred during communication. This kind of error is used especially if an error occurred during nested communication. The fieldbus specific communication error is part of the fieldbus specific parts of this specification. Communication errors detected by a communication component, e.g. a Communication-DTM, shall be handled within the data returned to the child component. All errors returned by a device as result of a fieldbus transaction should be returned by protocol specific response read or write response elements, typically by using fieldbus specific status and errors. All errors detected by the Communication-DTM shall be mapped to one of the fdt:communicationError enumeration values (e.g. abort busy invalidCommunicationReference noConnection noParallelServices noPendingRequest unknownError timeout dtmSpecific notSupportedFeature) and returned as a fdt:CommunicationError element to the child DTM. A DTM shall be able to handle both types of error responses for a transaction request sent to the parent component
communicationReferenceId	UUID	Identifier for a communication link to a device. This identifier is allocated by the communication component during the connect. The communication reference has to be used for all following communication calls

Data type	Definition	Description
communicationType	enumeration (supported required)	Indicates the type of the protocol support: • 'supported': bus protocol which can be provided by the DTM at a channel. • 'required': bus protocol which will be expected by the DTM from the parent DTM NOTE The actual supported bus protocols depend on the configuration of the DTM. This data type shows the possible supported, not the actual available protocols
dataSetID	UUID	Unique identifier of the data set version
dataSetState	enumeration (default validModified invalidModified allDataLoaded)	State of an instance data set concerning modifications (refer to 4.8)
dataType	enumeration (byte float double int unsigned enumerator bitEnumerator index ascii packedAscii password bitString hexString date time dateAndTime duration binary structured dtmSpecific)	Identifier for the data type of a transferred variable
dataTypeDescriptor	STRING	Description of data type
date	DATE	Date variable within an element
description	STRING	A human readable description of the supported and current data set format. Can be used to provide additional information to the user in case of partial level of support
descriptor	STRING	Human readable description within the context of an element
deviceGraphicState	enumeration (device diagnosis oem)	List of possible device states used in the DeviceIcon and DeviceBitmap element. Possible states are: - device: symbolic representation of the device - diagnostic: symbolic representation of device if there is online diagnosis available - oem: symbol representation of device in special operating modes (e.g. OEM service) The Frame Application should display the correct picture according to protocol specific rules
deviceTypeIcd	UDINT	Unique identifier for a device type within the name space of the fieldbus specification
deviceTypeInfo	STRING	Additional device type information supplied with a device. For example, a PROFIBUS device has to provide its GSD information as human readable string at this attribute. The information shall be based on the current locale according to the usage of DTM service SetLanguage NOTE The GSD information is accessible via: services InstanceDataInformation and GetTypeInformation
deviceTypeInfoPath	URI	Path to the file containing the information which is provided via the attribute 'deviceTypeInfo'. It is recommended to use this attribute for providing additional protocol specific descriptions of the device type. The use of this attribute is specified in the protocol specific documents (IEC 62453-3xy).
deviceTypeVariant	STRING	Manufacturer specific device type variant definition string.
deviceTypeVariantInfo	STRING	Contains additional information for manufacturer specific device type variant definition.
display	STRING	Carries a human readable display string for tasks like documentation
displayFormat	STRING	Describes the display format for a display attribute (e.g. "%3.2f " for a float value)

Data type	Definition	Description
documentClassification	enumeration (help technicalDocumentation orderingInformation miscellaneous)	Specifies the subject of the document
documentLanguageId	UDINT	Identifier for the language of the document. The language-id is defined as a Windows locale identifier (LCID)
dtmDevTypeID	UUID	dtmDevTypeID is a DTM specific unique identifier of the software related to the device type. For the same device type, the value remains unchanged although some identification information in DtmDeviceType element is updated. This can be a result of DTM update. The same dtmDevTypeID value shall always be related to the same device as in the previous DTM version (e.g. to provide backward compatibility)
dtmDevTypeIDVersion	UDINT	Version number of the dtmDevTypeID. It is also used to indicate that the information related to DtmDeviceType is changed. Frame Application can use this information, e.g. to update DTM related information in DTM library. An example: When a DTM is DD based, an upgrade of DD will cause the change of dtmDevTypeIDVersion without changing the dtmDevTypeID
errorCode	ARRAY OF USINT	Status information according to fieldbus specification
errorMessage	STRING	Human readable error message
filePath	URI	Path to a file (e.g. document, executable)
frameApplicationTag	STRING	Frame Application specific tag used for identification and navigation. The DTM should display this tag at channel specific user interfaces
functionId	DINT	Identifier of a function provided by a DTM
help	STRING	Human readable help string for a document
id	STRING	Unique identifier for an element. This identifier is used within collections for the direct access of elements. This id shall be unique within the namespace of a device instance
idref	STRING	Reference to an element specified by the attribute 'id'. The identifier is used within collections for the direct access of elements
index	UDINT	Index within an enumerator
invokeld	UUID	Identifier of a context of a service call, if the service provider handles several contexts in parallel. The identifier is used to reference former context calls
label	STRING	Human readable label for a document
languageId	UDINT	Identifier for a supported language or the language a DTM should interact. See also DTM service Setlanguage
levelOfSupport	enumeration (full partial)	Provides an indication about the level of support of the supported data set version. - full – the data set is fully supported - partial – some of the information in the data set cannot be used in the upgrade procedure. Additional information should be provided in description attribute. Can be used to warn the user that some values can be lost.
major	INT	Major part of the FDT-specification version on which the implementation of a DTM is based on. For example, for FDT-specification 1.2.1.0 it shall be set to '1'
manufacturerId	UDINT	Unique identifier for a manufacturer within the name space of the fieldbus specification
minor	INT	Minor part of the FDT-specification version on which the implementation of a DTM is based on. For example, for FDT-specification 1.2.1.0 it shall be set to '2'

Data type	Definition	Description
modifiedInDevice	BOOL	Flag to provide more information about the current state of the instance data set. TRUE, indicates that parameters have been changed in the device but not in instance data set (e.g.: see use case Online parameterization, DTM services to access to device data) 'modifiedInDevice' flag shall be set only once in case the data in the device has been changed. In the case of successful Upload or Download of complete data set, 'modifiedInDevice' flag shall be reset (set to FALSE). Data in the device may also be modified directly by a tool out of the scope of the FDT. In this case, the flag 'modifiedInDevice' should not be set. Data set shall be locked before an application is started, which may need to change the flag "modifiedInDevice" (the flag 'modifiedInDevice' is part of the instance data set and could not be changed if the data set is not locked).
name	STRING	Human readable name within the context of an element
number	INT	Number variable like float, integer or other numeric data types
onlineStatus	enumeration (communicationSet goingOnline goingOffline online)	Information about online state of a DTM describing the 'communication allowed' substates
operationPhase	enumeration (notSupported engineering commissioning runtime service)	Information about the current operation phase
orderCode	STRING	Order code of the device variant
parameters	STRING	Contains the parameters to be passed to the application, if the file attribute specifies an executable file
path	URI	Path to the icon for a device
percent	USINT	State of progress 0..100%
physicalLayer	UUID	CATID for description of a physical layer of a fieldbus
physicalLayerName	STRING	Human readable description for the physical layer
protectedByChannelAssignment	BOOL	Defines if the channel is set to read only by the Frame Application. This is set to TRUE if a channel assignment exists
protocolId	UUID	Identification of a protocol. Standard values for this data type are defined in the protocol specific documents (IEC 62453-3xy)
protocolIdName	STRING	Human readable name of a protocol, associated to a protocolId. Standard values for this data type are defined in the protocol specific documents (IEC 62453-3xy)
readAccess	BOOL	Specifies whether the value can be read from a device
reference	STRING	Reference to a variable of a structure
release	INT	Release part of the FDT-specification version on which the implementation of a DTM is based. For FDT-specification 1.2.1.0 it shall be set to '1'.

Data type	Definition	Description
semanticId	STRING	Semantic identifier for an element. This identifier shall be unique at least within the context of an element. By using this attribute, e.g. a Frame Application is able to get the information regarding the meaning and usage of a single data structure. The definition regarding the identifier is protocol specific and described in protocol specific annexes. Furthermore, the following protocol independent semanticIds are defined to cover the network information: - fdt::DeviceAddress - fdt::busMasterConfigurationPart A parameter with one of these semanticIds shall be the same parameter as the corresponding information (e.g. bus address) provided by service NetworkManagementInfoRead (see 7.2.11.1)
serviceSucceeded	BOOL	TRUE indicates succeeded service. FALSE indicates failed service
showProgress	BOOL	Set to TRUE, if the progress should be displayed, otherwise the progress would not be shown and an open progress bar shall be closed within the Frame Application
signalType	enumeration (input output)	Specifies a signal as input or output
staticValue	INT	Variable for configured static Data like an alarm value
statusFlag	enumeration (ok warning error invalid)	Identifier for the current status of a device or module
storageState	enumeration (persistent transient)	State of an instance data set concerning the persistent state (refer to 4.8)
string	STRING	String variable within an element
subDeviceType	STRING	Manufacturer specific unique identifier for a device type within the name space of the device type id. This parameter shall be passed to the DTM during initialization via the Initialize service to advise a pre-configuration for the requested subtype. For example, the same transmitter can be pre-configured for level or flow measuring
substituteType	enumeration (lastValue lastValidValue upperRange lowerRange)	Type of an substitute value
systemTag	STRING	Unique identification of DTM within Frame Application
tag	STRING	Unique identifier for a device, module, or channel
time	DATE_AND_TIME	Time variable within an element
url	URI	Contains a URL to a document in the Web
vendor	STRING	Human readable description of the vendor of component
version	STRING	Human readable description of the version of component like "1.0"
windowTitle	STRING	Window title required by the Frame Application
writeAccess	BOOL	Specifies whether the value can be written into a device

Table A.3 defines the value range for classification of device types.

Table A.3 – Definition of classificationId enumeration values

Domain ()		Subdomain
classificationDomainId	IEC domain group name	classificationId
General FDT (..continuing General FDT)	<none>	valve
		actuator
		nc_rc
		encoder
		speedDrive
		hmi
		analogInput
		analogOutput
		digitalInput
		digitalOutput
		electrochemicalAnalyser
		dtmSpecific
		universal
		analyser
		remoteIO
		analogCombinedIO
		digitalCombinedIO
		recorder
		controller
		angle
		limitSwitch
		converter
		motor
powerDistribution	Power distribution	switchboard
		circuitBreaker
		powerMonitoring
		distributionPanel
motionControl	Motion control	contactor
		protectionStarter
		softStarter
		drive
		axisControl
		motorControlCenter
		motorMonitoring
		positioner
		controlValve
measurement	Detection, measurement	electrical
		density
		flow
		level
		quality

Domain ()		Subdomain
classificationDomainId	IEC domain group name	classificationId
		pressure
		speedOrRotaryFrequency
		radiation
		temperature
		weightMass
		distanceOrPositionOrPresence
operatorInterface	Dialogue / operator interfaces	pushButton
		joystick
		keypad
		pilotLight
		stackLight
		display
		combinedButtonsAndLights
		operatorStation
modulesAndControllers	Logic / universal I/O modules and controllers	generalInput
		generalOutput
		combinedInputOutput
		relay
		timer
		scanner
		programmableController

Table A.4 – General structured data types

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
Alarm	STRUCT			Description of an alarm
	alarmType	M	[1..1]	
	Unit	O	[0..1]	
	choice of	O	[0..1]	
	StaticValue	S	[1..1]	
	NumberData	S	[1..1]	
	AlarmEnumerationEntries	S	[1..1]	
AlarmEnumerationEntries	ChannelReferences	S	[1..1]	Collection of alarm enumeration entries
	STRUCT			
AlarmEnumerationEntry	AlarmEnumerationEntry	M	[1..*]	Alarm enumeration entry
	STRUCT			
	bitPosition	M	[1..1]	
	name	M	[1..1]	
	boolValue	M	[1..1]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
	descriptor	O	[0..1]	
Alarms	STRUCT			Collection of alarms
	Alarm	M	[1..*]	
ApplicationId	STRUCT			FDT global application id coded as an enumeration
	applicationId	M	[1..1]	
FDTApplicationIds	STRUCT			Collection of application id
	ApplicationId	O	[0..*]	
BinaryVariable	STRUCT			Element containing binary data
	binData	M	[1..1]	
BitEnumeratorEntries	STRUCT			Collection of EnumerationEntry
	EnumeratorEntry	M	[1..*]	
BitEnumeratorVariable	STRUCT			Current EnumeratorEntry and the collection of possible EnumeratorEntries
	BitVariable	M	[1..1]	
	BitEnumeratorEntries	O	[0..1]	
BitVariable	STRUCT			Selected element of an enumeration
	EnumeratorEntry	O	[0..*]	
BoolValue	STRUCT			Variable for configured static boolean data
	boolValue	O	[0..1]	
BusCategories	STRUCT			Collection of BusCategory
	BusCategory	M	[1..*]	
BusCategory	STRUCT			Description of a Fieldbus
	protocolId	M	[1..1]	
	protocolIdName	O	[0..1]	
	CommunicationTypeEntry	O	[0..*]	
	PhysicalLayer	O	[0..*]	
BusRedundancy	STRUCT			Number of redundant fieldbus interfaces
	busRedundancy	M	[1..1]	
ChannelInformation	STRUCT			Type information for a FDT channel. This element is used within a document returned by InstanceDataInformation service
	BusCategories	M	[1..1]	
	ChannelModes	M	[1..1]	
ChannelMode	STRUCT			Type information element for a channel
	channelMode	M	[1..1]	
ChannelModes	STRUCT			List of ChannelMode elements
	ChannelMode	M	[1..*]	
ChannelObjectReference	ObjectReference			Reference to a Channel object.
ChannelReference	STRUCT			Reference to an object identified by its

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
	idref	M	[1..1]	id
	ChannelInformation	O	[0..1]	
ChannelReferences	STRUCT			Collection of ChannelObjectReferences
	ChannelReference	M	[1..*]	
ChannelType	STRUCT			Description of the channel component
	VersionInformation	M	[1..1]	
	BusCategory	O	[0..1]	
ClassificationId	STRUCT			Classification Id. See tables below
	classificationId	M	[1..1]	
ClassificationIds	STRUCT			Collection of classificationId elements. See tables below
	classificationDomainId	O	[0..1]	
	ClassificationId	M	[1..*]	
CommunicationClientObjectReference	ObjectReference			Reference to a communication client object
CommunicationData	STRUCT			Variable used to transfer binary communication data
	byteArray	M	[1..1]	
CommunicationError	STRUCT			Description of a fieldbus protocol independent error occurred during nested communication with:
	communicationError	M	[1..1]	
	tag	M	[1..1]	
	errorCode	O	[0..1]	
	descriptor	O	[0..1]	
CommunicationObjectReference	Technology specific ObjectReference			Reference to communication object. This data type depends on the used implementation technology (see documents IEC 62453-4z)
CommunicationTypeEntry	STRUCT			Enumeration element for the communication type
	communicationType	M	[1..1]	
CurrentDataSetFormat	STRUCT			A current version of the data set used for saving the data
	dataSetID	M	[1..1]	
	description	O	[0..1]	
DataSetFormats	STRUCT			Data formats of the persisted data used and supported by the DTM
	CurrentDatasetFormat	M	[1..1]	
	SupportedDatasetFormat	O	[0..*]	
Deadband	STRUCT			Deadband is the amount of value changes that triggers for example new trend values
	number	M	[1..1]	
DeviceBitmap	STRUCT			Bitmap for a device in BMP format (70*40 pixels (width*height), 16 colors)
	deviceGraphicState	M	[1..1]	
	path	M	[1..1]	
DeviceIcon	STRUCT			Icon for a device

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
	deviceGraphicState	O	[0..1]	
	path	M	[1..1]	
DeviceTypeVariant	STRUCT			Contains manufacturer specific device type variant information. A device type variant is a property of the physical device that has no influence to the software (i.e. flange material, Ex certificate ...). However some Frame Applications will use this information for documentation purposes
	deviceTypeVariant	M	[1..1]	
	deviceTypeVariantInfo	O	[0..1]	
	orderCode	O	[0..1]	
DeviceTypeVariants	STRUCT			Collection of DeviceVariant elements. The DeviceVariants element should only be used within context of DTM information data
	DeviceTypeVariant	M	[1..1]	
Display	STRUCT			Display variable
	string	M	[1..1]	
DisplayContext	Technology specific display context			Context information for display. This data type depends on the used implementation technology (see documents IEC 62453-4z)
DocumentExe	STRUCT			Defines a executable, which is used to show DTM documents
	file	M	[1..1]	
	parameters	O	[0..1]	
DocumentFile	STRUCT			Defines a file document
	filePath	M	[1..1]	
DocumentUrl	STRUCT			Defines a URL to a document in the Web Implementation hint: The file, url and executable documents can be implemented by using the ShellExecute() function.
	url	M	[1..1]	
DtmDeviceType	STRUCT			Description of a device type
	readAccess	O	[0..1]	
	writeAccess	O	[0..1]	
	manufacturerId	O	[0..1]	
	deviceTypeId	O	[0..1]	
	subDeviceType	O	[0..1]	
	deviceTypeInfo	O	[0..1]	
	deviceTypeInfoPath	O	[0..1]	
	classificationId	O	[0..1]	
	dtmDevTypeID	M	[1..1]	
	dtmDevTypeIDVersion	M	[1..1]	
	VersionInformation	M	[1..1]	
	SupportedLanguages	M	[1..1]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
	BusCategories	O	[0..1]	
	DeviceIcon	O	[0..*]	
	DtmDocuments	O	[0..1]	
	DeviceBitmap	O	[0..*]	
	ClassificationIds	O	[0..1]	
	DataSetFormats	O	[0..1]	
	choice of	O	[0..1]	
	DeviceTypeVariants	S	[1..1]	
	DeviceTypeVariant	S	[1..1]	
DtmDeviceTypes	STRUCT			Collection of device types
	DtmDeviceType	M	[1..*]	
DtmDocument	STRUCT			Definition of a document, which is provided by a DTM and displayed by the Frame Application
	label	M	[1..1]	
	help	O	[0..1]	
	documentClassification	M	[1..1]	
	documentLanguageId	O	[0..1]	
	choice of	M	[0..1]	
	DocumentFile	S	[0..1]	
	DocumentUrl	S	[0..1]	
	DocumentExe	S	[0..1]	
DtmDocuments	STRUCT			List of DTM documents. This tag allows a DTM to publish documents
	collection of	M	[1..1]	
	DtmDocument		[1..*]	
DtmObjectReference	ObjectReference			Reference to DTM
DtmVariable	STRUCT			Variable description with name, value, range, etc.
	SemanticInformation	M	[1..*]	The DTM shall provide a SemanticInformation element for all supported fieldbus protocol of the DTM instance
	name	M	[1..1]	
	descriptor	O	[0..1]	
	Value	M	[1..1]	
	Unit	O	[0..1]	
	Ranges	O	[0..1]	
	statusFlag	O	[0..1]	
	StatusInformation	O	[0..1]	
DtmVariableReference	STRUCT			Reference to a DTM variable
	reference	M	[1..1]	
DtmVariables	STRUCT			Collection of DTM variables
	SemanticInformation	O	[0..*]	
	name	M	[1..1]	
	descriptor	O	[0..1]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
	collection of	M	[1..1]	
	DtmVariables		[0..*]	
	DtmVariable		[0..*]	
EnumeratorEntries	STRUCT			Enumeration element
	EnumeratorEntry	M	[1..*]	
EnumeratorEntry	STRUCT			Element of an enumeration
	index	M	[1..1]	
	name	M	[1..1]	
	descriptor	O	[0..1]	
EnumeratorVariable	STRUCT			Current EnumeratorEntry and the collection of possible EnumeratorEntries
	Variable	M	[1..1]	
	EnumeratorEntries	O	[0..1]	
FDTVersion	STRUCT			Definition of the element which specifies the version information on which the implementation of a DTM is based on
	major	M	[1..1]	
	minor	M	[1..1]	
	release	M	[1..1]	
	build	M	[1..1]	
FrameObjectReference	ObjectReference			Reference to Frame Application
FrameVersion	STRUCT			Describes the version of the Frame Application
	FDTVersion	M	[1..1]	
LanguageId	STRUCT			Contains the languageId (refer to languageId)
	languageId	M	[1..1]	
LowerRange	STRUCT			Defintion of a lower range element
	choice of	O	[0..1]	
	NumberData	S	[1..1]	
	StringData	S	[1..1]	
	TimeData	S	[1..1]	
LowerRawValue	STRUCT			A numeric entry which reflects the real via, e.g. PROFIBUS transferred value. The value is mapped to the related range (LowerRangeValue). For example, if a PROFIBUS device maps a range from 10 to 100 mbar to an integer of value 1024-4096 the 'LowerRawValue' contains 1024, the 'UpperRawValue' contains 4096.
	number	M	[1..1]	
NumberData	STRUCT			Number variable like float, integer or other numeric data types
	number	M	[1..1]	
PhysicalLayer	STRUCT			Unique identifier for a physical layer of a fieldbus like Profibus PA
	physicalLayer	M	[1..1]	
	physicalLayerName	O	[0..1]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
PresentationObject-Reference	ObjectReference			Reference to a Presentation Object
ProgressInformation	STRUCT			Progress information with:
	description			Description of the running process
	percent			
	showProgress			
Range	STRUCT			Describes the valid range of a process variable
	LowerRange	M	[1..1]	
	UpperRange	M	[1..1]	
	Unit	O	[0..1]	
	LowerRawValue	O	[0..1]	
	UpperRawValue	O	[0..1]	
Ranges	STRUCT			Collection of ranges
	readAccess	O	[0..1]	
	writeAccess	O	[0..1]	
	Range	M	[1..*]	
SemanticInformation	STRUCT			The element provides semantic information for a data object. For each object at least one SemanticInformation element with an FDT-defined protocol-specific semanticId shall be provided. The DTM shall provide a SemanticInformation element for all supported fieldbus protocol of the DTM instance
	applicationDomain	M	[1..1]	
	semanticId	M	[1..1]	
	address	O	[0..1]	
StaticValue	STRUCT			Variable for configured static data like an alarm value
	staticValue	M	[1..1]	
StatusInformation	STRUCT			Current status information of a device or module
	readAccess	O	[0..1]	
	writeAccess	O	[0..1]	
	EnumeratorEntry	M	[1..*]	
StringData	STRUCT			String variable
	string	M	[1..1]	
StorageObject	ObjectReference			Technology specific object used in data save and load services
StructuredElement	STRUCT			Variable as display value or as reference to a variable with data length information
	bitLength	M	[1..1]	
	choice of	M	[1..1]	
	Display	S	[1..1]	
	DtmVariableReference	S	[1..1]	
StructuredElements	STRUCT			Collection of structured elements
	StructuredElement	M	[1..*]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
StructuredVariable	STRUCT			Describes a binary value and its structure information
	BinaryVariable	M	[1..1]	
	StructuredElements	M	[1..1]	
	dataTypeDescriptor	O	[0..1]	
SubstituteType	STRUCT			Type of a substitute value
	substituteType	M	[1..1]	
SubstituteValue	STRUCT			Describes a substitute value which is used in combination with the behavior of disturbed channel values
	choice of	M	[1..1]	
	SubstituteType	S	[1..1]	
	Variant	S	[1..1]	
SupportedDatasetFormat	STRUCT			A list of the supported data set that can be upgraded by the DTM
	dataSetID	M	[1..1]	
	levelOfSupport	O	[0..1]	
	description	O	[0..1]	
SupportedLanguages	STRUCT			Collection of language ids
	LanguageId	M	[1..*]	
TimeData	STRUCT			Element of a time date value
	time	M	[1..1]	
Unit	STRUCT			Current unit and the collection of possible units of a process variable
	readAccess	O	[0..1]	
	writeAccess	O	[0..1]	
	choice of	O	[0..1]	
	EnumeratorVariable	S	[1..1]	
	ChannelReference	S	[1..1]	
UpperRange	STRUCT			Definition of an upper range element
	choice of	O	[0..1]	
	NumberData	S	[1..1]	
	StringData	S	[1..1]	
	TimeData	S	[1..1]	
	ChannelReference	S	[1..1]	
UpperRawValue	STRUCT			A numeric entry which reflects the real via, e.g. PROFIBUS transferred value. The value is mapped to the related range (UpperRangeValue). For example if a PROFIBUS device maps a range from 10 to 100 mbar to an integer of value 1024-4096 the 'UpperRawValue' contains 4096, the 'UpperRange' contains 4096.
	number	M	[1..1]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
Value	STRUCT			Contains the display string for a variable or the variable itself
	readAccess	O	[0..1]	
	writeAccess	O	[0..1]	
	choice of	M	[1..1]	
	Display	S	[1..1]	
	Variant	S	[1..1]	
Variable	STRUCT			Selected element of an enumeration
	EnumeratorEntry	M	[1..1]	
Variant	STRUCT			Variable with data type and display format
	dataType	M	[1..1]	
	byteLength	O	[0..1]	
	displayFormat	O	[0..1]	
	choice of	M	[1..1]	
	StringData	S	[1..1]	
	NumberData	S	[1..1]	
	TimeData	S	[1..1]	
	EnumeratorVariable	S	[1..1]	
	BitEnumeratorVariable	S	[1..1]	
	BinaryVariable	S	[1..1]	
	StructuredVariable	S	[1..1]	
VersionInformation	STRUCT			Description of the version of a component where used. For example - version of DTM (if used in DtmInfo) - version of physical device (if used in DtmDeviceType)
	readAccess	O	[0..1]	
	writeAccess	O	[0..1]	
	name	M	[1..1]	
	vendor	O	[0..1]	
	version	O	[0..1]	
	date	O	[0..1]	
	descriptor	O	[0..1]	

A.4 User information data types

Namespace: user

The simple data types (see Table A.5) and structured data types (Table A.6) defined in this clause are used as a base for definition of service specific data types or as service arguments.

Table A.5 – Simple user information data types

Data type	Definition	Description
administrator	BOOL	Flag describing if the user has administrative right (default to "FALSE")
loginLocation	STRING	Description of the location the user logged in
loginTime	DATE_AND_TIME	Time of last login
oemService	BOOL	Flag describing if the user has OEM service rights (default to "FALSE")
projectName	STRING	Unique identifier for the project within the name space of the Frame Application
sessionDescription	STRING	Description of the user session (may be given by the user)
userLevel	enumeration (observer operator maintenance planningEngineer)	User level specifying users rights
userName	STRING	Name of the current user

Table A.6 – Structured user information data type

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
FDTUserInformation	STRUCT			Description of the user role including information about permissions, current session, etc.
	projectName	M	[1..1]	
	userName	M	[1..1]	
	userLevel	M	[1..1]	
	oemService	O	[0..1]	
	administrator	O	[0..1]	
	loginTime	O	[0..1]	
	loginLocation	O	[0..1]	
	sessionDescription	O	[0..1]	

A.5 DTM information data type

Namespace: dtmInfo

The data type (see Table A.7) defined in this clause are used as a base for definition of service specific data types or as service arguments.

Table A.7 – Structured DTM information data type

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
DtmInfo	STRUCT			Describes the DTM itself
	fdt:FDTVersion	M	[1..1]	
	fdt:VersionInformation	M	[1..1]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
	fdt:DtmDeviceTypes	M	[1..*]	

A.6 BTM data types

Namespace: btm

The simple data types (see Table A.8) and structured data types (see Table A.9) defined in this clause are used as a base for definition of service specific data types or as service arguments.

Table A.8 – Simple BTM data types

Data type	Definition	Description
blockCategory	UUID	Unique identifier for a block type like Analog Input, Resource Block
blockCategoryName	STRING	Human readable block type name
blockTag	STRING	Block Tag is a unique identifier for the block
index	UDINT	An integer value that provides the offset from the beginning of the block or from the beginning of the structure
label	STRING	Readable name. If the optional attribute 'label' exists, the attribute 'name' contains a language independent identifier
profile	UINT	Number assigned by the Fieldbus Foundation that uniquely identifies the profile on which the block is based
profileRevision	UINT	The revision number of the profile on which the block definition is based
slot	UDINT	An integer provides parameter-grouping number. In Profibus, it can provide the slot number (if the device support slots). In Foundation fieldbus, it can provide the Application VFD number if the instrument supports more than one application VFD
usage	enumeration (contained input output eventSource eventSink)	An indication of whether this object may be set by another function block (I), provides a value to another function block (O), or only provides communications support (C) to devices other than function blocks - of type Visible String, 1 Octet

Table A.9 – Structured BTM data types

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
BlockIcon	STRUCT			Icon for a Block
	fdt:path	M	[1..1]	
BlockTypeCategory	STRUCT			Type of the Block
	blockCategory	M	[1..1]	
	blockCategoryName	O	[0..1]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
BtmBlockType	STRUCT			Description of a block type
	fdt:readAccess	O	[0..1]	
	fdt:writeAccess	O	[0..1]	
	fdt:manufacturerId	O	[0..1]	
	profile	O	[0..1]	
	profileRevision	O	[0..1]	
	fdt:VersionInformation	M	[1..1]	
	fdt:SupportedLanguages	O	[0..1]	
	BlockTypeCategory	O	[0..1]	
	fdt:BusCategories	M	[1..1]	
	BlockIcon	O	[0..1]	
BtmVariable	STRUCT			Block variable description with name, index, value, range, etc.
	fdt:name	M	[1..1]	
	label	M	[1..1]	
	index	M	[1..1]	
	slot	O	[0..1]	
	fdt:descriptor	O	[0..1]	
	usage	M	[1..1]	
	fdt:Value	M	[1..1]	
	fdt:Unit	O	[0..1]	
	fdt:Ranges	O	[0..1]	
	fdt:statusFlag	O	[0..1]	
	fdt:StatusInformation	O	[0..1]	
BtmVariables	STRUCT			Collection of BTM variables
	fdt:name	M	[1..1]	
	label	M	[1..1]	
	index	M	[1..1]	
	collection of	M	[1..1]	
	BtmVariables		[0..*]	
	BtmVariable		[0..*]	

A.7 Device and Scan identification data types

Namespace: ident

The data types defined in this clause (see Table A.10 and Table A.11) are used as a base for definition of service specific data types or as service arguments.

Table A.10 – Simple device identification data types

Data type	Definition	Description
configuredState	enumeration (configuredAndPhysicallyAvailable configuredAndNotPhysicallyAvailable availableButNotConfigured notApplicable)	The attribute is only used for protocols, which have a master configuration like Profibus. For all other protocols “notApplicable” is to be used. This attribute defines, if a scanned module connected to this bus address is in configured state or. the attribute is optionally used by Frame Applications to display the information to the user. Following values are valid in the enumeration: - configuredAndPhysicallyAvailable - configuredAndNotPhysicallyAvailable - availableButNotConfigured - notApplicable
idDTMSupportLevel	enumeration (genericSupport profileSupport blockspecificProfileSupport specificSupport identSupport)	Defines the support level of a DTMDiviceType for a physical device. This attribute can be used by a Frame Application to display the support level of a DTM to the user. Users may use this information for an assignment decision. genericSupport: DTMDiviceType applies to all kinds of physical devices of the corresponding fieldbus protocol profileSupport: DTMDiviceType applies to physical devices of a certain profile of the fieldbus protocol blockspecificProfileSupport: DTMDiviceType applies to blocks included in physical device types (e.g. Pressure TransducerBlock in Profibus PA) specificSupport: (DTMDiviceType is developed for this physical device type. identSupport: The DTMDiviceType is capable of identifying the physical device in a vendor specific manner and to propose a better DTMDiviceType
match	STRING	Attribute contains a regular expression string, which shall match with an attribute provided by scan result
name	STRING	Contains the name of one single identification information
nomatch	STRING	Attribute contains a regular expression string, which shall not match with an attribute provided by scan result
protocolSpecificName	STRING	Fieldbus protocol specific name. This attribute provides a reference to the fieldbus specification
resultState	enumeration (provisional final error)	Marks the XML document as first provisional result provided by ScanResponse(). DTM will send further provisional XMLs (resultState = “provisional”) and one result document at the end of the scan operation (resultState = “final”). In case of an error, the result indicates this by setting resultState = error
value	STRING	Attribute contains a regular expression string, which shall match with an attribute provided by scan result

Table A.11 – Structured device identification data types

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
DeviceTypeIdentification	STRUCT			Contains all identification elements of a device type for a physical device type or group
	idDTMSupportLevel	M	[1..1]	
	IdBusProtocol	M	[1..1]	
	IdBusProtocolVersion	M	[1..1]	
	IdManufacturer	M	[1..1]	
	IdTypeID	M	[1..1]	
	IdSoftwareRevision	M	[1..1]	
	IdHardwareRevision	M	[1..1]	
	IdValues	O	[0..1]	
DeviceIdentificationList	STRUCT			List of identifications of several device types for physical device types. The DeviceTypeIdentifications element should not be used in context of data returned by service GetIdentificationInformation. The element should only be used in context of data which could contain identification information for several device types (i.e. services Scan, HardwareInformation)
	DeviceIdentification	M	[1..1]	
IdAddress	STRUCT			Contains the field bus address of a device or a block address. This information is available in scan response only. It can not be used for matching
	ident:value	M	[1..1]	
	ident:protocolSpecificName	M	[1..1]	
IdBusProtocol	STRUCT			Provides the protocol variant, e.g. Profibus PA
	value	O	[0..1]	
	protocolSpecificName	M	[1..1]	
	RegExpr	O	[0..*]	This element is not available in a Response of service Scan
IdBusProtocolVersion	STRUCT			Contains the version of the protocol, e.g. 5 or 6 in case of HART, or 3.0 in case of Profibus PA
	value	O	[0..1]	
	protocolSpecificName	M	[1..1]	
	RegExpr	O	[0..*]	This element is not available in a Response of service Scan
IdDeviceTag	STRUCT			Contains the tag of the scanned device or block instance. This attribute is only available in scan result and for information only. It cannot be used for matching
	value	O	[0..1]	
	protocolSpecificName	M	[1..1]	
IdManufacturer	STRUCT			Identifies the manufacturer of the device or block
	value	O	[0..1]	
	protocolSpecificName	M	[1..1]	
	RegExpr	O	[0..*]	This element is not available in a Response of service Scan

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
IdSerialNumber	STRUCT			Contains the serial number of a scanned device or block. This attribute is only available in scan online process and for information only. It cannot be used for matching. NOTE 1 This serialnumber might by only unique for one manufacturer and one devicetype. NOTE 2 In order to present a worldwide unique device identification, a Frame Application has to combine IdManufacturer, IdTypeID and IdSerialNumber
	value	O	[0..1]	
	protocolSpecificName	M	[1..1]	
IdTypeID	STRUCT			Identifies the device or block type This element is not available in a Response of service Scan
	value	O	[0..1]	
	protocolSpecificName	M	[1..1]	
	RegExpr	O	[0..*]	
IdSoftwareRevision	STRUCT			Contains the software version of the device or block This element is not available in a Response of service Scan
	value	O	[0..1]	
	protocolSpecificName	M	[1..1]	
	RegExpr	O	[0..*]	
IdHardwareRevision	STRUCT			Contains the hardware version of the device or block This element is not available in a Response of service Scan
	value	O	[0..1]	
	protocolSpecificName	M	[1..1]	
	RegExpr	O	[0..*]	
IdDTMSupportLevel	STRUCT			This element is used only in DTMDDeviceTypeIdentSchema and not in DTMScanIdentSchema. It cannot be used for matching. It can be displayed by Frame Applications applications for an assignment decision by user This element is not available in a Response of service Scan
	value	O	[0..1]	
	protocolSpecificName	M	[1..1]	
	RegExpr	O	[0..*]	
IdValue	STRUCT			Contains name value pair for one identification parameter without semantic information for the Frame Application This element is not available in a Response of service Scan
	name	M	[1..1]	
	value	O	[0..1]	
	protocolSpecificName	M	[1..1]	
	RegExpr	O	[0..*]	
IdValues	STRUCT			List of identification elements, which are not specifically defined by Idxxx elements listed above. No further protocol independent semantic information is available for those identification elements
	IdValue	O	[0..*]	
RegExpr	STRUCT			Contains one or more regular expression attributes (refer to Regular Expression Specification clause) of type match or nomatch
	match	O	[0..1]	
	nomatch	O	[0..1]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
ScanIdentification	STRUCT			Contains all identification elements for one single scanned device or block. This includes elements with well defined semantics as well as IdValues
	configuredState	O	[0..1]	
	fdt:CommunicationError	O	[0..1]	
	IdBusProtocol	M	[1..1]	
	IdBusProtocolVersion	M	[1..1]	
	IdAddress	M	[1..1]	
	IdManufacturer	M	[1..1]	
	IdTypeID	M	[1..1]	
	IdSoftwareRevision	M	[1..1]	
	IdHardwareRevision	M	[1..1]	
	IdDeviceTag	M	[1..1]	
	IdSerialNumber	M	[1..1]	
	IdValues	O	[0..1]	
ScanIdentificationList	STRUCT			List of identifications for several scanned physical devices or blocks
	fdt:protocolId	M	[1..1]	
	resultState	M	[1..1]	
	ScanIdentification	O	[0..*]	

A.8 Function data types

Namespace: func

The simple data types (see Table A.12) and structured data types (see Table A.13) defined in this clause are used as a base for definition of service specific data types or as service arguments.

Table A.12 – Simple function data types

Data type	Definition	Description
checked	BOOL	Status of a menu entry
defaultFunctionId	DINT	Contains a function ID which can be used to open a default presentation object or to raise a default function
enabled	BOOL	Status of a menu entry
hasGUI	BOOL	Specifies whether the DTM supports a user interface for a extended function
help	STRING	Human readable help string for a function
hidden	BOOL	Status of a menu entry
label	STRING	Human readable label of a function
mime-type	STRING	Mime-type of a document provided by a DTM
moduleId	UDINT	Unique identifier for a module within the name space of the device instance. The same ids as defined in the DTMPParameter document shall be used
path	URI	Path to an object that has to be embedded for a function like bitmaps or other graphical elements

Data type	Definition	Description
printable	BOOL	Specifies whether the DTM supports a printable document for a function (access via service GetDocumentation)
printableStandardFunction	BOOL	Specifies whether the standard function is printable
programName	STRING	Specifies the name of a document viewer program
resizable	BOOL	Specifies whether the GUI is resizable
resizableStandardFunction	BOOL	Specifies whether the GUI of a standard function is resizable
separator	BOOL	Special menu entry
toggle	BOOL	Status of a menu entry whether it is active or not

Table A.13 – Structured function data types

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
Document	STRUCT			Definition of a document, which is provided by a DTM and displayed by the Frame Application, if a user selects the entry
	label	M	[1..1]	
	help	M	[1..1]	
	path	M	[1..1]	
	choice of	M	[1..1]	
	MimeType	S	[1..1]	
	OpenWith	S	[1..*]	
	Icon	O	[0..1]	
FDTFunctionCall	STRUCT			Definition of the element which specifies a specific function call. Contains fdt:FunctionID
	fdt:functionId	M	[1..1]	
	fdt:ApplicationId	O	[0..1]	
	ops:operationPhase	O	[0..1]	
Function	STRUCT			Definition of a single function entry, which is not a standard function (concerning the ApplicationIds): Contains a fdt:FunctionID
	label	M	[1..1]	
	fdt:name	M	[1..1]	
	help	M	[1..1]	
	hasGUI	O	[0..1]	
	printable	O	[0..1]	
	resizable	O	[0..1]	
	functionId	M	[1..1]	
	Icon	O	[0..1]	
	Status	O	[0..1]	
Functions	STRUCT			Definition of a group of function entries
	label	M	[1..1]	
	fdt:name	M	[1..1]	
	help	M	[1..1]	
	moduleId	O	[0..1]	
	Status	O	[0..1]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
	collection of	O	[0..*]	
	Function		[0..*]	
	Document		[0..*]	
	StandardFunction		[0..*]	
	Functions		[0..*]	
	StandardFunctions		[0..*]	
GUIInformation	<technology specific>			Information about how to start a user interface of a function
Icon	STRUCT			Icon for a function
	path	M	[1..1]	
MimeType	STRUCT			Mime-type of a document provided by a DTM. The mime-type is used by the Frame Application to determine an appropriated viewer for a document
	mime-type	O	[0..1]	
OpenWith	STRUCT			Name of the program, which should be used to open a document
	programName	O	[0..1]	
StandardFunction	STRUCT			Definition of a single function entry, which is a standard function (concerning the applicationIds). This entry has not an own label. The label shall be supplied by the Frame Application
	fdt:name	M	[1..1]	
	help	M	[1..1]	
	printableStandardFunction	O	[0..1]	
	resizableStandardFunction	O	[0..1]	
	functionId	M	[1..1]	
	Icon	O	[0..1]	
	Status	O	[0..1]	
StandardFunctions	fdt:ApplicationId	M	[1..1]	Definition of a group of standard function entries. This entry has not an own label. The label shall be supplied by the Frame Application. It can not contain standard functions
	fdt:name	M	[1..1]	
	help	M	[1..1]	
	moduleId	O	[0..1]	
	Status	O	[0..1]	
	collection of	O	[0..*]	
	Function		[0..*]	
	Functions		[0..*]	
	STRUCT			
	toggle	M	[1..1]	
Status	checked	M	[1..1]	Status of a function
	enabled	M	[1..1]	
	hidden	M	[1..1]	
	separator	M	[1..1]	
	STRUCT			

A.9 AuditTrail data types

Namespace: auditTrail

The simple data types (see Table A.14) and structured data types (see Table A.15) defined in this clause are used as a base for definition of service specific data types or as service arguments.

Table A.14 – Simple auditTrail data types

Data type	Definition	Description
path	URI	Path to an object that has to be embedded within the document like bitmaps or other graphical elements
title	STRING	Human readable title for the documentation

Table A.15 – Structured auditTrail data types

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
AuditTrailDeviceStatusEvent	STRUCT			Description of the status of a device
	fdt:statusFlag	M	[1..1]	
	fdt:StatusInformation	O	[0..1]	
LogEntry	STRUCT			Notification about changed variables, executed functions, or device status events
	fdt:descriptor	O	[0..1]	
	choice of	M	[1..1]	
	AuditTrailFunctionEvent	S	[1..1]	
	AuditTrailVariableEvent	S	[1..1]	
	AuditTrailDeviceStatus-Event	S	[1..1]	
AuditTrailFunction-Event	STRUCT			Description about an executed function
	fdt:display	M	[1..1]	
AuditTrailVariable	STRUCT			Description of a changed variable
	fdt:display	M	[1..1]	
	fdt:Unit	O	[0..1]	
	fdt:Ranges	O	[0..1]	
	fdt:statusFlag	O	[0..1]	
	fdt:StatusInformation	O	[0..1]	
AuditTrailVariable-Event	STRUCT			Notification about a changed variable
	fdt:name	M	[1..1]	
	fdt:descriptor	O	[0..1]	
	ChangedFrom	M	[1..1]	
	ChangedTo	M	[1..1]	
ChangedFrom	STRUCT			Last value of an audit trail variable
	AuditTrailVariable	M	[1..1]	
ChangedTo	STRUCT			New value of an audit trail variable
	AuditTrailVariable	M	[1..1]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
TransactionInfo	STRUCT			Used to request start and stop audit trail for the following actions (e.g. configuration or simulation)
	systemTag	M	[1..1]	

A.10 Documentation data types

Namespace: doc

The simple data types (see Table A.16) and structured data types (see Table A.17) defined in this clause are used as a base for definition of service specific data types or as service arguments.

Table A.16 – Simple documentation data types

Data type	Definition	Description
path	URI	Path to an object that has to be embedded within the document like bitmaps or other graphical elements
title	STRING	Human readable title for the documentation

Table A.17 – Structured documentation data types

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
Documentation	STRUCT			Documentation of a DTM for a specific FDTFunctionCall
	title	M	[1..1]	
	fdt:classificationId	O	[0..1]	
	fdt:manufacturerId	O	[0..1]	
	fdt:deviceTypeId	O	[0..1]	
	dtmi:deviceTypeInfo	O	[0..1]	
	fdt:descriptor	O	[0..1]	
	fdt:date	O	[0..1]	
	fdt>windowTitle	O	[0..1]	
	fdt:VersionInformation	M	[1..1]	
	fdt:ClassificationIds	O	[0..1]	
	DocumentVariables	M	[1..1]	
	choice	O	[0..1]	
	DTMStyleForComplete-Document	M	[1..1]	
	DTMSpecificXMLData	M	[1..1]	
DocumentVariable	STRUCT			Human readable variable description with name, value, range, etc.
	fdt:name	M	[1..1]	
	fdt:descriptor	O	[0..1]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
	fdt:display	M	[1..1]	
	fdt:Unit	O	[0..1]	
	fdt:Ranges	O	[0..1]	
	fdt:statusFlag	O	[0..1]	
	fdt:StatusInformation	O	[0..1]	
DocumentVariables	STRUCT			Collection of document variables
	fdt:name	M	[1..1]	
	fdt:descriptor	O	[0..1]	
	collection of	M	[1..1]	
	DocumentVariables		[0..*]	
	DocumentVariable		[0..*]	
DTMSpecificXMLData	STRUCT			Optional additional information which shall be described by a private style
DTMStyleForCompleteDocument	STRUCT			Optional style information which has to be provided by a DTM if it returns documents which cannot be described by the FDT standard style
GraphicReference	STRUCT			Reference to an object that has to be embedded within the document like bitmaps or other graphical elements
	title	M	[1..1]	
	fdt:descriptor	O	[0..1]	
	path	M	[1..1]	

A.11 DeviceList data type

Namespace: devList

The simple data types (see Table A.18) and structured data types (see Table A.19) defined in this clause are used as a base for definition of service specific data types or as service arguments.

Table A.18 – Simple deviceList data type

Data type	Definition	Description
errorDescription	STRING	Detailed error information in case of dtmSpecificError
errorInfo	enumeration (ok failedToSet failedDuplicateAddress cancelled dtmSpecificError)	To be used when DTMDDeviceListSchema is returned to indicate error summary if used as an attribute of DeviceList element and error information for a specific address when used in Device element. Enumeration: “ok” Address was set successfully – used in DeviceList as well as in Device “failedToSet” – used in Device to indicate failed NetworkManagementInfoWrite. “failedDuplicateAddress” - used to indicate that the address is already available and could not be set. “cancelled” – used to indicate that the setting was cancelled by user. “dtmSpecificError” – indicates a DTM specific error. In this case, error description text is to be used to give more detailed error information
showUserInterface	enumeration (openUserInterface noUserInterface setNextValidAddress)	Indicates if the Communication Channel should open a user interface in order to get a protocol specific address selection by decision of the user. Enumeration: - openUserInterface – user interface should be opened to request the address from user - noUserInterface – no user interface should be opened - setNextValidAddress - Communication Channel has to set the next valid address without using a user interface. In this case, the busAddress is not used by Communication Channel. If this attribute is not set, NoUserInterface is assumed

Table A.19 – Structured deviceList data type

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
BusAddress	STRUCT			Contains a single busAddress
	fdt:busAddress	M	[1..1]	
BusAddressRange	STRUCT			Bus address range. The structure data type defines a start and an end bus address (for example used in ScanRequest)
	BusAddress	M	[1..*]	
Device	STRUCT			Contains device identification information and system tag of corresponding DTM
	fdt:systemTag	M	[1..1]	
	errorInfo	O	[0..1]	
	errorDescription	O	[0..1]	
	BusAddressRange	M	[1..1]	
DeviceList	STRUCT			List of DTM system tags and corresponding device addresses to set
	errorInfo	O	[0..1]	
	errorDescription	O	[0..1]	
	showUserInterface	O	[0..1]	
	Device	M	[1..*]	

A.12 Network management data types

Namespace: net

The simple data types (see Table A.20) and structured data types (see Table A.21) defined in this clause are used as a base for definition of service specific data types or as service arguments.

Table A.20 – Simple network management data types

Data type	Definition	Description
busAddress	String	Protocol specific address of device
configurationData	ARRAY OF USINT	Protocol specific configuration data as binary stream according to the fieldbus specification
moduleId	UDINT	Unique identifier for a module within the name space of the device instance
moduleTypeId	UDINT	Unique identifier for a module type within the name space of the device type
redundant	BOOL	Specifies whether a device or module is redundant
slot	UDINT	Unique identifier for the slot of a module within the name space of the device instance

Table A.21 – Structured network management data types

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
DeviceAddress	STRUCT			Protocol specific address of device
	fdt:busAddress	M	[1..1]	
	configurationData	O	[0..1]	
UserDefinedBus	STRUCT			Protocol specific part of NetworkInfo, is defined within the IEC 62453-3xy documents
	<protocol specific>			
NetworkInfo	STRUCT			Description of network configuration of a device instance
	fdt:protocolId	M	[1..1]	
	fdt:BusRedundancy	O	[0..1]	
	choice of	O	[0..*]	
	DeviceAddress	S	[1..1]	
	UserDefinedBus	S	[1..1]	
DtmDeviceInstanceTopology	STRUCT			Description of internal topology of a DtmDeviceType
	fdt:readAccess	O	[0..1]	
	fdt:writeAccess	O	[0..1]	
	NetworkInfo	O	[0..1]	
	fdt:ChannelReferences	O	[0..1]	
	InternalChannel	M	[1..*]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
InternalChannel	STRUCT			An internal channel is the connection point for an internal module within the internal topology
	fdt:readAccess	O	[0..1]	
	fdt:writeAccess	O	[0..1]	
	Module	O	[0..*]	
Module	STRUCT			Description of a hardware or software module of a device
	fdt:readAccess	O	[0..1]	
	fdt:writeAccess	O	[0..1]	
	moduleId	M	[1..1]	
	moduleTypeId	O	[0..1]	
	slot	O	[0..1]	
	redundant	O	[0..1]	
	configurationData	O	[0..1]	
	fdt:VersionInformation	M	[1..1]	
	fdt:ChannelReferences	O	[0..1]	

A.13 Instance data types

Namespace: param

The simple data types (see Table A.22) and structured data types (see Table A.23) defined in this clause are used as a base for definition of service specific data types or as service arguments.

Table A.22 – Simple instance data types

Data type	Definition	Description
itemErrorDescription	enumeration (dtmSpecific noLock notLongerValid outOfResources invalidValue)	Enumeration describing an error: • dtmSpecific: DTM specific error; • noLock: instance data set could not be locked; • notLongerValid: the item is not longer valid. This may happen due to configuration changes; • outOfResources: The DTM has no resources to perform the request. This may happen if the DTM can not queue the request; • invalidValue: The requested value is invalid
itemId	STRING	Unique id of an item

Data type	Definition	Description
itemKind	enumeration (alarm analogInput analogOutput computation contained correction device diagnostic digitalInput digitalOutput discrete discreteInput discreteOutput dynamic frequency frequencyInput frequencyOutput hart input local localDisplay operate output sensorCorrection service tune others)	Identification of the item context. This is some kind of classification regarding the type of value. Enumerations. In the following each entry is explained: - alarm - contains alarm limits; - analogInput - is part of an analog input block; - analogOutput - is part of an analog output block; - computation - is part of a computation block; - contained - represents the physical characteristics of the device; - correction - is part of the correction block; - device - represents the physical characteristics of the device; - diagnostic - indicates the device status; - digitalInput - is part of a digital input block; - digitalOutput - is part of a digital output block; - discrete - is part of a discrete block; - discreteInput - is part of a discrete input block; - discreteOutput - is part of a discrete output block; - dynamic - is modified by the device without stimulus from the network; - frequency - is part of frequency block; - frequencyInput - is part of a frequency input block; - frequencyOutput - is part of a frequency output block; - hart - is part of HART block; - input - is part of an input block. An input block is a special kind of computation block which does unit conversions, scaling, and damping. The parameter of the input block parameters can be determined by the output of another block; - local - is locally used by the an application. Local items are not stored in a device, but they can be sent to a device; - localDisplay - is part of the local display block. A local display block contains the items associated with the local interface (keyboard, display, etc.) of the device, - operate - is used to control a block's operation - output - is part of the output block. The values of output items may be accessed by another block input; - sensorCorrection - is part of sensor correction block; - service - is used when performing routine maintenance; - tune - is used to tune the algorithm of a block; - others - is used if all other entries do not match
itemType	enumeration (standard specific)	Information whether the item follows the semantics defined via the general rules defined for a specific protocol (standard) or a DTM/vendor specific semantics (specific)
label	STRING	Human readable name
limitBits	enumeration (none low high constant)	Limit status of the item. NOTE Additional information may be found in the OPC XML-DA Specification Version 1.0
moduleName	STRING	This attribute contains the name of the module

Data type	Definition	Description
qualityBits	enumeration (bad badConfigurationError badNotConnected badDeviceFailure badSensorFailure badLastKnownValue badCommFailure badOutOfService badWaitingForInitialData uncertain uncertainLastUsableValue uncertainSensorNotAccurate uncertainEUExceeded uncertainSubNormal good goodLocalOverride)	Quality status of the item. NOTE Additional information may be found in the OPC XML-DA Specification Version 1.0

Table A.23 – Structured instance data types

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
DtmItem	STRUCT			Contains the value of a parameter or a process value and some additional optional information like time stamp
	fdt:id	M	[1..1]	
	TimeStamp	M	[1..1]	
	Quality	M	[1..1]	
	choice of	M	[1..1]	
	fdt:Variant	S	[1..1]	
	ItemError	S	[1..1]	
DtmItemInfo	STRUCT			Describes a parameter or a process value that is available via the Services to access the instance data of a DTM. The information contains descriptive attributes like name as well as information how the item is accessible. The relation between item information and the item itself is realized via ItemId
	fdt:id	M	[1..1]	
	fdt:SemanticInformation	M	[1..*]	
	fdt:name	M	[1..1]	The DTM shall provide a <SemanticInformation> element for all supported fieldbus protocol of the DTM instance
	fdt:dataType	M	[1..1]	
	itemType	M	[1..1]	
	fdt:descriptor	O	[0..1]	
	moduleName	O	[0..1]	
	fdt:readAccess	O	[0..1]	
	fdt:writeAccess	O	[0..1]	
	label	O	[0..1]	
	ItemKind	M	[1..*]	
	UnitDescription	O	[0..1]	
	choice of	M	[1..1]	
	RangeDescriptions	S	[0..1]	
	ValueDescription	S	[0..1]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
DtmItemInfoGroup	STRUCT			List of DTM item information
	fdt:name	M	[1..1]	
	fdt:semanticId	M	[1..1]	
	label	O	[0..1]	
	DtmItemInfo	O	[0..*]	
	DtmItemInfoGroup	O	[0..*]	
DtmItemInfoList	STRUCT			List of DTM item information and/or a list of item information groups
	DtmItemInfo	O	[0..*]	
	DtmItemInfoGroup	O	[0..*]	
DtmItemList	STRUCT			List of DTM items
	DtmItem	M	[1..*]	
DtmItemSelection	STRUCT			Items selected for execution of a service (or similar)
	fdt:id	M	[1..1]	
DtmItemSelectionList	STRUCT			List of selected items
	DtmItemSelection	M	[1..*]	
ItemError	STRUCT			Communication error or other error
	choice of	O	[0..1]	
	ItemErrorDescription	S	[1..1]	
	fdt:CommunicationError	S	[1..1]	
ItemErrorDescription	STRUCT			Description of non-communication error
	itemErrorDescription	M	[1..1]	
	fdt:descriptor	O	[0..1]	
ItemKind	STRUCT			Identification of the item context
	itemKind	M	[1..1]	
ItemReference	STRUCT			Reference to an other item within the xml document
	fdt:idref	O	[0..1]	
LowerRange-Description	STRUCT			Description of the lower range
	choice of	O	[0..1]	
	ItemReference	S	[1..1]	
	fdt:StringData	S	[1..1]	
	fdt:NumberData	S	[1..1]	
	fdt:TimeData	S	[1..1]	
PossibleEnumerations	STRUCT			Possible enumerations of an item
	fdt:EnumeratorEntries	M	[1..1]	
Quality	STRUCT			Description of the quality of the item. For write requests: The Frame Application may define a Quality In case the underlying device/parameter supports the quality definitions, the value+quality should be handed over by DTM to the device, otherwise the DTM should only process values with good quality
	qualityBits	M	[1..1]	
	limitBits	O	[0..1]	

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
RangeDescription	STRUCT			Description of an range
	LowerRangeDescription	M	[1..1]	
	UpperRangeDescription	M	[1..1]	
	fdt:LowerRawValue	O	[0..1]	
	fdt:UpperRawValue	O	[0..1]	
RangeDescriptions	STRUCT			Description of the ranges of the item
	RangeDescription	M	[1..*]	
TimeStamp	STRUCT			Description of the time stamp of the item
	fdt:time	M	[1..1]	
UnitDescription	STRUCT			Description of the unit of the item
	choice of	O	[0..1]	
	ItemReference	S	[1..1]	
	fdt:EnumeratorEntry	S	[1..1]	
UpperRangeDescription	STRUCT			Description of the upper range
	choice of	O	[0..1]	
	ItemReference	S	[1..1]	
	fdt:StringData	S	[1..1]	
	fdt:NumberData	S	[1..1]	
	fdt:TimeData	S	[1..1]	
ValueDescription	STRUCT			Description the value of the item
	PossibleEnumerations	M	[1..1]	

A.14 DeviceStatus data types

Namespace: status

The simple data types (see Table A.24) and structured data types (see Table A.25) define in this clause are used as a base for definition of service specific data types or as service arguments.

Table A.24 – Simple device status data types

Data type	Definition	Description
deviceInitiatedCommunication	BOOL	Device is currently using device initiated communication

Table A.25 – Structured device status data types

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Mu lti pli cit y	
DtmDeviceStatus	STRUCT			Description of the current status of a device
	fdt:statusFlag	M	[1..1]	
	deviceInitiatedCommunication	O	[0..1]	
	fdt:StatusInformation	O	[0..1]	

A.15 OnlineCompare data types

Namespace: onlineComp

The simple data types (see Table A.26) and structured data types (see Table A.27) define in this clause are used as a base for definition of service specific data types or as service arguments.

Table A.26 – Simple online compare data types

Data type	Definition	Description
statusFlag	enumeration (equal notEqual noComparableData)	Describes whether the data are equal or not.

Table A.27 – Structured online compare data types

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Mu lti pli cit y	
DTMOnlineCompare	STRUCT			Contains the compare result or a communication error
	statusFlag	M	[1..1]	
	fdt:StatusInformation	O	[0..1]	

A.16 UserInterface data types

Namespace: ui

The simple data types (see Table A.28) and structured data types (see Table A.29) defined in this clause are used as a base for definition of service specific data types or as service arguments.

Table A.28 – Simple user interface data types

Data type	Definition	Description
helpContext	INT	Help context (e.g. the reference number within the help file)
helpFile	STRING	Definition of the help file
messageButtons	enumeration (buttonsAbortRetryIgnore buttonsOk buttonsOkCancel buttonsRetryCancel buttonsYesNo buttonsYesNoCancel)	Definition of the button types which shall appear within the message box
messageDefault	enumeration (buttonAbort buttonRetry buttonIgnore buttonOk buttonCancel buttonYes buttonNo)	Definition of the default button
messageType	enumeration (messageExclamation messageInformation messageQuestion messageStop)	Type of a message like exclamation, information, ...
resultMessage	enumeration (nobutton buttonAbort buttonRetry buttonIgnore buttonOk buttonCancel buttonYes buttonNo)	Definition of the result of the user interaction
resultStatus	enumeration (notSupported denied systemResponse ok)	
runAsModal	BOOL	User interface as modal dialog
title	STRING	

Table A.29 – Structured user interface data types

Data type	Definition			Description
	Elementary data types	U s a g e	Multiplicity	
TextLine	STRUCT			Definition of a single text line within the message
	fdt:string	M	[1..1]	
UserMessage	STRUCT			Definition of the whole message
	runAsModal	O	[0..1]	
	messageType	M	[1..1]	
	messageButtons	M	[1..1]	
	messageDefault	M	[1..1]	
	title	M	[1..1]	
	helpFile	O	[0..1]	
	helpContext	O	[0..1]	
	collection of	M	[1..1]	
	TextLine		[0..*]	
	fdt:DtmVariable		[0..*]	
	resultMessage	O	[0..1]	
	resultStatus	O	[0..1]	

A.17 Fieldbus specific data types

Table A.30 shows protocol specific data types which shall be defined within an IEC 62453-3xy document describing protocol profile integration in FDT.

This namespace defines abstract data types that will be replaced by specific data types within the IEC 62453-3xy documents.

Namespace: fieldbus

Table A.30 – Fieldbus data types

Data type	Description
ChannelData	Protocol specific identification information for a channel (see 7.6.1.2)
ConnectRequest	Protocol specific information which is provided within a service Connect (see 7.6.1.2)
ConnectResponse	Protocol specific information which is provided within a service Connect (see 7.6.1.2)
DeviceTypeIdentification	Protocol specific identification information which can be transferred into devIdent:DeviceTypeIdentification
DeviceTypeIdentifications	Collection of DeviceTypeIdentification elements
DisconnectRequest	Protocol specific information which is provided within a service Disconnect (see 7.6.1.3)
DisconnectResponse	Protocol specific information which is provided within a service Disconnect (see 7.6.1.3)
ScanIdentification	Protocol specific identification information which can be transferred into devIdent:ScanIdentification
ScanIdentifications	Collection of ScanIdentification elements
SequenceDefine	Protocol specific information which is provided within a service SequenceBegin (see 7.6.1.7). A SequenceDefine data type typically contains multiple TransactionRequests and may contain additional protocolspecific information regarding the sequence execution
TransactionRequest	Protocol specific information which is provided within a service Transaction (see 7.6.1.6)
TransactionResponse	Protocol specific information which is provided within a service Transaction (see 7.6.1.6)

IECNORM.COM :: Click to view the full PDF of IEC 62453-2:2009

SOMMAIRE

AVANT-PROPOS	164
INTRODUCTION.....	166
1 Domaine d'application	168
2 Références normatives	168
3 Termes, définitions, symboles, abréviations et conventions	168
3.1 Termes et définitions	168
3.2 Symboles et abréviations	169
3.3 Conventions	169
3.3.1 Relevé de disponibilité d'état	169
3.3.2 Noms de types de données et références aux types de données	169
4 Principes de base	169
4.1 Généralités.....	169
4.2 Modèle abstrait de FDT	169
4.2.1 Vue d'ensemble du modèle de FDT	169
4.2.2 Application Cadre (FA)	173
4.2.3 Gestionnaire de type de dispositif (DTM).....	174
4.2.4 Objet Présentation.....	180
4.2.5 Objet Voie	181
4.3 Modularité	183
4.4 Catégories de bus	183
4.5 Topologie du système et du FDT	184
4.6 Communication poste à poste et communication imbriquée	187
4.7 Informations relatives à l'identification du DTM, du Type de dispositif du DTM et du matériel	190
4.7.1 DTM et Type de Dispositif du DTM	190
4.7.2 Identification du matériel pris en charge	192
4.7.3 Identification du matériel connecté	192
4.8 Persistance et synchronisation des données du DTM	194
4.9 Accès aux paramètres du dispositif du DTM	195
4.10 Diagramme d'états d'un DTM	196
4.10.1 États d'un DTM.....	196
4.10.2 Sous-états de 'Communication autorisée'	197
4.11 Phases d'exploitation de base	198
4.11.1 Rôles et droits d'accès	198
4.11.2 Phases d'exploitation.....	198
4.12 Interopérabilité des versions du FDT	199
4.12.1 Vue d'ensemble de l'interopérabilité des versions	199
4.12.2 Versions du DTM et du dispositif	200
4.12.3 Persistance	200
4.12.4 Communication imbriquée	201
5 Modèle de session et cas d'utilisation du FDT	202
5.1 Vue d'ensemble du modèle de session	202
5.2 Acteurs.....	203
5.3 Cas d'utilisation.....	205
5.3.1 Vue d'ensemble des cas d'utilisation	205
5.3.2 Observation.....	205
5.3.3 Fonctionnement.....	206

5.3.4	Maintenance.....	210
5.3.5	Planification.....	215
5.3.6	Service OEM (équipementier).....	219
5.3.7	Administration	219
6	Concepts généraux.....	221
6.1	Gestion des adresses.....	221
6.2	Balayage et attribution du DTM	222
6.2.1	Introduction au balayage	222
6.2.2	Balayage	222
6.2.3	Attribution du DTM.....	224
6.2.4	Identification du dispositif spécifique au fabricant	224
6.2.5	Balayage du matériel de communication.....	224
6.3	Configuration du maître du bus de terrain ou du programmeur de communication	225
6.4	Redondance des esclaves.....	226
6.4.1	Vue d'ensemble de la redondance	226
6.4.2	Prise en charge de la redondance dans l'Application Cadre.....	227
6.4.3	Composant parent pour le bus de terrain redondant	228
6.4.4	Prise en charge de la redondance dans le DTM du dispositif	228
6.4.5	Balayage et esclaves redondants	229
7	Spécification des services du FDT.....	229
7.1	Vue d'ensemble de la spécification des services	229
7.2	Services du DTM.....	230
7.2.1	Services généraux.....	230
7.2.2	Services du DTM liés à l'installation	232
7.2.3	Services du DTM liés aux informations du DTM/dispositif	233
7.2.4	Services du DTM liés au diagramme d'états du DTM	235
7.2.5	Services du DTM liés aux fonctions	237
7.2.6	Services du DTM liés aux objets voies.....	240
7.2.7	Services du DTM liés à la documentation	240
7.2.8	Services du DTM pour accéder aux données d'instance	241
7.2.9	Services du DTM pour évaluer les données d'instance	242
7.2.10	Services du DTM pour accéder aux données du service	243
7.2.11	Services du DTM liés aux informations de gestion de réseau.....	245
7.2.12	Services du DTM liés au fonctionnement en ligne.....	245
7.2.13	Services du DTM liés à la synchronisation des données	247
7.2.14	Services du DTM liés à l'importation et à l'exportation	249
7.3	Services des objets Présentation.....	250
7.4	Service des objets Voies	250
7.4.1	Introduction au service des objets Voies.....	250
7.4.2	Service ReadChannelInformation	250
7.4.3	Service WriteChannelInformation.....	250
7.5	Services des objets Voie de Processus	250
7.5.1	Services pour les informations E/S	250
7.6	Services de l'objet Voie de Communication	251
7.6.1	Services liés à la communication	251
7.6.2	Services liés à la gestion de la sous-topologie.....	255
7.6.3	Services liés à la GUI et aux fonctions.....	257
7.6.4	Services liés au balayage	258

7.7	Services de l'Application Cadre	259
7.7.1	Disponibilité générale des états	259
7.7.2	Services de l'Application Cadre liés aux événements généraux	259
7.7.3	Services de l'Application Cadre liés à la gestion de la topologie	260
7.7.4	Services de l'Application Cadre liés à la redondance	263
7.7.5	Services de l'Application Cadre liés au stockage des données du DTM	264
7.7.6	Services de l'Application Cadre liés à la synchronisation des données du DTM	265
7.7.7	Services de l'Application Cadre liés à la présentation	266
7.7.8	Services de l'Application Cadre liés à la piste de vérification	267
8	Comportement dynamique du FDT	268
8.1	Génération de la topologie du FDT	268
8.1.1	Génération de la topologie du FDT déclenchée par l'Application Cadre	268
8.1.2	Génération de la topologie du FDT déclenchée par le DTM	269
8.2	Mise en place de l'adresse	270
8.2.1	Introduction à la mise en place de l'adresse	270
8.2.2	Mise en place ou modification de l'adresse du dispositif – avec interface utilisateur	270
8.2.3	Mise en place ou modification de l'adresse du dispositif – sans interface utilisateur	271
8.2.4	Affichage ou modification de toutes les adresses des dispositifs enfants avec interface utilisateur	272
8.3	Communication	273
8.3.1	Vue d'ensemble de la communication	273
8.3.2	Communication poste à poste	273
8.3.3	Communication imbriquée	274
8.3.4	Transfert de données initié par le dispositif	276
8.4	Balayage et attribution du DTM	277
8.5	Scénarios multi-utilisateurs	278
8.5.1	Généralités	278
8.5.2	Mécanisme de verrouillage synchronisé et non-synchronisé pour les DTM	280
8.5.3	Autres règles	284
8.6	Notification de modifications	285
8.7	Diagramme d'états des données d'instance du DTM	285
8.7.1	Introduction à l'ensemble de données d'instance	285
8.7.2	Diagramme d'états pour les modifications	285
8.7.3	Diagramme d'états pour la persistance	287
8.7.4	Modification dans le dispositif	288
8.7.5	Cycle de vie du stockage	289
8.8	Composant parent prenant en charge un esclave redondant	290
8.9	Mise à jour du DTM	292
8.9.1	Règles générales	292
8.9.2	Sauvegarde des données d'un DTM mis à jour	293
8.9.3	Chargement des données dans le DTM remplaçant	294
Annexe A	(normative) Définition des types de données du FDT	296

Figure 2 – Modèle abstrait de FDT	170
Figure 3 – Application Cadre avec Voie de Communication intégrée	174
Figure 4 – Gestionnaire de type de dispositif (DTM).....	174
Figure 5 – DTM de Communication	175
Figure 6 – DTM de Dispositif.....	176
Figure 7 – DTM de Passerelle.....	177
Figure 8 – DTM de Module.....	178
Figure 9 – Gestionnaire de type de blocs (BTM)	180
Figure 10 – Objet Présentation	181
Figure 11 – Objet Voie	181
Figure 12 – Voie de Communication/Processus combinée	183
Figure 13 – Topologie du FDT pour une topologie de système simple.....	185
Figure 14 – Topologie du FDT pour une topologie de système complexe	187
Figure 15 – Communication poste à poste	188
Figure 16 – Communication imbriquée	190
Figure 17 – Informations relatives à l'identification du DTM, du type de dispositif du DTM et du dispositif	191
Figure 18 – Identification du matériel connecté.....	193
Figure 19 – Mécanisme de synchronisation et de stockage du FDT	195
Figure 20 – Diagramme d'états d'un DTM.....	196
Figure 21 – Sous-états de communication autorisée.....	197
Figure 22 – Diagramme des principaux cas d'utilisation	203
Figure 23 – Cas d'utilisation d'observation.....	205
Figure 24 – Cas d'utilisation du fonctionnement.....	207
Figure 25 – Cas d'utilisation de la maintenance	212
Figure 26 – Cas d'utilisation de la planification	216
Figure 27 – Service OEM.....	219
Figure 28 – Cas d'utilisation de l'Administrateur.....	220
Figure 29 – Mise en place des adresses par le biais de l'objet présentation du DTM.....	222
Figure 30 – Balayage du bus de terrain.....	223
Figure 31 – Outil de configuration du maître de bus de terrain faisant partie d'un DTM	226
Figure 32 – Scénarios de redondance.....	227
Figure 33 – Génération de la topologie du FDT déclenchée par les Applications Cadres.....	269
Figure 34 – Génération de la topologie du FDT déclenchée par un DTM.....	270
Figure 35 – Mise en place ou modification de l'adresse du dispositif – avec interface utilisateur.....	271
Figure 36 – Mise en place ou modification de l'adresse du dispositif – avec interface utilisateur.....	272
Figure 37 – Mise en place ou modification de toutes les adresses du dispositif – avec interface utilisateur	273
Figure 38 – Communication poste à poste	274
Figure 39 – Communication imbriquée	276
Figure 40 – Transfert de données initié par un dispositif	277
Figure 41 – Balayage et attribution du DTM	278

Figure 42 – Système multi-utilisateurs	280
Figure 43 – Mécanisme de verrouillage synchronisé général.....	282
Figure 44 – Mécanisme de verrouillage non-synchronisé général.....	283
Figure 45 – Paramétrage dans le cas d'un mécanisme de verrouillage synchronisé	284
Figure 46 – Diagramme d'états pour les modifications des données d'instance.....	287
Figure 47 – Diagramme d'états pour la persistance des données d'instance	287
Figure 48 – Gestion d'une topologie redondante	292
Figure 49 – Association des données à dataSetId	294
Figure 50 – Chargement des données pour un dataSetId pris en charge.....	295
Tableau 1 – Description des objets du FDT.....	171
Tableau 2 – Description des associations entre les objets du FDT	172
Tableau 3 – Transitions des états du DTM	197
Tableau 4 – Transitions des sous-états de 'communication autorisée' du DTM	198
Tableau 5 – Phases d'exploitation	199
Tableau 6 – Acteurs.....	204
Tableau 7 – Cas d'utilisation du fonctionnement	207
Tableau 8 – Cas d'utilisation de la maintenance	212
Tableau 9 – Cas d'utilisation de la planification.....	217
Tableau 10 – Cas d'utilisation de l'Administrateur.....	220
Tableau 11 – Arguments pour le service PrivateDialogEnabled.....	230
Tableau 12 – Arguments pour le service SetLanguage.....	231
Tableau 13 – Arguments pour le service SetSystemGuiLabel.....	232
Tableau 14 – Arguments pour le service GetTypeInfoInformation (pour le DTM)	233
Tableau 15 – Arguments pour le service GetTypeInfoInformation (pour le BTM)	233
Tableau 16 – Arguments pour le service GetIdentificationInformation (for DTM)	233
Tableau 17 – Arguments pour le service GetIdentificationInformation (pour un BTM)	234
Tableau 18 – Arguments pour le service Hardware information (pour le DTM)	234
Tableau 19 – Arguments pour le service GetActiveTypeInfo.....	234
Tableau 20 – Arguments pour le service GetActiveTypeInfo (for BTM).....	235
Tableau 21 – Arguments pour le service Initialize (pour le DTM).....	235
Tableau 22 – Arguments pour le service Initialize (for BTM).....	235
Tableau 23 – Arguments pour le service SetLinkedCommunicationChannel	236
Tableau 24 – Arguments pour le service EnableCommunication	236
Tableau 25 – Arguments pour le service ReleaseLinkedCommunicationChannel	236
Tableau 26 – Arguments pour le service ClearInstanceData	237
Tableau 27 – Arguments pour le service Terminate.....	237
Tableau 28 – Arguments pour le service GetFunctions.....	237
Tableau 29 – Arguments pour le service InvokeFunctions	238
Tableau 30 – Arguments pour le service GetGuiInformation.....	239
Tableau 31 – Arguments pour le service OpenPresentation	239
Tableau 32 – Arguments pour le service ClosePresentation.....	240
Tableau 33 – Arguments pour le service GetChannels	240

Tableau 34 – Arguments pour le service GetDocumentation	241
Tableau 35 – Arguments pour le service InstanceDataInformation	241
Tableau 36 – Arguments pour le service InstanceDataRead.....	242
Tableau 37 – Arguments pour le service InstanceDataWrite.....	242
Tableau 38 – Arguments pour le service Verify	242
Tableau 39 – Arguments pour le service CompareDataValueSets	243
Tableau 40 – Arguments pour le service DeviceDataInformation	243
Tableau 41 – Arguments pour le service DeviceDataRead	244
Tableau 42 – Arguments pour le service DeviceDataWrite	244
Tableau 43 – Arguments pour le service NetworkManagementInfoRead	245
Tableau 44 – Arguments pour le service NetworkManagementInfoWrite.....	245
Tableau 45 – Arguments pour le service DeviceStatus (pour le DTM)	246
Tableau 46 – Arguments pour le service CompareInstanceDataWithDeviceData (pour le DTM).....	246
Tableau 47 – Arguments pour le service WriteDataToDevice (pour le DTM).....	246
Tableau 48 – Arguments pour le service ReadDataFromDevice(pour le DTM).....	247
Tableau 49 – Arguments pour le service OnLockInstanceData.....	247
Tableau 50 – Arguments pour le service OnUnlockInstanceData.....	248
Tableau 51 – Arguments pour le service OnInstanceDataChanged	248
Tableau 52 – Arguments pour le service OnInstanceChildDataChanged	248
Tableau 53 – Arguments pour le service Export	249
Tableau 54 – Arguments pour le service Import	249
Tableau 55 – Arguments pour le service ReadChannelInformation.....	250
Tableau 56 – Arguments pour le service WriteChannelInformation.....	250
Tableau 57 – Arguments pour le service ReadChannelData	250
Tableau 58 – Arguments pour le service WriteChannelData	251
Tableau 59 – Arguments pour le service GetSupportedProtocols	251
Tableau 60 – Arguments pour le service Connect	252
Tableau 61 – Arguments pour le service Disconnect.....	253
Tableau 62 – Arguments pour le service AbortRequest	253
Tableau 63 – Arguments pour le service AbortIndication	253
Tableau 64 – Arguments pour le service Transaction	254
Tableau 65 – Arguments pour le service SequenceDefine.....	255
Tableau 66 – Arguments pour le service SequenceStart	255
Tableau 67 – Arguments pour le service ValidateAddChild	255
Tableau 68 – Arguments pour le service ChildAdded	256
Tableau 69 – Arguments pour le service ValidateRemoveChild	256
Tableau 70 – Arguments pour le service ChildRemoved.....	256
Tableau 71 – Arguments pour le service SetChildrenAddresses.....	257
Tableau 72 – Arguments pour le service GetChannelFunctions.....	257
Tableau 73 – Arguments pour le service GetGuiInformation.....	258
Tableau 74 – Arguments pour le service Scan	258
Tableau 75 – Arguments pour le service OnErrorMessage	259

Tableau 76 – Arguments pour le service OnProgress.....	259
Tableau 77 – Arguments pour le service OnOnlineStatusChanged.....	260
Tableau 78 – Arguments pour le service OnFunctionsChanged.....	260
Tableau 79 – Arguments pour le service GetDtmInfoList.....	260
Tableau 80 – Arguments pour le service CreateChild (DTM).....	261
Tableau 81 – Arguments pour le service CreateChild (BTM).....	261
Tableau 82 – Arguments pour le service DeleteChild.....	261
Tableau 83 – Arguments pour le service MoveChild.....	262
Tableau 84 – Arguments pour le service GetParentNodes.....	262
Tableau 85 – Arguments pour le service GetChildNodes.....	262
Tableau 86 – Arguments pour le service GetDtm.....	263
Tableau 87 – Arguments pour le service ReleaseDtm.....	263
Tableau 88 – Arguments pour le service OnAddedRedundantChild.....	263
Tableau 89 – Arguments pour le service OnRemovedRedundantChild.....	264
Tableau 90 – Arguments pour le service SaveInstanceData.....	264
Tableau 91 – Arguments pour le service LoadInstanceData.....	264
Tableau 92 – Arguments pour le service GetPrivateDtmStorageInformation.....	265
Tableau 93 – Arguments pour le service LockInstanceData.....	265
Tableau 94 – Arguments pour le service UnlockInstanceData.....	266
Tableau 95 – Arguments pour le service OnInstanceDataChanged.....	266
Tableau 96 – Arguments pour le service OpenPresentationRequest.....	266
Tableau 97 – Arguments pour le service ClosePresentationRequest.....	267
Tableau 98 – Arguments pour le service UserDialog.....	267
Tableau 99 – Arguments pour le service RecordAuditTrailEvent.....	268
Tableau 100 – Diagramme d'états pour les modifications des données d'instance.....	287
Tableau 101 – Diagramme d'états pour la persistance des données d'instance.....	288
Tableau 102 – Exemple d'un cycle de vie d'un DTM.....	289
Tableau A.1 – Types de données de base.....	297
Tableau A.2 – Types de données généraux simples.....	297
Tableau A.3 – Définition des valeurs d'énumération de classificationId.....	306
Tableau A.4 – Types de données structurés généraux.....	307
Tableau A.5 – Types de données simples d'informations relatives à l'utilisateur.....	316
Tableau A.6 – Type de données structuré d'informations relatives à l'utilisateur.....	317
Tableau A.7 – Type de données structuré d'informations relatives au DTM.....	317
Tableau A.8 – Types de données simples du BTM.....	318
Tableau A.9 – Types de données structurés du BTM.....	318
Tableau A.10 – Types de données simples d'identification du dispositif.....	320
Tableau A.11 – Types de données structurés d'identification du dispositif.....	321
Tableau A.12 – Types de données simples de fonctions.....	323
Tableau A.13 – Types de données structurés des fonctions.....	324
Tableau A.14 – Types de données simples de la piste de vérification.....	326
Tableau A.15 – Types de données structurés de la piste de vérification.....	327
Tableau A.16 – Types de données simples de documentation.....	328

Tableau A.17 – Types de données structurés de documentation	328
Tableau A.18 – Type de données simple de la liste des dispositifs	329
Tableau A.19 – Types de données structurés de la liste des dispositifs	330
Tableau A.20 – Types de données simples de gestion de réseau.....	330
Tableau A.21 – Types de données structurés de gestion de réseau	331
Tableau A.22 – Types de données simples des instances.....	332
Tableau A.23 – Types de données structurés des instances	334
Tableau A.24 – Types de données simples du statut du dispositif	336
Tableau A.25 – Types de données structurés du statut du dispositif	337
Tableau A.26 – Types de données simples de la comparaison en ligne	337
Tableau A.27 – Types de données structurés de la comparaison en ligne.....	337
Tableau A.28 – Types de données simples de l'interface utilisateur	338
Tableau A.29 – Types de données structurés de l'interface utilisateur	339
Tableau A.30 – Types de données du bus de terrain.....	339

COMMISSION ÉLECTROTECHNIQUE INTERNATIONALE

**SPÉCIFICATION DES INTERFACES DES OUTILS
DES DISPOSITIFS DE TERRAIN (FDT) –****Partie 2: Concepts et description détaillée****AVANT-PROPOS**

- 1) La Commission Électrotechnique Internationale (CEI) est une organisation mondiale de normalisation composée de l'ensemble des comités électrotechniques nationaux (Comités nationaux de la CEI). La CEI a pour objet de favoriser la coopération internationale pour toutes les questions de normalisation dans les domaines de l'électricité et de l'électronique. À cet effet, la CEI – entre autres activités – publie des Normes internationales, des Spécifications techniques, des Rapports techniques, des Spécifications accessibles au public (PAS) et des Guides (ci-après dénommés «Publication(s) de la CEI»). Leur élaboration est confiée à des comités d'études, aux travaux desquels tout Comité national intéressé par le sujet traité peut participer. Les organisations internationales, gouvernementales et non gouvernementales, en liaison avec la CEI, participent également aux travaux. La CEI collabore étroitement avec l'Organisation Internationale de Normalisation (ISO), selon des conditions fixées par accord entre les deux organisations.
- 2) Les décisions ou accords officiels de la CEI concernant les questions techniques représentent, dans la mesure du possible, un accord international sur les sujets étudiés, étant donné que les Comités nationaux de la CEI intéressés sont représentés dans chaque comité d'études.
- 3) Les Publications de la CEI se présentent sous la forme de recommandations internationales et sont agréées comme telles par les Comités nationaux de la CEI. Tous les efforts raisonnables sont entrepris afin que la CEI s'assure de l'exactitude du contenu technique de ses publications; la CEI ne peut pas être tenue responsable de l'éventuelle mauvaise utilisation ou interprétation qui en est faite par un quelconque utilisateur final.
- 4) Dans le but d'encourager l'uniformité internationale, les Comités nationaux de la CEI s'engagent, dans toute la mesure possible, à appliquer de façon transparente les Publications de la CEI dans leurs publications nationales et régionales. Toute divergence entre toute Publication de la CEI et toute publication nationale ou régionale correspondante doit être indiquée en termes clairs dans cette dernière.
- 5) La CEI n'a prévu aucune procédure de marquage valant indication d'approbation et n'engage pas sa responsabilité pour les équipements déclarés conformes à une de ses Publications.
- 6) Tous les utilisateurs doivent s'assurer qu'ils sont en possession de la dernière édition de cette publication.
- 7) Aucune responsabilité ne doit être imputée à la CEI, à ses administrateurs, employés, auxiliaires ou mandataires, y compris ses experts particuliers et les membres de ses comités d'études et des Comités nationaux de la CEI, pour tout préjudice causé en cas de dommages corporels et matériels, ou de tout autre dommage de quelque nature que ce soit, directe ou indirecte, ou pour supporter les coûts (y compris les frais de justice) et les dépenses découlant de la publication ou de l'utilisation de cette Publication de la CEI ou de toute autre Publication de la CEI, ou au crédit qui lui est accordé.
- 8) L'attention est attirée sur les références normatives citées dans cette publication. L'utilisation de publications référencées est obligatoire pour une application correcte de la présente publication.
- 9) L'attention est attirée sur le fait que certains des éléments de la présente publication CEI peuvent faire l'objet de droits de propriété intellectuelle ou de droits analogues. La CEI ne saurait être tenue pour responsable de ne pas avoir identifié de tels droits de propriété ou de ne pas avoir signalé leur existence.

La Norme internationale CEI 62453-2 a été établie par le sous-comité 65E: Les dispositifs et leur intégration dans les systèmes de l'entreprise, du comité technique 65: Mesure, commande et automation dans les processus industriels de la CEI.

Cette partie, conjointement avec les autres parties de la première édition de la série CEI 62453 annule et remplace les CEI/PAS 62453-1, CEI/PAS 62453-2, CEI/PAS 62453-3, CEI/PAS 62453-4 et la CEI/PAS 62453-5 publiées en 2006, et constitue une révision technique.

La présente version bilingue (2014-04) correspond à la version anglaise monolingue publiée en 2009-06.

Le texte anglais de cette norme est issu des documents 65E/124/FDIS et 65E/137/RVD.

Le rapport de vote 65E/137/RVD donne toute information sur le vote ayant abouti à l'approbation de cette norme.

La version française de cette norme n'a pas été soumise au vote.

Cette publication a été rédigée conformément aux Directives ISO/CEI, Partie 2.

Une liste de toutes les parties de la série CEI 62453, sous le titre général *Spécification des Interfaces des Outils des Dispositifs de Terrain (FDT)*, est disponible sur le site web de la CEI.

Le comité a décidé que le contenu de cette publication ne sera pas modifié avant la date de maintenance indiquée sur le site web de la CEI sous «<http://webstore.iec.ch>» dans les données relatives à la publication recherchée. À cette date, la publication sera

- reconduite,
- supprimée,
- remplacée par une édition révisée, ou
- amendée.

IMPORTANT – Le logo "colour inside" qui se trouve sur la page de couverture de cette publication indique qu'elle contient des couleurs qui sont considérées comme utiles à une bonne compréhension de son contenu. Les utilisateurs devraient, par conséquent, imprimer cette publication en utilisant une imprimante couleur.

INTRODUCTION

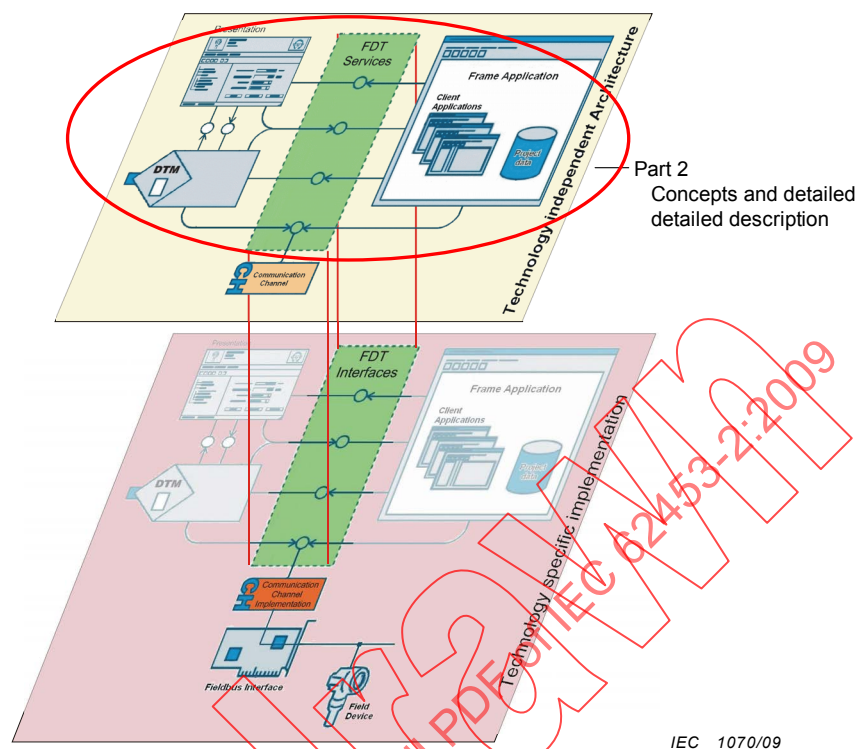
Cette partie de la CEI 62453 désigne une spécification de l'interface pour les développeurs des composants de FDT (Field Device Tool) (Outil pour Dispositifs de Terrain) pour la commande des fonctions et l'accès aux données au sein d'une architecture client/serveur. La spécification résulte d'un processus d'analyse et de conception destiné à développer des interfaces normalisées afin de faciliter le développement de serveurs et de clients par de multiples vendeurs ayant besoin d'interagir sans couture.

Des bus de terrain étant intégrés aux systèmes de commande, quelques tâches supplémentaires doivent être effectuées. En plus des outils relatifs aux dispositifs ainsi qu'aux bus de terrain, il est nécessaire d'intégrer ces outils à des outils de planification à l'échelle du système à un niveau plus élevé ou à des outils d'études. En particulier, pour des utilisations dans des systèmes de commande vastes et hétérogènes, généralement dans le secteur de l'industrie de transformation, il est très important de définir clairement les interfaces d'ingénierie faciles d'utilisation pour toutes celles concernées.

Un composant logiciel spécifique à un dispositif créé conformément à la présente norme s'appelle le DTM (Device Type Manager) (Gestionnaire du Type de Dispositif). Il intègre toutes les données, fonctions et règles commerciales spécifiques au dispositif dans le système par le biais des services définis dans la présente norme.

L'approche FDT/DTM est ouverte à tous les types de bus de terrain et favorise l'intégration d'une variété de dispositifs dans des systèmes hétérogènes.

La Figure 1 présente la manière dont la CEI 62453-2 est alignée dans la structure de la série CEI 62453.



Légende

Presentation	Présentation
FDT services	Services du FDT
Frame Application	Application cadre
Client applications	Applications client
Project data	Données du projet
Communication channel	Voie de communication
Technology independent architecture	Architecture indépendante vis-à-vis de toute technologie
Part 2 Concepts and detailed Detailed conception	Partie 2 Concepts et Conception détaillée
Technology specific implementation	Mise en œuvre spécifique à une technologie
DTM	DTM
Fieldbus interface	Interface du bus de terrain
Field device	Dispositif de terrain
Communication channel implementation	Mise en œuvre de voie de communication

Figure 1 – Partie 2 de la série CEI 62453

SPÉCIFICATION DES INTERFACES DES OUTILS DES DISPOSITIFS DE TERRAIN (FDT) –

Partie 2: Concepts et description détaillée

1 Domaine d'application

Cette partie de la CEI 62453 explique les principes courants du concept de l'outil des dispositifs de terrain. Ces principes peuvent être utilisés dans diverses applications industrielles telles que les systèmes d'ingénierie, les programmes de configuration et les applications de surveillance et de diagnostic.

La présente norme spécifie les objets généraux, leur comportement ainsi que les interactions entre eux qui fournit la base du FDT.

2 Références normatives

Les documents de référence suivants sont indispensables pour l'application de la présente spécification. Pour les références datées, seule l'édition citée s'applique. Pour les références non datées, la dernière édition du document de référence s'applique (y compris les éventuels amendements).

CEI 61131 (toutes les parties), *Automates programmables*

IEC/TR 62390, *Common automation device – Profile guideline* (disponible en anglais uniquement)

IEC 62453-1:2009, *Field Device Tool (FDT) interface specification – Part 1: Overview and guidance* (disponible en anglais uniquement)

IEC 62453-3xy (toutes les parties):2009, *Field Device Tool (FDT) interface specification – Part 3xy: Communication profile integration* (disponible en anglais uniquement)

IEC/TR 62453-41:2009, *Field Device Tool (FDT) interface specification – Part 41: Object model integration profile – Common object model* (disponible en anglais uniquement)

ISO/IEC 19501:2005, *Information technology – Open Distributed Processing – Unified Modeling Language (UML) Version 1.4.2* (disponible en anglais uniquement)

3 Termes, définitions, symboles, abréviations et conventions

3.1 Termes et définitions

Pour les besoins du présent document, les termes et définitions donnés dans la CEI 62453-1 ainsi que les suivants s'appliquent.

3.1.1

version du FDT

version de mise en œuvre définie par l'organisation spécifique à la technologie associée

NOTE La version du FDT est spécifiée dans la CEI/TR 62453-41.

3.1.2

DTM monolithique

désigne un seul DTM représentant le dispositif complet avec tous ses modules

NOTE Il existe également d'autres concepts représentant les modules d'un dispositif dans la présente spécification, par exemple le DTM et le BTM du module.

3.2 Symboles et abréviations

Pour les besoins du présent document, les symboles et abréviations donnés dans la CEI 62453-1 ainsi que les suivants s'appliquent.

DD	Device description (Description du dispositif)
OODMS	Object Oriented Database Management System (Système de Gestion de Bases de données orientées objet)
RDBMS	Relational Database Management System (Système de gestion de Bases de Données Relationnelles)

3.3 Conventions

3.3.1 Relevé de disponibilité d'état

Le relevé de disponibilité d'état utilise [] et [X] pour indiquer la disponibilité d'un service dans un état particulier. Les expressions ont la signification suivante:

[] '<nom de l'état>'	service indisponible dans cet état ;
[X] '<nom de l'état>'	service disponible dans cet état.

3.3.2 Noms de types de données et références aux types de données

Les conventions pour la dénomination et le référencement des types de données sont décrites dans l'Article A.1

4 Principes de base

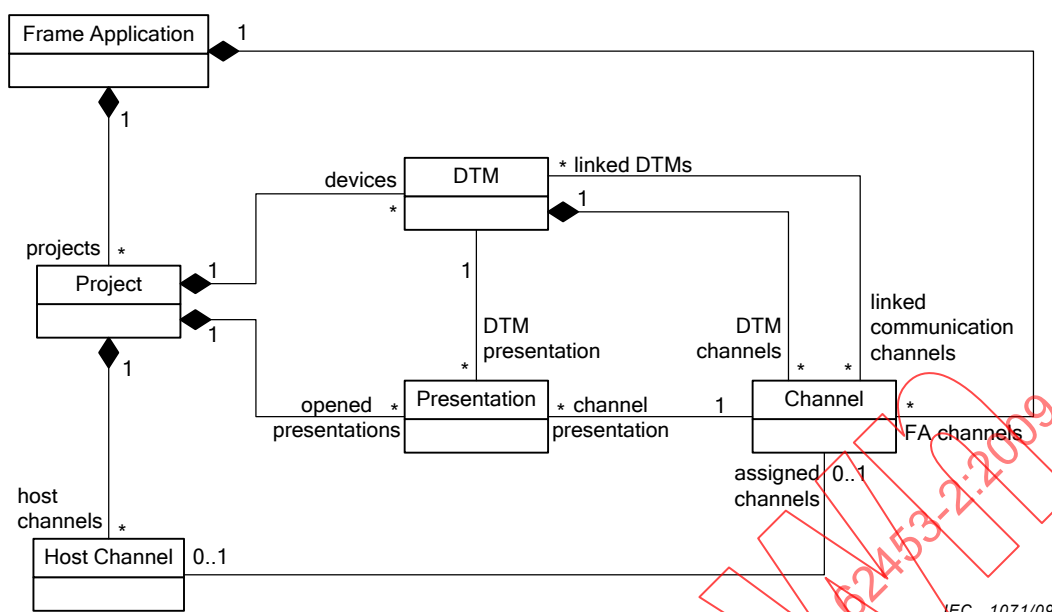
4.1 Généralités

Cet article introduit le modèle de FDT et traite des sujets spécifiques aux exigences relatives à l'intégration des dispositifs de terrain.

4.2 Modèle abstrait de FDT

4.2.1 Vue d'ensemble du modèle de FDT

La Figure 2 fournit une vue d'ensemble des objets définis dans le FDT ainsi que les relations entre eux.



Légende

Anglais	Français
Frame Application	Application cadre
Devices	Dispositifs
DTM	DTM
Linked DTMs	DTM reliés
Projects	Projets
Project	Projet
DTM presentation	Présentation du DTM
DTM channels	Voies du DTM
Linked communication channels	Voies de communication reliées
Opened presentations	Présentations ouvertes
Presentation	Présentation
Channel presentation	Présentation de la voie
Channel	Voie
FA channels	Voies de l'Application Cadre
Assigned channels	Voies attribuées
Host channels	Voies hôtes
Host channel	Voie hôte

Figure 2 – Modèle abstrait de FDT

Le Tableau 1 comporte des descriptions succinctes de tous les objets. Une description plus détaillée des objets et des services associés est fournie dans les chapitres suivants.

Les objets du FDT peuvent être tous exécutés sur une plate-forme ou dans un système distribué.

Les types de données définis dans l'Annexe A sont utilisés pour l'échange de données et l'interaction entre les objets. La mise en œuvre concrète de ces types de données est définie dans les documents CEI 62453-4z décrivant la mise en correspondance («mapping») avec des technologies spécifiques de mise en œuvre.

Tableau 1 – Description des objets du FDT

Objet	Description
Application Cadre	L'Application Cadre désigne un objet logique pour représenter un environnement tel qu'un système d'ingénierie ou un outil hors ligne (voir 4.2.2). Elle contrôle la durée de vie des instances du DTM au sein du projet. Une Application Cadre peut prendre en charge plusieurs projets
Project (Projet)	Le Projet appartient à l'Application Cadre. Le Projet désigne un objet logique décrivant la gestion des instances du dispositif. Il contrôle la durée de vie ainsi que l'ensemble de données des instances du dispositif au sein d'une Application Cadre. Le FDT ne définit pas les services pour le Projet, car il s'agit d'un objet interne d'origine de l'Application Cadre
HostChannel (Voie Hôte)	La HostChannel (Voie Hôte) appartient à l'Application Cadre. La HostChannel désigne un objet logique représentant une partie d'une fonction d'un système hôte, comme DCS ou PLC. Elle est requise lorsque des informations supplémentaires relatives au traitement des données E/S d'un dispositif sont nécessaires, par exemple si des données du DTM ou du BTM font référence à plus d'une valeur E/S. Par exemple, un Octet est souvent utilisé afin de grouper les valeurs d'état de huit points E/S numériques. Dans ces applications, l'objet HostChannel fournit une association entre les contenus des données de la voie et les points E/S du processus individuel. Pour rendre les données cycliques E/S disponibles au sein d'une Application Cadre, il doit y avoir une association entre les blocs fonctionnels E/S et les valeurs de processus d'un dispositif. Les entrées et sorties des blocs fonctionnels E/S sont représentées par les HostChannels, et la valeur de processus est représentée par une Channel (Voie). L'association d'une HostChannel et d'une Channel est appelée attribution de la voie. Le FDT ne définit pas les services pour la Voie Hôte, car il s'agit d'un objet interne d'origine de l'Application Cadre
DTM	Un DTM désigne un composant logiciel comportant le logiciel d'application spécifique à un dispositif. Il comprend toutes les données, fonctions et règles commerciales spécifiques à un dispositif. Un DTM n'est généralement pas exécutable hors ligne. Il nécessite une Application Cadre (voir 4.2.2) qui agit comme l'environnement d'exécution. Un DTM est généralement développé par le fabricant de dispositifs et expédié avec les dispositifs. Cela dépend de la conception logicielle du DTM, à savoir s'il peut être ou non utilisé pour un type de dispositif spécifique ou un groupe de types de dispositif différents ou une famille de types de dispositif. Chaque dispositif mis en place dans une installation industrielle est représenté par un objet DTM. Par conséquent, un ou plusieurs objets DTM sont nécessaires afin de prendre en charge les différents dispositifs. Les DTM sont installés dans le système afin que ce dernier puisse être dynamiquement agrandi en installant de nouveaux DTM pour de nouveaux dispositifs. Un DTM peut représenter différents types de dispositif, comme des dispositifs de terrain, des dispositifs de communication ou des dispositifs de passerelle. (voir 4.2.3)
BTM	Un BTM (voir 4.2.3.6) est utilisé pour représenter les objets logiciels flexibles au sein d'un dispositif, comme les blocs fonctionnels. Ces blocs de logiciels sont plus flexibles que les modules logiciels, par exemple ils peuvent être déplacés entre les dispositifs. De plus, un protocole peut nécessiter la modélisation des structures des dispositifs en blocs.
Presentation (Présentation)	Les objets Presentation (Présentation) (voir 4.2.4) représentent une interface utilisateur (visuelle). L'objet Presentation (Présentation) appartient au DTM, au BTM et à la Voie.
Channel (Voie)	L'objet Channel (Voie) pourrait se comporter de trois façons: Comme une 'Communication-Channel' (Voie de communication), une 'Process-Channel' (Voie de processus) et comme une combinaison des deux (voir 4.2.5).

Toutes les associations présentées à la Figure 2 ci-dessus sont décrites dans le Tableau 2 ci-dessous.

Tableau 2 – Description des associations entre les objets du FDT

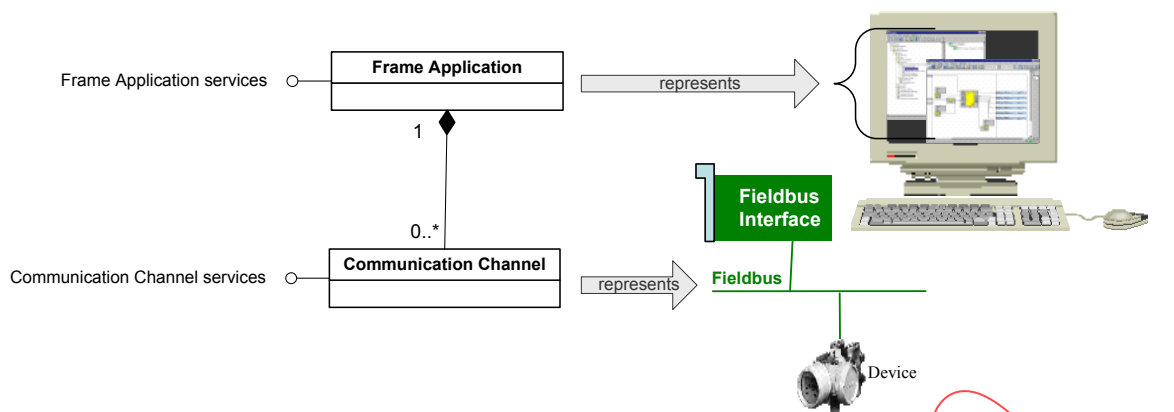
Association	Description
voies attribuées	Pour rendre les données cycliques E/S disponibles au sein d'une Application Cadre, il doit y avoir une association entre les blocs fonctionnels E/S et les valeurs de processus. Les blocs fonctionnels E/S sont représentés par une voie hôte, et la valeur de processus par une voie. L'Application Cadre (projet) est en charge de cette association. <u>Cas d'utilisation:</u> - attribution de la voie <u>Services:</u> Services informationnels - service du DTM: GetChannels - service de la voie: ReadChannelInformation Services de gestion - service de la voie: WriteChannelInformation Services dépendants - services du DTM propriétaire pour la gestion de la voie
présentation de la voie	Les instances des objets présentation sont liées à l'instance de leur objet commercial DTM par cette relation. <u>Cas d'utilisation:</u> - tous les cas d'utilisation de la voie avec la GUI spécifique au DTM <u>Services:</u> Services informationnels (voir également 7.3) - service de la voie: GetChannelFuntions - service de la voie: GetGuiInformation Services dépendants - service de l'application cadre: OpenPresentationRequest - service de l'application cadre: ClosePresentationRequest
dispositifs	Un projet tient la liste des instances du DTM par les dispositifs des associations. La publication du projet entraîne la publication de toutes les instances du DTM associé. Une instance de DTM ne peut pas faire partie de plus d'un projet. <u>Cas d'utilisation:</u> - génération du système - planification du système <u>Services:</u> Services informationnels - service de l'application cadre: GetChildNodes Services de gestion - services associés à la gestion de la sous-topologie voir 7.6.2 - ValidateAddChild - ChildAdded - ValidateRemoveChild - ChildRemoved - services de l'Application Cadre associés à la gestion de la topologie
voies du DTM	Un DTM peut posséder une liste de voies, reliées par les voies du DTM. Une voie fait partie d'un DTM. <u>Services:</u> Services informationnels - service de l'application cadre: GetChannels services de gestion - Il n'existe aucun service pour traiter cette association. La durée de vie des instances des voies est contrôlée par un DTM

Association	Description
présentation du DTM	Les instances de l'objet présentation sont associées à l'instance de leur DTM par cette relation. <u>Cas d'utilisation:</u> - tous les cas d'utilisation du DTM avec la GUI spécifique au DTM <u>Services:</u> - ouverture de la présentation - fermeture de la présentation
voies de l'Application Cadre	L'Application Cadre (projet) peut posséder une liste des Voies de Communication. Il n'existe aucun service pour traiter cette association. Voir 4.2.2
voies hôtes	L'Application Cadre met en correspondance les Voies de Processus des DTM avec la gestion E/S interne des projets.
voies de communication reliées	La topologie des DTM est présentée avec cette association. Dans l'arbre topologique, un objet DTM est le nœud enfant d'une voie. L'association est marquée par la connexion d'un dispositif à une voie. L'Application Cadre (projet) est en charge de cette association. <u>Services:</u> - les voies reliées peuvent être examinées avec GetParentNodes - SetLinkedCommunicationChannel - ReleaseLinkedCommunicationChannel
DTM reliés	La topologie des dispositifs de terrain est présentée avec cette association. Dans l'arbre topologique, un objet voie est le nœud parent d'un dispositif. L'association est marquée par la connexion d'une voie à un dispositif. L'Application Cadre (projet) est en charge de cette association. <u>Services:</u> - les DTM reliés peuvent être examinés avec GetChildNodes - SetLinkedCommunicationChannel - ReleaseLinkedCommunicationChannel
présentations ouvertes	Les objets présentations ouvertes sont reliés au projet par cette association. L'Application Cadre (projet) est en charge de cette association.
projets	Une Application Cadre peut créer et gérer plusieurs projets, reliés entre eux par l'association "projets". L'Application Cadre (projet) est en charge de cette association.

4.2.2 Application Cadre (FA)

L'Application Cadre constitue l'environnement d'exécution pour les DTM. Elle fournit les services décrits en 7.7 pouvant être utilisés par les DTM hébergés.

Si l'Application Cadre comporte des capacités de communication intégrées, elle est alors capable de fournir des Voies de Communication (voir 4.2.5.3) assurant les services d'accès au bus de terrain. Dans ce cas, elle a un contrôle total sur la communication et est capable d'effectuer des actions de bas niveau telles que la surveillance ou le filtrage. Les Applications Cadres sans capacités de communication intégrées utilisent des DTM de Communication (voir 4.2.3.2). La Figure 3 expose la relation entre l'Application Cadre et l'objet Voie de Communication.



IEC 1072/09

Légende

Anglais	Français
Frame Application services	Services de l'Application Cadre
Frame Application	Application Cadre
represents	Représente
communication channel services	Services de la voie de communication
communication channel	Voie de communication
represents	Représente
Fieldbus interface	Interface du bus de terrain
Fieldbus	Bus de terrain
Device	Dispositif

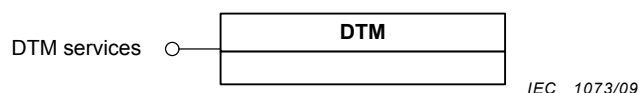
Figure 3 – Application Cadre avec Voie de Communication intégrée

Les objets Voie de l'Application Cadre constituent la passerelle entre la communication spécifique au FDT et celle spécifique à l'Application Cadre. Du côté de l'Application Cadre, la Voie de Communication peut être une carte de circuit imprimé E/S ou une topologie d'ingénierie dotée d'unités de traitement et de systèmes propriétaires de bus.

4.2.3 Gestionnaire de type de dispositif (DTM)

4.2.3.1 Vue d'ensemble du DTM

Le DTM fournit les services décrits en 7.2 (voir Figure 4). D'un point de vue de l'Application Cadre, toutes les interactions liées à la gestion et aux tâches avec la fonctionnalité du dispositif sont disponibles par le biais de ces services.



IEC 1073/09

Légende

Anglais	Français
DTM services	Services du DTM
DTM	DTM

Figure 4 – Gestionnaire de type de dispositif (DTM)

Un DTM peut constituer la structure du dispositif avec le type de données net:DtmDeviceInstanceTopology. Cette information peut être extraite par le service GetActiveTypeInfo (voir 7.2.3.4). La structure du dispositif peut être décrite par une liste de

net:Module. Chaque module peut posséder un certain nombre de propriétés, y compris les données de configuration, les Voies de Processus et les Voies de Communication.

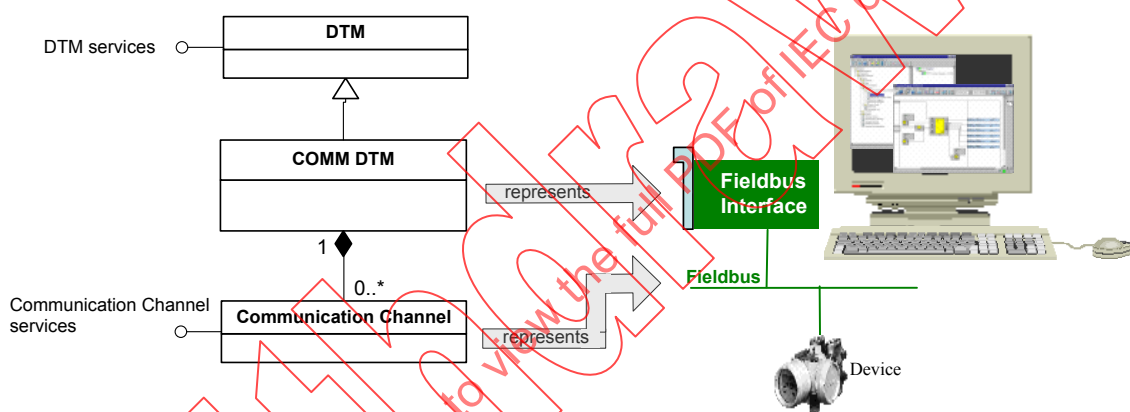
Un DTM expose une liste des types de dispositif pris en charge avec le type de données `fdt:DtmDeviceTypes` (voir 4.7.1).

Différents types de dispositif, par exemple, les dispositifs de communication, les dispositifs de terrain, les modules, les passerelles ou les blocs sont représentés par différents types de DTM.

4.2.3.2 DTM de Communication (COMM-DTM)

Un DTM de Communication est un type de DTM particulier comprenant le logiciel d'application pour un matériel de communication spécifique. Par exemple, il peut prendre en charge les réglages de la configuration tels que le débit en bauds, les bits de départ et d'arrêt, etc.

Un DTM de Communication doit fournir des Voies de Communication (voir 4.2.5.3) qui assurent les services d'accès au bus de terrain (voir Figure 5).



IEC 1074/09

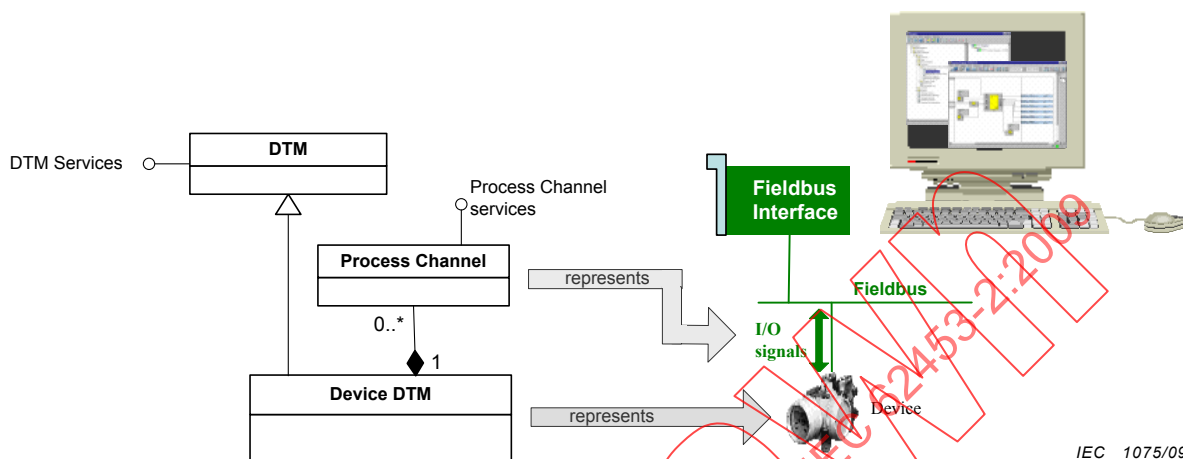
Légende

Anglais	Français
DTM services	Services du DTM
DTM	DTM
COMM DTM	DTM de Communication
represents	Représente
Fieldbus interface	Interface du bus de terrain
Fieldbus	Bus de terrain
communication channel services	Services de la voie de communication
communication channel	Voie de communication
represents	Représente
Device	Dispositif

Figure 5 – DTM de Communication

L'avantage des Voies de Communication fournies par un DTM par rapport aux voies fournies par une Application Cadre (voir 4.2.2) repose sur le fait qu'elles peuvent s'intégrer à une Application Cadre et augmenter par conséquent le nombre de protocoles auquel le système est capable d'accéder. Les deux manières de fournir des Voies de Communication peuvent coexister dans une Application Cadre.

Un DTM de Dispositif est un type de DTM particulier comprenant le logiciel d'application pour un dispositif de terrain 'normal', par exemple, un transmetteur de pression ou une valve. Un DTM de ce type, par exemple prend en charge des fonctions pour configurer et paramétrer le dispositif (voir Figure 6).

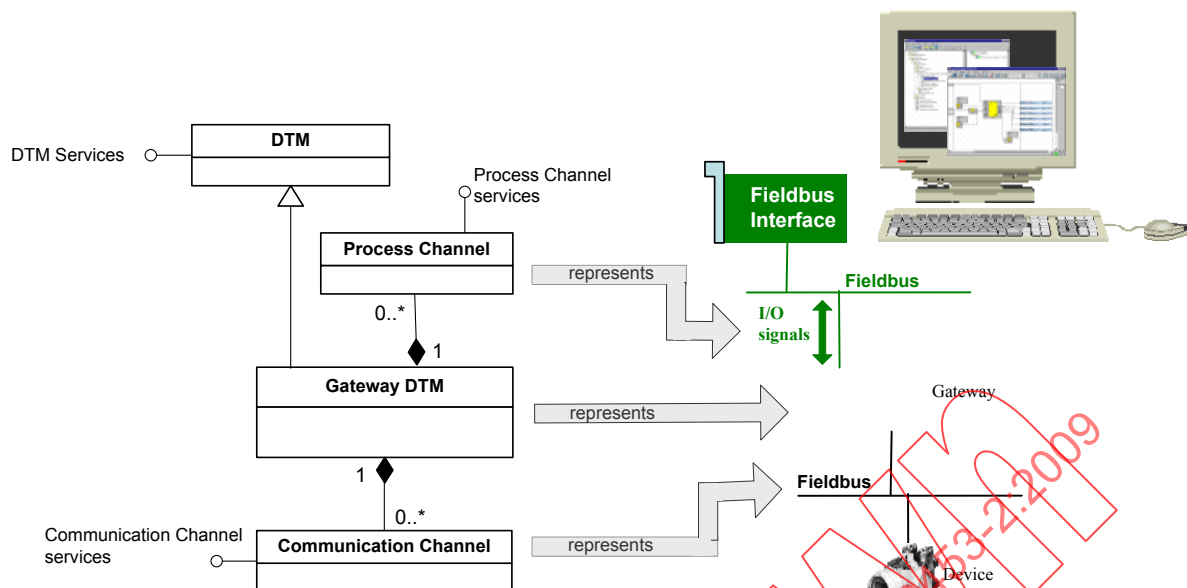


Anglais	Français
DTM services	Services du DTM
DTM	DTM
Process channel services	Services de la voie de processus
Process channel	Voie de processus
represents	Représente
Fieldbus interface	Interface du bus de terrain
Fieldbus	Bus de terrain
I/O signals	Signaux E/S
DTM services	Services du DTM
represents	Représente
Device	Dispositif

Figure 6 – DTM de Dispositif

Dans le cas où il est demandé de rendre les signaux E/S du dispositif ou les valeurs de processus accessibles au système hôte, le DTM de Dispositif doit alors fournir des objets Voies de processus (voir 4.2.5.2).

Un DTM de passerelle est un type de DTM particulier comprenant le logiciel d'application pour un dispositif reliant des bus de terrain (voir Figure 7).



IEC 1076/09

Légende

Anglais	Français
DTM services	Services du DTM
DTM	DTM
Process channel services	Services de la voie de processus
Process channel	Voie de processus
represents	Représente
Fieldbus interface	Interface du bus de terrain
Fieldbus	Bus de terrain
I/O signals	Signaux E/S
Gateway DTM	DTM de passerelle
represents	Représente
Gateway	Passerelle
communication channel services	Services de la voie de communication
communication channel	Voie de communication
represents	Représente
Fieldbus	Bus de terrain
Device	Dispositif

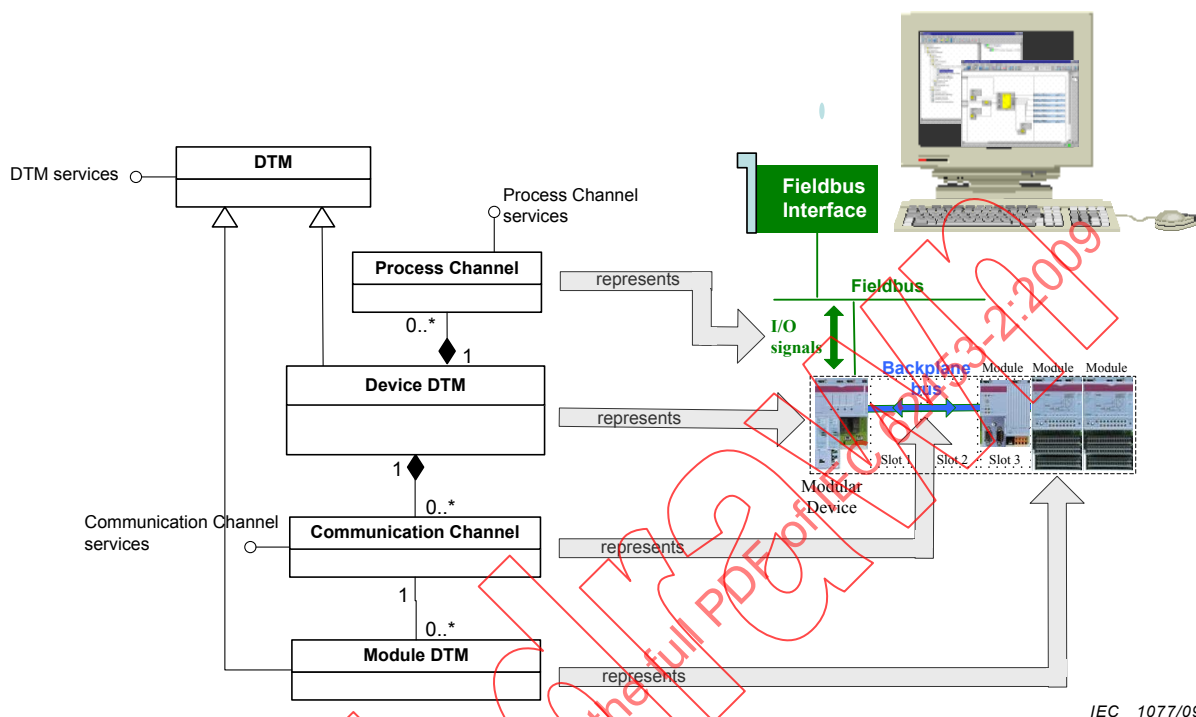
Figure 7 – DTM de Passerelle

Ce type de DTM peut être vu comme une combinaison d'un DTM de Communication et d'un DTM de dispositif. Il doit fournir des Voies de Communication (voir 4.2.5.3) afin d'assurer l'accès au bus de terrain relié et aux Voies de Processus (voir 4.2.5.2) du bus de terrain auquel il est connecté, lorsqu'il est demandé de rendre les signaux E/S de la passerelle ou les valeurs de processus accessibles au système hôte.

4.2.3.5 DTM de Module

Un DTM de Module est un type de DTM particulier comprenant le logiciel d'application pour un module matériel ou logiciel d'un dispositif (voir Figure 8).

Certains dispositifs sont subdivisés en modules et sous-modules. Un module est soit un module matériel, soit un module logiciel. Les modules matériels sont branchés à des emplacements physiques du dispositif. Par exemple, un module E/S peut être branché à un dispositif E/S à distance. Un dispositif modulaire de ce type peut être représenté par plusieurs DTM comme présenté à la Figure 8 suivante.



Légende

Anglais	Français
DTM services	Services du DTM
DTM	DTM
Process channel services	Services de la voie de processus
Process channel	Voie de processus
represents	Représente
Fieldbus interface	Interface du bus de terrain
Fieldbus	Bus de terrain
I/O signals	Signaux E/S
Device DTM	DTM de dispositif
represents	Représente
Modular service	Service modulaire
Backplane bus	Bus de fond de panier
Module	Module
slot	Emplacement
communication channel services	Services de la voie de communication
communication channel	Voie de communication
represents	Représente
Module DTM	DTM de module
represents	Représente

Figure 8 – DTM de Module

Un DTM de Dispositif ou de Passerelle constitue l'élément racine de la représentation complète d'un dispositif. Ce DTM doit fournir des Voies de Communication (voir 4.2.5.3) assurant des services d'accès au bus de fond de panier qui relie les différents modules et sous-modules. Selon la conception du logiciel du DTM, une voie peut être fournie pour représenter le bus de fond de panier dans son intégralité ou plusieurs voies, pour représenter les emplacements auxquels sont branchés les modules.

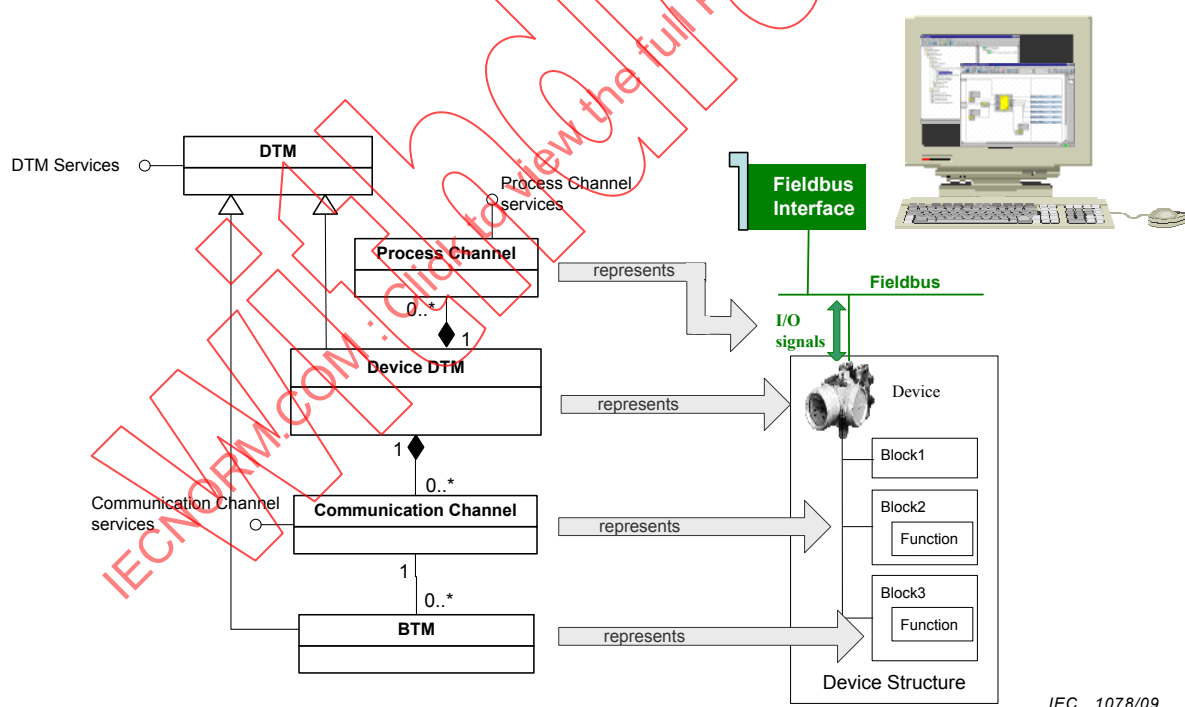
Les modules sont représentés par les DTM de Module. Le DTM de Dispositif (ou de Passerelle) et les DTM de Module sont généralement expédiés ensemble et fournis par le vendeur de dispositifs modulaires.

Un DTM de Module est connecté au DTM de Dispositif (ou de Passerelle) par le biais de sa Voie de Communication. Le DTM de Module est capable de communiquer avec son module par le biais des services fournis par la Voie de Communication. Ce concept, appelé 'Communication imbriquée', est décrit ultérieurement en 4.6.

Le DTM de Module lui-même doit fournir ses propres Voies de Communication, s'il représente un module constituant le point d'accès à un autre bus de terrain (relié).

4.2.3.6 Gestionnaire de type de blocs (BTM)

Un BTM est un type de DTM particulier comprenant le logiciel d'application pour les objets accessibles à l'intérieur d'un dispositif tels que les blocs fonctionnels et les blocs de ressources (voir Figure 9).



IEC 1078/09

Légende

Anglais	Français
DTM services	Services du DTM
DTM	DTM
Process channel services	Services de la voie de processus
Process channel	Voie de processus
represents	Représente
Fieldbus interface	Interface du bus de terrain

Anglais	Français
Fieldbus	Bus de terrain
I/O signals	Signaux E/S
Device DTM	DTM de dispositif
represents	Représente
Modular service	Service modulaire
Device	Dispositif
Block 1	Bloc 1
communication channel services	Services de la voie de communication
communication channel	Voie de communication
represents	Représente
Block2	Bloc 2
Function	Fonction
BTM	BTM
represents	Représente
Block 3	Bloc 3
Function	Fonction

Figure 9 – Gestionnaire de type de blocs (BTM)

Un DTM de Dispositif ou de Passerelle constitue l'élément racine dans la représentation complète d'un dispositif. Ce DTM doit fournir des Voies de Communication (voir 4.2.5.3) assurant des services d'accès aux informations des blocs au sein du dispositif.

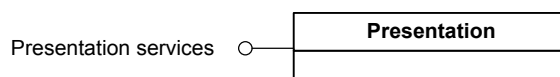
Les blocs sont représentés par les BTM. Les blocs de logiciel sont plus flexibles que les modules de logiciel du dispositif (voir 4.2.3.5), par exemple les blocs normalisés peuvent être déplacés entre les dispositifs. Le DTM de Dispositif (ou de Passerelle) et les BTM pour les blocs spécifiques au dispositif sont généralement expédiés ensemble et fournis par le vendeur de dispositifs. Les BTM pour les blocs normalisés peuvent être fournis par un vendeur tiers.

Un BTM est connecté au DTM de Dispositif (ou de Passerelle) par le biais de sa Voie de Communication. Le BTM est capable d'interagir avec son bloc par le biais des services fournis par la Voie de Communication. Ce concept, appelé 'Communication imbriquée', est décrit ultérieurement en 4.6.

Le concept des BTM est indépendant du protocole du bus de terrain. Cependant, un protocole peut nécessiter la modélisation des structures des dispositifs en blocs. Par conséquent, l'utilisation et la manière d'utiliser le concept des BTM afin de modéliser les structures du dispositif sont définies dans les documents CEI 62453-3xy décrivant l'intégration des profils à un protocole dans le FDT.

4.2.4 Objet Présentation

Chacun des objets spécifiques au dispositif (DTM, BTM et Voie de Communication) peut être emballé avec les objets Présentation prenant en charge les services définis en 7.3 (voir Figure 10)



IEC 1079/09

Légende

Anglais	Français
Presentation services	Services de présentation
Presentation	Présentation

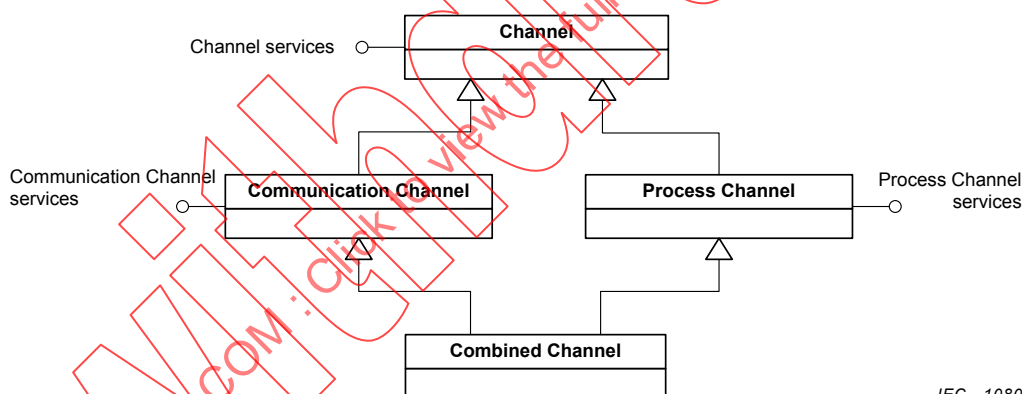
Figure 10 – Objet Présentation

Ces objets présentation sont des objets spécifiques à la mise en œuvre qui fournissent une interface utilisateur graphique pour l'objet commercial.

L'objet présentation peut être un type d'objets, qui permet l'intégration de l'Application Cadre à la GUI ou il peut s'agir d'un objet qui fonctionne à l'extérieur de la GUI de l'Application Cadre (par exemple un objet exécutable hors ligne).

4.2.5 Objet Voie**4.2.5.1 Vue d'ensemble des voies**

Il existe trois types de voies différents, les Voies de Communication, les Voies de Processus et les combinaisons des deux comme présentées à la Figure 11.



IEC 1080/09

Légende

Anglais	Français
channel services	Services de la voie
channel	Voie
communication channel services	Services de la voie de communication
communication channel	Voie de communication
Process channel	Voie de processus
Process channel services	Services de la voie de processus
Combined Channel	Voie combinée

Figure 11 – Objet Voie**4.2.5.2 Voie de Processus**

Les signaux d'entrée et de sortie fournis par les dispositifs sont créés et intégrés à la planification des fonctions du système de commande. Si le dispositif fournit des signaux E/S, le DTM associé doit offrir des informations sur les signaux E/S de son dispositif. Ces informations comprennent l'adressage, le type de signal et de données et sont transportées

par les Voies de Processus. Les informations ne comprennent pas les valeurs actuelles des signaux E/S.

Une Voie de Processus prend en charge les services définis en 7.5. Ces services, par exemple fournissent un accès aux informations relatives aux signaux E/S telles que l'adressage, le type de signal et de données, mais pas à la valeur actuelle des signaux E/S elle-même.

Les informations relatives aux signaux E/S fournies par la Voie de Processus sont spécifiques à un protocole. Toute information qui doit être fournie par les Voies de Processus est définie dans le document CEI 62453-3xy décrivant l'intégration des profils à un protocole dans le FDT.

Le nombre et le type de signaux E/S peuvent dépendre de la configuration du dispositif. Par conséquent, le nombre de Voies de Processus et les informations fournies peuvent également dépendre de la configuration du dispositif effectuée par l'utilisateur. Une Application Cadre est capable d'informer le DTM en mettant en place le paramètre ProtectedByChannelAssign par le biais du service WriteChannelData (voir 7.5.1.2) que des modifications ultérieures doivent être interdites, car la voie est déjà intégrée à la planification fonctionnelle du système de commande (HostChannel (Voie Hôte) est attribuée). Dans ce cas, le DTM ne doit accepter aucune modification liée à cette voie.

4.2.5.3 Voie de Communication

Une Voie de Communication représente le point d'entrée d'un bus de terrain, d'un bus de fond de panier spécifique au vendeur ou d'une liaison point à point. Elle peut même représenter une communication logique avec des blocs au sein d'un dispositif. Une Voie de Communication appartient à une Application Cadre (voir 4.2.2) ou à un DTM (voir 4.2.3).

Une Voie de Communication fournit des services indépendants du matériel de communication. En général, les services spécifiques à un protocole sont un-à-un mis en correspondance avec les services fournis par la voie. Les services peuvent être utilisés par l'Application Cadre ou par un DTM pour échanger des données avec un dispositif connecté ou pour exécuter une fonction (par exemple une demande d'identification, une réinitialisation du dispositif, une diffusion, etc.). Le concept général de communication est décrit ultérieurement en 4.6.

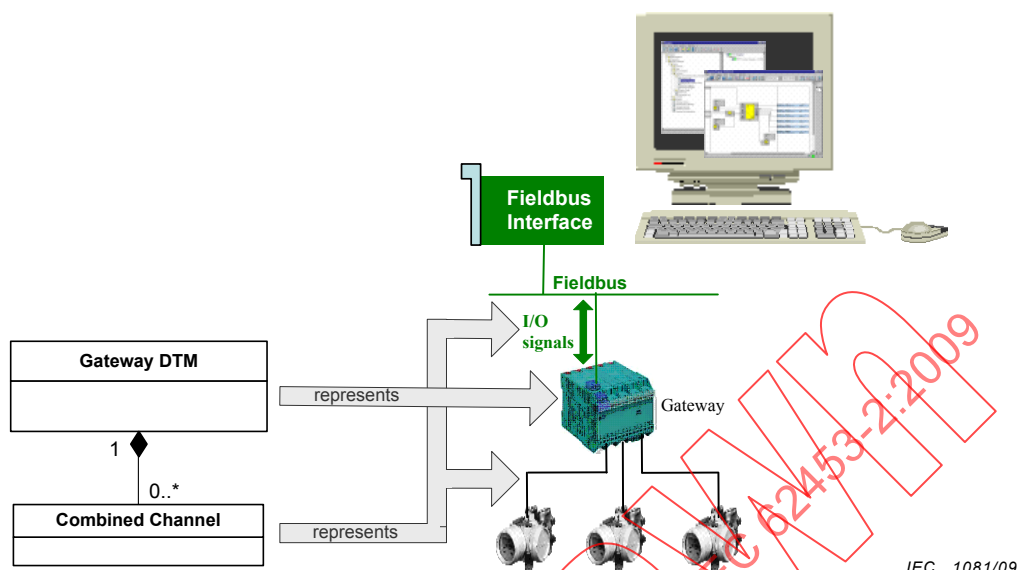
Une Voie de Communication doit être capable de prendre en charge plusieurs connexions à un même dispositif et peut être chargée des connexions à d'autres dispositifs. Elle garantit qu'une liaison à un dispositif est établie comme une connexion poste à poste. Les services devant être fournis par une Voie de Communication sont définis en 7.6. Les services d'origine liés à la communication (voir 7.6.1) définissent uniquement le cadre pour l'interaction avec un dispositif connecté. Les données (paramètres) qui doivent être acceptées ou retournées par le service sont définies dans les documents CEI 62453-3xy décrivant l'intégration des profils à un protocole dans le FDT.

Dans le cas de protocoles spécifiques au vendeur (par exemple les bus de fond de panier ou le point à point), les services d'origine liés à la communication (voir 7.6.1) peuvent être remplacés par les services spécifiques au vendeur. En suivant cette approche, seuls les DTM fournis par ce vendeur sont capables de communiquer entre eux. Par conséquent, une catégorie de bus spécifique au vendeur (voir 4.3) doit être définie. Pour les protocoles de bus de terrain indépendants du vendeur, un document CEI 62453-3xy décrivant l'intégration des profils à un protocole dans le FDT, doit être fourni et les services normalisés de communication doivent être utilisés.

4.2.5.4 Voies de communication et de processus combinée

Une voie de processus et de communication combinée appartient généralement à un DTM de Passerelle (voir 4.2.3.4). Elle représente le signal E/S exposé par le biais du bus de terrain auquel le dispositif de passerelle est connecté ce qui correspond à la communication cyclique

sur le bus de terrain relié. Ce type de voie représente également le point d'entrée du bus de terrain relié (ou liaison point à point) comme présenté à la Figure 12.



Légende

Anglais	Français
Fieldbus interface	Interface du bus de terrain
Fieldbus	Bus de terrain
I/O signals	Signaux E/S
Gateway DTM	DTM de passerelle
represents	Représente
Gateway	Passerelle
Combined Channel	Voie combinée
represents	Représente

Figure 12 – Voie de Communication/Processus combinée

En d'autres termes, ce type de voie doit prendre en charge les services de la Voie de Processus (voir 7.5) pour le bus de terrain auquel la passerelle est connectée et les services de la Voie de Communication (voir 7.6) pour accéder aux dispositifs connectés au bus de terrain relié (ou liaison point à point).

4.3 Modularité

Différents protocoles de bus de terrain utilisent différents modèles de dispositif. Le FDT prend en charge les différentes approches suivantes pour décrire la structure d'un dispositif.

- DtmDeviceInstanceTopology,
- DTM de Module, et
- BTM.

4.4 Catégories de bus

Un DTM expose les informations relatives aux définitions spécifiques à un protocole encapsulé. Les informations retournées par le service GetTypeInformation (voir 7.2.3.1) contiennent les dites catégories de bus qui sont des Identificateurs Universellement Uniques pour un protocole de bus de terrain (ou une communication point à point).

Le concept de FDT fait une distinction entre les catégories de bus prises en charge et celles requises:

- les catégories de bus prises en charge font référence aux services de communication spécifiques à un protocole fournis par un DTM (Voies de Communication correspondantes) pour accéder à un bus de terrain;
- les catégories de bus requises font référence aux services de communication spécifiques à un protocole requis par un DTM pour échanger des données avec son dispositif.

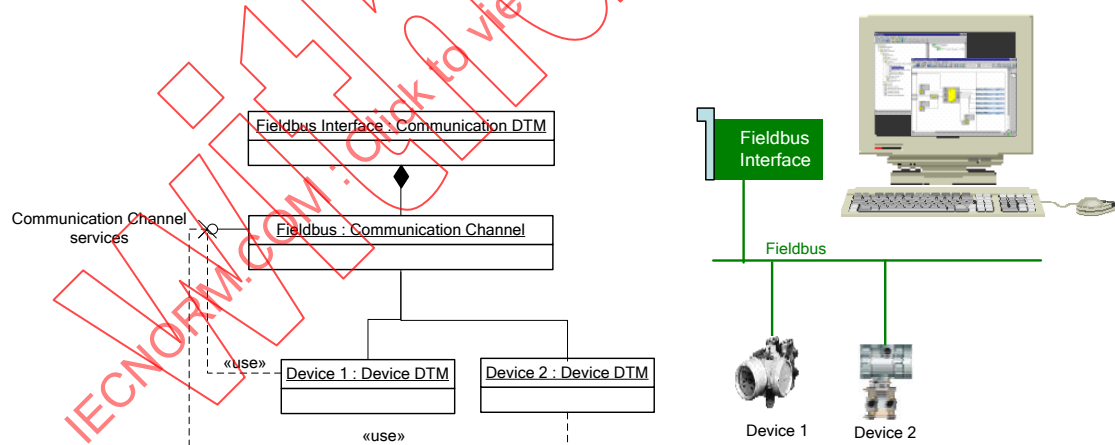
4.5 Topologie du système et du FDT

L'Application Cadre est chargée de la gestion de la topologie du système. Cela signifie que l'Application Cadre doit organiser le cheminement pour accéder à un dispositif du plan. Un DTM ne doit pas avoir besoin de gérer une quelconque information relative à la topologie du système.

La gestion de la topologie du système est spécifique à l'Application Cadre. Certaines Applications Cadres peuvent nécessiter des interactions avec l'utilisateur, d'autres peuvent prendre en charge des opérations automatiques telles que l'importation de la topologie ou le balayage du bus de terrain (voir 6.2).

Un DTM expose toutes les informations requises (voir 7.2.3) qui permettent à l'Application Cadre (et à l'utilisateur) de choisir le DTM approprié pour un dispositif, par exemple le nom, le vendeur, la version des types de dispositif pris en charge et les propriétés d'identification correspondantes.

L'Application Cadre initialise et relie les DTM conformément à la topologie du système. La liaison des DTM s'appelle la topologie du FDT. La Figure 13 présente la topologie du FDT pour une topologie de système simple avec un bus de terrain et deux dispositifs connectés.



IEC 1082/09

Légende

Anglais	Français
Fieldbus interface: communication DTM	Interface du bus de terrain: DTM de communication
Fieldbus interface	Interface du bus de terrain
communication channel services	Services de la voie de communication
Fieldbus	Bus de terrain
use	Utilise
Device 1: Device DTM	Dispositif 1: DTM de dispositif
Device 2: Device DTM	Dispositif 2: DTM de dispositif
Device 1	Dispositif 1

Anglais	Français
Device 2	Dispositif 2

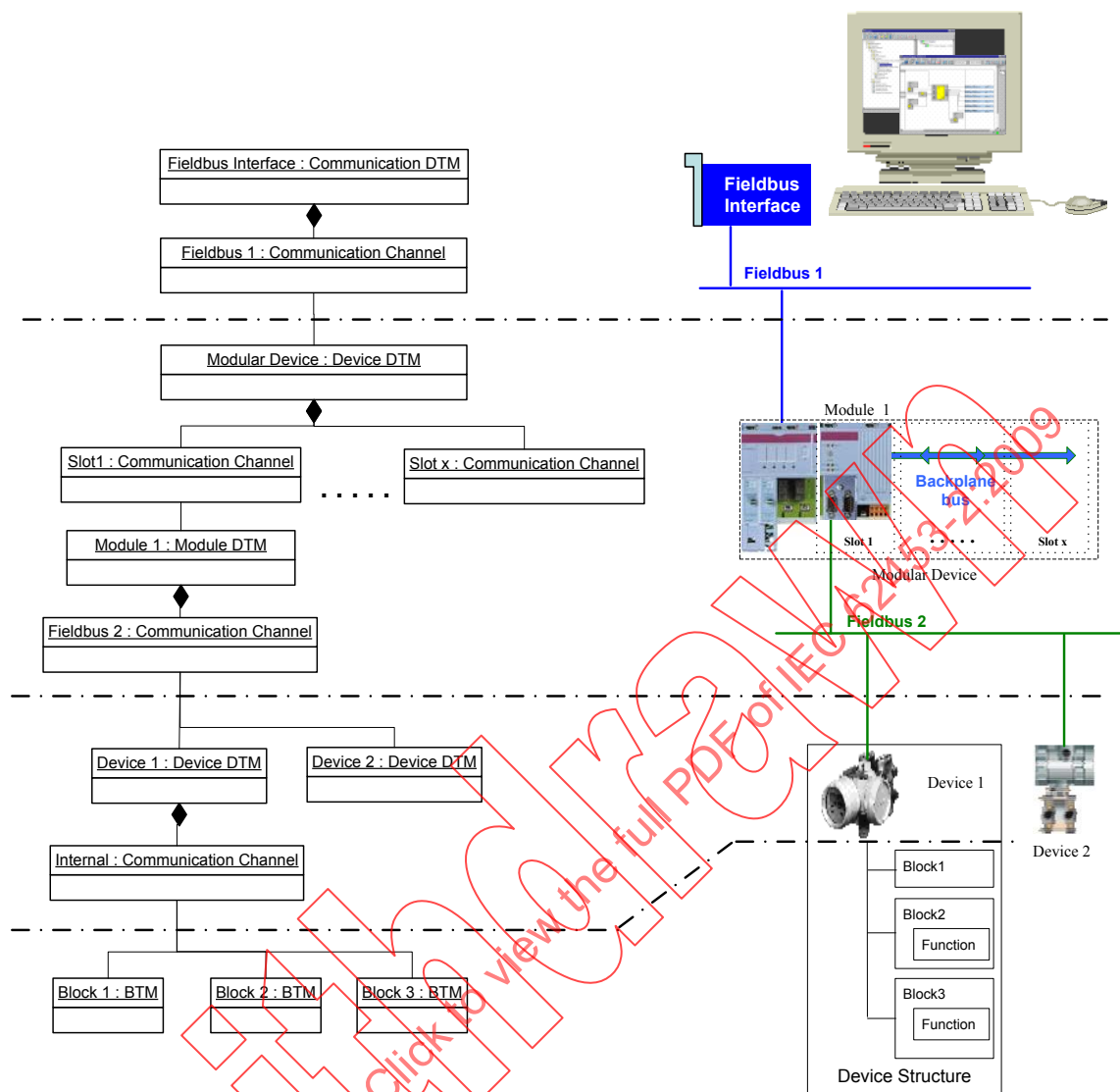
Figure 13 – Topologie du FDT pour une topologie de système simple

Une Voie de Communication est toujours utilisée comme l'élément de liaison entre des DTM. Comme présentés à la Figure 13, les deux DTM de dispositif sont reliés à la Voie de Communication fournissant un accès au bus de terrain.

La liaison entre une Voie de Communication et un DTM est créée par l'Application Cadre. Cependant, la décision finale à savoir si un DTM doit être relié ou non, revient à la Voie de Communication. L'Application Cadre doit appeler le service `ValidateAddChild` (voir 7.6.2.1) avant qu'une liaison ne soit créée. La Voie de Communication doit au moins vérifier si les catégories de bus requises du DTM à relier sont conformes ou non à ses propres catégories de bus prises en charge. Si tel n'est pas le cas, la liaison doit alors être rejetée. De plus, la Voie de Communication peut effectuer des vérifications supplémentaires, par exemple si le nombre de DTM reliés dépasse une limite. Les diagrammes de séquence en 8.1 décrivent cette séquence de manière plus détaillée.

Ni la Voie de Communication (ou le DTM correspondant) ni le DTM relié ne doivent avoir besoin de gérer les informations relatives à la topologie. L'Application Cadre prend en charge les demandes d'informations relatives à la topologie par le service `GetParentNodes` (voir 7.7.3.5) et le service `GetChildNodes` (voir 7.7.3.6).

La gestion de la topologie du FDT pour une topologie de système plus complexe avec des passerelles, des dispositifs modulaires ainsi que des dispositifs avec des blocs, fonctionne exactement de la même manière.



IEC 1083/09

Légende

Anglais	Français
Fieldbus interface: communication DTM	Interface du bus de terrain: DTM de communication
Fieldbus 1: communication channel	Bus de terrain 1: voie de communication
communication channel services	Services de la voie de communication
Fieldbus interface	Interface du bus de terrain
Fieldbus 1	Bus de terrain 1
Modular Device: Device DTM	Dispositif modulaire: DTM de dispositif
Slot 1: communication channel	Emplacement 1: voie de communication
Slot x: communication channel	Emplacement x: voie de communication
Module 1: Module DTM	Module 1: DTM de module
Fieldbus 2: Communication channel	Bus de terrain 2: Voie de communication
Module 1	Module 1
Backplane bus	Bus de fond de panier
Modular device	Dispositif modulaire
Fieldbus 2	Bus de terrain 2
Device 1: Device DTM	Dispositif 1: DTM de dispositif

Anglais	Français
Device 2: Device DTM	Dispositif 2: DTM de dispositif
Internal communication channel	Voie de communication interne
Device 1	Dispositif 1
Block1: BTM	Bloc1: BTM
Block2: BTM	Bloc2: BTM
Block3: BTM	Bloc3: BTM
Block1	Bloc1
Block2	Bloc2
Function	Fonction
Block3	Bloc3
Function	Fonction
Device structure	Structure du dispositif

Figure 14 – Topologie du FDT pour une topologie de système complexe

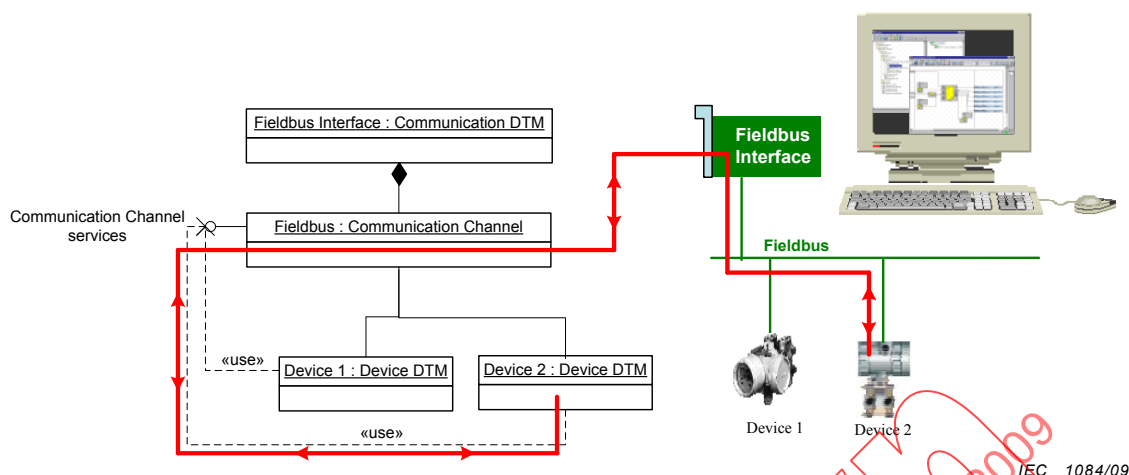
En partant de la racine, tous les DTM sont reliés par le biais de Voies de Communication conformément à la topologie du système physique.

Le DTM de l'élément racine pour un dispositif représenté par plusieurs DTM (par exemple le dispositif modulaire et le DTM du Dispositif 1 de la Figure 14) peut prendre en charge la création automatique de la sous-topologie du FDT qui correspond à la structure complète du dispositif. L'Application Cadre prend en charge le service CreateChild (voir 7.7.3.2), DeleteChild (voir 7.7.3.3) et MoveChild (voir 7.7.3.4) pour permettre au DTM de modifier la topologie du FDT.

4.6 Communication poste à poste et communication imbriquée

L'Application Cadre doit fournir dans chacun des cas une connexion poste à poste entre un DTM et un dispositif.

C'est l'Application Cadre qui est chargée d'autoriser un DTM à communiquer avec son dispositif. L'Application Cadre doit franchir la Voie de Communication pour utiliser le DTM en appelant le service SetLinkedCommunicationChannel (voir 7.2.4.2) et autoriser la Communication en appelant le service EnabledCommunication avec TRUE (VRAI) (voir 7.2.4.3). Pour accéder au dispositif, le DTM utilise les services de la Voie de Communication (voir 7.6.1) comme présenté à la Figure 15.



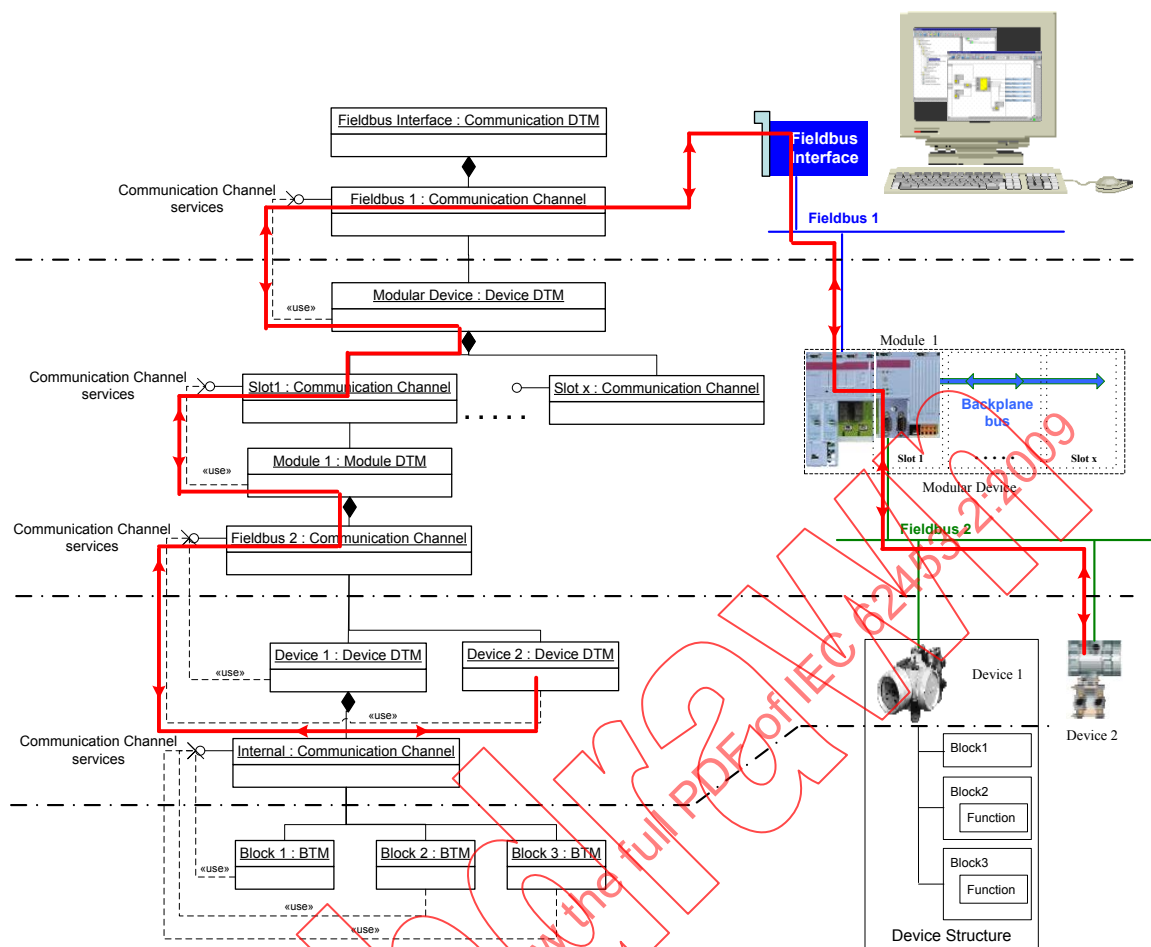
Légende

Anglais	Français
Fieldbus interface: communication DTM	Interface du bus de terrain: DTM de communication
Fieldbus : communication channel	Bus de terrain: Voie de communication
communication channel services	Services de la voie de communication
Fieldbus interface	Interface du bus de terrain
Fieldbus	Bus de terrain
use	Utilise
Device 1: Device DTM	Dispositif 1: DTM de dispositif
Device 2: Device DTM	Dispositif 2: DTM de dispositif
use	Utilise
Device 1	Dispositif 1
Device 2	Dispositif 2

Figure 15 – Communication poste à poste

Un DTM doit appeler le service Connect de la Voie de Communication (voir 7.6.1.2) pour établir une liaison de communication au dispositif. Après que la liaison est établie, il est capable de communiquer avec son dispositif en appelant le service Transaction (voir 7.6.1.6). Le diagramme en 8.3.2 décrit cette séquence de manière plus détaillée.

Un DTM ne doit pas rien connaître sur le type de système sus-jacent. Par conséquent, le même DTM est capable de communiquer avec les dispositifs rattachés à des interfaces de bus de terrain différentes. La communication imbriquée est utilisée lorsque les dispositifs sont connectés à un sous-système, par exemple si un dispositif est connecté à une voie d'un système à distance E/S (voir Figure 16).



IEC 1085/09

Légende

Anglais	Français
Fieldbus interface: communication DTM	Interface du bus de terrain: DTM de communication
Fieldbus 1: communication channel	Bus de terrain 1: voie de communication
communication channel services	Services de la voie de communication
Fieldbus interface	Interface du bus de terrain
Fieldbus 1	Bus de terrain 1
Modular Device: Device DTM	Dispositif modulaire: DTM du dispositif
communication channel services	Services de la voie de communication
Slot 1: communication channel	Emplacement 1: voie de communication
Slot x: communication channel	Emplacement x: voie de communication
Module 1: Module DTM	Module 1: DTM de module
communication channel services	Services de la voie de communication
Fieldbus 2: Communication channel	Bus de terrain 2: Voie de communication
Device 1: Device DTM	Dispositif 1: DTM du dispositif
Device 2: Device DTM	Dispositif 2: DTM du dispositif
communication channel services	Services de la voie de communication
Internal communication channel	Voie de communication interne
Block1: BTM	Bloc1: BTM
Block2: BTM	Bloc2: BTM
Block3: BTM	Bloc3: BTM

Anglais	Français
use	Utilise
Device 1	Dispositif 1
Device 2	Dispositif 2
Block1	Bloc1
Block2	Bloc2
Function	Fonction
Block3	Bloc3
Function	Fonction
Device structure	Structure du dispositif

Figure 16 – Communication imbriquée

En partant de la racine, l'Application Cadre doit franchir les Voies de Communications reliées à tous les DTM pour lesquels il convient d'autoriser la communication avec leur dispositif. Tout comme dans la communication poste à poste, tous les DTM utilisent simplement les services de la Voie de Communication pour communiquer avec leurs dispositifs sans percevoir la communication imbriquée (par exemple le DTM du dispositif 2 à la Figure 16). Le diagramme en 8.3.3 décrit cette séquence de manière plus détaillée.

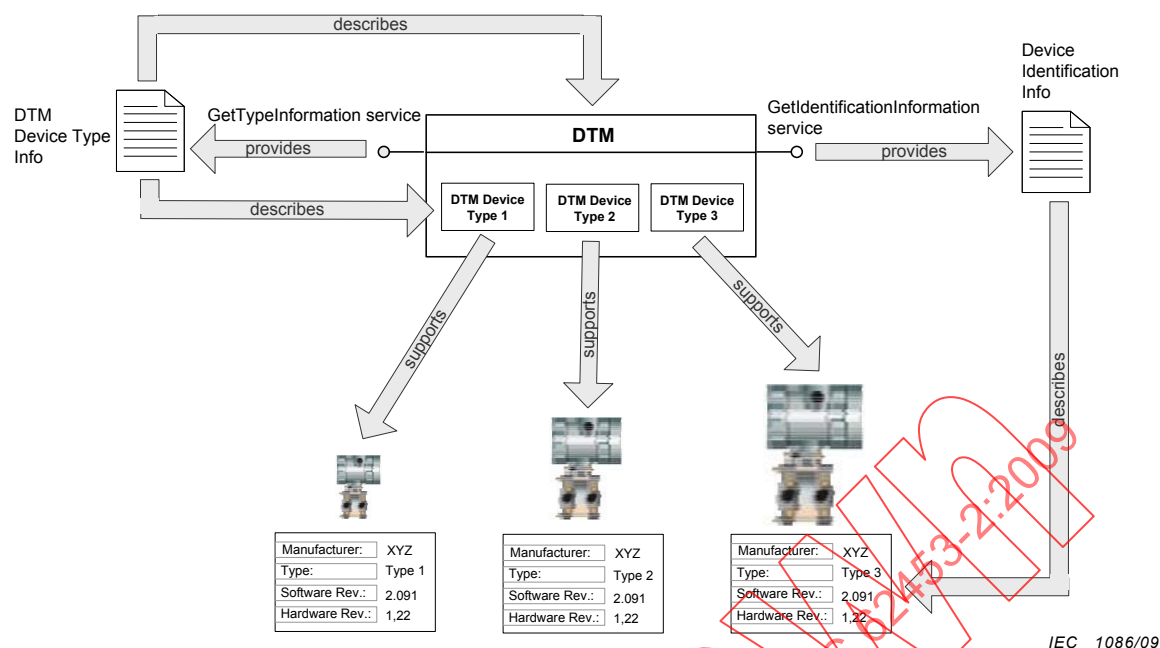
La communication dans le FDT suit les concepts suivants:

- chaque Voie de Communication enveloppe le message de communication provenant du DTM relié ci-dessous, sans en connaître le contenu;
- le DTM relié ci-dessous ne connaît rien sur la topologie du système;
- le DTM ne doit prendre en charge que ses propres protocoles de communication:
 - la communication / le cheminement à travers toute topologie de système est possible sans limite.

4.7 Informations relatives à l'identification du DTM, du Type de dispositif du DTM et du matériel

4.7.1 DTM et Type de Dispositif du DTM

Un DTM prend en charge deux services afin de demander des informations relatives à lui-même et aux types de dispositif pris en charge (voir Figure 17). En général, ces informations sont utilisées par l'Application Cadre pour créer des bibliothèques, choisir un DTM durant la création de la topologie du FDT ou pour de simples validations.



Légende

Anglais	Français
describes	Décrit
DTM Device Type Info	Informations relatives au type de dispositif du DTM
GetIdentification service	Service GetIdentification
provides	Fournit
describes	Décrit
DTM	DTM
DTM Device Type 1	Type de dispositif 1 du DTM
DTM Device Type 2	Type de dispositif 2 du DTM
DTM Device Type	Type de dispositif du DTM
Device Identification Info	Informations relatives à l'identification du dispositif
GetIdentificationInformation service	Service GetIdentificationInformation
provides	Fournit
Supports	Prend en charge
Manufacturer	Fabricant
Type	Type
Software Rev	Révision du logiciel
Hardware rev	Révision du matériel

Figure 17 – Informations relatives à l'identification du DTM, du type de dispositif du DTM et du dispositif

Un DTM désigne un composant logiciel comportant le logiciel d'application spécifique au dispositif. Le service GetTypeInformation (voir 7.2.3.1) retourne les informations générales relatives à cette partie du logiciel telles que le nom, la version et le vendeur du logiciel, la version du FDT (voir également 4.12) ainsi qu'une liste des types de dispositif pris en charge.

La représentation d'un type de dispositif particulier au sein du DTM s'appelle Type de Dispositif du DTM. Un DTM peut contenir un ou plusieurs Types de Dispositif du DTM. La conception et la mise en œuvre concrètes des Types de Dispositif du DTM ne relèvent pas du

domaine d'application du FDT, mais le service GetTypeInformation retourne également des informations sur ces parties du logiciel telles que le nom, la version, le vendeur, les protocoles pris en charge, etc.

Lorsqu'une Application Cadre ajoute un DTM à la topologie du FDT, elle sélectionne alors un des Types de Dispositif du DTM pris en charge (voir service Initialize, 7.2.4.1). Le DTM doit conserver la sélection au sein de ses données d'instance, pour pouvoir la restituer lorsqu'un DTM représentant le même dispositif est initialisé la fois prochaine. Le DTM doit fournir des informations relatives au Type de Dispositif du DTM sélectionné par le service GetActiveTypeInfo (voir 7.2.3.4). Le service doit toujours retourner le Type de Dispositif du DTM actuel. Si une mise à jour du DTM survient, le nouveau DTM doit retourner les informations relatives au Type de dispositif du DTM mis à jour.

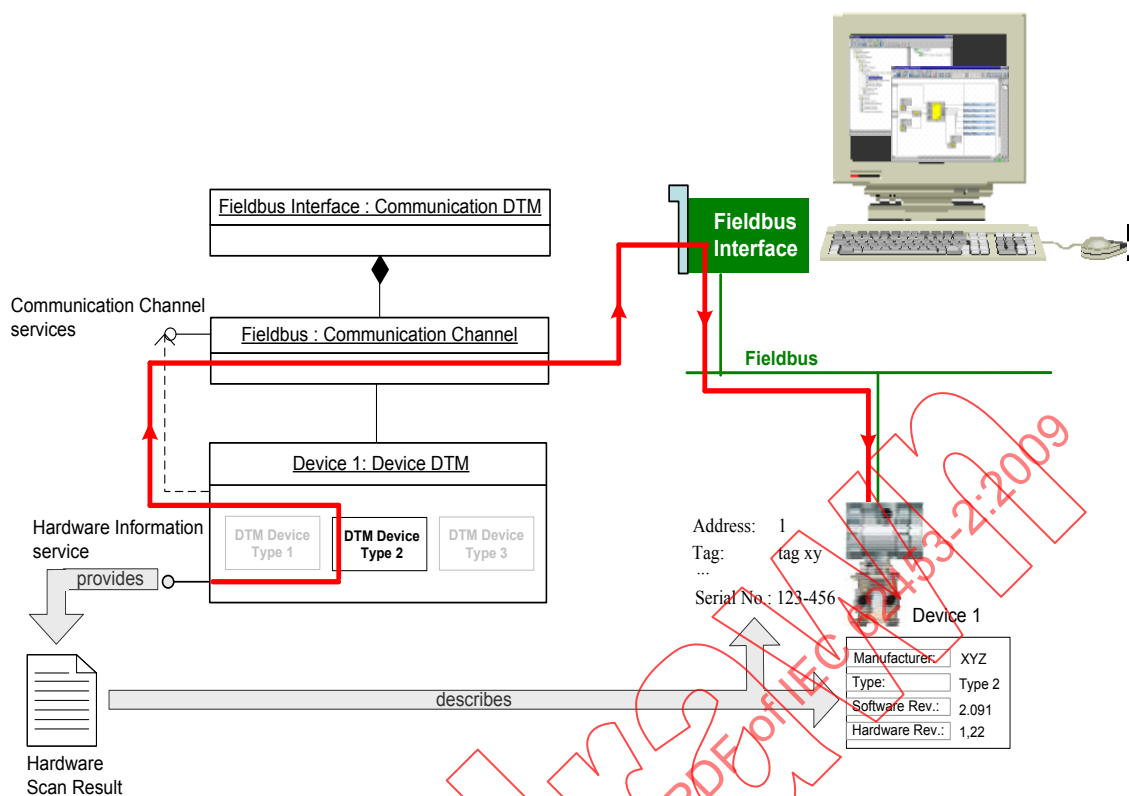
4.7.2 Identification du matériel pris en charge

Les informations relatives aux types de dispositif physique, pouvant être prises en charge par les Types de Dispositif du DTM sont retournées par le service GetIdentificationInformation (voir 7.2.3.2). Par exemple, le fabricant, le type, la version du matériel et du logiciel intégré du dispositif. Le DTM peut même retourner des métacaractères pour certains éléments spécifiques d'identification du dispositif pour signaler que le Type de Dispositif du DTM peut être utilisé pour tous les dispositifs avec lesquels le métacaractère concorde (par exemple, le caractère astérisque "*" pour la version du matériel peut signaler que le Type de Dispositif du DTM prend en charge toutes les versions du matériel).

Les informations retournées par le service GetIdentificationInformation sont spécifiques au bus de terrain et par conséquent définies dans le document CEI 62453-3xy décrivant l'intégration des profils à un protocole dans le FDT. Cependant, le FDT définit les méthodes pour convertir les informations dans un format indépendant du protocole pour permettre aux Applications Cadres sans connaissance spécifique du protocole de les utiliser. La conversion dépend de la technologie de mise en œuvre et par conséquent, est définie dans les documents CEI 62453-4z décrivant la mise en correspondance («mapping») avec des technologies de mise en œuvre particulières.

4.7.3 Identification du matériel connecté

De plus, un DTM prend en charge le service HardwareInformation (voir 7.2.3.3) qui permet de lire des informations relatives au dispositif en ligne à partir du dispositif connecté (voir Figure 18).



IEC 1087/09

Légende

Anglais	Français
Fieldbus interface: communication DTM	Interface du bus de terrain: DTM de communication
Fieldbus 1: communication channel	Bus de terrain 1: voie de communication
communication channel services	Services de la voie de communication
Fieldbus: communication channel	Bus de terrain: voie de communication
Fieldbus	Bus de terrain
Device 1: Device DTM	Dispositif 1: DTM du dispositif
Hardware Information Service	Service Hardware Information
DTM service Type 2	Service du DTM type 2
Provides	Fournit
Hardware Scan Result	Résultat du balayage du matériel
Address	Adresse
Tag	Marqueur
Serial No	Numéro de série
Device 1	Dispositif 1
Manufacturer	Fabricant
Type	Type
Software Rev	Révision du logiciel
Hardware rev	Révision du matériel

Figure 18 – Identification du matériel connecté

Le service retourne les informations relatives au type de dispositif telles que le fabricant, le type, la version du matériel et du logiciel intégré ainsi que les informations relatives aux instances du dispositif telles que l'adresse, le marqueur et le numéro de série du bus de terrain. Ces informations sont également spécifiques au bus de terrain tout comme les

informations retournées par GetIdentificationInformation (voir 7.2.3.2). Par conséquent le format concret ainsi que la conversion dans un format indépendant du protocole sont également définis dans le document CEI 62453-3xy décrivant l'intégration des profils à un protocole dans le FDT. Voir exemples en 6.2.4 et en 6.2.5.

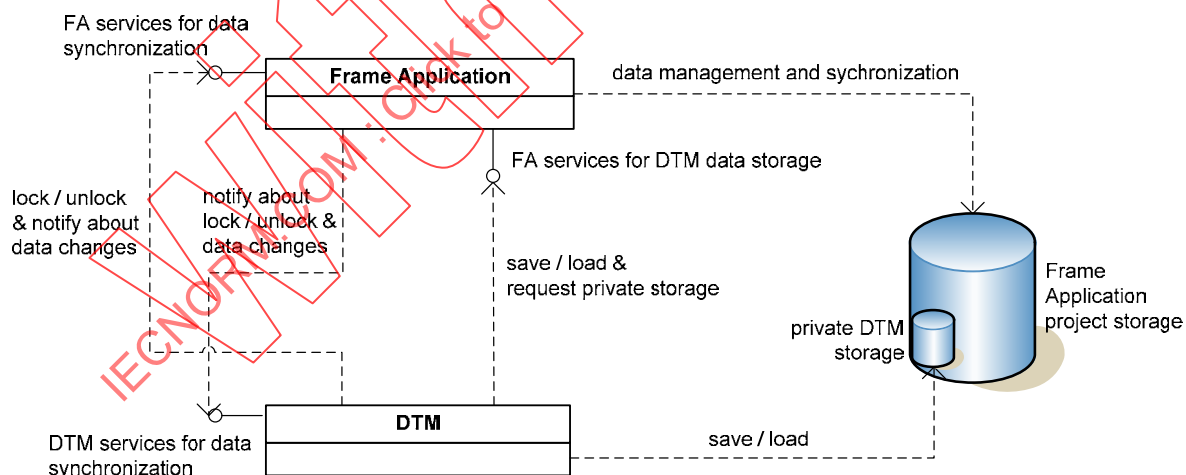
4.8 Persistance et synchronisation des données du DTM

Dans l'ensemble, il existe trois types de données liées au DTM:

- les données liées aux instances (appelées "instance data" (données d'instance)). Les données liées aux instances appartiennent au DTM lui-même. Il incombe au DTM de choisir les données qu'il stocke mais il doit garantir qu'il est capable de représenter l'instance du dispositif stockée en chargeant ces données;
- les données qui ne sont pas liées aux instances. Les données qui ne sont pas liées aux instances appartiennent à un projet, sont globales ou spécifiques au type de dispositif du DTM;
- des blocs de données. des données spécifiques au DTM, par exemple des données historiques, des données temporaires.

Le format de tous les types de données est spécifique au DTM, cependant un DTM doit exposer un Identificateur Universellement Unique spécifiant le format utilisé pour sauvegarder ses données d'instance. De plus, un DTM doit fournir une liste des formats de données compatibles qu'il est capable de charger. Ces identificateurs de format sont inclus dans les informations relatives au Type de dispositif du DTM retournées par GetTypeInformation (voir 7.2.3.1). Une Application Cadre peut utiliser les identificateurs de format pour retrouver le DTM correct suite à une mise à jour du logiciel du DTM (voir 8.9).

Deux types de mécanisme de persistance des données du DTM sont définis dans le FDT. Un DTM doit utiliser soit le stockage du projet de l'Application Cadre ou un stockage privé du DTM (voir Figure 19).



IEC 1088/09

Légende

Anglais	Français
FA service for data synchronization	Service de l'Application Cadre pour la synchronisation des données
Frame Application	Application Cadre
Data management and synchronization	Gestion et synchronisation des données
FA service for DTM data storage	Service de l'Application Cadre pour le stockage des données du DTM
Lock/unlock & notify about data changes	Verrouille/déverrouille et notifie les modifications de données

Anglais	Français
Notify about lock/unlock & data changes	Notifie le verrouillage/déverrouillage et les modifications des données
Save / load & request private storage	Sauvegarde / charge et demande le stockage privé
Private DTM storage	Stockage privé du DTM
Frame Application project storage	Stockage du projet de l'Application Cadre
DTM service for data synchronization	Service du DTM pour la synchronisation des données
DTM	DTM
Save/load	Sauvegarde/Charge

Figure 19 – Mécanisme de synchronisation et de stockage du FDT

Les services LoadInstanceData (voir 7.7.5.1) et SaveInstanceData (voir 7.7.5.2) permettent au DTM de sauvegarder et de charger les données liées aux instances dans le stockage du projet de l'Application Cadre. L'Application Cadre doit garantir la cohérence des données pour un accès aux données multi-utilisateurs et multi-clients. Les 'services de la FA pour la synchronisation des données du DTM' (voir 7.7.6) doivent être utilisés par le DTM pour tenter de verrouiller ses données liées aux instances avant leur modification. Les 'services du DTM liés à la synchronisation des données' (voir 7.2.1.3) doivent être utilisés par l'Application Cadre pour avertir un DTM des événements, par exemple si les données ont été verrouillées par une autre instance du DTM. Voir 8.5 Scénarios multi-utilisateurs.

Les services GetPrivateDtmStorageInformation (voir 7.7.5.3) retournent des informations relatives au stockage privé du DTM directement accessibles au DTM sans nécessiter l'utilisation d'autres services fournis par l'Application Cadre. Le stockage privé du DTM permet au DTM de stocker des données d'instance, des données qui ne sont pas liées aux instances ainsi que des blocs de données. Le DTM doit lui-même garantir la cohérence des données pour un accès aux données multi-utilisateurs et multi-clients. C'est à l'Application Cadre que revient la responsabilité de créer une stratégie d'appui pour les stockages privés du DTM.

Un DTM doit être capable de fonctionner sans effets secondaires si le stockage privé du DTM n'est pas disponible. Il doit garantir qu'il n'y a aucun impact sur les données d'instance gérées par les services SaveInstanceData (voir 7.7.5.1) et LoadInstanceData (voir 7.7.5.2).

Le mécanisme de stockage privé du DTM dépend de la technologie de mise en oeuvre et est par conséquent défini dans les documents CEI 62453-4z définissant la mise en correspondance («mapping») avec des technologies particulières.

4.9 Accès aux paramètres du dispositif du DTM

Un DTM prend en charge les services pour lire et écrire les paramètres du dispositif stockés dans les données d'instance du DTM (voir 7.2.8) et directement dans le dispositif connecté (voir 7.2.10).

Les paramètres disponibles du dispositif dépendent d'un DTM et du type de dispositif et de bus de terrain. L'information sémantique (voir SemanticId dans le Tableau A.4) est donnée aux paramètres du dispositif. En les utilisant, une Application Cadre est par exemple capable de récupérer les informations relatives à la signification et à l'utilisation d'un seul paramètre ou de la structure des données. La définition relative à l'identificateur est spécifique à un protocole et par conséquent définie dans les spécifications CEI 62453-3xy définissant l'intégration des profils à un protocole dans le FDT.

4.10 Diagramme d'états d'un DTM

4.10.1 États d'un DTM

Le diagramme suivant (Figure 20) définit les différents états d'un DTM.

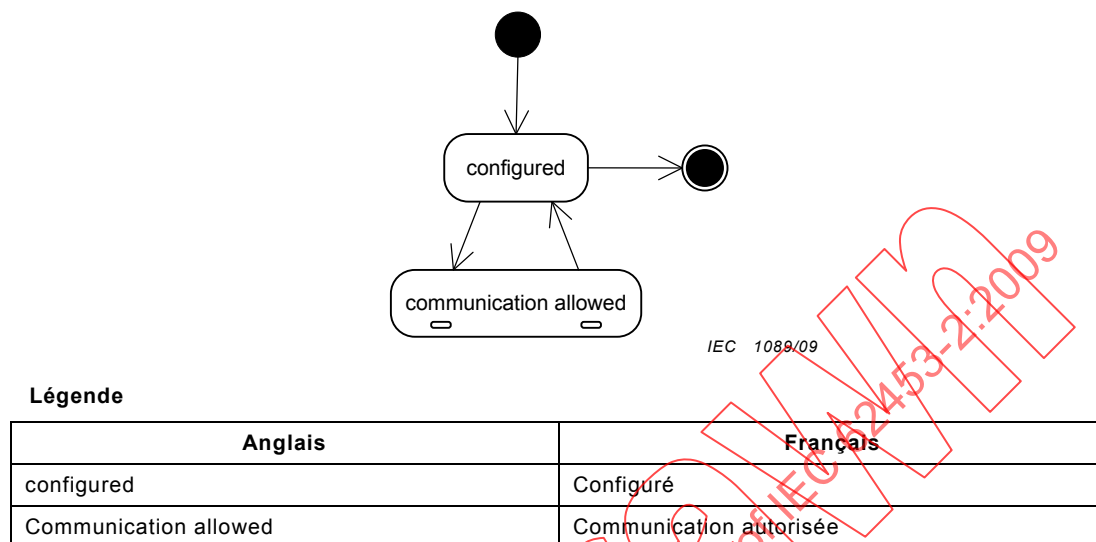


Figure 20 – Diagramme d'états d'un DTM

Le diagramme d'états se compose de deux états: 'configuré' et 'communication autorisée'. Les services du DTM disponibles dans un certain état sont définis dans les descriptions des services (voir Article 7).

Toutes les transitions d'états sont déclenchées par l'Application Cadre en appelant les services du DTM correspondants. La transition d'état est réussie si le service retourne `fdt:serviceSucceeded = TRUE (VRAI)`. Le DTM conserve son état précédent, si la transition d'état est rejetée en retournant `fdt:serviceSucceeded = FALSE (FAUX)`. Les conditions sous lesquelles le DTM est autorisé à rejeter les transitions d'état sont définies dans les descriptions des services.

Transition d'état: État initial – état 'configuré'

Le service `Initialize` (voir 7.2.4.1) doit être appelé afin d'amener le DTM de son état initial à l'état 'configuré'.

Transition d'état: État 'configuré' – état 'communication autorisée'

Le service `EnableCommunication` (voir 7.2.4.3) doit être appelé avec `TRUE (VRAI)` afin d'amener le DTM de l'état 'configuré' à l'état 'communication autorisée'. Une précondition pour cet appel est que l'Application Cadre ait informé le DTM de l'infrastructure de communication en appelant le service `SetLinkedCommunicationChannel` (voir 7.2.4.2).

C'est seulement dans cet état que le DTM est autorisé à établir une liaison de communication à son dispositif en appelant le service `Connect` (voir 7.6.1.2) de sa Voie de Communication reliée. Les sous-états de cet état sont décrits dans le diagramme d'états de communication (voir 4.10.2).

Transition d'état: État 'communication autorisée' – état 'configuré'

Le service `EnableCommunication` (voir 7.2.4.3) doit être appelé avec `FALSE (FAUX)` afin d'amener le DTM de l'état 'communication autorisée' à l'état 'configuré'.

Transition d'état: État 'configuré' – état final

Le service Terminate (voir 7.2.4.6) doit être appelé afin d'amener le DTM de l'état 'configuré' à son état final.

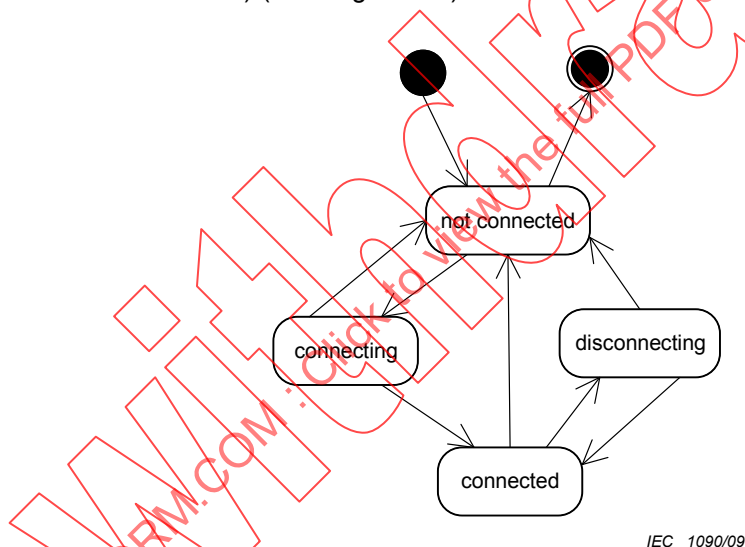
Le Tableau 3 présente une vue d'ensemble de ces transitions

Tableau 3 – Transitions des états du DTM

État de départ	État final	Déclencheur	Condition
État initial	Configuré	Initialize	
Configuré	Communication autorisée	EnableCommunication(TRUE) (VRAI)	Infrastructure de communication disponible au DTM
Communication autorisée	Configuré	EnableCommunication(FALSE) (FAUX)	
Configuré	État final	Terminate	

4.10.2 Sous-états de 'Communication autorisée'

Ce diagramme d'états décrit les sous-états de l'état du DTM 'communicationAllowed' (Communication autorisée) (voir Figure 21).



Légende

Anglais	Français
not connected	Non connecté
connecting	En cours de connexion
disconnecting	En cours de déconnexion
connected	Connecté

Figure 21 – Sous-états de communication autorisée

Le Tableau 4 fournit une description des transitions des sous-états de 'communication autorisée' du DTM.

Tableau 4 – Transitions des sous-états de ‘communication autorisée’ du DTM

État de départ	État final	Déclencheur	Condition	Action
non connecté	en cours de connexion	Déclencheur du service Online du DTM		Demande de connexion
en cours de connexion	non connecté		La connexion ne pouvait pas être établie	
en cours de connexion	connecté	Réponse de connexion		
connecté	non connecté	Connexion abandonnée par la communication		
connecté	en cours de déconnexion	Service Online (En ligne) du DTM est terminé		Service Déconnexion
en cours de déconnexion	connecté		La connexion ne pouvait pas être abandonnée	
en cours de déconnexion	déconnecté	Réponse de déconnexion		

4.11 Phases d'exploitation de base

4.11.1 Rôles et droits d'accès

Lorsqu'un DTM est lancé par l'Application Cadre, le rôle de l'utilisateur est transmis au DTM qui doit restreindre l'accès aux paramètres conformément au rôle.

De plus, la disponibilité des fonctions et l'aspect des interfaces utilisateurs peuvent également être adaptées.

Exemples:

- un observateur n'aura pas accès aux fonctions d'étalonnage;
- un observateur ne doit pas modifier les paramètres.

Voir 5.2.

4.11.2 Phases d'exploitation

Si une Application Cadre demande des fonctions disponibles au DTM, elle franchit la phase d'exploitation, qui doit être utilisée par un DTM pour adapter la disponibilité des fonctions et l'aspect de l'interface utilisateur.

Il existe cinq phases d'exploitation:

- Ingénierie
Planification et configuration d'une installation industrielle,
Pas d'accès en ligne à l'installation industrielle;
- Mise en service, atelier
Installation de l'infrastructure de l'installation industrielle et des dispositifs,
Balayage du réseau pour vérifier un réseau planifié,
Téléchargement des données du projet dans l'installation industrielle,
Programmation, diagnostic des dispositifs,

Réglage des paramètres;

- Durée d'exécution

L'installation industrielle a été totalement mise en service et fonctionne,

Accès très restreint aux données de configuration et de paramétrage,

Balayage pour vérifier le réseau,

Remplacement des dispositifs défectueux,

Lecture des valeurs de processus et des informations relatives au diagnostic;

- Service

Cette phase d'exploitation est utilisée pour les Applications Cadres de l'outil des services. Balayage pour créer une topologie. Balayage pour vérifier un réseau. Toutes les opérations liées aux services. Libre accès au dispositif;

- Non pris en charge

L'application ne prend pas en charge les phases d'exploitation définies ci-dessus.

Un DTM doit offrir toutes les fonctions si l'Application Cadre passe sur "non pris en charge".

Le tableau suivant (voir Tableau 5) décrit l'utilisation des phases d'exploitation dans différents types d'Applications Cadres.

Tableau 5 – Phases d'exploitation

Application Cadre du Système	Application Cadre de l'outil des services	Autres Applications Cadres
Ingénierie	Service	Non prises en charge
Mise en service		
Durée d'exécution		

Par exemple, le DTM autorise l'acteur de maintenance, durant la phase de mise en service, à effectuer le paramétrage complet en ligne, mais durant la phase d'exécution, il ne l'autorise pas ou l'autorise seulement pour certains de ses paramètres.

4.12 Interopérabilité des versions du FDT

4.12.1 Vue d'ensemble de l'interopérabilité des versions

Le FDT est un concept basé sur un composant, qui est en constante évolution vers des versions améliorées. Par contre, les environnements de système de commande fonctionnent généralement pendant 10 à 15 ans. Si les composants du matériel et du logiciel dans un système de commande doivent être échangés, un mélange des composants conçu pour différentes versions du FDT peut émerger.

Ceci soulève la question sur la manière dont les composants basés sur différentes versions du FDT peuvent coopérer.

Cet article traite essentiellement de deux sujets concernant l'interopérabilité des versions du FDT:

a) Persistance

De nouvelles versions des composants du FDT (Applications Cadres et DTM) doivent être capables de charger des données d'instance de versions plus anciennes.

b) Interopérabilité des composants

Les composants de différentes versions du FDT doivent correctement interopérer. Les DTM de versions du FDT plus récentes doivent fonctionner dans les Applications Cadres

plus anciennes et vice versa. La communication doit fonctionner même si les versions du FDT des DTM de Dispositif et des DTM de communication sont différentes. L'interaction entre ces composants dépend de la technologie et est par conséquent définie de manière détaillée dans les documents CEI 62453-4z.

Une condition de limitation pour les futures améliorations du FDT est d'assurer une compatibilité maximale des différentes versions du FDT. Ceci débouche sur une interopérabilité maximale des composants du FDT conçus à l'origine pour différentes versions du FDT.

Dans les documents CEI 62453-4z, le FDT tient compte de l'interopérabilité des versions à deux niveaux différents.

c) Niveau de spécification

La spécification du FDT vise la compatibilité complète des spécifications différentes. Les composants du FDT correctement conçus obtiendront la compatibilité sans mise en œuvre supplémentaire.

Table 6 Niveau de mise en oeuvre

Dans les documents CEI 62453-4z, la version du FDT se compose d'un numéro majeur, d'un numéro mineur, d'un numéro de publication et d'un numéro d'élaboration (par exemple 1.2.0.3 où 1 est le numéro majeur, 2 est le numéro mineur, 0 celui de la publication et 3 le numéro d'élaboration). La compatibilité est définie de manière légèrement différente selon le numéro majeur:

Table 6 la compatibilité entre les composants du FDT avec le même numéro majeur de version du FDT est garantie par la spécification CEI 62453-4z;

Table 6 la compatibilité entre les composants du FDT avec des numéros mineurs, de publication et d'élaboration de version du FDT différents peut être obtenue avec des chemins codés supplémentaires. Le FDT fournira les informations nécessaires ainsi que les mécanismes pour prendre en charge une compatibilité totale à ce niveau. Le numéro mineur ou de publication augmente si une nouvelle fonctionnalité, dépendante de son importance appropriée, est ajoutée à la spécification du FDT. Le numéro d'élaboration augmente si une correction d'erreur dans la spécification ou la bibliothèque type est nécessaire.

4.12.2 Versions du DTM et du dispositif

Lorsqu'un nouveau DTM est fourni pour une nouvelle version supérieure du FDT, il est fortement recommandé d'utiliser de nouvelles informations d'enregistrement (voir 7.2.2). Lorsque les informations d'enregistrement d'un DTM ont changé, la CEI 62453-4z du FDT fournira un mécanisme pour les mettre à jour.

Dans son catalogue de dispositifs, une nouvelle version du DTM est capable de fournir la même liste ou un sous-ensemble des dispositifs de l'ancienne version du DTM. Dans ce cas, une Application Cadre du FDT prendra en charge les deux versions d'un DTM comme tout autre DTM capable de prendre en charge le même dispositif de terrain comme deux DTM distincts.

Un DTM d'une version de FDT plus élevée qui n'utilise pas de nouvelles informations d'enregistrement doit prendre en charge au moins tous les Types de Dispositif du DTM qui étaient pris en charge par les versions précédentes de ce DTM.

4.12.3 Persistance

Si la version de l'Application Cadre ou du DTM change, la persistance (chargement des projets stockés) peut représenter un problème.

Une Application Cadre doit être capable de charger d'anciennes données d'instance et de fournir les données d'instance inchangées au DTM même si la version de ce dernier a changé. Un DTM doit être capable de charger d'anciennes données d'instance tant que les

informations d'enregistrement du DTM demeurent inchangées. Lorsque les informations d'enregistrement d'un DTM ont été modifiées, le FDT fournira un mécanisme dépendant de la technologie pour les mettre à jour pour le nouveau DTM défini dans les documents CEI 62453-4z. De cette manière, il est possible de charger d'anciennes données d'instance d'un DTM dans un autre objet DTM. C'est le nouveau DTM qui est chargé de convertir les données d'instance de manière conforme.

Un nouveau DTM doit fournir des informations relatives aux données d'instance de DTM qu'il peut charger (compatibilité des ensembles de données). Il doit prendre en charge tous les Types de Dispositif du DTM de l'ancien DTM. Si l'Application Cadre reconnaît le nouveau DTM, elle peut en informer l'utilisateur (par exemple "Un nouveau DTM compatible est installé, souhaitez-vous utiliser la nouvelle version à la place de l'ancienne?"). Si l'utilisateur confirme que le nouvel objet DTM est instancié à la place de l'ancien, les anciennes données d'instance sont alors chargées et converties.

4.12.4 Communication imbriquée

4.12.4.1 Vue d'ensemble de la communication imbriquée

Étant donné que les DTM peuvent être attachés conformément à la topologie du FDT, ils ont besoin de communiquer correctement. Étant donné que les DTM concernés peuvent prendre en charge différentes versions du FDT, les restrictions suivantes doivent être prises en considération.

4.12.4.2 Échange d'informations

Les informations échangées par le biais des services de communication peuvent comporter des paramètres dépendants de la version.

Par conséquent, un DTM ne doit utiliser que les paramètres de service de communication conformément à la version du FDT de son composant parent. Ces informations relatives à la version du composant parent doivent être fournies dans les informations de réponse du service Connect (voir 7.6.1.2). Un DTM ne doit utiliser par la suite que les paramètres de communication compatibles avec cette version du FDT.

4.12.4.3 Mise à jour de la voie de communication

Une Voie de communication doit prendre en charge les anciennes versions mineures du FDT si elle est mise à jour à une version mineure plus récente. Ceci s'explique par le fait que certains de ses enfants préalablement existants peuvent ne pas prendre en charge les interfaces de la version mineure plus récente.

4.12.4.4 Compatibilité des versions

Avec la communication imbriquée, le numéro de version retourné par un DTM de passerelle dépend de la fonctionnalité de son composant parent.

Si le numéro de la version du DTM de passerelle est plus grand que celui de la version du composant parent, le DTM de passerelle:

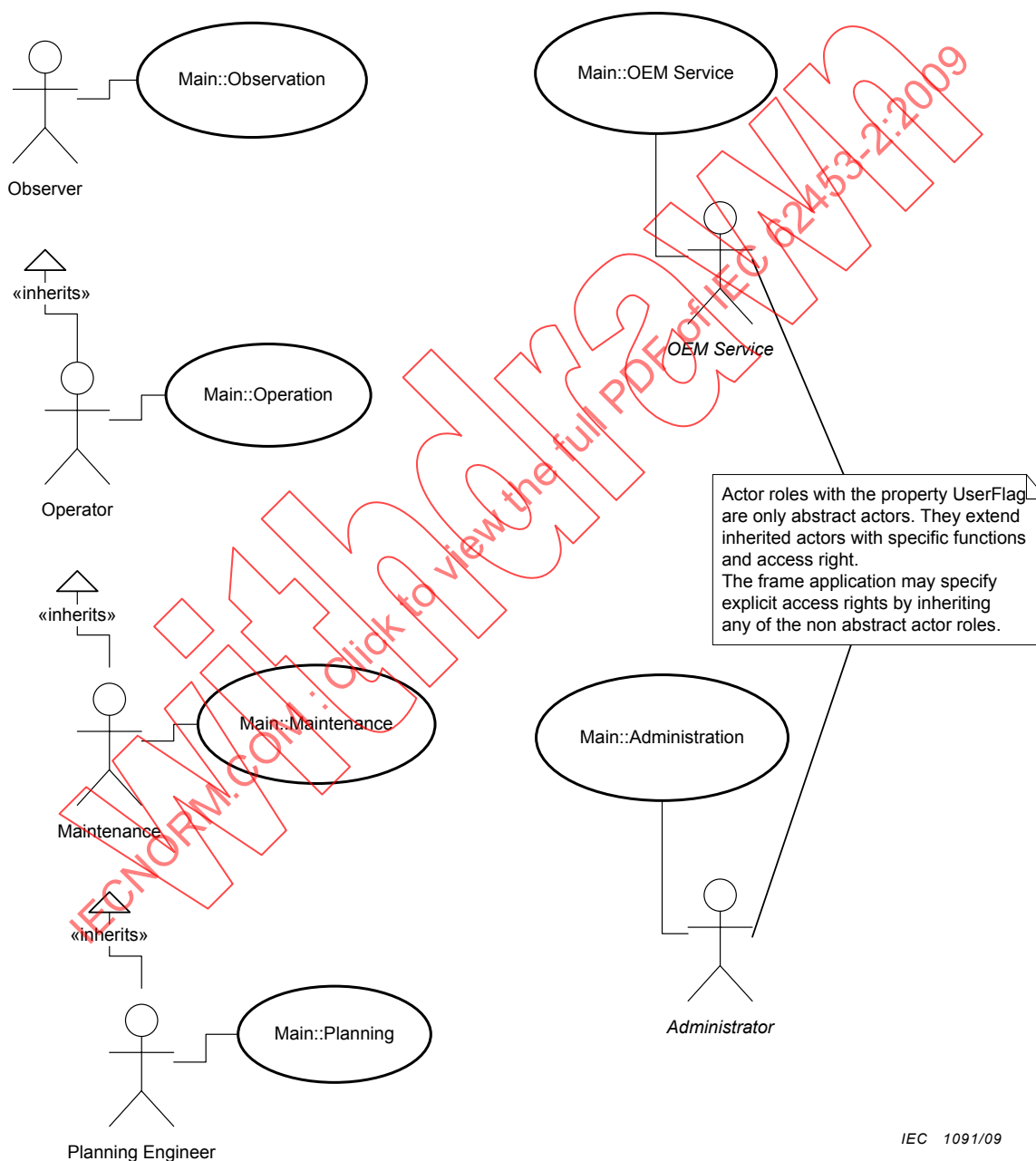
- doit retourner la même version que celle du parent et fournir la fonctionnalité conformément à cette version ou
- doit imiter la fonctionnalité supérieure si possible. Le DTM de passerelle doit alors garantir que toutes les fonctionnalités requises sont fournies par son parent.

5 Modèle de session et cas d'utilisation du FDT

5.1 Vue d'ensemble du modèle de session

Cet article décrit les cas d'utilisation pris en considération lors de la conception de la spécification du FDT. Une Application Cadre ne peut prendre en charge qu'un sous-ensemble de ces cas d'utilisation. De plus, une Application Cadre peut prendre en charge d'autres cas d'utilisation qui ne sont pas définis dans cet article.

La Figure 22 présente les principaux cas d'utilisation.



Légende

Anglais	Français
Observer	Observateur
"Inherits"	"hérite"

Anglais	Français
OEM Service	Service OEM
Operator	Opérateur
Actor roles with the property UserFlag. They extend inherited actors with specific functions and access right. The frame application may specify explicit access rights by inheriting any of the non abstract actor roles	Rôles des acteurs avec la propriété UserFlag. Ils augmentent le nombre d'acteurs hérités dotés de fonctions spécifiques et de droit d'accès. L'Application cadre peut spécifier des droits d'accès explicites en héritant de n'importe quel rôle d'acteur non abstrait.
inherits	"hérite"
Maintenance	Entretien
inherits	Hérite
Administrator	Administrateur

Figure 22 – Diagramme des principaux cas d'utilisation

Ils sont spécifiés plus en détail dans les paragraphes suivants, avec des descriptions textuelles et parfois, certains scénarios nécessaires.

5.2 Acteurs

Les types d'acteurs présentés ci-dessus dans le diagramme des cas d'utilisation sont structurés de manière hiérarchique.

L'acteur "Maintenance" hérite de l'acteur "Operator" (Opérateur). L'acteur "Planning Engineer" (Ingénieur de planification) hérite des cas d'utilisation de l'acteur "Maintenance". L'"Administrator" (Administrateur) et le "OEM Service" (Service OEM) peuvent augmenter le nombre d'acteurs hérités avec d'autres cas d'utilisation. Les cas d'utilisation, qui sont transmis à un acteur de plus haut niveau, peuvent agir de manière plus étendue pour rentrer en conformité avec leur intention.

Le tableau suivant (Tableau 6) offre une brève description des rôles des acteurs:

Tableau 6 – Acteurs

Nom de l'acteur:	Observateur
Brève description:	Cet acteur désigne une personne qui ne peut qu'observer le processus actuel
Hérite:	Aucun
Niveau de l'utilisateur:	FDTUserInformation.userLevel = observer
Vérification de l'accès:	L'accès en tant qu'acteur "Observer" (Observateur) peut ne pas nécessiter de mot de passe
Cas d'utilisation:	Aucun
Nom de l'acteur:	Opérateur
Brève description:	Cet acteur désigne une personne qui doit observer et gérer le processus actuel. L'Operator" (opérateur) peut donc vérifier le statut actuel du dispositif, modifier des valeurs mises en place et vérifier si le dispositif fonctionne bien. Il convient que les cas d'utilisation pour ce rôle d'acteur permettent à l'utilisateur de réaliser un diagnostic complet, de regarder le statut actuel et la mise en place des paramètres ainsi que les variables de processus actuelles
Hérite:	Observer (Observateur)
Niveau de l'utilisateur:	FDTUserInformation.userLevel = operator
Vérification de l'accès:	L'accès en tant que "Operator" (opérateur) nécessite un mot de passe
Cas d'utilisation:	User Login, Online View, Audit Trail, Archive, Report Generation, Asset Management
Nom de l'acteur:	Maintenance
Brève description:	Il convient qu'une personne de "Maintenance" ait la possibilité de réaliser toutes les opérations de maintenance nécessaires y compris l'échange de dispositif, la formation, l'étalonnage, le réglage... La personne peut donc télécharger les ensembles de paramètres vérifiés, modifier un sous-ensemble de paramètres en ligne ou hors ligne, réaliser des opérations en ligne spécifiques au dispositif et à la fin du traitement, peut avoir la possibilité de télécharger l'ensemble complet des paramètres
Hérite:	Operator (Opérateur)
Niveau de l'utilisateur:	FDTUserInformation.userLevel = maintenance
Vérification de l'accès:	L'accès en tant qu'acteur de "Maintenance" nécessite un mot de passe
Cas d'utilisation:	Simulation, Online Operation, Repair, Offline Operation, Bulk Data Handling User Login*, Online View*, Audit Trail*, Archive*, Report Generation*, Asset Management* (* cas d'utilisation hérités)
Nom de l'acteur:	Ingénieur de planification
Brève description:	L'acteur "Planning Engineer" (ingénieur de planification) désigne une personne telle qu'un ingénieur des installations, un spécialiste (s. VDI/VDE2187) ou toute personne complètement autorisée. Cette personne a accès à l'ensemble complet des fonctions de l'Application Cadre et peut utiliser les fonctions du DTM sans aucune restriction. Seules les opérations spécifiques à l'OEM sont verrouillées
Hérite:	Maintenance
Niveau de l'utilisateur:	FDTUserInformation.userLevel = planningEngineer
Vérification de l'accès:	L'accès en tant qu'acteur "Planning Engineer" (ingénieur de planification) nécessite un mot de passe
Cas d'utilisation:	DTM Instance Handling (Prise en charge des instances du DTM), Simulation*, Online Operation*, Repair*, Offline Operation*, Bulk Data Handling*, User Login*, Online View*, Audit Trail*, Archive*, Report Generation*, Asset Management* (* Cas d'utilisation hérités)

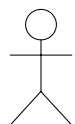
Nom d'acteur:	Administrateur (acteur abstrait)
Brève description:	L'acteur "Administrator" (Administrateur) désigne une personne en charge de réaliser des opérations administratives au sein d'un environnement d'ingénierie Il est responsable de l'ajout et de la suppression de composants du logiciel
Hérite:	Dépend de l'Application Cadre
Fanion de l'utilisateur*:	FDTUserInformation.administrator = TRUE
Vérification de l'accès:	L'accès en tant qu'acteur "Administrator" (Administrator) nécessite un mot de passe
Cas d'utilisation:	Integration et tous les autres cas d'utilisation hérités
Nom d'acteur:	Service OEM (acteur abstrait)
Brève description:	L'acteur "OEM Service" (Service OEM) peut réaliser l'ensemble complet des fonctions spécifiques au DTM. L'opération spécifique à l'OEM peut être accessible à un acteur "OEM Service" (service OEM), comme la réinitialisation des compteurs internes et les échanges de microprogramme. Le "OEM Service" (Service OEM) n'a que des cas d'utilisation hérités, cependant ces cas (spécialement le cas d'utilisation "Online Operation" (opération en ligne) peut avoir de véritables extensions
Hérite:	Dépend de l'Application Cadre
Fanion de l'utilisateur*:	FDTUserInformation.oemService = TRUE
Vérification de l'accès:	La vérification de l'accès au "OEM Service" (Service OEM) doit avoir deux niveaux de sécurité 1. Mot de passe de l'Application Cadre: permet l'accès à la fonctionnalité de l'Application Cadre 2. Mot de passe spécifique au dispositif: permet l'accès à l'opération OEM avec le dispositif. La vérification du mot de passe spécifique au dispositif revient au DTM ou même au dispositif lui-même
Cas d'utilisation:	Cas d'utilisation hérités seulement
* "User Flags" (Fanions de l'utilisateur) peut être combiné avec n'importe quel "User Level" (Niveau de l'utilisateur), pour spécifier le rôle de l'acteur hérité d'un acteur "Administrator" (Administrateur) ou "OEM Service" (service OEM).	

5.3 Cas d'utilisation

5.3.1 Vue d'ensemble des cas d'utilisation

Le paragraphe suivant décrit tous les cas d'utilisation du diagramme des cas d'utilisation sous la forme d'un tableau. Afin de réduire les informations, tous les attributs des cas d'utilisation inclus, qui sont identiques au cas d'utilisation principal associé, ne sont pas affichés.

5.3.2 Observation



Observer

IEC 1092/09

Légende

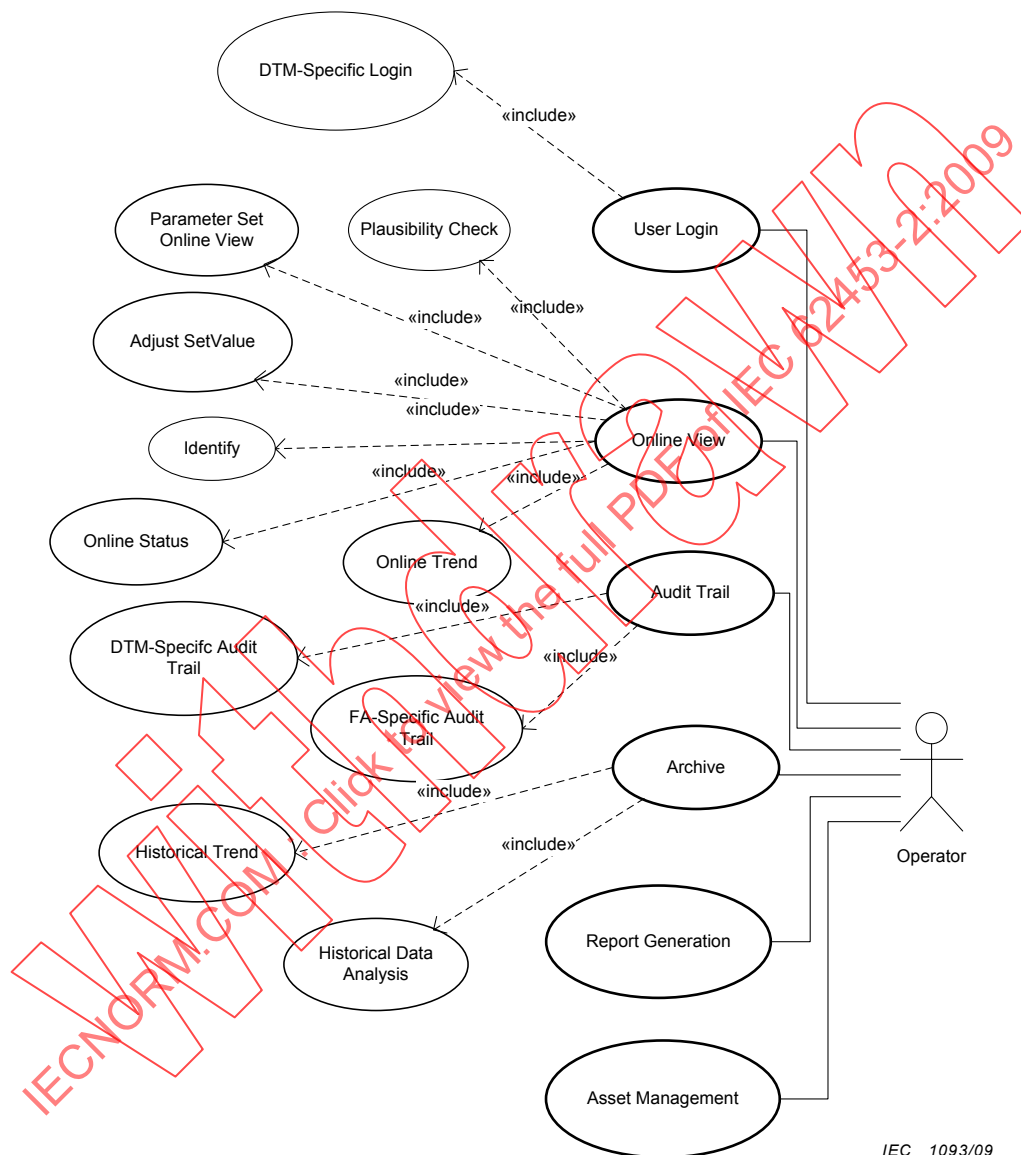
Anglais	Français
observer	Observateur

Figure 23 – Cas d'utilisation d'observation

Seuls les cas d'utilisation d'observation peuvent être exécutés par l'acteur "Observer" (Observateur) (voir Figure 23). L'"Observer" (Observateur) désigne une personne ayant le niveau d'accès le plus bas. Aucun cas d'utilisation n'est associé à cette personne.

5.3.3 Fonctionnement

Les cas d'utilisation de Fonctionnement sont disponibles pour l'acteur "Operator" (Opérateur) (voir Figure 24).



IEC 1093/09

Légende

Anglais	Français
DTM Specific Login	Connexion spécifique au DTM
include	«Inclut»
Parameter Set Online View	Vue en ligne de la mise en place des paramètres
Plausibility Check	Contrôle de la plausibilité
User Login	Connexion de l'utilisateur
Adjust SetValue	Réglage de SetValue
Identify	Identifie
Online View	Vue en ligne

Anglais	Français
Online Status	Statut en ligne
Online Trend	Tendance en ligne
Audit Trail	Piste de vérification
DTM Specific Audit Trail	Piste de vérification spécifique au DTM
FA Specific Audit Trail	Piste de vérification spécifique à l'Application cadre
Archive	Archivage
Historical Trend	Tendance historique
Historical Data Analysis	Analyse des données historiques
Report Generation	Génération du rapport
Operator	Opérateur
Asset Management	Gestion des biens

Figure 24 – Cas d'utilisation du fonctionnement

Le tableau suivant (Tableau 7) fournit une description des cas d'utilisation du fonctionnement.

Tableau 7 – Cas d'utilisation du fonctionnement

Cas d'utilisation:		Connexion de l'utilisateur
Brève description:		Une personne d'un type d'acteur précis se connecte à l'Application Cadre. Si la vérification échoue, la personne ne peut agir que comme un acteur "Observer" (Observateur)
GUI:		Partie de l'Application Frame (Application Cadre)
Impres-sion:		Pas de prise en charge
Connexion au dispositif:		Non établi
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Dépend de l'Application Cadre
	Opérateur:	Accessible
	Maintenance:	
	Ingénieur Plan:	
Fonction de l'utilisateur	Administrateur:	
	Service OEM:	Accessible avec une fonctionnalité étendue (voir ci-dessous)
Cas d'utilisation inclus:		Connexion spécifique au DTM
Brève description:		Accès aux informations spécifiques à un fabricant, par exemple les codes de production, le journal des modifications
GUI:		Partie du DTM
Impres-sion:		Pas de prise en charge
Connexion au dispositif:		Nécessite généralement une connexion établie
Fonction de l'utilisateur	Service OEM:	Accessible uniquement Pour l'entretien OEM
Cas d'utilisation:		Vue en ligne
Brève description:		Ce cas d'utilisation offre un ensemble complet d'opérations pour voir les paramètres et le statut de dispositif
GUI:		L'interface utilisateur graphique est partie intégrante du DTM. L'Application Cadre peut proposer des vues en ligne pour un groupe de dispositif
Impres-sion:		Il convient que la vue en ligne (Online View) prenne toujours en charge la fonction «imprimer» pour créer la documentation

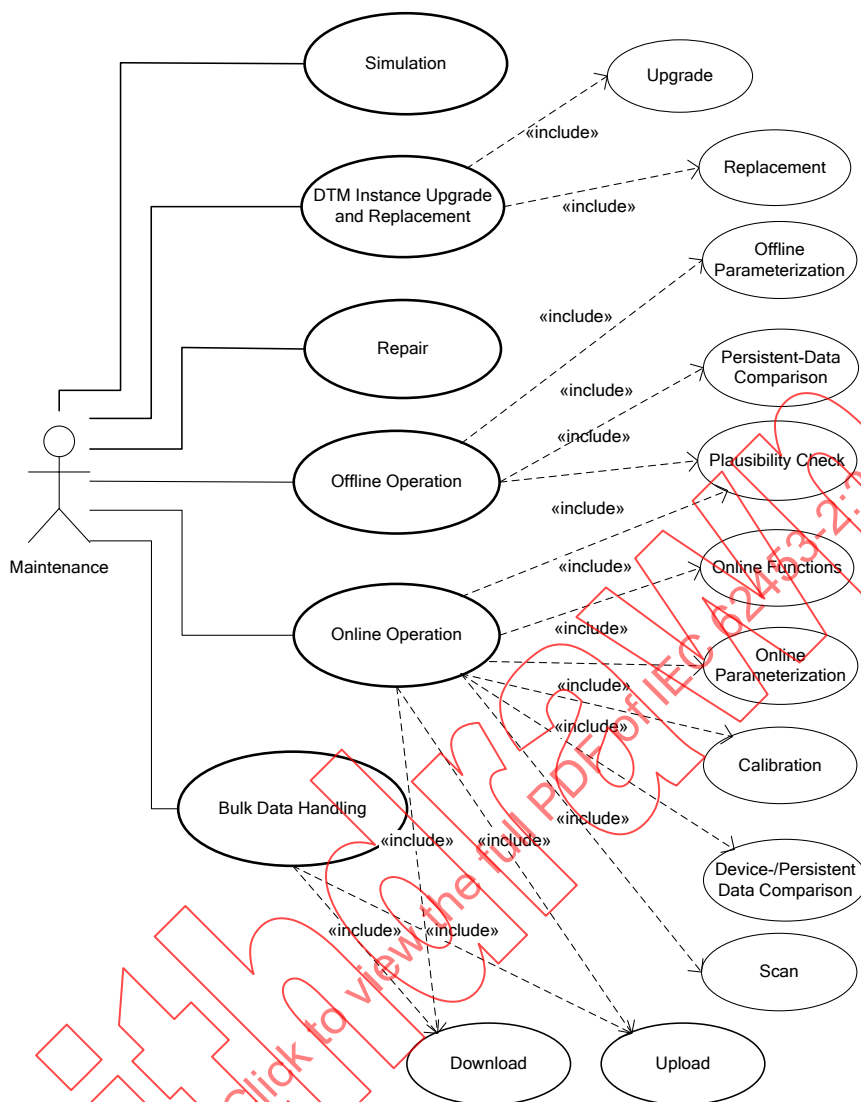
Connexion au dispositif:		Nécessite une connexion établie à un ou plusieurs dispositifs (Adjust SetValue peut influencer les données du dispositif.)
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	Accessible
	Maintenance:	
	Ingénieur Plan.:	
Fonctions de l'utilisateur:		Aucune modification
Cas d'utilisation inclus:		Vue en ligne de l'ensemble des paramètres
Brève description:		Permet à l'acteur de charger les paramètres à partir du dispositif pour la visualisation et la documentation (impression) (applicationId du DTM: fdtObserve)
Cas d'utilisation inclus:		Réglage de SetValue
Brève description:		Permet à l'acteur de régler les SetValue d'un dispositif (par exemple le positionneur, les contrôleurs). (applicationId du DTM: fdtAdjustSetValue)
Cas d'utilisation inclus:		Statut en ligne
Brève description:		Cas d'utilisation pour visualiser et analyser le statut actuel du dispositif (applicationId du DTM: fdtDiagnosis)
Cas d'utilisation inclus:		Tendance en ligne
Brève description:		Cas d'utilisation pour générer et surveiller les tendances des valeurs dynamiques en ligne
Included Use Case:		Contrôle de la plausibilité
Brève description:		Chaque fois que les paramètres du dispositif ou les données de configuration sont modifiés, un contrôle de la plausibilité est effectué automatiquement. Tant que le contrôle de plausibilité échoue, les données ne peuvent pas être écrites dans le dispositif
Cas d'utilisation inclus:		Identification
Brève description:		Affiche les informations relatives à l'identification de l'instance du dispositif, par exemple l'adresse, le marqueur (TAG), la révision du bus de terrain (FieldBus-Rev), la révision du DD (DD-Rev), le microprogramme (Firmware). Ces informations dépendent du protocole. Elles peuvent également comporter les informations spécifiques à un type de dispositif. D'autres informations peuvent être fournies: références à la documentation, zone pour ajouter des commentaires à l'instance du dispositif. Se référer au chapitre Identification du Dispositif dans les spécifications de l'Annexe JIG du FDT spécifiques à un protocole (applicationId du DTM: fdtIdentify)

Cas d'utilisation:		Piste de vérification
Brève Description:		Cas d'utilisation pour permettre à l'acteur de visualiser et de supprimer les données de la piste de vérification
GUI:		Le composant, qui prend en charge la piste d'audit, doit fournir une interface graphique utilisateur adéquate
Impres- sion:		Impression: aux fins de documentation comme une nécessité de pistes d'audit et doit donc être prise en charge
Connexion au dispositif:		Aucune connexion nécessaire
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	Accessible pour visualisation seulement
	Maintenance:	
	Ingénieur Plan.:	Visualiser, exporter, supprimer
Fonctions de l'utilisateur:		Aucune modification
Cas d'utilisation inclus:		Piste de vérification spécifique au DTM
Brève Description:		Chaque DTM peut lui-même prendre en charge une piste de vérification (applicationId du DTM: fdtAuditTrail)
Cas d'utilisation inclus:		Piste de vérification spécifique à la FA
Brève Description:		L'Application cadre peut mettre en œuvre une piste de vérification globale du système en utilisant des données internes et de propriétés nommées du DTM exportées du DTM par le biais des services de la piste de vérification
Cas d'utilisation:		Archive
Brève Description:		Le cas d'utilisation "Archive" décrit l'accès aux archives de l'Application-cadre pour la visualisation et l'analyse des données
GUI:		Le composant, qui prend en charge des fonctions d'archivage, doit fournir une interface graphique utilisateur adéquate
Impres- sion:		Il convient que chaque composant d'archive prenne également en charge l'impression
Connexion au dispositif:		Ras nécessaire
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	Accessible pour visualisation seulement
	Maintenance:	
	Ingénieur Plan.:	Visualiser, exporter, supprimer
Fonctions de l'utilisateur:		Aucune modification
Cas d'utilisation inclus:		Tendance historique
Brève Description:		Les opérations d'archivage peuvent prendre en charge la visualisation de données historiques (par exemple la tendance)
Cas d'utilisation inclus:		Analyse des données historiques
Brève Description:		Certaines applications cadres et certains DTM peuvent prendre en charge des opérations étendues pour analyser les données historiques
Cas d'utilisation:		Génération du rapport
Brève description:		La fonction d'impression d'un cas d'utilisation peut normalement être lancée à partir de son interface graphique utilisateur. En plus de l'impression de la visualisation réelle d'une GUI, certaines Applications Cadres peuvent mettre en œuvre un mécanisme de documentation configurable qui permet à l'acteur de générer des rapports. Ce rapport peut être généré en combinant les impressions de plusieurs cas d'utilisation ou de plusieurs dispositifs. Par exemple, un rapport pourrait être généré et contenir les impressions de "Online View", "Audit Trail" et "Online Operation" pour un dispositif ou un rapport peut être généré et contenir la configuration d'un multiplexeur HART et de ses clients
GUI:		Application Cadre

Impression:		Application Cadre en combinaison avec un ou plusieurs DTM:
Connexion au dispositif:		Dépend du type de rapport
Niveau de l'utilisateur, Fanion de l'utilisateur:		Les informations imprimées peuvent dépendre du niveau de l'utilisateur et des fanions de l'utilisateur
Cas d'utilisation:		Gestion des biens
Brève description:		L'Application Cadre fournit un mécanisme pour la gestion des biens
GUI:		Le composant, qui prend en charge des fonctions de gestion de biens, doit fournir une interface graphique utilisateur adéquate. (applicationId du DTM: fdtAssetManagement)
Impression:		Il convient que chaque composant d'archive prenne également en charge l'impression
Connexion au dispositif:		Pas nécessaire
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	Accessible pour visualisation seulement
	Maintenance:	
	Ingénieur Plan.:	Visualiser, exporter, supprimer
Fanions de l'utilisateur:		Aucune modification

5.3.4 Maintenance

Les cas d'utilisation de la maintenance sont disponibles pour l'acteur "Maintenance Engineer" (Ingénieur maintenance) (voir Figure 25).



IEC 1094/09

Légende

Anglais	Français
Simulation	Simulation
Upgrade	Mise à jour
include	«Inclut»
DTM Instance Upgrade and Replacement	Mise à jour et remplacement de l'instance du DTM
Replacement	Remplacement
Offline Parameterization	Paramétrage hors ligne
Repair	Réparation
Persistent Data Comparison	Comparaison des données persistantes
Offline Operation	Fonctionnement hors ligne
Plausibility check	Contrôle de la plausibilité
Online Functions	Fonctions en ligne
Online Operation	Fonctionnement en ligne
Online parameterization	Paramétrage en ligne
Calibration	Étalonnage
Bulk Data Handling	Prise en charge des données en blocs

Anglais	Français
Device/Persistent Data Comparison	Comparaison des dispositifs/données persistantes
Scan	Balayage
Upload	Chargement
Download	Téléchargement

Figure 25 – Cas d'utilisation de la maintenance

Les cas d'utilisation de la maintenance sont décrits dans le tableau suivant (Tableau 8).

Tableau 8 – Cas d'utilisation de la maintenance

Use case:		Simulation
Brève description:		Ce cas d'utilisation simule le comportement d'un dispositif. Par conséquent, l'acteur est autorisé à apporter des modifications temporaires au sein des paramètres du dispositif, comme obliger le dispositif à établir une sortie analogique de courant fixe
GUI:		Spécifique à un DTM
Impres-sion:		Spécifique à un DTM
Connexion au dispositif:		Doit avoir une connexion établie
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	
	Maintenance:	Accessible
	Ingénieur Plan.:	
Fonctions de l'utilisateur:		Aucune modification
Cas d'utilisation:		Opération hors ligne
Brève description:		Ce cas d'utilisation inclut toutes les opérations qui ne nécessitent pas de connexion établie à un dispositif. Uniquement pour le chargement et le téléchargement, une connexion à un dispositif peut être temporairement établie
GUI:		DTM et Application Cadre
Impres-sion:		DTM
Connexion au dispositif:		Dépend du cas d'utilisation inclus
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	
	Maintenance:	Accessible
	Ingénieur Plan.:	
Fonctions de l'utilisateur:		Aucune modification
Cas d'utilisation inclus:		Contrôle de la plausibilité
Brève description:		Chaque fois que les valeurs des paramètres sont modifiées, un contrôle de la plausibilité est automatiquement effectué. Tant que le contrôle de plausibilité échoue, les données ne peuvent pas être sauvegardées dans la base de données ou écrites au dispositif. Il peut y avoir deux options selon les règles ou l'environnement d'application: Après affichage d'un avertissement, les données incohérentes peuvent être stockées. Pour des raisons de sécurité, après affichage d'un avertissement, l'écriture des données est interdite
Utilisa-teurs:		Le contrôle de plausibilité peut être plus tolérant pour les acteurs de haut niveau

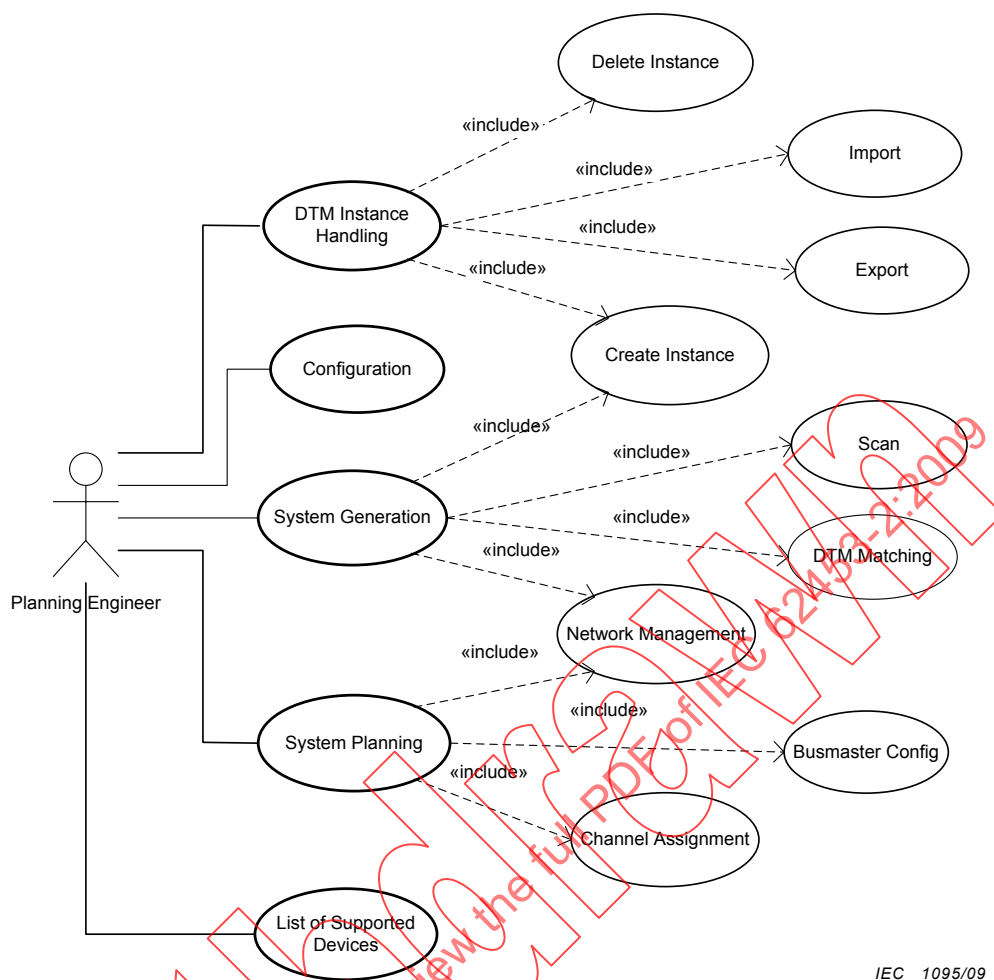
Cas d'utilisation inclus:		Paramétrage hors ligne
Brève description:		L'utilisateur peut modifier les valeurs des paramètres. Les modifications n'affecteront que les données dans la base de données de l'Application Cadre après avoir été stockées comme des données persistantes. Il convient que les données soient signalées comme étant des données transitoires jusqu'à ce qu'elles soient stockées
GUI:		DTM (applicationId: fastOfflineParametrize)
Impres-sion:		DTM:
Connexion au dispositif:		Aucune connexion nécessaire
Cas d'utilisation inclus:		Comparaison des données persistantes
Brève description:		Autorise l'utilisateur à comparer l'ensemble des paramètres hors ligne avec les ensembles de paramètres d'autres instances, d'ensembles de paramètres par défaut du dispositif ou du projet. Les ensembles de données peuvent être éditables et les données peuvent être transférées d'un ensemble de données à l'autre
GUI:		DTM (applicationId: fastOfflineCompare)
Impres-sion:		Peut être prise en charge par le DTM
Connexion au dispositif:		Pas nécessaire
Cas d'utilisation:		Réparation
Brève description:		Ce cas d'utilisation représente les opérations qui doivent être effectuées pour réparer ou modifier un dispositif. Exemple: Une Application Cadre prend en charge la suppression temporaire d'un dispositif avec téléchargement automatique du paramétrage une fois le dispositif réinstallé
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	
	Maintenance:	Accessible
	Ingénieur Plan.:	
Fonction de l'utilisateur	Administrateur:	Aucune modification
	Service OEM:	Accessible avec une fonctionnalité étendue (voir ci-dessous)
Cas d'utilisation:		Mise à jour et remplacement de l'instance du DTM
Brève description:		Ce cas d'utilisation représente les opérations qui doivent être effectuées pour mettre à jour ou remplacer un DTM. La mise à jour ou le remplacement sont utilisés lorsque le nouveau DTM diffère du précédent. Le format des données du nouveau DTM peut être soit compatible (mise à jour) ou incompatible (remplacement) au format des données du DTM précédent
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	
	Maintenance:	Accessible
	Ingénieur Plan.:	
Fonction de l'utilisateur	Administrateur:	Aucune modification
	Service OEM:	Aucune modification
Cas d'utilisation inclus:		Remplacement
Brève description:		Ce cas d'utilisation représente des opérations qui doivent être effectuées pour remplacer un DTM dans le cas d'un format d'un ensemble de données incompatible
Cas d'utilisation inclus:		Mise à jour
Brève description:		Ce cas d'utilisation représente des opérations qui doivent être effectuées pour mettre à jour un DTM dans le cas d'un format d'un ensemble de données compatible

Cas d'utilisation:		Opération en ligne
Brève description:		Ce cas d'utilisation inclut toutes les opérations qui sont effectuées directement avec le dispositif
GUI:		Spécifique à un DTM
Impression:		Spécifique à un DTM
Connexion au dispositif:		Connecté ou déconnecté
Users:	Opérateur:	Pas d'accès:
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	
	Maintenance:	Accessible
	Ingénieur Plan.:	Totalement accessible, à l'exclusion du paramètre spécifique à un DTM
Fonction de l'utilisateur	Administrateur:	Aucune modification
	Service OEM:	Accessible avec une fonctionnalité étendue (voir ci-dessous)
Cas d'utilisation inclus:		Fonctions en ligne
Brève description:		Le cas d'utilisation "online functions " (fonctions en ligne) offre toutes les procédures qui incluent la communication directe avec le dispositif. Le cas d'utilisation peut inclure des procédures simples comme la réinitialisation, mais aussi des procédures plus complexes avec plusieurs sections comme l'étalonnage ou l'apprentissage
Cas d'utilisation inclus:		Paramétrage en ligne
Brève Description:		Lorsque ce cas d'utilisation est lancé, tous les paramètres sont lus dans le dispositif et exposés à l'utilisateur au sein d'une GUI. Au sein de la GUI, l'utilisateur peut modifier les paramètres, selon le niveau de l'utilisateur. Le dispositif est mis à jour immédiatement si le paramétrage modifié est dans un état contrôlé. (applicationId du DTM: fdtOnlineParameterize)
Cas d'utilisation inclus:		Comparaison des données persistantes/données du dispositif
Brève description:		Ce cas d'utilisation offre à l'utilisateur la possibilité de comparer les données du dispositif et les données persistantes. L'utilisateur peut éditer les données et les copier entre ces deux sources. (applicationId du DTM: fdtOnlineCompare)
Cas d'utilisation inclus:		Étalonnage
Brève description:		Ce cas d'utilisation invoque les procédures d'étalonnage pour régler l'entrée pour par exemple les transmetteurs de pression ou le courant pour la sortie. (applicationId du DTM: fdtCalibration)
Cas d'utilisation inclus:		Contrôle de la plausibilité
Brève description:		Chaque fois que les paramètres du dispositif ou les données de configuration sont modifiés, un contrôle de la plausibilité est effectué automatiquement. Tant que le contrôle de plausibilité échoue, les données ne peuvent pas être écrites au dispositif
Niveau de l'utilisateur, Fonction de l'utilisateur:		Le contrôle de la plausibilité peut être plus tolérant pour les acteurs de plus haut niveau.
Cas d'utilisation inclus:		Chargement
Brève description:		Lit l'ensemble des paramètres du dispositif dans la base de données de l'Application Cadre Un chargement lancé par un acteur "OEM Service" (Service OEM) peut charger d'autres paramètres OEM.
GUI:		Si l'Application Cadre prend en charge le chargement et le téléchargement pour un groupe de dispositifs, l'Application Cadre peut offrir une GUI en vue d'une meilleure commande des processus de chargement:
Impression:		Pas de prise en charge
Connexion au dispositif:		Nécessite une connexion temporaire

Cas d'utilisation inclus:		Téléchargement
Brève Description:		Comme le chargement, mais dans le sens contraire
GUI:		Si l'Application Cadre prend en charge le chargement et le téléchargement pour un groupe de dispositifs, l'Application Cadre peut offrir une GUI en vue d'une meilleure commande des processus de téléchargement
Impres-sion:		Pas de prise en charge
Connexion au dispositif:		Nécessite une connexion temporaire
Cas d'utilisation inclus:		Balayage
Brève description:		Extrait la liste des dispositifs disponibles à partir d'un objet Voie. L'objet Voie peut être fourni par un DTM ou par l'Application Cadre
GUI:		L'application-cadre peut offrir une GUI pour la représentation de la liste de dispositifs
Impres-sion:		Pas de prise en charge
Connexion au dispositif:		Nécessite une connexion temporaire. (La voie doit avoir un accès en ligne.)
Cas d'utilisation:		Pris en charge des blocs de données
Brève description:		Ce cas d'utilisation représente la possibilité de prendre en charge (par exemple le chargement et le téléchargement, le réglage des paramètres ou la génération des rapports) un groupe d'instruments en une seule fois. Ce cas d'utilisation prend en charge les blocs de données au niveau du système
GUI:		Application Cadre
Impres-sion:		Pas prise en charge
Connexion au dispositif:		Nécessite une connexion
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	
	Maintenance:	Accessible
	Ingénieur Plan.:	
Fonctions de l'utilisateur:		Aucune modification
Cas d'utilisation inclus:		Chargement
Brève description:		Lit le paramétrage entier des dispositifs du groupe dans la base de données de l'Application Cadre
Cas d'utilisation inclus:		Téléchargement
Brève description:		Comme le chargement, mais dans le sens contraire

5.3.5 Planification

Les cas d'utilisation de la planification sont disponibles pour l'acteur "Planning Engineer" (Ingénieur planification) (voir Figure 26).



IEC 1095/09

Légende

Anglais	Français
Delete Instance	Suppression d'une instance
include	«Inclut»
Import	Importation
DTM Instance Handling	Prise en charge de l'instance du DTM
Export	Exportation
Create Instance	Création d'une instance
Configuration	Configuration
Scan	Balayage
System Generation	Génération du système
DTM Matching	Mise en concordance du DTM
Planning Engineer	Ingénieur de planification
Network Management	Gestion de réseau
System Planning	Planification du système
Busmaster Config	Configuration du maître du bus
Channel Assignment	Attribution de la voie
List of Supported Devices	Liste des dispositifs pris en charge

Figure 26 – Cas d'utilisation de la planification

Le Tableau 9 fournit une description des cas d'utilisation de la planification.

Tableau 9 – Cas d'utilisation de la planification

Cas d'utilisation:		Prise en charge des instances du DTM
Brève description:		Avec ce cas d'utilisation un acteur "Planning Engineer" (Ingénieur planification) peut prendre en charge (par exemple instancier, importer, exporter, supprimer) une instance de dispositif dans l'Application Cadre
GUI:		Application Cadre et DTM
Impres-sion:		Pas prise en charge
Connexion au dispositif:		Pas nécessaire
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	
	Maintenance:	
	Ingénieur Plan.:	Accessible
Fonction de l'utilisateur		Aucune modification
Cas d'utilisation inclus:		Création d'instance
Brève description:		Dans ce cas d'utilisation, une nouvelle instance de dispositif peut être créée et mise dans le projet. Après la création d'une nouvelle instance de dispositif, l'ensemble des paramètres du dispositif doit être instancié. Cette action est effectuée par le DTM
GUI:		Application Cadre et DTM (s'il prend en charge la sélection par défaut de dispositif)
Cas d'utilisation inclus:		Importation
Brève description:		L'ensemble des paramètres peut être instancié par l'importation de données à partir d'une base de données (par exemple: une base de données modèle) ou par la copie de l'ensemble des paramètres à partir d'un dispositif préalablement instancié et contrôlé
GUI:		Application Cadre (FA)
Cas d'utilisation inclus:		Exportation
Brève description:		Pour copier les données d'une instance de dispositif à une autre, les données d'instance de dispositif peuvent être exportées
GUI:		Application Cadre:
Cas d'utilisation inclus:		Suppression d'instance
Brève description:		Suppression d'une instance de dispositif
GUI:		Application Cadre
Cas d'utilisation:		Configuration
Brève description:		Ce cas d'utilisation permet à l'acteur "Planning Engineer" (ingénieur de planification) de configurer un dispositif complexe
GUI:		DTM (applicationId du DTM: fdtConfiguration)
Impres-sion:		Peut être prise en charge
Connexion au dispositif:		Ne doit pas avoir de connexion établie
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	
	Maintenance:	
	Ingénieur Plan.:	Accessible
Fonctions de l'utilisateur:		Aucune modification

Cas d'utilisation:		Génération du système
Brève description:		Cas d'utilisation pour effectuer toutes les actions nécessaires à la création de la topologie basée sur le résultat du balayage
GUI:		Application Cadre et DTM
Impres- sion:		Application Cadre et DTM
Connexion au dispositif:		Nécessaire
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	
	Maintenance:	
	Ingénieur Plan.:	Accessible
Fonctions de l'utilisateur:		Aucune modification
Cas d'utilisation inclus:		Balayage
Brève description:		Extrait la liste des dispositifs disponibles avec service balayage à partir d'un objet Voie. L'objet Voie peut être fourni par un DTM ou par l'Application Cadre
GUI:		L'Application Cadre peut offrir une GUI pour la représentation de la liste de dispositifs
Impres- sion:		Pas de prise en charge
Connexion au dispositif:		Nécessite une connexion temporaire. (La voie doit avoir un accès en ligne.)
Cas d'utilisation inclus:		Gestion de réseau
Brève description:		Cas d'utilisation aux fins de gestion de réseau; par exemple: réglage d'adresse en fonction d'un DTM de communication. (applicationId du DTM: fdtNetworkManagement)
Cas d'utilisation inclus:		Concordance de DTM
Brève description:		Cas d'utilisation pour trouver un DTM qui concorde le mieux avec les informations extraites du cas d'utilisation Balayage («Scan»)
Cas d'utilisation inclus:		Création d'instance
Brève description:		Dans ce cas d'utilisation une nouvelle instance de dispositif peut être créée et mise dans le projet. Après la création d'une nouvelle instance de dispositif, l'ensemble des paramètres du dispositif doit être instancié. Cette action est effectuée par le DTM
GUI:		Application Cadre et DTM (s'il prend en charge la sélection par défaut de dispositif)
Cas d'utilisation:		Planification du système
Brève description:		Cas d'utilisation pour effectuer toutes les actions nécessaires à l'édition des informations relatives à la topologie
GUI:		Application Cadre et DTM
Impres- sion:		Application Cadre et DTM
Connexion au dispositif:		Pas nécessaire
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	
	Maintenance:	
	Ingénieur Plan.:	Accessible
Fonctions de l'utilisateur:		Aucune modification
Cas d'utilisation inclus:		Gestion de réseau
Brève description:		Cas d'utilisation pour la gestion de réseau; par exemple: réglage d'adresse en fonction d'un DTM de communication. (applicationId du DTM: fdtNetworkManagement)

Cas d'utilisation inclus:		Configuration du bus maître
Brève description:		Cas d'utilisation pour la configuration des DTM de bus maître
Cas d'utilisation inclus:		Attribution de voie
Brève description:		Cas d'utilisation pour éditer les attributions de voies du FDT
Cas d'utilisation:		Liste des dispositifs pris en charge
Brève description:		Dans ce cas d'utilisation, une liste de tous les dispositifs pris en charge au sein d'un projet peut être visualisée et éditée. Un acteur "Planning Engineer" (ingénieur de planification) peut sélectionner un dispositif de cette liste pour créer une nouvelle instance de dispositif. Un acteur avec l'ensemble des fanions de l'acteur "Administrator" (administrateur) a accès pour modifier cette liste.
GUI:		Application Cadre
Impres-sion:		Pas de prise en charge
Connexion au dispositif:		Aucune connexion
Niveau de l'utilisateur	Observateur:	Pas d'accès
	Opérateur:	
	Maintenance:	
	Ingénieur Plan.:	Accessible pour visualisation seulement
Fanion de l'utilisateur	Administrateur:	Accessible pour édition/modification
	Service OEM:	Aucune modification

5.3.6 Service OEM (équipementier)

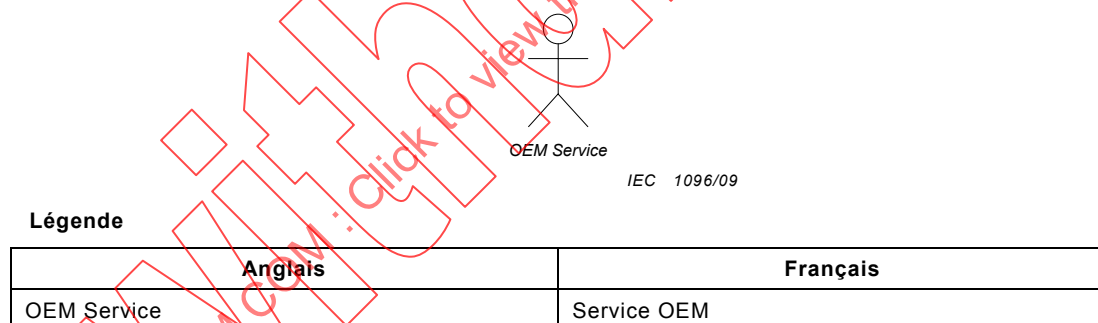
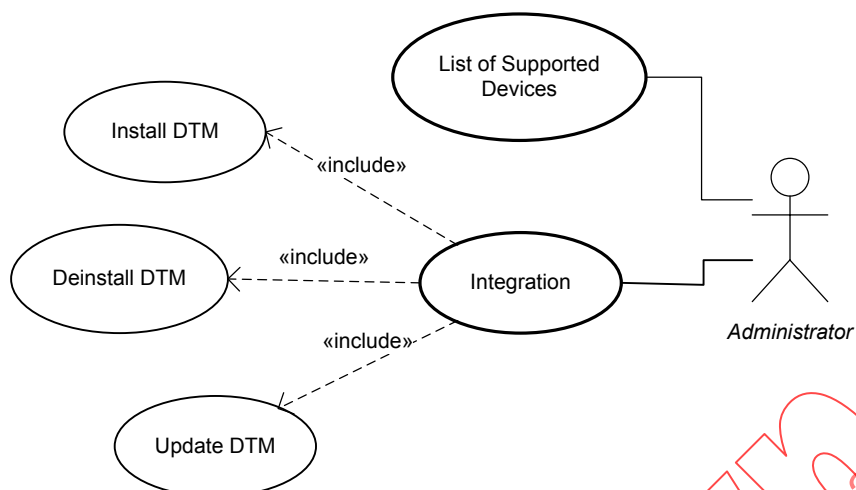


Figure 27 – Service OEM

Les cas d'utilisation du "OEM service" (service OEM) peuvent fournir à l'acteur du "OEM service" (service OEM) (voir Figure 27) un accès étendu aux cas d'utilisation des rôles des autres acteurs.

5.3.7 Administration

Les cas d'utilisation de l'administration sont disponibles pour les utilisateurs qui ont des autorisations Administrateur supplémentaires (voir Figure 28)



IEC 1097/09

Légende

Anglais	Français
List of Supported Devices	Liste des dispositifs pris en charge
Install DTM	Installation du DTM
include	«Inclut»
Deinstall DTM	Désinstallation du DTM
Integration	Intégration
Administrator	Administrateur
Update DTM	Mise à jour du DTM

Figure 28 – Cas d'utilisation de l'Administrateur

Le Tableau 10 fournit une description des cas d'utilisation de l'Administrateur.

Tableau 10 – Cas d'utilisation de l'Administrateur

Cas d'utilisation:		Intégration
Brève description:		Ce cas d'utilisation permet à l'acteur d'installer, de désinstaller ou de mettre à jour de nouveaux DTM. L'installation et la désinstallation ne sont pas contrôlées par l'Application Cadre
GUI:		L'Application Cadre peut prendre en charge la gestion des DTM
Impression:		Pas prise en charge
Connexion au dispositif:		Ne doit pas avoir de connexion établie
Utilisateurs:	Opérateur:	Pas accessible:
	Maintenance:	
	Ingénieur Plan.:	
	Administrateur:	Accessible
		Service OEM:
		Pas accessible
Cas d'utilisation inclus:		Installation
Brève description:		Installation d'un nouveau DTM
GUI:		Responsabilité du DTM
Cas d'utilisation inclus:		Désinstallation
Brève description:		Désinstallation d'un DTM
GUI:		Responsabilité du DTM

Cas d'utilisation:	Intégration
Cas d'utilisation inclus:	Mise à jour du DTM
Brève description:	Mise à jour/Modification d'une installation de DTM
GUI:	Responsabilité du DTM:

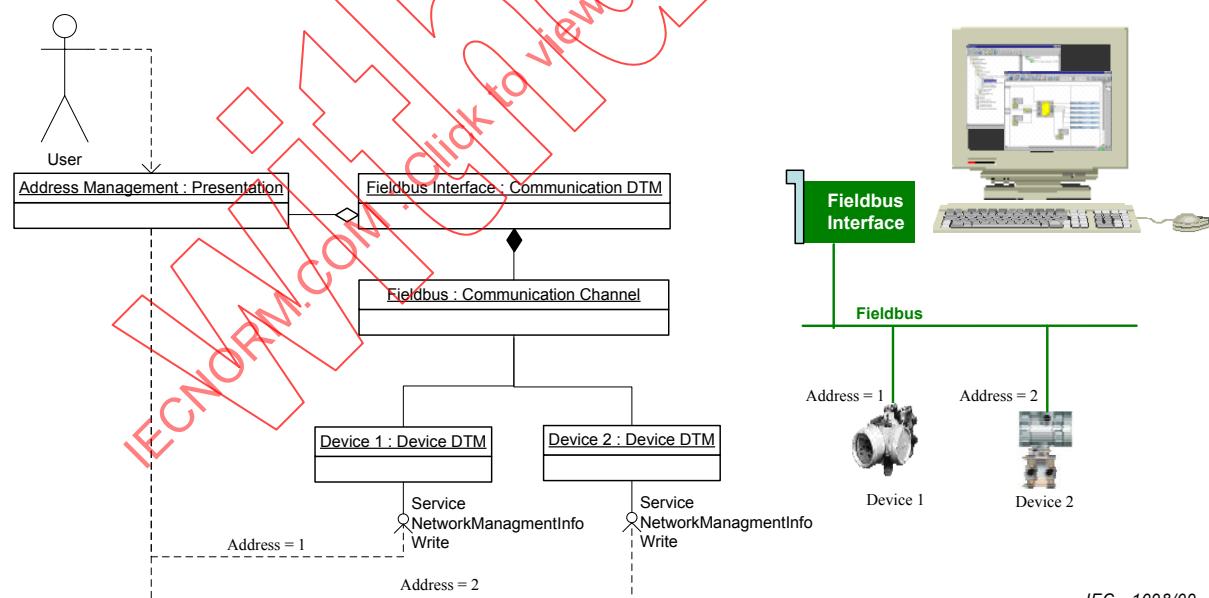
6 Concepts généraux

6.1 Gestion des adresses

Les systèmes de bus de terrain utilisent généralement un concept d'adressage pour différencier les différents dispositifs connectés. Par conséquent, un DTM a généralement besoin des informations relatives à l'adresse de son dispositif associé pour établir une connexion directe avec lui (voir service Connect, 7.6.1.2).

Un DTM pour un type de dispositif qui peut être connecté à un système définissant un concept d'adressage doit fournir les services NetworkManagementInfo (voir 7.2.11). Ces services permettent de lire et d'écrire les informations relatives à l'adressage du dispositif au DTM. Le schéma d'adressage est spécifique au bus de terrain, par conséquent les informations concrètes devant être transmises au service sont définies par les documents CEI 62453-3xy décrivant l'intégration des profils à un protocole dans le FDT.

Le composant fournissant la Voie de Communication (DTM ou Application Cadre) est toujours en charge de la mise en place de l'adresse dans les DTM reliés. Un DTM fournissant des Voies de Communication doit prendre en charge un objet Présentation permettant à l'utilisateur de mettre en place les adresses (ApplicationID = fdtNetworkManagement, voir Tableau A.4) comme présenté à la figure suivante (Figure 29).



IEC 1098/09

Légende

Anglais	Français
User	Utilisateur
Address Management: Presentation	Gestion de l'adresse: présentation
Fieldbus Interface: Communication DTM	Interface du bus de terrain: DTM de communication
Fieldbus Interface	Interface du Bus de terrain
Fieldbus: Communication Channel	Bus de terrain: Voie de communication

Anglais	Français
Fieldbus	Bus de terrain
Device 1: Device DTM	Dispositif 1: DTM de dispositif
Device 2: Device DTM	Dispositif 2: DTM de dispositif
Address = 1	Adresse = 1
Address = 2	Adresse = 2
Device 1	Dispositif 1
Device 2	Dispositif 2
Service NetworkManagementInfo Write	Service NetworkManagementInfo Write
Service NetworkManagementInfo Write	Service NetworkManagementInfo Write
Address = 1	Adresse = 1
Address = 2	Adresse = 2

Figure 29 – Mise en place des adresses par le biais de l'objet présentation du DTM

De plus, la Voie de Communication doit elle-même prendre en charge le service SetChildrenAdresses (voir 7.6.2.5) pour permettre à l'Application Cadre de lancer la mise en place de l'adresse. Les diagrammes de séquence en 8.2 décrivent différents scénarios d'adressage de manière plus détaillée.

La manière dont la gestion de l'adresse est assurée si la Voie de Communication est fournie par l'Application Cadre ne relève pas du domaine d'application de la présente norme.

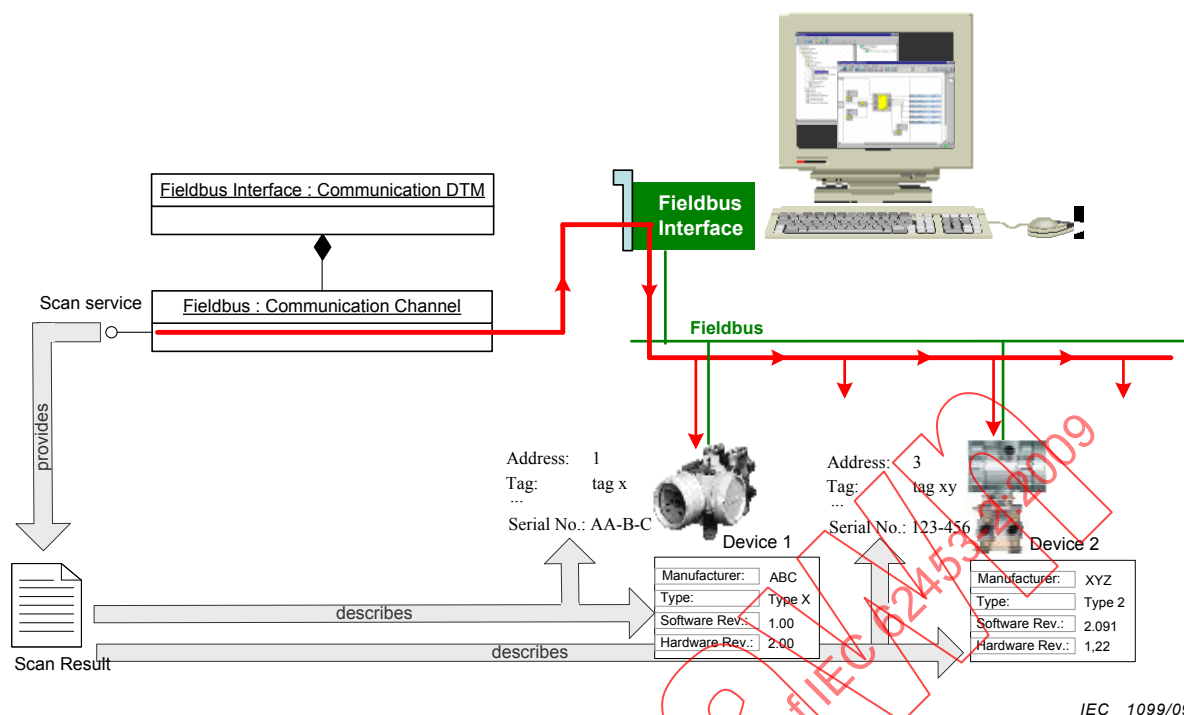
6.2 Balayage et attribution du DTM

6.2.1 Introduction au balayage

De nombreux protocoles de bus de terrain (ou communication point à point) définissent la prise en charge des services de balayage pour demander une liste actualisée comportant les informations relatives aux dispositifs connectés. Les informations et services décrits dans les prochains articles permettent à l'Application Cadre de générer ou de valider la topologie correspondante du FDT sans connaître les définitions spécifiques à un protocole.

6.2.2 Balayage

Le balayage est pris en charge par le service scan de la Voie de Communication (voir 7.6.4.1).



IEC 1099/09

Légende

Anglais	Français
Fieldbus Interface: Communication DTM	Interface du bus de terrain: DTM de communication
Fiedbus Interface	Interface de bus de terrain
Scan Service	Service Scan
Fieldbus: Communication Channel	Bus de terrain: Voie de communication
Fiedbus	Bus de terrain
provides	Fournit
Address = 1	Adresse = 1
Tag tag x	Marqueur marqueur x
Serial No	Numéro de série
Device 1	Dispositif 1
describes	Décrit
Manufacturer	Fabricant
Type	Type
Software	Logiciel
Hardware rev	Révision du matériel
Scan Result	Résultat du balayage

Figure 30 – Balayage du bus de terrain

Le service retourne les informations relatives aux instances et au type de dispositif pour tous les dispositifs connectés pouvant être déterminés par des moyens définis dans le protocole de bus de terrain (voir Figure 30). Par exemple, le fabricant du dispositif, le type, la version du matériel et du logiciel intégré ou l'adresse, le marqueur et le numéro de série du bus de terrain. Ces informations sont spécifiques au bus de terrain. Le format concret et la conversion dans un format indépendant du protocole qui peut être utilisé par l'Application Cadre sans connaissance spécifique du bus de terrain sont définis par le document CEI 62453-3xy décrivant l'intégration des profils à un protocole dans le FDT.

6.2.3 Attribution du DTM

Une Application Cadre peut utiliser les informations retournées par un balayage (voir 7.6.4.1) afin de trouver des DTM appropriés pouvant être ajoutés à la topologie du FDT en les comparant avec les informations d'identification du type de dispositif retournées par le service GetIdentificationInformation (voir 7.2.3.2) de DTM connus.

De plus, une Application Cadre peut également utiliser les informations relatives aux résultats du balayage pour valider si les DTM dans une topologie existante de FDT sont oui ou non appropriés en les comparant avec les informations d'identification du type de dispositif retournées par ces DTM.

La comparaison est effectuée par l'Application Cadre basée sur ses règles internes. Chaque élément des informations du balayage peut être comparé avec les informations d'identification du dispositif du DTM.

6.2.4 Identification du dispositif spécifique au fabricant

Il arrive parfois que les dispositifs ne puissent pas être identifiés de manière unique avec les méthodes définies par le protocole du bus de terrain. Par exemple, lorsque le même ID du type est utilisé pour plusieurs types de dispositif différents d'un fabricant. Dans ce cas, l'Application Cadre peut trouver plusieurs types de dispositif du DTM ou même des DTM qui apparaissent comme appropriés pour les dispositifs trouvés durant le balayage. Cependant, un tel dispositif peut être identifié par les méthodes définies par le fabricant du dispositif.

Le FDT permet au fabricant de mettre en œuvre cette identification spécifique du dispositif au sein d'un DTM et la rend utilisable par l'Application Cadre indépendamment du protocole et du fabricant.

Le DTM pour un tel dispositif doit ajouter les propriétés d'identification spécifiques au fabricant aux informations d'identification du dispositif retournées par GetIdentificationInformation (voir 7.2.3.2). Si l'Application Cadre essaie à ce moment-là de trouver un DTM approprié, elle ne peut alors trouver que les identifications des dispositifs qui concordent, mais qui possèdent des éléments supplémentaires non inclus dans le résultat du balayage, car ils ne sont connus que par le fabricant du dispositif. Dans une telle situation, l'Application Cadre doit rechercher un type de dispositif du DTM pour lequel le DTMSupportLevel est mis sur 'identSupport' (voir Tableau A.11) et l'ajouter de manière temporaire à la topologie du FDT pour demander des informations supplémentaires au dispositif par le service HardwareInformation (voir 7.2.3.3). Le DTM doit alors appliquer les méthodes d'identification du dispositif spécifique au fabricant et retourner les éléments supplémentaires d'identification du dispositif en tant que résultat de l'appel au service HardwareInformation pour permettre à l'Application Cadre de se faire remplacer par le DTM ou le Type de dispositif du DTM approprié.

6.2.5 Balayage du matériel de communication

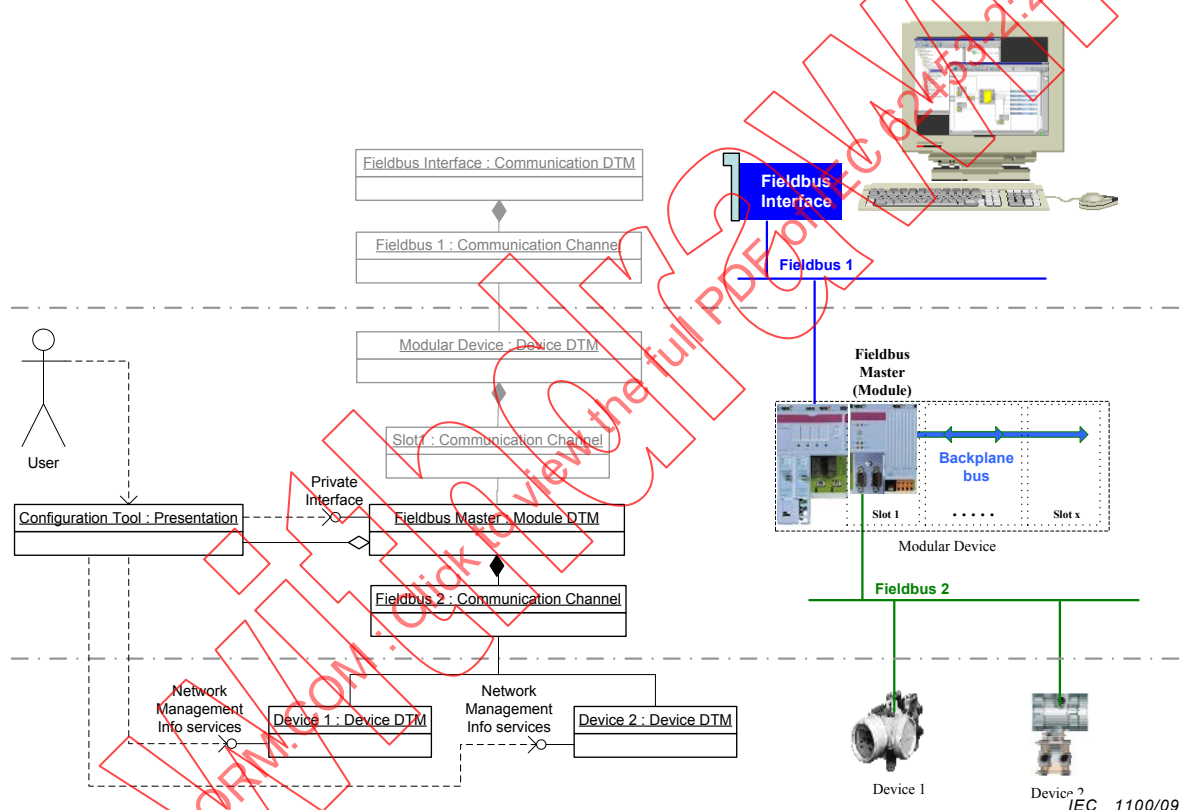
Le FDT définit également les méthodes de balayage pour le matériel de communication agissant comme l'élément racine dans la topologie du FDT afin d'accéder au bus de terrain du niveau le plus élevé dans la topologie du système ou dans une liaison point à point.

Ce mécanisme est basé sur le principe de tâtonnement. L'Application Cadre instancie simplement chacun des DTM de Communication enregistré ou présélectionné, invoque HardwareInformation (voir 7.2.3.3) et vérifie si le service retourne oui ou non des informations relatives au matériel de communication ou une erreur.

6.3 Configuration du maître du bus de terrain ou du programmeur de communication

De nombreux bus de terrain utilisent des dispositifs spécialisés pour contrôler la communication entre les différents participants, par exemple le concept Maître-Esclave ou le concept de Contrôle par Jeton.

Les dispositifs contrôlant la communication sur le bus de terrain sont appelés Maître de bus de terrain ou Programmeur de Communication. Ces dispositifs ont généralement besoin d'être configurés avec les informations relatives aux paramètres du bus des dispositifs connectés à ce dernier. En général, la configuration s'effectue à l'aide d'un outil de configuration spécifique au dispositif. Le composant du FDT représentant le Maître de Bus de terrain ou le Programmeur de Communication doit fournir cet outil de configuration. Cela signifie que l'outil de configuration fait partie soit de l'Application Cadre, soit d'un DTM comme présenté à la Figure 31.



IEC 1100/09

Légende

Anglais	Français
Fieldbus interface: communication DTM	Interface du bus de terrain: DTM de communication
Fieldbus 1: communication channel	Bus de terrain 1: voie de communication
Fieldbus interface	Interface du bus de terrain
Fieldbus 1	Bus de terrain 1
Modular Device: Device DTM	Dispositif modulaire: DTM du dispositif
Fieldbus Master (Module)	Maître du bus de terrain (Module)
Slot 1: communication channel	Emplacement 1: Voie de communication
User	Utilisateur
Configuration tool: Presentation	Outil de configuration: Présentation
Private Interface	Interface privée
Fieldbus Master: Module DTM	Maître du bus de terrain: DTM de module

Anglais	Français
Fieldbus 2: communication channel	Bus de terrain 2: voie de communication
Fieldbus 2	Bus de terrain 2
Network Management Info Services	Services Network Management Info
Device 1: Device DTM	Dispositif 1: DTM du dispositif
Network Management Info Services	Services Network Management Info
Device 2: Device DTM	Dispositif 2: DTM du dispositif
Device 1	Dispositif 1
Device 2	Dispositif 2

Figure 31 – Outil de configuration du maître de bus de terrain faisant partie d'un DTM

L'outil de configuration est capable de lire et d'écrire les informations relatives aux paramètres du bus des participants du bus de terrain par le biais des services NetworkManagementInfo (voir 7.2.11) des DTM correspondants. Il est possible d'accéder aux informations relatives aux paramètres du bus du maître ou du programmeur de communication par des méthodes privées définies entre l'outil de configuration et le DTM correspondant.

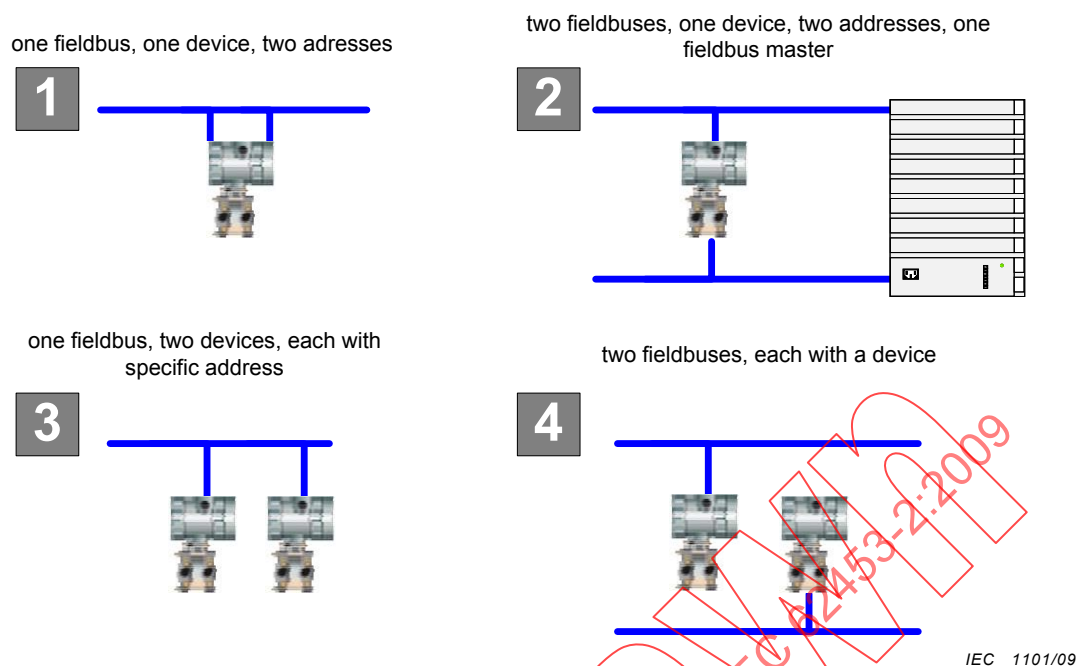
Après que l'outil de configuration a mis en place toutes les informations relatives aux paramètres du bus, chaque DTM est chargé d'écrire les informations à son dispositif par le biais des opérations de communication du FDT normalisées, par exemple si un téléchargement est requis par le biais du service WriteDataToDevice (voir 7.2.12.3).

Les informations concrètes relatives aux paramètres du bus pouvant être lues ou écrites par le biais des services NetworkManagementInfo sont définies dans les documents CEI 62453-3xy décrivant l'intégration des profils à un protocole dans le FDT. De plus, la configuration générale du bus est également décrite de manière plus détaillée dans le document CEI 62453-3xy décrivant le protocole.

6.4 Redondance des esclaves

6.4.1 Vue d'ensemble de la redondance

La duplication des composants critiques d'un système dans le but d'augmenter la fiabilité du système, généralement dans le cas d'une sauvegarde ou d'une sécurité intégrée, est appelée redondance. La Figure 32 présente les scénarios de redondance les plus courants dans l'industrie de l'automatisation.



Légende

Anglais	Français
one fieldbus, one device, two addresses	un bus de terrain, un dispositif, deux adresses
two fieldbus, one device, two addresses, one fieldbus master	deux bus de terrain, un dispositif, deux adresses, un maître de bus de terrain
one fieldbus, two devices, each with specific address	un bus de terrain, deux dispositifs, chacun avec une adresse particulière
two fieldbus, each with a device	deux bus de terrain, chacun avec un dispositif

Figure 32 – Scénarios de redondance

Le domaine d'application de la redondance des esclaves au sein du FDT est un DTM pour la configuration d'un dispositif connecté conformément à l'un des scénarios suivants:

- scénario 1: un bus de terrain utilisant deux adresses différentes;
- scénario 2: connecté à deux bus de terrain différents contrôlés par un seul maître de bus.

Les dispositifs redondants séparés (scénarios 3 et 4) ne peuvent pas être pris en charge au sein du FDT, ces scénarios nécessiteraient une fonctionnalité supplémentaire de l'Application Cadre, par exemple en ce qui concerne la synchronisation des données.

Dans les scénarios 1 et 2, les bus de terrain redondants doivent être gérés par un composant parent conscient de la redondance (par exemple un DTM de Communication) spécifique à la technologie appropriée aux bus de terrain redondants. Il convient que ce composant parent soit également généralement capable de prendre en charge les DTM pour les dispositifs de terrain redondants et non redondants en parallèle.

6.4.2 Prise en charge de la redondance dans l'Application Cadre

Les DTM capables de prendre en charge la redondance des esclaves peuvent être utilisés par n'importe quelle Application Cadre du FDT sans nécessiter de prise en charge ou de connaissance particulière sur la redondance. Une Application Cadre du FDT peut de manière facultative prendre en charge les services OnAddedRedundantChild (voir 7.7.4.1) et OnRemovedRedundantChild (voir 7.7.4.2) pour être informée et être capable d'afficher des esclaves redondants dans sa vue topologique, par exemple un dispositif de terrain connecté à deux lignes différentes ou en utilisant des icônes spécifiques pour les dispositifs dans une vue topologique.

Au sein d'une Application Cadre qui n'est pas consciente de la redondance, un DTM représentant un esclave redondant ne peut pas être perçu au sein de la vue topologique. Cependant le DTM et le composant parent eux-mêmes affichent généralement des informations supplémentaires, par exemple des adresses supplémentaires de bus de terrain. Néanmoins, au sein d'une telle Application Cadre, ces DTM fournissent une fonctionnalité totale concernant la redondance des bus de terrain.

Étant donné qu'un esclave redondant est représenté par une instance du DTM, aucune fonctionnalité supplémentaire concernant la synchronisation des ensembles de données ou les multi-utilisateurs n'est requise.

6.4.3 Composant parent pour le bus de terrain redondant

La communication du bus de terrain pour les esclaves redondants est prise en charge par un bus de terrain et un composant parent spécifique à la technologie de redondance, par exemple un DTM de Communication spécifique. Tous les bus de terrain utilisés pour connecter des esclaves redondants doivent être pris en charge par une instance d'un composant parent tel que celui-ci. Dans le scénario 2 par exemple, chaque ligne de bus de terrain est représentée par une Voie de Communication appropriée du composant parent. Par conséquent, une Application Cadre est capable d'utiliser un tel composant parent sans connaître la structure physique du bus de terrain redondant.

Durant un appel au service `ValidateAddChild` (voir 7.6.2.3) et du service `ChildAdded` (voir 7.6.2.2) le composant parent est capable de détecter si un DTM de dispositif qui va s'ajouter est capable de prendre en charge la redondance en examinant les informations retournées par le service `NetworkManagementInfoRead` (voir 7.2.11.1) du DTM instancié. Dans ce cas, une boîte de dialogue spécifique de sélection de l'adresse au sein du composant parent peut être utilisée. La sélection de l'adresse est spécifique au bus de terrain et à la redondance. C'est le composant parent qui décide si la redondance est prise en charge automatiquement ou seulement après l'interaction avec l'utilisateur.

Si l'Application Cadre perçoit la redondance, le composant parent doit informer l'Application Cadre du DTM redondant par le biais de `OnRemovedRedundantChild` (voir 7.7.4.2).

Le composant parent doit être capable de prendre en charge tous les chemins de communication possibles jusqu'au dispositif redondant. Au sein d'un appel au service `NetworkManagementInfoWrite` (voir 7.2.11.2) les informations complètes relatives à l'adresse redondante peuvent être fournies à l'instance du DTM prenant en charge ce dispositif redondant. Ce DTM est ensuite capable d'utiliser ces informations pour afficher tous les chemins de communication disponibles. Durant un service `Connect` (voir 7.6.1.2) le DTM fournit les informations complètes de l'adresse au composant parent. Le composant parent est ensuite capable de sélectionner le chemin de communication actuellement actif. Le chemin de communication peut être modifié au sein du composant parent sans nécessiter d'interaction avec le DTM du Dispositif.

Un composant parent peut également être capable de prendre en charge un DTM représentant un dispositif de terrain qui n'est pas redondant. Dans ce cas, ce DTM est pris en charge sans utiliser les définitions des données spécifiques à la redondance dans le FDT.

6.4.4 Prise en charge de la redondance dans le DTM du dispositif

Un DTM capable de prendre en charge un dispositif redondant fournit des informations supplémentaires au service `NetworkManagementInfoRead` (voir 7.2.11.1).

Après un appel au service `ChildAdded` (voir 7.6.2.2), les informations complètes relatives à l'adresse redondante peuvent être fournies par le composant parent au DTM du dispositif. Le DTM du dispositif est ensuite capable de détecter si son esclave approprié est utilisé en tant qu'esclave redondant. Ces informations complètes de l'adresse doivent être utilisées par le DTM du Dispositif au sein d'un Connexion (voir 7.6.1.2), mais peuvent également être

utilisées pour les informations relatives au statut et au diagnostic. En général, une prise en charge supplémentaire de la redondance est requise au sein du DTM du Dispositif lui-même.

Un DTM prenant en charge un dispositif redondant doit vérifier toutes les adresses fournies par un appel à NetworkManagementInfoWrite (voir 7.2.11.2). Si le DTM du dispositif n'est pas capable de prendre en charge ces adresses, par exemple si seul le décalage spécifique à un vendeur peut être utilisé, il convient qu'un message d'erreur soit créé et que l'échec soit retourné au composant parent appelant. Dans ce cas, le composant parent est capable de détecter les DTM du dispositif qui ne peuvent pas être utilisés au niveau du bus de terrain redondant. Un DTM de Dispositif doit sauvegarder toutes les informations relatives à la redondance dans ses données d'instance.

Un DTM représentant un esclave redondant peut être utilisé comme enfant d'un composant parent conscient de l'absence de redondance. Dans ce cas, le DTM du dispositif ne doit pas utiliser la fonctionnalité supplémentaire de redondance du FDT, les GUI ou les définitions des données spécifiques redondantes dans le FDT.

6.4.5 Balayage et esclaves redondants

Le balayage du bus de terrain fournit une entrée pour chaque adresse d'un esclave redondant, un esclave redondant ne peut pas être détecté.

Dans le scénario 1, la mise en correspondance («mapping») des adresses redondantes avec une instance n'est possible que pour un DTM lui-même. Dans le scénario 2, la mise en correspondance («mapping») ne peut se faire qu'en se basant sur les connaissances relatives au projet. En général, un balayage n'est pas effectué sur un système redondant.

7 Spécification des services du FDT

7.1 Vue d'ensemble de la spécification des services

Cet article spécifie les services définis pour les objets de FDT. Les définitions des services sont abstraites et ne représentent pas de spécification pour la mise en oeuvre. La mise en correspondance («mapping») des descriptions abstraites et les véritables mises en oeuvre provenant de ces services sont définies dans les parties relatives à la mise en oeuvre spécifique à la technologie.

Les services pour chacun des objets sont organisés en ensembles de services. Chaque ensemble de services définit un ensemble de services associés. L'organisation en ensembles de services est un regroupement logique utilisé dans la spécification et peut ne pas être utilisée dans la mise en oeuvre.

Chaque service est décrit avec

- le résumé du service;
- le tableau comportant les valeurs des demandes et des réponses;
- la description du service;
- un relevé de disponibilité d'état.

Le résumé du service donne une courte vue d'ensemble.

Les arguments qui seront utilisés pour le service sont décrits au sein du tableau comportant les valeurs des demandes et des réponses. Pour chaque argument (voir Annexe A pour une description des types de données des arguments), il est stipulé si l'argument est, oui ou non, obligatoire ('M') ou facultatif ('O') utilisé pour l'appel au service (Demande) ou en tant que valeur de retour (Réponse) ou non nécessaire ('-').

La description du service définit le comportement et l'utilisation du service.

Le relevé de disponibilité d'état définit pour chaque service s'il est, oui ou non, disponible dans l'état 'configuré ou 'communication autorisée'.

Cette partie de la CEI 62453 ne définit pas s'il est facultatif ou obligatoire de mettre en œuvre les services définis. Cette définition est fournie par les parties relatives à la mise en œuvre spécifique à la technologie. Chaque partie relative à la mise en œuvre spécifique à la technologie fournit une annexe décrivant la mise en œuvre réelle des services (par exemple la mise en correspondance («mapping») des services avec les méthodes de l'interface).

NOTE Le mécanisme pour donner des informations sur les services qui ne sont pas mis en œuvre peut également être spécifique à la technologie. Pour certaines technologies, le service qui n'est pas mis en œuvre peut être reconnu par le client si un serveur ne fournit pas certaines interfaces. Pour d'autres, les services qui ne sont pas mis en œuvre peuvent être reconnus par des réponses spéciales du service.

L'exécution des services dans le modèle synchrone ou asynchrone dépend de la technologie de mise en œuvre. 'Synchrone' signifie que l'appelant du service est bloqué durant la durée totale d'exécution du service. 'Asynchrone' signifie que l'appelant est capable de continuer les autres opérations jusqu'à ce que l'exécution du service soit terminée. Le modèle d'exécution du service utilisé est défini dans le document CEI 62453-4z décrivant la mise en correspondance («mapping») avec certaines technologies de mise en œuvre. Les deux modèles d'exécution peuvent être utilisés ensemble pour la mise en œuvre des services. De plus, l'annulation de l'exécution active d'un service peut être définie.

7.2 Services du DTM

7.2.1 Services généraux

7.2.1.1 Service PrivateDialogEnabled

Ce service est utilisé par l'Application Cadre pour informer un DTM s'il est autorisé ou non à ouvrir une fenêtre de dialogue privée.

Tableau 11 – Arguments pour le service PrivateDialogEnabled

	Demande	Réponse
Enabled (Booléen)	M	-

Cette condition spéciale est fixée par une Application Cadre lors de l'exécution. Elle peut s'avérer nécessaire par exemple si

- une action de l'utilisateur en cours ne doit pas être interrompue;
- il n'est pas permis qu'une fenêtre dynamiquement ouverte ait la priorité ou cache d'autres fenêtres, ou
- le DTM est lancé sur un hôte différent de la GUI.

«Enabled» mis sur FALSE (FAUX) signifie que le DTM ne doit pas ouvrir de GUI autre que les GUI ouvertes par les services de la FA (comme le service OpenPresentationRequest et le service UserDialog). Si dans cette condition une erreur survient, le DTM est encore capable d'envoyer une notification à l'Application Cadre par le biais du service OnErrorMessage (voir 7.7.2.1).

Si le DTM requiert une action de l'utilisateur, et doit donc ouvrir un dialogue avec l'utilisateur, il convient qu'il appelle le service UserDialog de l'Application Cadre (voir 7.7.7.3). Si aucune GUI ne peut être affichée, le comportement par défaut lors de cette demande est de ne pas ouvrir le dialogue et de fournir au DTM une valeur de retour par défaut. Il incombe donc à l'Application Cadre de permettre l'ouverture du dialogue, de retarder la demande jusqu'à ce

que l'action actuelle de l'utilisateur soit terminée, ou de refuser la demande en envoyant la réponse par défaut.

Il convient que les DTM informent l'utilisateur par le biais du service UserDialog si une fonctionnalité spécifique ne peut pas être effectuée parce que les dialogues privés ne sont pas autorisés.

Les exemples pour les dialogues privés sont:

- les boîtes de message (c'est-à-dire la boîte de message normalisée);
- les dialogues de sélection de fichier ou d'imprimante (c'est-à-dire fournis par le système d'exploitation);
- les navigateurs web (par défaut);
- les clients de messagerie (par défaut);
- la vue du fichier d'aide;
- le visualiseur manuel;
- les fenêtres d'attente;
- les applications externes hors ligne ;
- toute autre fenêtre.

Si les dialogues sont ouverts sous le contrôle de l'Application Cadre, ils sont définis comme n'étant pas des dialogues privés.

Les exemples sont:

- les dialogues ouverts par le service UserDialog;
- la GUI du DTM ouverte par le service OpenPresentationRequest;
- les applications lancées par le service OpenPresentation;
- les fenêtres ouvertes par l'Application Cadre en raison d'une entrée <Document> dans la réponse reçue de GetFunctions.

Ce service est disponible dans les états:

- [X] 'configuré';
- [X] 'communication autorisée'.

7.2.1.2 Service SetLanguage

Ce service est utilisé par l'Application Cadre pour informer un DTM durant l'initialisation du langage à utiliser dans tous les objets Présentation ainsi que pour les messages à l'utilisateur et les messages d'erreur.

Tableau 12 – Arguments pour le service SetLanguage

	Demande	Réponse
LanguageID	M	-

L'Application Cadre configure le langage durant l'initialisation du DTM, afin que tous les objets Présentation de la même instance possèdent le même langage. De plus, les messages portant sur le service des événements comme le service OnErrorMessage (voir 7.7.2.1) et les contenus lisibles par l'homme retournés par les services GetTypeInformation (voir 7.2.3.1) ou GetDocumentation (voir 7.2.7.1) doivent utiliser le langage requis. Si un DTM ne prend pas en charge le langage requis, il doit utiliser le langage actuel (s'il a déjà été initialisé) ou lors de la première initialisation, configurer le langage actuel avec celui par défaut.

Les langages d'un DTM pris en charge sont énumérés dans les informations retournées par le service GetTypeInformation (voir 7.2.3.1). Une instance de DTM est toujours initialisée avec un langage. Il incombe à un DTM d'être capable ou non de modifier le langage actuel d'un objet Présentation lors de son affichage. Le format de sortie pour les nombres, les monnaies, les durées et les dates doit se baser sur les options régionales du système d'exploitation.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.1.3 Service SetSystemGuiLabel

Ce service est appelé par l'Application Cadre pour mettre en place un identificateur unique lisible par l'homme de l'instance d'un DTM dans le contexte de l'Application Cadre.

Tableau 13 – Arguments pour le service SetSystemGuiLabel

	Demande	Réponse
windowTitle	M	-

Ce service est appelé par l'Application Cadre afin de mettre en place une étiquette de système, par exemple pour une boîte de message ou un objet Présentation faisant partie du DTM et qui n'est pas destinée à être incorporée au sein de l'interface utilisateur de l'Application Cadre. L'Application Cadre doit mettre en place l'identificateur unique lisible par l'homme de l'instance d'un DTM dans le contexte de l'Application Cadre qui garantit une identification unique entre le dispositif et, par exemple une boîte de message d'un DTM. Le DTM doit utiliser cette étiquette du système pour tous les types de fenêtres qui seront ouvertes par le DTM. Le DTM peut agrandir ce titre avec des informations spécifiques. L'Application Cadre doit appeler ce service le plus tôt possible. Tant que le service n'a pas été appelé, le DTM doit utiliser le marqueur du dispositif en tant que chaîne lisible par l'homme par défaut.

L'identificateur lisible par l'homme ne doit pas être stocké par le DTM. Il est obligatoire de mettre à jour les étiquettes de toutes les fenêtres ouvertes lorsque ce service est appelé.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.2 Services du DTM liés à l'installation

Chaque DTM qu'il convient qu'il soit visible pour l'intégration au sein de l'Application Cadre doit être enregistré au sein du système. En plus de l'enregistrement, le DTM doit informer s'il représente ou non un dispositif, un module ou un bloc.

Les DTM doivent informer le système lorsqu'ils sont:

- installés;
- désinstallés;
- modifiés, (par exemple de nouveaux types de dispositif sont pris en charge ou le DTM a été mis à jour (correction d'erreur)).

En utilisant cette information, une Application Cadre est capable de générer une base de données avec tous les DTM disponibles sur le système. La mise en œuvre détaillée dépend de la technologie utilisée et est décrite dans un document CEI 62453-4z.

7.2.3 Services du DTM liés aux informations du DTM/dispositif

7.2.3.1 Service GetTypeInformation

Retourne des informations générales sur le type de DTM telles que le nom, la version, le vendeur et les types de dispositif pris en charge par le DTM.

Tableau 14 – Arguments pour le service GetTypeInformation (pour le DTM)

	Demande	Réponse
fdt:VersionInformation	-	M
fdt:Version	-	M
fdt:DtmDeviceTypes	-	M

Ce service fournit un accès aux informations spécifiques au DTM. Ces données sont disponibles dès que le DTM a été instancié. Le DTM ne requiert pas de données spécifiques aux instances pour fournir ces informations.

En général, ces informations sont utilisées par l'Application Cadre pour créer des bibliothèques, choisir un DTM ou pour de simples validations.

Si le service est appelé au niveau d'un BTM, les paramètres suivants de demande et de réponse du service sont utilisés.

Tableau 15 – Arguments pour le service GetTypeInformation (pour le BTM)

	Demande	Réponse
fdt:VersionInformation	-	M
fdt:Version	-	M
btm:BtmBlockTypes	-	M

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.3.2 Service GetIdentificationInformation

Demande des informations d'identification du dispositif pour un type de dispositif de DTM et un protocole précis.

Tableau 16 – Arguments pour le service GetIdentificationInformation (for DTM)

	Demande	Réponse
fdt:DtmDeviceType	M	-
fdt:ProtocolId	M	-
fieldbus:DeviceTypeIdentifications ou devIdent:DeviceTypeIdentificationList	-	M

Ce service retourne des informations d'identification du dispositif pour un type de dispositif ou de bloc requis. La réponse peut également contenir des informations spécifiques à un protocole.

Si le service est appelé au niveau d'un DTM de Communication, la réponse contient alors devIdent: DeviceTypeIdentification List (Liste pour l'identification du type de dispositif).

Si le service est appelé au niveau d'un BTM, les paramètres suivants de demande et de réponse du service sont utilisés.

Tableau 17 – Arguments pour le service GetIdentificationInformation (pour un BTM)

	Demande	Réponse
btm:BtmBlockType	M	-
fdt:ProtocolId	M	-
fieldbus: DeviceTypeIdentifications	-	M

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.3.3 Service HardwareInformation

Demande un balayage pour vérifier la disponibilité du matériel et les informations d'identification correspondantes.

Tableau 18 – Arguments pour le service Hardware information (pour le DTM)

	Demande	Réponse
ScanIdentificationList	-	M
NOTE ScanIdentificationList peut être soit ident:ScanIdentificationList ou fieldbus:ScanIdentifications.		

L'Application Cadre lance cette fonction pour vérifier si le matériel correspondant est réceptif et pour demander des informations d'identification.

Ce service est disponible dans les états:

[] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.3.4 Service GetActiveTypeInfo

Le DTM doit fournir des informations relatives au type de dispositif du DTM sélectionné.

Tableau 19 – Arguments pour le service GetActiveTypeInfo

	Demande	Réponse
fdt:DtmDeviceType	-	M
net:DtmDeviceInstanceTopology	-	O

Le service doit toujours retourner le type de dispositif du DTM actuel. Cela signifie qu'en cas de mise à jour du DTM, le type de dispositif du DTM modifié doit être retourné (par exemple la version du logiciel la plus récente) à la place du type de dispositif du DTM donné durant l'appel au service Initialize (voir 7.2.4.1).

Facultativement, le service retourne des informations sur la structure interne du dispositif correspondant. Les informations retournées sont spécifiques à un protocole et au dispositif.

Si le service est appelé au niveau d'un BTM, les paramètres suivants de demande et de réponse du service sont utilisés.

Tableau 20 – Arguments pour le service GetActiveTypeInfo (for BTM)

	Demande	Réponse
btm:BtmBlockType		M -

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.4 Services du DTM liés au diagramme d'états du DTM

7.2.4.1 Service Initialize

Le service initialise le DTM afin de l'amener à un état de travail.

Tableau 21 – Arguments pour le service Initialize (pour le DTM)

	Demande	Réponse
fdt:DtmDeviceType	M	-
user:FDTUserInformation	M	-
fdt:FrameVersion	O	-
fdt:SystemTag	M	-
fdt:FrameObjectReference	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

Le DTM reçoit les informations relatives au type de dispositif qu'il représentera, à l'utilisateur qui va accéder au DTM, à l'environnement d'exécution, à l'identificateur du DTM et à une référence à l'Application Cadre.

En général, il est prévu qu'un DTM adapte la fonctionnalité fournie selon le rôle de l'utilisateur actuel.

De plus, il est prévu que le DTM adapte son comportement selon la fonctionnalité du FDT de l'environnement d'exécution (conformément à FrameVersion).

Si le service est appelé au niveau d'un BTM, les paramètres suivants de demande et de réponse du service sont utilisés.

Tableau 22 – Arguments pour le service Initialize (for BTM)

	Demande	Réponse
btm:BtmBlockType	M	-
user:FDTUserInformation	M	-
fdt:FrameVersion	O	-
fdt:SystemTag	M	-
fdt:FrameObjectReference	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

Ce service est disponible dans les états:

[X] État Initial [] 'configuré';

[] 'communication autorisée'.

L'appel à ce service aboutit à une transition à l'état 'configuré'.

7.2.4.2 Service SetLinkedCommunicationChannel

Le service informe le DTM de la Voie de Communication reliée au sein de la topologie du FDT qui doit être utilisée pour communiquer avec son dispositif.

Tableau 23 – Arguments pour le service SetLinkedCommunicationChannel

	Demande	Réponse
fdt:CommunicationObjectReference	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

La Voie de Communication est configurée par l'Application Cadre: Le DTM est capable de vérifier les protocoles de communication pris en charge en appelant le service GetSupportedProtocols (voir 7.6.1.1) et l'information GatewayBusCategory en appelant le ReadChannelData (voir 7.5.1.1). En général, l'Application Cadre est chargée d'établir une liaison valide entre une Voie de Communication et un DTM (voir 4.3), cependant cette vérification peut s'avérer nécessaire par exemple si un DTM prend en charge plusieurs protocoles et souhaite trouver celui qui doit être utilisé.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[] 'communication autorisée'.

7.2.4.3 Service EnableCommunication

Le service autorise ou permet à un DTM de communiquer avec son dispositif.

Tableau 24 – Arguments pour le service EnableCommunication

	Demande	Réponse
Boolean	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

Le service est appelé par l'Application Cadre avec TRUE (VRAI) afin d'amener le DTM de l'état 'configuré' à l'état 'communication autorisée'. Par la suite, le DTM est autorisé à établir une liaison de communication à son dispositif en appelant le service Connect (voir 7.6.1.2) de sa Voie de Communication reliée.

Le service est appelé avec FALSE (FAUX) afin de ramener le DTM de l'état 'communication autorisée' à l'état 'configuré'. Si le DTM a accepté l'appel (fdtServiceSucceeded = TRUE (VRAI)) toutes les liaisons de communication établies doivent alors être fermées (voir les services Disconnect (7.6.1.3) ou AbortRequest (7.6.1.4)). Le DTM est autorisé à rejeter le (fdt:serviceSucceeded = FALSE) si les appels au service de communication auxquels il est impossible de mettre fin sont actifs.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.4.4 Service ReleaseLinkedCommunicationChannel

Le service informe le DTM qu'il doit libérer la Voie de Communication mise en place par le service SetLinkedCommunicationChannel (voir 7.2.4.2).

Tableau 25 – Arguments pour le service ReleaseLinkedCommunicationChannel

	Demande	Réponse
fdt:serviceSucceeded	-	M

Ce service est disponible dans les états:

☒ 'configuré';

☐ 'communication autorisée'.

7.2.4.5 Service ClearInstanceData

Utilisé pour informer le DTM qu'il doit nettoyer, par exemple ses fichiers journaux ou ses protocoles. Les données d'instance seront supprimées par l'Application Cadre.

Tableau 26 – Arguments pour le service ClearInstanceData

	Demande	Réponse
fdt:serviceSucceeded	-	M

Le service est utilisé pour informer un DTM qu'il doit nettoyer, par exemple ses fichiers journaux ou ses protocoles de son stockage privé (voir 4.8). Après cet appel au service, les données d'instance seront supprimées par l'Application Cadre. L'Application Cadre est chargée de garantir les préconditions pour la suppression. Cela signifie que l'Application Cadre doit garantir, que toutes les instances de DTM lancées et liées à ces données d'instance sont terminées.

Ce service est disponible dans les états:

☒ 'configuré';

☐ 'communication autorisée'.

7.2.4.6 Service Terminate

Ce service informe le DTM qu'il doit libérer ses références à d'autres composants. C'est l'Application Cadre qui mettra fin au DTM.

Tableau 27 – Arguments pour le service Terminate

	Demande	Réponse
fdt:serviceSucceeded	-	M

Le DTM doit libérer toutes les références aux autres composants et doit mettre fin à l'ensemble des fonctions en attente ou en cours. Il doit également fermer toutes les interfaces utilisateurs. Il incombe à un DTM de décider, s'il convient de stocker ou non les données transitoires.

Ce service est disponible dans les états:

☒ 'configuré';

☐ 'communication autorisée'.

7.2.5 Services du DTM liés aux fonctions

7.2.5.1 Service GetFunctions

Retourne des informations sur les fonctionnalités normalisées (définies par ApplicationID) ou des fonctionnalités supplémentaires (définies par FunctionId) prises en charge par un DTM.

Tableau 28 – Arguments pour le service GetFunctions

	Demande	Réponse
fdt:OperationPhase	M	-
func:Functions	-	M

Ce service fournit des informations relatives aux fonctions du DTM qui permettent à l'Application Cadre par exemple de créer un menu spécifique au DTM. Ces données sont disponibles dès que le DTM a été instancié cependant les informations peuvent changer si elles sont spécifiques à l'instance.

Un DTM doit informer l'Application Cadre des modifications de fonctions (par exemple le nombre, le statut, l'étiquette etc.) en appelant le service OnFunctionChanged (voir 7.7.2.4).

Les informations relatives à la manière de lancer les fonctions avec l'interface utilisateur doivent être requises par les appels aux fonctions du service GetGuiInformation (voir 7.2.5.3) sans interface utilisateur qui doivent être émis par le service InvokeFunction (voir 7.2.5.2).

Le service fournit également un accès aux documents fournis par un DTM, qui peut être affiché par l'Application Cadre ou par un programme spécial du visualisateur.

Il est prévu qu'un DTM adapte la liste des fonctions fournie selon le rôle de l'utilisateur actuel. Tant que le DTM n'a pas d'information utilisateur valide, il convient qu'il se comporte comme l'utilisateur possédant le moins de droit possible ("Observateur") qui utilise le DTM.

Les fonctions avec les Id du module associé (les soi-disant fonctions du module) peuvent ne pas s'afficher directement dans le menu contextuel normalisé du nœud du DTM. Ils peuvent apparaître dans un sous-menu qui est associé à un module de DTM ou dans le menu contextuel d'un nœud de module de DTM. Afin de s'assurer que les fonctions du module peuvent être appelées par l'utilisateur, il convient que l'Application Cadre fournisse un sous-menu "Modules" dans le menu contextuel du nœud du DTM ou fournisse des menus contextuels appropriés pour les modules de DTM ou offre ces fonctions par d'autres moyens.

Le DTM doit garantir que toutes les fonctions du module accessibles (activées ou non cachées) sont valides. Cela signifie que l'Application Cadre n'est pas chargée de faire concorder les Id du module donné avec la liste des modules existants retournée par le service GetActiveTypeInfo (voir 7.2.3.4).

Si le DTM désactive un groupe de fonctions (Type de données des fonctions) il doit également désactiver toutes les fonctions (Type de données des fonctions) en dessous de ce groupe s'il s'agit du comportement prévu. Si le DTM ne désactive pas les sous-fonctions, l'Application Cadre peut toujours les utiliser.

Si une Application Cadre ne prend pas en charge les phases d'exploitation ('notSupported' (non prises en charge)) il convient que le DTM fournisse toutes les fonctions basées sur l'état actuel et le rôle de l'utilisateur actuel.

Si le DTM souhaite limiter le nombre d'interfaces utilisateurs ouvertes, il convient qu'il désactive les fonctions correspondantes. Si une interface utilisateur est fermée, le DTM doit réactiver la fonction.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.5.2 Service InvokeFunctions

Lance une fonction d'un DTM sans interface utilisateur.

Tableau 29 – Arguments pour le service InvokeFunctions

	Demande	Réponse
func:FDTFunctionCall List	M	-

Ce service exécute une fonction du DTM fourni sans interface utilisateur. Les informations relatives aux fonctions prises en charge par un DTM sont retournées par le service GetFunctions (voir 7.2.5.1).

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.5.3 Service GetGuiInformation

Ce service fournit des informations sur la manière de lancer l'interface utilisateur d'un DTM.

Tableau 30 – Arguments pour le service GetGuiInformation

	Demande	Réponse
func:FDTFunctionCall	M	
func:GUIInformation	-	M

Il retourne des informations permettant à l'Application Cadre d'instancier l'interface utilisateur. Selon les informations retournées, l'objet Présentation peut être un type d'objet permettant l'intégration dans la GUI de l'Application Cadre (voir 7.7.7.1) ou un objet fonctionnant en dehors de la GUI de l'Application Cadre (voir 7.2.5.4).

L'intégration et l'interaction entre ces objets dépendent de la technologie et sont définies dans les documents CEI 62453-4z.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.5.4 Service OpenPresentation

Il demande au DTM d'ouvrir une interface utilisateur pour un appel spécifique de la fonction.

Tableau 31 – Arguments pour le service OpenPresentation

	Demande	Réponse
fdt:invokeID	M	
func:FDTFunctionCall	M	
fdt:windowTitle	M	
fdt:DisplayContext	O	
fdt:serviceSucceeded	-	M

Le FDTFunctionCall demande l'ouverture de l'objet Présentation correspondant. En général, il incombe à l'Application Cadre de déterminer le FDTFunctionCall passé et au DTM de choisir le type de présentation.

Ce service doit toujours apporter une interface utilisateur à la fenêtre active, ou au moins un message d'erreur. Les objets Présentation déjà lancés, identifiés par InvokeID, doivent surgir dans la fenêtre active. La demande d'un objet Présentation déjà lancé avec un nouvel InvokeID doit être rejetée par le DTM.

Le InvokeID est utilisé par une Application Cadre pour l'association au sein de la demande du service ClosePresentation (voir 7.2.5.5). De plus, il permet à l'Application Cadre de prendre en charge une liste des interfaces utilisateurs ouvertes.

Ce service est disponible dans les états:

- [X] 'configuré';
- [X] 'communication autorisée'.

7.2.5.5 Service ClosePresentation

Demande à un DTM de fermer une interface utilisateur identifiée par InvokeID.

Tableau 32 – Arguments pour le service ClosePresentation

	Demande	Réponse
fdt:invokeID	M	
fdt:serviceSucceeded	-	M

Le DTM vérifie simplement s'il est capable ou non de fermer l'interface utilisateur. Si oui, il retourne sa réussite et doit lancer sa procédure de fermeture pour l'interface utilisateur. Durant cette fermeture, il doit déverrouiller ses données d'instance et libérer la connexion en ligne à son dispositif si nécessaire. Le DTM lui-même n'est pas éteint.

En cas d'erreurs, le DTM doit fournir de plus amples détails en appelant le service OnErrorMessage (voir 7.7.2.1)

Le InvokeID est utilisé par une Application Cadre pour l'association au sein de la demande du service OpenPresentation approprié (voir 7.2.5.4).

Ce service est disponible dans les états:

- [X] 'configuré';
- [X] 'communication autorisée'.

7.2.6 Services du DTM liés aux objets voies

7.2.6.1 Service GetChannels

Retourne les objets voies d'un DTM.

Tableau 33 – Arguments pour le service GetChannels

	Demande	Réponse
ChannelObjectReference List	-	M

Ce service retourne les voies d'un DTM. Pour des dispositifs simples, un objet voie ne fournit que les informations relatives à l'attribution de la voie.

Ce service est disponible dans les états:

- [X] 'configuré';
- [X] 'communication autorisée'.

7.2.7 Services du DTM liés à la documentation

7.2.7.1 Service GetDocumentation

Ce service fournit la documentation spécifique au DTM pour une fonction spécifique du DTM.

Tableau 34 – Arguments pour le service GetDocumentation

	Demande	Réponse
func:FDTFunctionCall	M	-
doc:Documentation	-	M

Ce service doit retourner les informations pouvant être utilisées directement pour la documentation. Le contenu des informations retournées est défini par l'id de l'appel à la fonction passé, disponible par le biais du service GetFunctions (voir 7.2.5.1). Seules les fonctions avec l'attribut Printable doivent être prises en charge. L'Application Cadre doit transformer les informations retournées dans un format lisible par l'utilisateur.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.8 Services du DTM pour accéder aux données d'instance

Ces services permettent à une Application Cadre d'accéder aux paramètres du dispositif. Le DTM fournit sa représentation actuelle en mémoire de ses données d'instance. Les paramètres disponibles dépendent d'un DTM et du type de dispositif et de bus de terrain.

7.2.8.1 Service InstanceDataInformation

Retourne des informations relatives aux paramètres spécifiques au dispositif.

Tableau 35 – Arguments pour le service InstanceDataInformation

	Demande	Réponse
fdt:DatasetState	-	M
fdt:StorageState	-	M
param: DtmItemInfoList	-	M
fdt:ModifiedInDevice	-	M

Ce service fournit des informations relatives aux paramètres et à l'état spécifiques au dispositif. Les informations peuvent comporter des informations relatives aux paramètres de configuration ainsi que des données relatives à la gestion des biens ou peuvent être vides dans le cas de dispositifs sans données publiques. Les contenus des informations fournies peuvent également dépendre de la configuration actuelle du dispositif et des rôles de l'utilisateur.

Plusieurs réponses peuvent être fournies par le DTM si la liste ou le statut des paramètres change.

Le service fournit les données transitoires d'un DTM. Cela signifie que si le DTM est actif ou possède par exemple une interface utilisateur ouverte, le paramètre fourni peut différer des réelles données d'instance stockées. L'état des données reçues est classé.

Les paramètres fournis peuvent également être disponibles sous forme d'objets voies (fournis par le service ReadChannelData (voir 7.5.1.1). La relation entre ces éléments peut être identifiée par l'information 'SemanticId' (voir Tableau A.4).

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.8.2 Service InstanceDataRead

Le service fournit un accès en lecture aux données d'instance du DTM.

Tableau 36 – Arguments pour le service InstanceDataRead

	Demande	Réponse
param:ItemId list	M	-
param:DtmItem list	-	M

Par le biais de ce service, une Application Cadre est capable de demander des données à partir des données d'instance du DTM.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.8.3 Service InstanceDataWrite

Le service fournit un accès en écriture aux données d'instance du DTM.

Tableau 37 – Arguments pour le service InstanceDataWrite

	Demande	Réponse
param:DtmItem list	M	M

Par le biais de ce service, l'Application Cadre demande à un DTM d'écrire des données spécifiées dans ses données d'instance. De plus, le DTM doit appliquer les règles commerciales afin de conserver la cohérence des données d'instance.

La réponse comporte les données du dispositif des données spécifiées par la demande écrites avec succès (peut différer de la valeur écrite en raison, par exemple, des procédures environnantes au sein du dispositif).

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.9 Services du DTM pour évaluer les données d'instance

7.2.9.1 Service Verify

Valide l'intégralité des données d'instance à l'aide des règles commerciales internes du DTM.

Tableau 38 – Arguments pour le service Verify

	Demande	Réponse
fdt:serviceSucceeded	-	M

Une Application Cadre appelle ce service généralement pour garantir un ensemble de données cohérent, par exemple après une charge persistante ou avant de se connecter.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.9.2 Service CompareDataValueSets

Compare les données d'instance d'un DTM externe prenant en charge le même DatasetId avec les siennes.

Tableau 39 – Arguments pour le service CompareDataValueSets

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

Les valeurs de la structure et des paramètres pour la configuration, le paramétrage et l'identification interviennent dans la comparaison. Les paramètres des données qui dépendent de l'exécution (par exemple les heures de fonctionnement) n'interviennent pas dans la comparaison.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.10 Services du DTM pour accéder aux données du service

Ces services fournissent un accès en ligne de l'Application Cadre aux paramètres spécifiques d'un dispositif. Le DTM doit être préparé à plusieurs demandes asynchrones en parallèle. Les demandes doivent être traitées dans l'ordre dans lequel elles sont reçues.

Le service ne doit pas modifier les données d'instance.

7.2.10.1 Service DeviceDataInformation

Ce service fournit une liste des paramètres spécifiques au dispositif et des valeurs de processus disponibles.

Tableau 40 – Arguments pour le service DeviceDataInformation

	Demande	Réponse
param:DtmItemInfo list	-	M

Fournit une liste des paramètres spécifiques au dispositif et des valeurs de processus disponibles. Au sein d'un DTM, cette liste peut contenir des éléments liés aux paramètres de configuration, des valeurs de processus ainsi que des données liées à la gestion des biens telles que le frappomètre. Dans l'état 'configuré' du DTM, la liste des éléments retournée se base sur les données d'instance actuelles, qui peuvent différer de celles de la configuration du dispositif. Dans ce cas, les services DeviceDataRead (voir 7.2.10.2) et DeviceDataWrite (voir 7.2.10.3) peuvent échouer.

Le service fournit une liste des éléments pouvant être lus ou écrits à partir du/au DTM par le biais de DeviceDataRead ou écrits au DTM par le biais de DeviceDataWrite. La source de ces données est le dispositif lui-même.

Les éléments fournis au sein de cette liste peuvent également être disponibles par le service de la voie, le service ReadChannelData (voir 7.5.1.1) ou le service InstanceDataInformation du DTM (voir 7.2.8.1). Les éléments associés peuvent être identifiés par le biais de 'SemanticId' (voir Tableau A.4).

Les informations peuvent dépendre de la configuration actuelle du dispositif. Plusieurs réponses peuvent être fournies par le DTM si la liste ou le statut des paramètres change.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.10.2 Service DeviceDataRead

Ce service fournit un accès en lecture aux données du dispositif.

Tableau 41 – Arguments pour le service DeviceDataRead

	Demande	Réponse
param:ItemId list	M	-
param:DtmItem list	-	M

Ce service permet à une Application Cadre de demander des données d'un dispositif. Les informations relatives aux erreurs doivent être transmises à l'Application Cadre par la réponse associée.

L'exécution de ce service ne doit pas modifier les données des données d'instance.

Le DTM doit toujours accepter la demande. Si la demande ne peut pas être traitée, la raison de l'échec doit être fournie dans la réponse.

Le DTM doit être capable de prendre en charge plus d'une demande à la fois.

Ce service est disponible dans les états:

[] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.10.3 Service DeviceDataWrite

Ce service fournit un accès en écriture aux données du dispositif.

Tableau 42 – Arguments pour le service DeviceDataWrite

	Demande	Réponse
param:DtmItem list	M	M

Ce service permet à l'Application Cadre de demander à un DTM d'écrire les données spécifiées à son dispositif conformément aux règles spécifiques au dispositif. Les informations relatives aux erreurs doivent être transmises à l'Application Cadre par la réponse associée.

L'exécution de ce service ne doit pas modifier les données des données d'instance.

Le DTM doit vérifier s'il peut ou non manipuler le fanion 'ModifiedInDevice' (voir Tableau A.4) dans les données d'instance en demandant un verrouillage. Si la demande de verrouillage échoue, le DTM doit également refuser l'appel à DeviceDataWrite – une réponse appropriée doit être fournie.

Le DTM doit toujours accepter la demande. Si la demande ne peut pas être traitée, la raison de l'échec doit être fournie de manière asynchrone dans la réponse.

Il convient que le DTM soit capable de prendre en charge plus d'une demande à la fois.

La réponse sous forme de liste de DtmItem comporte les données du dispositif des données spécifiées par la demande écrites avec succès (peut différer de la valeur écrite en raison, par exemple, des procédures environnantes au sein du dispositif).

Ce service est disponible dans les états:

☐ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.2.11 Services du DTM liés aux informations de gestion de réseau

7.2.11.1 Service NetworkManagementInfoRead

Ce service fournit un accès en lecture aux informations relatives à la gestion de réseau.

Tableau 43 – Arguments pour le service NetworkManagementInfoRead

	Demande	Réponse
net:NetworkInfo	-	M

Ce service fournit un accès en écriture aux informations relatives à la gestion de réseau. Les informations retournées sont spécifiques à un protocole. Elles comportent par exemple l'adresse du bus du dispositif, le marqueur, ainsi que d'autres paramètres de configuration spécifiques au bus.

L'utilisation de ce service est décrite ultérieurement en 6.1.

Ce service est disponible dans les états:

☒ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.2.11.2 Service NetworkManagementInfoWrite

Ce service fournit un accès en écriture aux informations relatives à la gestion de réseau.

Tableau 44 – Arguments pour le service NetworkManagementInfoWrite

	Demande	Réponse
net:NetworkInfo	M	-

Ce service fournit un accès en écriture aux informations de gestion de réseau pouvant être lues par le service NetworkManagementInfoRead (voir 7.2.11.1).

L'utilisation de ce service est décrite ultérieurement en 6.1.

Ce service est disponible dans les états:

☒ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.2.12 Services du DTM liés au fonctionnement en ligne

7.2.12.1 Service DeviceStatus

Ce service fournit des informations relatives au statut du dispositif.

Tableau 45 – Arguments pour le service DeviceStatus (pour le DTM)

	Demande	Réponse
status:DTMDeviceStatus	-	M

Le DTM doit charger le statut actuel du dispositif. Selon le protocole de bus de terrain, le DTM peut également télécharger ses informations de diagnostic actuelles. Selon ces informations, le DTM doit fournir le statut dans un format lisible par l'homme. La fonction ne doit pas ouvrir d'interface utilisateur pour autoriser la vérification des réseaux en entier.

Un BTM doit retourner le statut du bloc associé.

Ce service est disponible dans les états:

☐ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.2.12.2 Service CompareDataValueSetWithDeviceData

Ce service compare les données d'instance du DTM avec les données du dispositif.

Tableau 46 – Arguments pour le service CompareInstanceDataWithDeviceData (pour le DTM)

	Demande	Réponse
onlineComp:DTMOnlineCompare	-	M

Ce service est utilisé pour le traitement par lots et doit fonctionner sans interface utilisateur. Il compare ses données d'instance avec les données du dispositif téléchargées à partir du dispositif. Si le DTM est capable de télécharger les données du dispositif, il doit alors comparer les données et retourner si les données sont oui ou non égales. Sinon, la réponse doit comporter les informations relatives aux erreurs de communication.

Si le DTM ne possède pas de données comparables en ligne, il doit retourner 'noComparableData' en tant que valeur du 'StatusFlag'.

Il convient que la comparaison n'inclue que les données significatives pour la configuration, le paramétrage et l'identification du dispositif. Il convient que les données liées à l'exécution (par exemple les heures de fonctionnement) ne soient pas incluses.

Ce service est disponible dans les états:

☐ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.2.12.3 Service WriteDataToDevice

Ce service demande à écrire des données en ligne au dispositif.

Tableau 47 – Arguments pour le service WriteDataToDevice (pour le DTM)

	Demande	Réponse
fdt:serviceSucceeded	-	M

Ce service est initié par l'Application Cadre. Il est obligatoire pour tous les DTM, qui doivent être chargés durant la mise en service. Le service est utilisé pour écrire tous les paramètres nécessaires à la mise en service du dispositif à partir des données d'instance du DTM au dispositif.

En cas d'erreurs, le DTM doit informer l'Application Cadre par le biais du service OnErrorMessage (voir 7.7.2.1).

Ce service est disponible dans les états:

☐ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.2.12.4 Service ReadDataFromDevice

Ce service demande à lire des données en ligne à partir du dispositif.

Tableau 48 – Arguments pour le service ReadDataFromDevice(pour le DTM)

	Demande	Réponse
fdt:serviceSucceeded	-	M

Ce service est initié par l'Application Cadre. Il est obligatoire pour tous les DTM, qui doivent être chargés durant la mise en service. Le service est utilisé par le DTM pour lire tous les paramètres nécessaires à la mise en service du dispositif à partir du dispositif dans les données d'instance du DTM.

En cas d'erreurs, le DTM doit informer l'Application Cadre par le biais du service OnErrorMessage (voir 7.7.2.1).

Ce service est disponible dans les états:

☐ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.2.13 Services du DTM liés à la synchronisation des données

7.2.13.1 Service OnLockInstanceData

Dans le cas d'un environnement multi-utilisateurs, il est nécessaire d'informer le DTM de ses droits actuels pour accéder à ses données d'instance, surtout si un autre DTM possède l'accès en écriture aux données d'instance. Voir 8.5.

Tableau 49 – Arguments pour le service OnLockInstanceData

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
user:UserName	M	-

Si un autre DTM a verrouillé les données d'instance par le biais du service LockInstanceData (voir 7.7.6.1), l'Application Cadre doit envoyer OnLockInstanceData à toutes les instances du DTM ayant une référence aux mêmes données d'instance.

Lors de la réception de cette notification, un DTM ne doit autoriser aucune opération de modification des données liées à l'instance, par exemple en désactivant ses champs d'entrée dans le cas d'une interface utilisateur ouverte.

Ce service est disponible dans les états:

☒ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.2.13.2 Service OnUnlockInstanceData

Dans le cas d'un environnement multi-utilisateurs, il est nécessaire d'informer le DTM de son mode d'accès actuel, surtout si un autre DTM possède l'accès en lecture/en écriture aux données liées à l'instance.

Tableau 50 – Arguments pour le service OnUnlockInstanceData

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
user:UserName	M	-
ServiceSucceeded	-	M

Si un DTM a déverrouillé des données d'instance par le biais du service UnlockInstanceData (voir 7.7.6.2), l'Application Cadre doit envoyer des informations par le biais de OnUnlockInstanceData à tous les DTM, ayant une référence aux mêmes données d'instance. Lors de la réception de cette notification, un DTM prenant en charge la synchronisation des données retourne une réponse positive et doit autoriser l'alternance des données d'instance. Les DTM qui ne prennent pas en charge la synchronisation des données doivent retourner une valeur de réponse négative et ne doivent pas autoriser de modification de données. Voir 8.5.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.13.3 Service OnInstanceDataChanged

Dans le cas d'un environnement multi-utilisateurs, il est nécessaire d'informer le DTM des modifications de données.

Tableau 51 – Arguments pour le service OnInstanceDataChanged

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
Information	M	-

Si un DTM possède des données modifiées et stockées, il doit appeler le service InstanceDataChanged de la FA (voir 7.7.6.3) avec les informations des données modifiées. L'Application Cadre les transférera à tous les autres DTM ayant une référence aux mêmes données d'instance et prendra en charge le verrouillage synchronisé en appelant le service OnInstanceDataChanged de ce DTM.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.2.13.4 Service OnChildInstanceDataChanged

Dans le cas d'une topologie du FDT, il est nécessaire d'informer le DTM parent des données modifiées.

Tableau 52 – Arguments pour le service OnInstanceChildDataChanged

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-

Si un DTM a modifié une donnée, il doit appeler le service InstanceDataChanged de la FA (voir 7.7.6.3) avec les informations comportant les modifications spécifiques à l'instance. L'Application Cadre transférera ce document en appelant le service OnInstanceDataChanged du DTM (voir 7.2.13.3) à partir de tous les DTM ayant une référence aux mêmes données d'instance.

Concernant les DTM parents en question (parent primaire, parents secondaires (voir service GetParentNodes, 7.7.3.5), l'Application Cadre doit mettre en oeuvre le comportement suivant: l'Application Cadre doit envoyer une notification au DTM parent concerné par le biais du service OnChildInstanceDataChanged de ce DTM (voir 7.2.13.4) au sein d'un environnement multi-utilisateurs, cette notification ne sera envoyée qu'à un seul DTM parent, elle doit être envoyée à celui qui possède le verrouillage des données d'instance associées.

Si aucun DTM parent n'est actuellement lancé, l'Application Cadre doit lancer le DTM parent.

Ce service est disponible dans les états:

☒ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.2.14 Services du DTM liés à l'importation et à l'exportation

7.2.14.1 Service Export

Ce service permet de construire une image d'exportation de l'ensemble des données persistantes du DTM.

Tableau 53 – Arguments pour le service Export

	Demande	Réponse
fdt:StorageObject		M

Ce service permet de construire une image d'exportation de l'ensemble des données persistantes du DTM indépendamment de leur stockage dans un projet de l'Application Cadre ou dans un DTM privé (voir 4.8). Les données retournées par le service doivent inclure les données liées aux instances du DTM et celles qui ne sont pas liées.

Ce service est disponible dans les états:

☒ 'configuré';

☐ 'communication autorisée'.

7.2.14.2 Service Import

Ce service permet de réimporter des données précédemment exportées par le service Export (voir 7.2.14.1) dans le DTM.

Tableau 54 – Arguments pour le service Import

	Demande	Réponse
fdt:StorageObject	M	-

Ce service permet de réimporter des données précédemment exportées par le service Export (voir 7.2.14.1) dans le DTM.

Ce service est disponible dans les états:

☒ 'configuré';

☐ 'communication autorisée'.

7.3 Services des objets Présentation

L'interaction et le contrôle des états entre l'Application Cadre, l'objet Présentation et le DTM dépendent de la technologie et sont définis dans le document CEI 62453-4z.

7.4 Service des objets Voies

7.4.1 Introduction au service des objets Voies

Ce paragraphe définit les services de base de la voie communs aux Voies de Communication et aux Voies de Processus.

7.4.2 Service ReadChannelInformation

Ce service retourne les informations générales de la voie (indépendantes d'un protocole).

Tableau 55 – Arguments pour le service ReadChannelInformation

	Demande	Réponse
fdt:Tag		M
fdt:ChannelPath		M
fdt:ChannelId		M
fdt:FrameApplicationTag		O

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.4.3 Service WriteChannelInformation

Ce service écrit les informations générales de la voie (indépendantes d'un protocole).

Tableau 56 – Arguments pour le service WriteChannelInformation

	Demande	Réponse
fdt:ProtectedByChannelAssignment	M	.
fdt:FrameApplicationTag	O	-
fdt:serviceSucceeded		M

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.5 Services des objets Voie de Processus

7.5.1 Services pour les informations E/S

7.5.1.1 Service ReadChannelData

Ce service retourne des informations avec des paramètres de la voie dépendants du bus de terrain.

Tableau 57 – Arguments pour le service ReadChannelData

	Demande	Réponse
fdt:ProtocolId	M	

fieldbus:ChannelData		M
----------------------	--	---

Le service retourne une description des paramètres spécifiques à la voie. Le bus de terrain est sélectionné par le paramètre ProtocolId.

Il convient que l'appelant du service ReadChannelData utilise le protocolId du membre NetworkInfo dans l'information DtmDeviceInstanceTopology disponible par le biais du service GetActiveTypeInfo.

Les paramètres retournés sont surtout utilisés pour l'attribution de la voie.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.5.1.2 Service WriteChannelData

Ce service met en place les modifications des paramètres spécifiques à la voie.

Tableau 58 – Arguments pour le service WriteChannelData

	Demande	Réponse
fdt:ProtocolId	M	
fieldbus:ChannelData	M	
fdt:serviceSucceeded		M

Le service reçoit les paramètres spécifiques à la voie conformément à la description spécifique au bus de terrain. Le bus de terrain est sélectionné par le paramètre ProtocolId.

Le service retourne si la voie a accepté toutes les informations avec toutes les modifications ou si la voie a rejeté toutes les modifications transférées. Dans ce cas, la voie informe l'Application Cadre de l'erreur en détail par le biais du service OnErrorMessage (voir 7.7.2.1)

Le service s'occupe des données transitoires d'un DTM. Cela signifie que les nouvelles données ne sont pas stockées de manière implicite.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.6 Services de l'objet Voie de Communication

7.6.1 Services liés à la communication

7.6.1.1 Service GetSupportedProtocols

Ce service retourne des informations relatives aux protocoles de la Voie de Communication pris en charge.

Tableau 59 – Arguments pour le service GetSupportedProtocols

	Demande	Réponse
fdt:BusCategory List	-	M

Le service retourne les UUID du protocole du bus de terrain. Les protocoles pris en charge peuvent être statiques ou dépendre de la configuration du dispositif. Si une voie prend en

charge plus d'un protocole durant son exécution, elle doit prendre en charge tous les protocoles en parallèle.

Le service n'est pas autorisé à modifier les protocoles pris en charge si un DTM est relié à la voie car une modification peut entraîner une topologie invalide (voir 4.3). Les protocoles pris en charge doivent être déterminés durant la planification de la topologie. Par conséquent, si une Voie de Communication peut être configurée pour prendre en charge différents protocoles, cela n'est permis que lorsqu'il n'y a pas de DTM relié.

Ce service est disponible dans les états:

☐ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.6.1.2 Service Connect

Ce service établit une nouvelle liaison de communication à un dispositif.

Tableau 60 – Arguments pour le service Connect

	Demande	Réponse
fdt:CommunicationClientObjectReference	M	-
fdt:SystemTag	O	-
fdt:BusCategory	M	-
fieldbus:ConnectRequest	M	-
fieldbus:ConnectResponse	-	M
fdt:CommunicationReferenceID	O	M

Le service prend les informations avec les paramètres de communication spécifiques au bus de terrain. Le protocole de bus de terrain à utiliser est identifié par le paramètre BusCategory.

La demande comporte d'autres informations spécifiques au protocole du bus de terrain pour la Voie de Communication sur la manière d'établir la connexion. Par exemple, les informations telles que le nombre de répétitions ou de préambules, etc. Il incombe à l'environnement de décider si ces informations sont nécessaires.

De plus, la demande comporte des informations spécifiques au bus de terrain et à un protocole sur la manière d'adresser le dispositif connecté à un bus de terrain particulier.

Le SystemTag (voir Tableau A.4) fourni dans la demande de connexion désigne le SystemTag du client de la communication. Il peut être utilisé pour accéder au DTM en appelant le service GetDtm (voir 7.7.3.7). Si le SystemTag n'est pas fourni, le client de la communication n'est alors pas un DTM (il peut s'agir de l'Application Cadre ou d'un autre composant).

Ce service est disponible dans les états:

☐ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.6.1.3 Service Disconnect

Ce service libère une liaison de communication à un dispositif. Lorsqu'il y a plus d'une connexion à un même dispositif, la liaison est identifiée par la référence de communication retournée par le service Connect (voir 7.6.1.2).

Tableau 61 – Arguments pour le service Disconnect

	Demande	Réponse
fdt:CommunicationReferenceID	M	-
fieldbus:DisConnectRequest	M	-
fieldbus:DisConnectResponse	-	M

Par le biais de ce service, l'appelant du service reçoit de la Voie de Communication les informations indiquant si la connexion est oui ou non libérée.

Le service entraîne la libération de toutes les données de réponses en attente ainsi qu'au moins la libération de CommunicationClientObjectReference passé par le service Connect (voir 7.6.1.2).

Ce service est disponible dans les états:

☐ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.6.1.4 Service AbortRequest

Ce service arrête prématurément une liaison de communication à un dispositif sans aucune réponse.

Tableau 62 – Arguments pour le service AbortRequest

	Demande	Réponse
fdt:CommunicationReferenceID	M	-

Le service met fin à toutes les demandes et retours en attente sans attendre de résultat. La fin de la connexion ne sera pas confirmée.

Ce service est disponible dans les états:

☐ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.6.1.5 Notification service AbortIndication

Ce service fournit une notification indiquant que la connexion (identifiée par le CommunicationReferenceID) a été arrêtée prématurément.

Tableau 63 – Arguments pour le service AbortIndication

	Demande	Réponse
fdt:CommunicationReferenceID		M

Le service retourne la notification d'arrêt prématuré à un composant de communication connecté ou à un DTM connecté, que la connexion est terminée. Toutes les demandes en cours sur cette connexion sont également terminées.

La fin de la connexion ne sera pas confirmée.

La fin d'une connexion peut résulter d'un service invoqué ou peut survenir "spontanément" (par exemple si l'absence d'un dispositif est notée automatiquement par l'infrastructure de communication sous-jacente).

Ce service est disponible dans les états:

☐ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.6.1.6 Service Transaction

Le service réalise un échange de la structure de données avec un dispositif spécifié par le client de communication.

Tableau 64 – Arguments pour le service Transaction

	Demande	Réponse
fdt:CommunicationReferenceID	M	-
fieldbus:TransactionRequest	M	-
fieldbus:TransactionReponse	-	M

Le service retourne des réponses de communication spécifiques à un protocole aux demandes de communication spécifiques à un protocole.

Il convient que les développeurs de Voies de Communication ne s'attendent pas à ce qu'il n'y ait qu'une seule demande en cours pour un certain dispositif à la fois. Par exemple, plusieurs clients (par exemple les clients de l'Application Cadre et des DTM de dispositif) essaient d'extraire des informations à partir du même dispositif.

Même si le protocole de bus de terrain sous-jacent autorise l'envoi d'une seule demande à la fois à un ou plusieurs dispositifs, les Voies de Communication doivent être capables de gérer un certain nombre de demandes.

Il est prévu que les demandes soient traitées par la Voie de Communication dans l'ordre dans lequel elles ont été reçues, sauf spécification contraire dans le protocole.

Il convient que les développeurs des DTM de dispositif tiennent compte du fait que l'infrastructure de communication utilisée crée des retards dans la communication. Il convient donc que les développeurs des DTM de dispositif limitent le nombre de demandes de communication.

De plus, le DTM du dispositif doit être capable de prendre en charge une demande refusée, car il peut y avoir une quantité de raisons expliquant le refus d'une demande de transaction.

Ce service est disponible dans les états:

☐ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.6.1.7 Service SequenceDefine

Le service SequenceDefine définit une séquence de transactions de communication et les prépare pour leur exécution. Les transactions de communication seront terminées lorsque le service SequenceStart sera demandé.

Il n'existe qu'une seule séquence définie à partir d'un DTM et toutes les transactions requises par les séquences précédentes sont terminées.

Tableau 65 – Arguments pour le service SequenceDefine

	Demande	Réponse
fdt:CommunicationReferenceID	M	
fieldbus:SequenceDefine	M	-
fdt:serviceSucceeded		M

La Voie de communication doit préserver la séquence définie jusqu'à ce que le service SequenceStart soit demandé.

Ce service est disponible dans les états:

☐ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.6.1.8 Service SequenceStart

Le service SequenceStart termine l'exécution de la séquence de transactions de communication définies par le service SequenceDefine (voir 7.6.1.7).

Tableau 66 – Arguments pour le service SequenceStart

	Demande	Réponse
fdt:CommunicationReferenceID	M	
fdt:serviceSucceeded		M

La séquence de transactions de communication est terminée dans l'ordre dans lequel les transactions sont définies sans interruption jusqu'à ce que le service de la dernière transaction soit exécuté. La Voie de Communication informe le client du résultat de chaque transaction lorsqu'elle est terminée.

Ce service est disponible dans les états:

☐ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.6.2 Services liés à la gestion de la sous-topologie

7.6.2.1 Service ValidateAddChild

Le service valide si un DTM donné, spécifié par son SystemTag, peut ou non être ajouté à la sous-topologie (voir 4.3).

Tableau 67 – Arguments pour le service ValidateAddChild

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

La voie valide la liaison. Si la liaison est valide, le retour sera marqué comme une réussite.

Si le DTM nécessite plus d'informations sur l'enfant, il est capable d'accéder au DTM par le biais du service GetDtm (voir 7.7.3.7) en passant par le SystemTag reçu.

Ce service est disponible dans les états:

☒ 'configuré';

☒ 'communication autorisée'.

7.6.2.2 Service ChildAdded

La voie est informée qu'un nouveau DTM a été ajouté à la sous-topologie.

Tableau 68 – Arguments pour le service ChildAdded

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-

La voie est informée qu'un nouveau DTM, spécifié par son SystemTag, a été ajouté à la sous-topologie.

Si la voie nécessite plus d'information sur le DTM enfant, elle est capable d'accéder au DTM par le biais du service GetDtm (voir 7.7.3.7) en passant par le SystemTag reçu.

Ce service ne doit être utilisé que pour informer que la topologie a été modifiée. En cas de rechargement, par exemple de données liées au projet, ce service ne doit pas être appelé.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.6.2.3 Service ValidateRemoveChild

Ce service valide si un DTM enfant donné, spécifié par son SystemTag, peut être retiré de la sous-topologie.

Tableau 69 – Arguments pour le service ValidateRemoveChild

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

La voie doit valider si le DTM peut être retiré de la topologie.

Si le DTM nécessite plus d'informations sur le DTM enfant, il est capable d'accéder au DTM par le biais du service GetDtm (voir 7.7.3.7) en passant par le SystemTag reçu.

La validation doit inclure une vérification de la connexion active et retourner un échec si la connexion est active par le biais de cette voie.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.6.2.4 Service ChildRemoved

Avec ce service, la voie est informée qu'un DTM relié a été retiré de la sous-topologie.

Tableau 70 – Arguments pour le service ChildRemoved

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-

La voie est informée qu'un DTM relié, spécifié par son SystemTag, a été retiré de la sous-topologie.

Si la voie nécessite plus d'informations sur le DTM enfant, elle est capable d'accéder au DTM par le biais du service GetDtm (voir 7.7.3.7) en passant par le SystemTag reçu.

Ce service ne doit être utilisé que pour indiquer que la topologie a été modifiée. En cas de destruction, par exemple de données liées au projet, ce service ne doit pas être appelé.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.6.2.5 Service SetChildrenAddresses

Ce service demande la mise en place de l'adresse du bus pour une liste de dispositifs précise et retourne la liste de dispositifs avec les informations de réussite (voir 6.1).

Tableau 71 – Arguments pour le service SetChildrenAddresses

	Demande	Réponse
devList DeviceList	M	-
devList DeviceList	-	M

Demande la mise en place de l'adresse du bus pour un dispositif ou une liste de dispositifs. La demande peut préciser que la Voie de Communication appelée doit ouvrir une interface utilisateur pour demander la mise en place de l'adresse du dispositif à l'utilisateur. Pour obtenir une réponse agréée, les informations relatives aux erreurs sont incluses dans les informations retournées.

Lors de l'exécution de ce service, le service OpenPresentationRequest (7.7.7.1) peut être utilisé pour demander une sélection d'adresses à l'utilisateur.

L'adresse du bus sur un DTM est mise en place par le biais du service NetworkManagementInfoWrite (voir 7.2.11.2). Ce DTM ne doit pas utiliser ces informations pour exécuter les transactions de communication, qui mettent en place l'adresse dans le dispositif de terrain.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.6.3 Services liés à la GUI et aux fonctions

7.6.3.1 Service GetChannelFunctions

Ce service retourne les informations relatives aux fonctions d'un objet voie du DTM.

Tableau 72 – Arguments pour le service GetChannelFunctions

	Demande	Réponse
fdt:OperationPhase	M	-
func:Functions	-	M

Ce service fournit des informations sur les fonctions fournies par la voie.

Une voie doit informer l'Application Cadre des modifications de fonctions (par exemple le numéro, le statut, l'étiquette, etc.) en appelant le service OnFunctionChanged (voir 7.7.2.4).

Plusieurs réponses peuvent être données. En général, ces informations sont utilisées par l'Application Cadre pour créer des menus.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.6.3.2 Service GetGuiInformation

Ce service fournit des informations sur la manière de lancer l'interface utilisateur d'une voie.

Tableau 73 – Arguments pour le service GetGuiInformation

	Demande	Réponse
func:FDTFunctionCall	M	-
func:GUIInformation	-	M

Retourne des informations permettant à l'Application Cadre d'instancier l'interface utilisateur. Les voies ne doivent prendre en charge que les objets Présentation permettant l'intégration dans la GUI de l'Application Cadre.

L'intégration et l'interaction entre ces objets dépendent de la technologie et sont définies dans les documents CEI 62453-4z.

Ce service est disponible dans les états:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.6.4 Services liés au balayage

7.6.4.1 Service Scan

Ce service réalise le balayage de la sous-topologie (voir 6.2.2).

Tableau 74 – Arguments pour le service Scan

	Demande	Réponse
devList:BusAddressRange	O	-
fieldbus:ScanIdentifications	-	M

Retourne des informations comportant une liste d'informations relatives au bus de terrain pour identifier les dispositifs connectés. Le BusAddressRange facultatif passé peut limiter la gamme du balayage à des gammes ou des adresses spécifiques du dispositif.

Ce service est disponible dans les états:

[] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.7 Services de l'Application Cadre

7.7.1 Disponibilité générale des états

Tous les services de l'Application Cadre sont disponibles dans les états du DTM:

[X] 'configuré';

[X] 'communication autorisée'.

7.7.2 Services de l'Application Cadre liés aux événements généraux

7.7.2.1 Service OnErrorMessage

Avec ce service, une Application Cadre reçoit une notification d'un DTM concernant les erreurs survenues durant un appel à un service.

Tableau 75 – Arguments pour le service OnErrorMessage

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
fdt:ErrorMessage	M	-

Le service est nécessaire si le DTM fonctionne sans interface utilisateur. Si un DTM fonctionne sans interface utilisateur, il n'est pas autorisé à afficher des messages d'erreur au sein de ses propres fenêtres de dialogue.

Il incombe à l'Application Cadre de prendre en charge les informations. En cas d'erreurs ou d'avertissements, la chaîne lisible par l'homme peut s'afficher dans une boîte de dialogue de l'Application Cadre.

Afin de fournir des informations utiles (par exemple relatives aux erreurs) aux utilisateurs, il est recommandé d'utiliser ce service lorsqu'un appel à un service a échoué et lorsque le service UserDialog (voir 7.7.7.3) n'est pas utilisé.

7.7.2.2 Service OnProgress

Avec ce service, une Application Cadre reçoit une notification d'un DTM sur la progression de la prise en charge d'un appel à un service.

Tableau 76 – Arguments pour le service OnProgress

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
fdt:ProgressInformation	M	-

Ce service doit être utilisé par les DTM durant les appels aux services actifs, qui prennent plus de temps, pour informer l'Application Cadre et au moins l'utilisateur des activités en cours. Si un DTM est incapable de déterminer la progression réelle, il peut s'avérer utile de changer par exemple le titre.

Il incombe à l'Application Cadre de prendre en charge les informations.

7.7.2.3 Service OnOnlineStatusChanged

Avec ce service, une Application Cadre reçoit une notification d'un DTM sur le statut de la liaison de communication.

Tableau 77 – Arguments pour le service OnOnlineStatusChanged

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
fdt:OnlineStatus (previous)	M	-
fdt:OnlineStatus (current)	M	
fdt:CommunicationError	O	

Ce service doit être utilisé par les DTM pour informer l'Application Cadre des modifications du statut de la liaison de communication. Le DTM doit spécifier le nouveau et le précédent statut en ligne ainsi que d'autres informations relatives aux erreurs, si la modification du statut a été déclenchée par une erreur de communication.

7.7.2.4 Service OnFunctionsChanged

Avec ce service une Application Cadre reçoit une notification du DTM disant que les informations relatives à son autre fonctionnalité disponible actuelle ont été modifiées.

Tableau 78 – Arguments pour le service OnFunctionsChanged

	Demande	Réponse
fdt:ChannelPath	O	-
fdt:SystemTag	M	-

Ce service doit être utilisé par les DTM pour informer l'Application Cadre de mettre à jour ses menus ou ses appels aux fonctions se rapportant à cette fonctionnalité étendue. L'Application Cadre récupère les fonctions du DTM actuellement disponibles par le service GetFunctions (voir 7.2.5.1).

Si le paramètre ChannelPath est fourni, la fonctionnalité des voies correspondantes a alors été modifiée. Dans ce cas, l'Application Cadre récupère les fonctions de la voie actuellement disponibles par le service GetChannelFunctions (voir 7.6.3.1).

7.7.3 Services de l'Application Cadre liés à la gestion de la topologie

7.7.3.1 Service GetDtmInfoList

Ce service retourne une liste des informations liées au DTM.

Tableau 79 – Arguments pour le service GetDtmInfoList

	Demande	Réponse
dtmInfo:DTMInfo list	-	M
dtmInfo.BTMInfo list		M

Retourne une liste d'informations liées au DTM. Ces informations permettent à un DTM d'ajouter un autre DTM à la topologie du FDT en utilisant le service CreateChild (voir 7.7.3.2).

Il incombe à l'Application Cadre de décider quelles informations du DTM sont retournées dans la liste. Par exemple, la liste ne pourrait contenir que les informations relatives aux DTM HART même si des DTM PROFIBUS sont installés.

7.7.3.2 Service CreateChild

Ce service permet à un DTM d'ajouter un autre DTM à la topologie du FDT.

Tableau 80 – Arguments pour le service CreateChild (DTM)

	Demande	Réponse
fdt:DtmDeviceType	M	-
fdt: ChannelObjectReference	M	-
fdt:SystemTag	-	M

Ce service permet à un DTM d'ajouter un autre DTM identifié par son type de dispositif de DTM à la sous-topologie identifiée par la ChannelObjectReference.

Le DTM est instancié par l'Application Cadre. Le service retourne le SystemTag du DTM. Si l'opération échoue, aucun SystemTag ne doit être retourné. L'Application Cadre doit mettre en œuvre le comportement décrit dans le diagramme de séquence en 8.1.2.

Si le service est appelé pour ajouter un BTM, le type de bloc du BTM est alors utilisé dans la demande comme défini dans le tableau suivant (Tableau 81).

Tableau 81 – Arguments pour le service CreateChild (BTM)

	Demande	Réponse
btm:BtmBlockType	M	-
fdt: ChannelObjectReference	M	-
fdt:SystemTag	-	M

7.7.3.3 Service DeleteChild

Ce service permet à un DTM de retirer un autre DTM de la topologie du FDT.

Tableau 82 – Arguments pour le service DeleteChild

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
fdt: ChannelObjectReference	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

Ce service permet à un DTM de retirer un autre DTM spécifié par SystemTag de la sous-topologie identifiée par la ChannelObjectReference.

L'Application Cadre doit appeler le service ValidateRemoveChild (voir 7.6.2.3) au niveau de la Voie de Communication de laquelle le DTM a été retiré. S'il s'agissait de la dernière référence au sein de la topologie, l'Application Cadre doit supprimer les données d'instance. L'Application Cadre doit également appeler le service ClearInstanceData (voir 7.2.4.5) concernant le comportement. L'opération doit également échouer, si une sous-topologie existe.

7.7.3.4 Service MoveChild

Ce service permet à un DTM de déplacer un autre DTM dans la topologie du FDT.

Tableau 83 – Arguments pour le service MoveChild

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
fdt:SystemTag	M	
fdt: ChannelObjectReference	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

Ce service permet à un DTM de déplacer un autre DTM spécifié par son SystemTag vers une autre sous-topologie identifiée par le SystemTag du DTM de destination et la ChannelObjectReference.

L'Application Cadre doit appeler ValidateAddChild et ValidateRemoveChild comme défini pour les services CreateChild (voir 7.7.3.2) et DeleteChild (voir 7.7.3.3).

7.7.3.5 Service GetParentNodes

Ce service permet à un DTM de demander une liste des DTM situés directement au-dessus dans la topologie du FDT.

Tableau 84 – Arguments pour le service GetParentNodes

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
fdt:SystemTag List	-	M
fdt:SystemTag		M

Le DTM pour lequel la liste doit être créée est identifié par le SystemTag dans la demande. Le service retourne une liste des SystemTag de tous les DTM situés au-dessus dans la topologie du FDT et un seul SystemTag identifiant le premier DTM parent.

7.7.3.6 Service GetChildNodes

Ce service permet à un DTM de demander une liste des DTM situés directement en dessous dans la topologie du FDT.

Tableau 85 – Arguments pour le service GetChildNodes

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
fdt: ChannelObjectReference	M	-
fdt:SystemTag List	-	M

Le DTM et la Voie de Communication pour lesquels la liste doit être créée sont identifiés par le SystemTag et un ChannelObjectReference. Le service retourne une liste des SystemTag de tous les DTM situés en dessous dans la topologie du FDT.

7.7.3.7 Service GetDtm

Ce service permet à un DTM de demander une référence à un autre DTM identifié par son SystemTag.

Tableau 86 – Arguments pour le service GetDtm

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
fdt:DtmObjectReference	-	M

Ce service permet à un DTM de demander une référence à un autre DTM identifié par son SystemTag. Les appels supplémentaires au sein d'une instance d'Application Cadre doivent retourner l'ObjectReference du DTM identique.

Le DTM qui a demandé les références doit appeler le service ReleaseDtm (voir 7.7.3.8) afin de libérer la référence. L'Application Cadre doit mettre en œuvre un type de comptage des références requis pour prendre en charge plusieurs références à une instance d'un même DTM.

7.7.3.8 Service ReleaseDtm

Ce service doit être utilisé pour la libération de la référence au DTM associé qui a été demandée par le service GetDtm (voir 7.7.3.7).

Tableau 87 – Arguments pour le service ReleaseDtm

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

Ce service doit être utilisé pour la libération de la référence au DTM associé, identifié par son SystemTag, qui a été requise par le service GetDtm (voir 7.7.3.7).

7.7.4 Services de l'Application Cadre liés à la redondance

7.7.4.1 Service OnAddedRedundantChild

Un DTM parent doit envoyer ces informations à l'Application Cadre si un autre DTM prenant en charge un dispositif redondant est ajouté à la topologie. L'Application Cadre est donc capable d'afficher l'instance au niveau d'une autre Voie de Communication redondante.

Tableau 88 – Arguments pour le service OnAddedRedundantChild

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
fdt:ChannelObjectReference	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

Le DTM parent a ajouté le DTM identifié par son SystemTag, prenant en charge un esclave redondant, à la Voie de Communication identifiée par ChannelObjectReference. L'Application Cadre ne doit pas appeler le service ValidateAddChild (voir 7.6.2.1) ou ChildAdded (voir 7.6.2.2) sur cette voie.

7.7.4.2 Service OnRemovedRedundantChild

Un DTM parent doit envoyer ces informations à l'Application Cadre si un autre DTM prenant en charge un dispositif redondant est retiré de la topologie. L'Application Cadre est capable de cacher l'instance au niveau d'une autre Voie de Communication redondante.

Tableau 89 – Arguments pour le service OnRemovedRedundantChild

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
fdt:ChannelObjectReference	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

Le DTM parent retire le DTM identifié par son SystemTag, prenant en charge un esclave redondant, de la Voie de Communication identifiée par ChannelObjectReference. L'Application Cadre ne doit pas appeler le service ValidateRemoveChild (voir 7.6.2.3) ou OnRemoveChild (voir 7.6.2.4) sur cette voie.

7.7.5 Services de l'Application Cadre liés au stockage des données du DTM

7.7.5.1 Service SaveInstanceData

Ce service permet à un DTM de sauvegarder ses données d'instance dans le stockage du projet géré par l'Application Cadre (voir 4.8).

Tableau 90 – Arguments pour le service SaveInstanceData

	Demande	Réponse
fdt:StorageObject	M	-
fdt:serviceSucceeded	-	M

Ce service permet à un DTM de sauvegarder ses données d'instance dans le stockage du projet géré par l'Application Cadre. Il incombe à l'Application Cadre de décider si les données transmises dans les demandes sont oui ou non immédiatement stockées dans le stockage du projet ou cachées dans la mémoire jusqu'à ce qu'un autre événement survienne (par exemple une demande explicite de l'utilisateur).

Le DTM appelant ce service doit maintenir le verrouillage des données d'instance (voir service LockInstanceData, 7.7.6.1), sinon l'appel au service échoue (retourne fdtServiceSucceeded = FALSE (FAUX)).

7.7.5.2 Service LoadInstanceData

Ce service permet à un DTM de charger des données d'instance à partir du stockage du projet géré par l'Application Cadre (voir 4.8).

Tableau 91 – Arguments pour le service LoadInstanceData

	Demande	Réponse
fdt:StorageObject	-	M

Le DTM appelant ce service récupère exactement les mêmes données que celles stockées par le service SaveInstanceData (voir 7.7.5.1).

7.7.5.3 Service GetPrivateDtmStorageInformation

Ce service permet à un DTM de demander des informations relatives au stockage de données privé à l'Application Cadre (voir 4.8).

Tableau 92 – Arguments pour le service GetPrivateDtmStorageInformation

	Demande	Réponse
InstanceRelatedStorageInfo	-	M-
ProjectRelatedStorageInfo	-	M

Le paramètre de réponse InstanceRelatedStorageInfo comporte les informations permettant à un DTM d'accéder au stockage appartenant à l'instance appelante. Le paramètre de réponse ProjectRelatedStorageInfo comporte les informations permettant d'accéder au stockage partagé par toutes les instances de ce type de DTM dans un projet. Le mécanisme de stockage privé du DTM dépend de la technologie de mise en oeuvre et est par conséquent défini dans les documents CEI 62453-4z définissant la mise en correspondance («mapping») avec des technologies spécifiques.

Si une Application Cadre n'est pas capable de fournir un accès aux stockages de données privés du DTM, elle ne retourne alors aucune information. Un DTM doit être capable de travailler sans effet secondaire dans ce cas. Il doit garantir qu'il n'y a aucun impact sur les données d'instance gérées par le service SaveInstanceData (voir 7.7.5.1) et LoadInstanceData (voir 7.7.5.2).

Un DTM doit nettoyer le stockage lié à l'instance si le service ClearInstanceData (voir 7.2.4.5) est appelé. Si le DTM comporte des références entre les stockages relatifs au projet et ceux relatifs à l'instance, il doit alors également les nettoyer dans le stockage lié au projet.

7.7.6 Services de l'Application Cadre liés à la synchronisation des données du DTM

7.7.6.1 LockInstanceData

Ce service permet à un DTM de demander un accès exclusif en écriture à ses données d'instance.

Tableau 93 – Arguments pour le service LockInstanceData

	Demande	Réponse
fdt:serviceSucceeded	-	M

L'Application Cadre valide la demande et autorise l'accès au sein de l'environnement multi-utilisateurs. Dans les systèmes à utilisateur unique, l'accès exclusif est toujours autorisé. Le DTM doit effectuer des modifications aux données liées à l'instance uniquement lorsque l'accès est autorisé par le biais de ce service. Voir 8.5.

Le DTM doit demander le verrouillage des données d'instance uniquement lorsque cela est requis pour modifier des données. Le DTM doit posséder un accès exclusif en écriture lorsqu'il autorise:

- la configuration des données d'instance par le biais des objets présentation;
- la synchronisation des données entre les données du dispositif et les données d'instance par le biais du service ReadDataFromDevice (voir 7.2.12.4);
- la modification des données du dispositif par le biais du service DeviceDataWrite (voir 7.2.10.3), ou par le biais de la GUI de paramétrage, pour mettre à jour les données d'information modifiées dans le dispositif (ModifiedInDevice).

Si l'accès en écriture n'est pas autorisé, le DTM ne doit pas effectuer de modifications des données d'instance et doit en informer l'utilisateur par le biais du service de notification OnErrorMessage (voir 7.7.2.1).

7.7.6.2 UnlockInstanceData

Ce service permet au DTM d'informer l'Application Cadre qu'il souhaite déverrouiller l'accès en écriture aux données d'instance.

Tableau 94 – Arguments pour le service UnlockInstanceData

	Demande	Réponse
fdt:serviceSucceeded	-	M

Lorsque les données d'instance ne sont plus soumises à des modifications, le DTM doit immédiatement les sauvegarder et appeler ce service. Au sein d'un environnement multi-utilisateurs, l'Application Cadre doit informer les autres instances de DTM ayant une référence aux mêmes données d'instance, des données modifiées par le biais du service InstanceDataChanged (voir 7.7.6.3).

Si la réponse du service est un échec, le DTM doit en informer l'utilisateur par le biais du service de notification OnErrorMessage (voir 7.7.2.1) pour nettoyer la base de données du système. Au sein des systèmes à utilisateur unique, la réponse du service est toujours une réussite.

7.7.6.3 InstanceDataChanged

Ce service permet à un DTM d'informer l'Application Cadre des modifications de données.

Tableau 95 – Arguments pour le service OnInstanceDataChanged

	Demande	Réponse
Information	M	-

Si un DTM possède des données modifiées et sauvegardées, il doit appeler ce service avec les informations des données modifiées. L'Application Cadre doit transférer ces informations à toutes les instances de DTM ayant une référence aux mêmes données d'instance en appelant le service OnInstanceDataChanged du DTM (voir 7.2.13.3).

7.7.7 Services de l'Application Cadre liés à la présentation

7.7.7.1 Service OpenPresentationRequest

Ce service permet à un DTM ou à une voie de demander un objet présentation dans l'interface utilisateur de l'Application Cadre.

Tableau 96 – Arguments pour le service OpenPresentationRequest

	Demande	Réponse
func: FDTFunctionCall	M	-
ui: RunAsModal	O	
fdt:ChannelPath	O	
fdt:invokeID	-	M
fdt: ServiceSucceeded	-	M

Ce service permet à un DTM ou à une voie d'ouvrir une présentation, identifiée par un FDTFunctionCall, dans l'interface utilisateur de l'Application Cadre. L'Application Cadre doit utiliser le service GetGuiInformation du DTM (voir 7.2.5.3) ou le service GetGuiInformation de la voie (voir 7.6.3.2) pour obtenir de plus amples informations sur la présentation.

Si le paramètre RunAsModal est mis sur TRUE (VRAI), ce service se comporte alors de manière modale: L'Application Cadre doit au moins s'assurer que toutes les présentations des DTM appelant sont désactivées, afin qu'aucune autre entrée utilisateur ne soit possible.

Si le paramètre ChannelPath est fourni, la présentation des voies correspondantes doit alors être ouverte.

Le service retourne un InvokeID permettant de fermer la présentation ouverte en appelant le service ClosePresentationRequest.

7.7.7.2 Service ClosePresentationRequest

Ce service permet à un DTM ou à une voie de fermer un objet présentation ouvert.

Tableau 97 – Arguments pour le service ClosePresentationRequest

	Demande	Réponse
fdt:invokeID	M	
fdt: ServiceSucceeded	-	M

Ce service permet à un DTM ou à une voie de fermer une présentation ouverte. Le paramètre InvokeID passé identifie la présentation qui a été par exemple ouverte par le service OpenPresentationRequest (voir 7.7.7.1).

7.7.7.3 Service UserDialog

Ce service permet à un DTM d'ouvrir un message utilisateur au sein de l'interface utilisateur de l'Application Cadre.

Tableau 98 – Arguments pour le service UserDialog

	Demande	Réponse
ui:UserMessage	M	-
ui:UserMessage	-	M

Un DTM doit utiliser ce service pour les messages utilisateurs normalisés tels que les messages d'erreur ou d'information. En particulier si un DTM n'est pas autorisé à ouvrir un dialogue privé avec l'utilisateur (voir service PrivatDialogEnabled, 7.2.1.1).

Ce service retourne le choix de l'action de l'utilisateur ou la réponse spécifiée par défaut du message. Il incombe à l'Application Cadre d'afficher le message utilisateur ou d'envoyer la réponse par défaut.

Dans le cas d'un système distribué, l'Application Cadre doit garantir l'affichage du dialogue avec l'utilisateur et de l'interface utilisateur du DTM dans le même lieu de travail.

7.7.8 Services de l'Application Cadre liés à la piste de vérification

7.7.8.1 Service RecordAuditTrailEvent

Ce service doit être utilisé par tous les DTM pour envoyer les informations relatives à la piste de vérification à l'Application Cadre. Il incombe à l'Application Cadre de mettre en œuvre l'application piste de vérification elle-même qui enregistre les informations spécifiques au dispositif et fournit l'interface utilisateur.

Tableau 99 – Arguments pour le service RecordAuditTrailEvent

	Demande	Réponse
fdt:SystemTag	M	-
audittrail:LogEntry	M	-
audittrail:TransactionInfo	O	-

Notification par un DTM des données modifiées que l'outil piste de vérification de l'Application Cadre va enregistrer.

Le contenu de LogEntry dépend du DTM. La mise en œuvre de l'outil piste de vérification est spécifique à l'Application Cadre.

audittrail:TransactionInfo avec la valeur startTransaction doit être utilisé pour demander la piste de vérification pour les actions suivantes (par exemple la configuration ou la simulation). Tous les appels à ce service seront enregistrés jusqu'à ce que l'enregistrement soit fermé en l'appelant avec endTransaction en tant que valeur du paramètre audittrail:TransactionInfo.

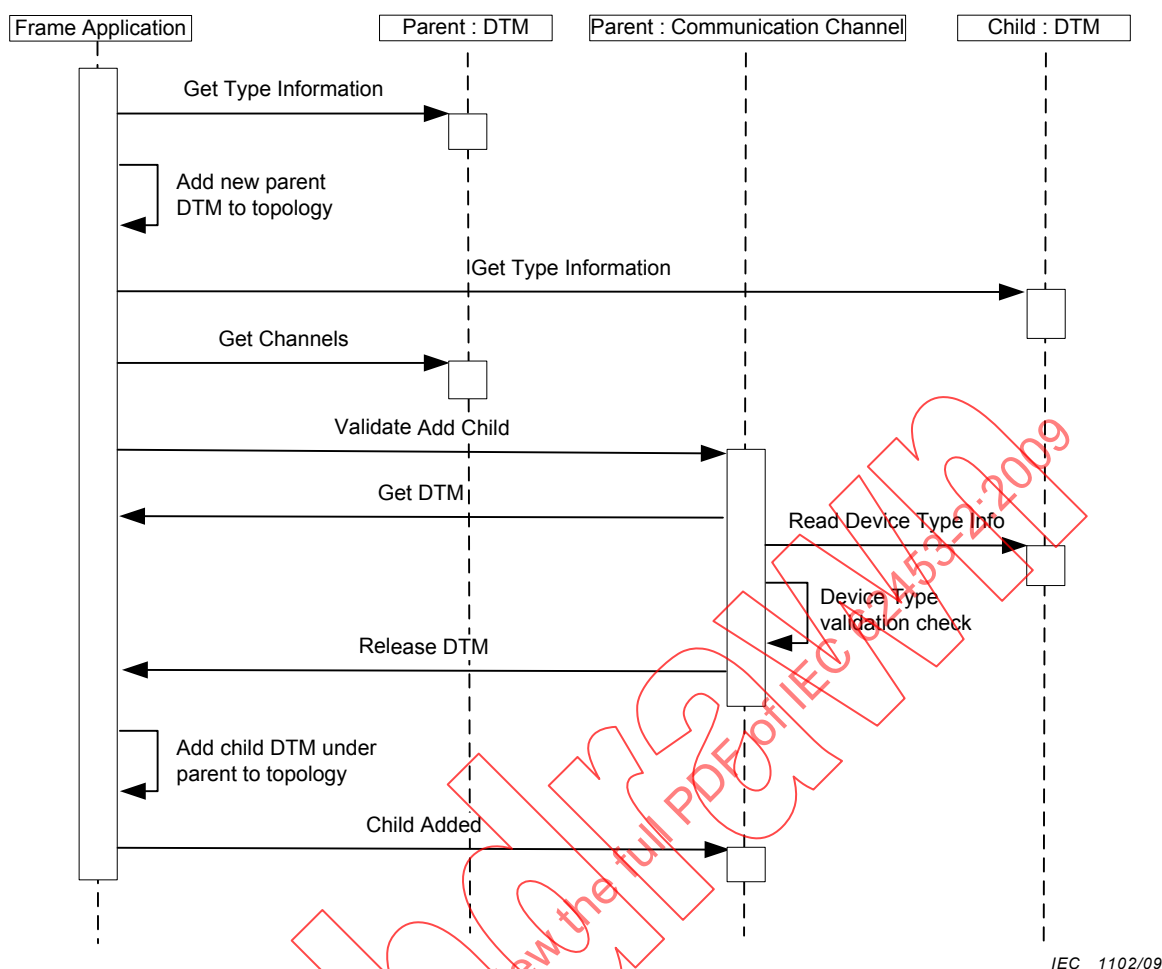
Lorsque l'enregistrement a été fermé, l'Application Cadre peut utiliser pour ses propres fonctions de piste de vérification spécifiques telles que l'ajout de commentaires, etc.

8 Comportement dynamique du FDT

8.1 Génération de la topologie du FDT

8.1.1 Génération de la topologie du FDT déclenchée par l'Application Cadre

L'Application Cadre est chargée de générer et de gérer la topologie. La séquence (Figure 33) présente la manière dont l'Application Cadre gère la liaison entre les DTM et les Voies de Communication.



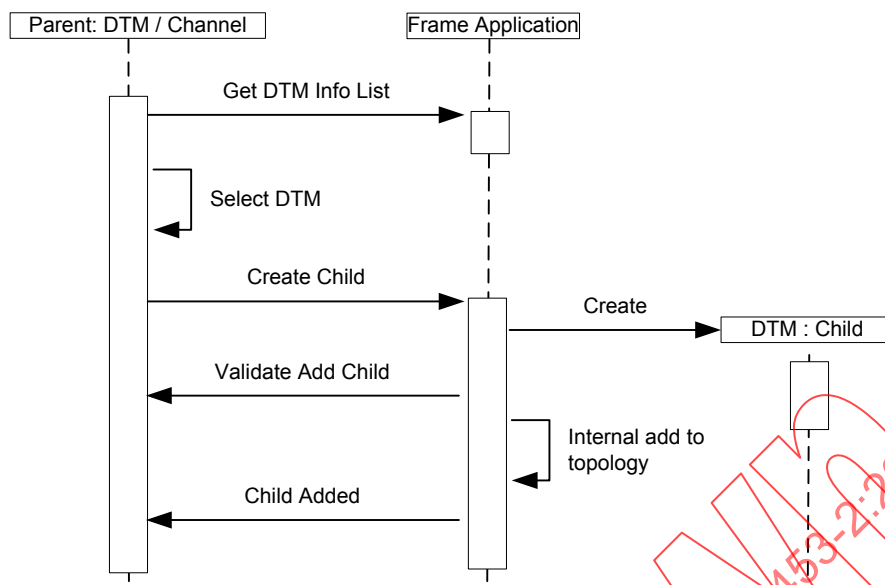
IEC 1102/09

Légende

Anglais	Français
Frame Application	Application Cadre
Parent: DTM	Parent: DTM
Parent: Communication Channel	Parent: voie de communication
Child: DTM	Enfant: DTM
Get Type Information	Récupère les informations relatives au type
Add new parent DTM to topology	Ajoute un nouveau DTM parent à la topologie
Validate Add Child	Valide l'ajout de l'enfant
Get DTM	Récupère le DTM
Release DTM	Libère le DTM
Read Device Type Info	Lit les informations relatives au type de dispositif
Device Type validation check	Vérification de la validation du type de dispositif
Add child DTM under parent to topology	Ajoute un DTM enfant sous un parent au sein de la topologie
Child Added	Enfant ajouté
Get Channels	Récupère les voies

Figure 33 – Génération de la topologie du FDT déclenchée par les Applications Cadres**8.1.2 Génération de la topologie du FDT déclenchée par le DTM**

Cette séquence (Figure 34) présente la génération de la topologie du FDT déclenchée par un DTM.



IEC 1103/09

Légende

Anglais	Français
Parent: DTM / Channel	Parent: DTM / Voie
Frame Application	Application Cadre
Select DTM	Sélectionne un DTM
Create Child	Crée un enfant
Create	Crée
DTM: Child	DTM: Enfant
Validate Add Child	Valide l'ajout d'un enfant
Child Added	Enfant ajouté
Internal add to topology	Ajout interne à la topologie

Figure 34 – Génération de la topologie du FDT déclenchée par un DTM

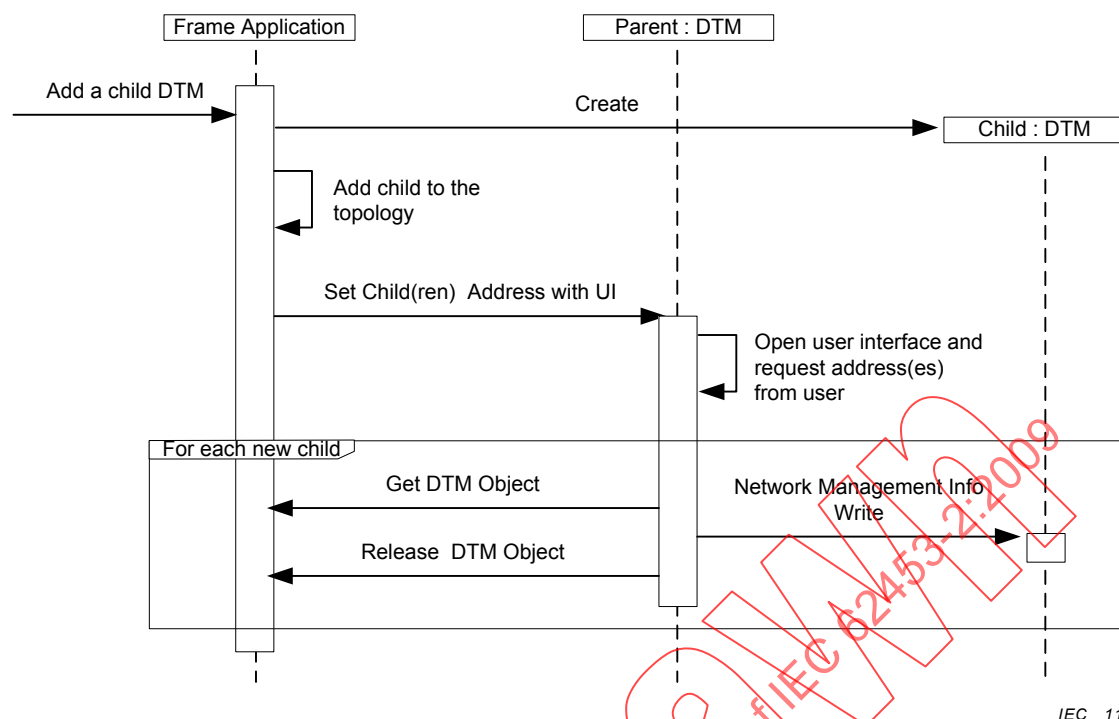
8.2 Mise en place de l'adresse

8.2.1 Introduction à la mise en place de l'adresse

Ce paragraphe décrit différents scénarios de mise en place de l'adresse (voir aussi 6.1).

8.2.2 Mise en place ou modification de l'adresse du dispositif – avec interface utilisateur

Dans ce scénario, l'Application Cadre demande une mise en place d'adresses de dispositifs enfants spécifiques au niveau des DTM. Cette séquence (voir Figure 35) est par exemple lancée si un nouveau DTM est ajouté à la topologie. Une séquence similaire peut être utilisée si une Application Cadre offre une modification manuelle de l'adresse dans le contexte d'un DTM.



IEC 1104/09

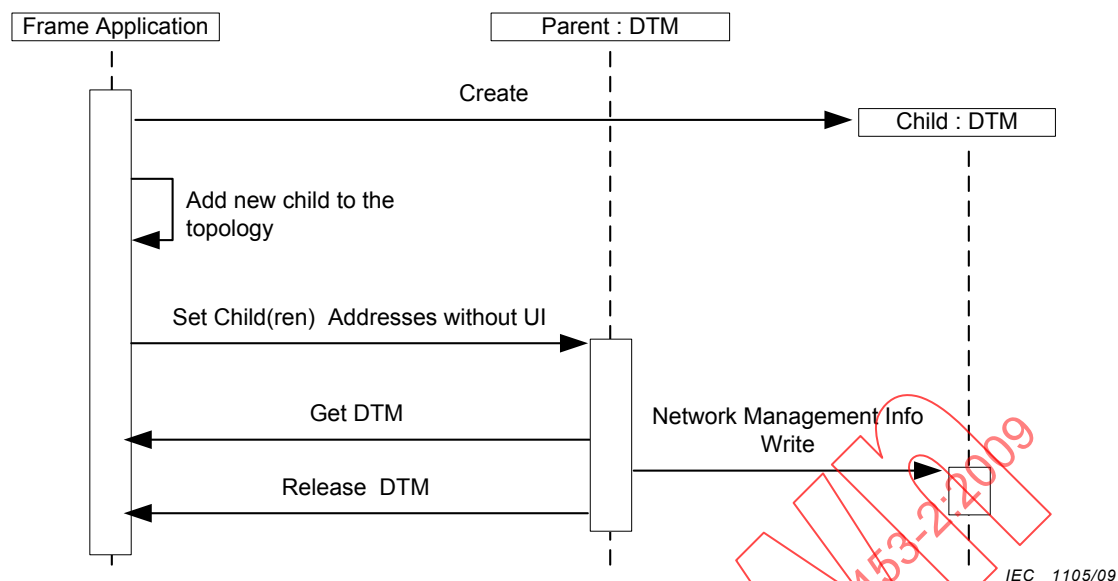
Légende

Anglais	Français
Frame Application	Application Cadre
Parent: DTM	Parent: DTM
Add a child DTM	Ajoute un DTM enfant
Create	Crée
Child: DTM	Enfant: DTM
Add child to the topology	Ajoute un enfant à la topologie
Set Child(en) Address with UI	Met en place l'adresse de l' (des) enfant(s) avec interface utilisateur
Open user interface and request adress(ses) from user	Ouvre l'interface utilisateur et demande l'(les) adresse(s) à l'utilisateur
For each new child	Pour chaque nouvel enfant
Get DTM Object	Récupère l'objet DTM
Release DTM Object	Libère l'objet DTM
Network Management Info Write	Écriture des informations relatives à la gestion de réseau

Figure 35 – Mise en place ou modification de l'adresse du dispositif – avec interface utilisateur

8.2.3 Mise en place ou modification de l'adresse du dispositif – sans interface utilisateur

Dans ce scénario, l'Application Cadre demande à mettre en place les adresses du dispositif au niveau des DTM, par exemple après une opération de balayage ou d'importation (voir Figure 36).



Légende

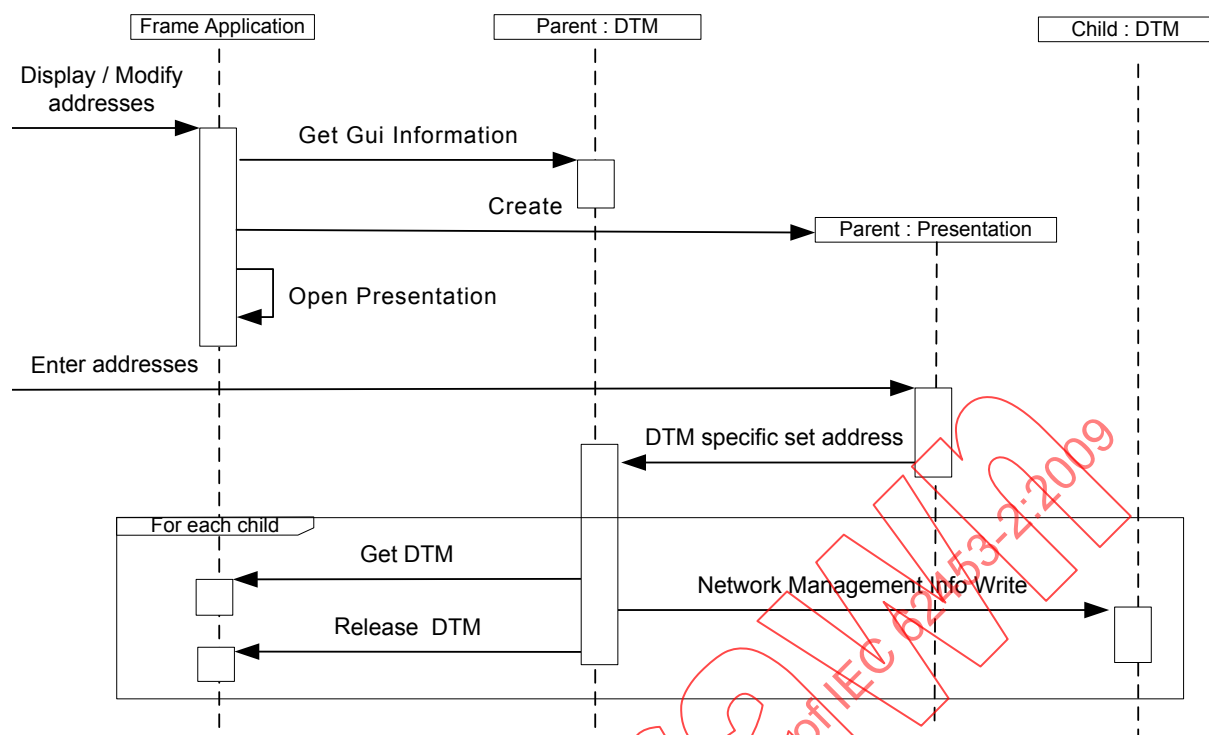
Anglais	Français
Frame Application	Application Cadre
Parent: DTM	Parent: DTM
Create	Crée
Child: DTM	Enfant: DTM
Add new child to the topology	Ajoute un nouvel enfant à la topologie
Set Child(en) Address with UI	Met en place l'adresse du (des) enfant(s) avec interface utilisateur
Get DTM Object	Récupère l'objet DTM
Release DTM Object	Libère l'objet DTM
Network Management Info Write	Écriture des informations relatives à la gestion de réseau

Figure 36 – Mise en place ou modification de l'adresse du dispositif – avec interface utilisateur

L'Application Cadre soumet la liste des adresses au DTM parent par le service NetworkManagementInfoWrite (voir 7.2.11.2).

8.2.4 Affichage ou modification de toutes les adresses des dispositifs enfants avec interface utilisateur

Dans ce scénario (voir Figure 37) l'Application Cadre demande l'affichage ou la modification de toutes les adresses des dispositifs enfants au niveau d'un DTM. Cette séquence est par exemple lancée si l'utilisateur sélectionne le menu correspondant dans le contexte d'un DTM de communication ou d'un DTM de passerelle.



IEC 1106/09

Légende

Anglais	Français
Frame Application	Application Cadre
Parent: DTM	Parent: DTM
Child: DTM	Enfant: DTM
Display / Modify addresses	Affiche / Modifie les adresses
Get Gui Information	Récupère des informations relatives à la GUI
create	Crée
Parent: Presentation	Parent: Présentation
Enter addresses	Saisit les adresses
DTM specific set address	Met en place l'adresse spécifique au DTM
For each child	Pour chaque enfant
Get DTM	Récupère le DTM
Release DTM	Libère le DTM
Network Management Info Write	Écriture des informations relatives à la gestion de réseau
DTM specific set address	Mise en place d'une adresse spécifique au DTM

Figure 37 – Mise en place ou modification de toutes les adresses du dispositif – avec interface utilisateur

8.3 Communication

8.3.1 Vue d'ensemble de la communication

Ce paragraphe décrit les différents scénarios de communication d'un DTM avec son dispositif.

8.3.2 Communication poste à poste

Ce diagramme de séquence (Figure 38) présente la communication poste à poste d'un DTM à l'aide des services fournis par une Voie de Communication reliée.